## 華中科技大學

# 课程实验报告

课程名称:	串行与并行数据结构及算法
<b>ペレリエ ロリケー</b>	T   1   7   1   7   7   7   7   7   7   7

专业班级:		<u> 计算机本硕博 2101</u>
学	号: .	U202115666
姓	名:	刘文博
指导教师:		陆枫
报告日期:		2021.6.15

计算机科学与技术学院

目	录		2
		目录	
1	实验一:	无重复排序	3
2	实验二:	最短路	5
3	实验三:	最大括号距离	9
4	实验四:	天际线	11
5	实验五:	括号匹配	12
6	实验六:	高精度整数	13
7	实验七:	割点和割边	14
8	实验八:	静态区间查询	15
9	实验九:	素性测试	16

#### 1 实验一: 无重复排序

#### 1.1 题目描述

给出一个具有N个互不相同元素的数组,请对它进行升序排序。第一行为一个整数 N,表示元素的个数。第二行为N个整数,表示这N个元素,保证每个元素均在 int 范围内

#### 1.2 算法流程

本题使用快速排序,做法是用sml的List.partition函数将序列分为小于x和大于x的两部分,进行递归求解,然后将两个子序列连接得到原问题的解。

由于*partition*本身就做了比较操作,故递归边界是子问题规模为0时返回一个空序列。

```
val N = getInt();
val a = getIntTable(N);
fun quickSort [] = []

l quickSort(x::xs) =
let val (left, right) = List.partition(fn y => y < x) xs

in
quickSort(left) @ [x] @ quickSort(right) end
val res = quickSort(a);
printIntTable(res);</pre>
```

#### 1.3 复杂度分析

partition的Work为O(n),Span为O(lgn),我们每次选择序列的第一个元素为pivot。

最好情况下每次都能将序列划分为相等的两部分

$$W(n) = 2W(\frac{n}{2}) + O(n)$$

$$S(n) = 2S(\frac{n}{2}) + S(lgn)$$

由主定理 $W(n) = O(nlgn), S(n) = O(lg^2n)$ 

#### 1 实验一: 无重复排序

最坏情况下序列基本有序,总是将序列划分为一个大小为n-1的子序列和一个空序列

4

$$W(n) = W(n-1) + O(n)$$

$$S(n) = S(n-1) + S(lgn)$$

由主定理
$$W(n) = O(n^2), S(n) = O(nlgn)$$

在平均情况下,假设输入数组的元素是随机分布的,选择第一个元素作为枢轴的快速排序的平均复杂度分析为 $W(n) = O(nlgn), S(n) = O(lg^2n)$ 

#### 1.4 样例分析

测试样例如下图所示,它是一个长度为10的序列

测试输入: 10 10 155 200 9 60 174 17 6 172 103

首先选择 10 作为基准元素,进行划分得到[[9 6] 10 [155 200 60 174 17 172 103]] 然后对于左边和右边的再次进行同样的步骤,左边以 9作为基准元素,右边以 155 作为基准元素,进行划分得到[[6] 9 []] [[60 17 103] 155 [200 174 172]] 继续这样不断递归,直到子序列长度为 0 时终止递归,返回结果,按照左边 + 基准

最终返回结果[6,9,10,17,60,103,155,172,174,200]

元素 + 右边的方式将其连接并返回

#### 2 实验二: 最短路

5

#### 2.1 题目描述

给定一个带权无向图,一个源点,权值在边上。计算从源点到其他各点的最短路径。输入格式为:

- 第一行:3个由空格隔开的整数:  $N, M, T_s$  。 其中 N 表示结点的数量(从1到 N ), M 表示边的数量,  $T_s$  表示源点
- 第 2 到第 M+1 行:描述每条边,每行包含 3 个由空格隔开的整数:  $R_s, R_e, C_i$ ,其中  $R_s$  和  $R_e$  是两个结点的编号,  $C_i$  是它们之间的边的权值

#### 输出格式为:

• N个整数,表示从源点 $T_s$ 到各顶点的最短路径长度。如果到某个顶点不连通,对应最短路径长度输出 -1。

#### 2.2 算法流程

本题需要计算从源点到其他各点的最短路径,因为不存在路径长度为负的情况,可以使用 Dijkstra 算法来解决 算法描述如下:

- 1. 创建一个初始值足够大的长度为N的数组distance[]来记录记录源点到所有点的最短距离
- 2. 创建一个初始值为false的长度为N的布尔数组visited[]来记录该点是否已被访问
- 3. 在未访问的顶点中,找到距离源点最近的顶点,将其标记为已访问
- 4. 更新与该项点相邻的未访问顶点的最短路径长度,如果经过当前顶点到达相邻 顶点的路径长度比原先的路径长度短,则更新最短路径长度
- 5. 如果还有节点没有访问,回到步骤3
- 6. 此时distance[]中的值即为源点到各顶点的最短路径长度,输出该值

```
算法伪代码描述如下:
function Dijkstra(graph, source):
distance[source] = 0
for i = 1 to N:
    if i \neq \text{source}:
         distance [i] = \infty
visited[source] = true
for k = 1 to N - 1:
    \min Dist = \infty
    u = -1
    for v = 1 to N :
         if visited [v] = false and distance [v] < minDist:
              minDist = distance[v]
              u = v
    if u = -1:
         break
    visited [u] = true
    for v = 1 to N:
         if visited [v] = false and graph[u][v] > 0:
              if distance[u] + graph[u][v] < distance[v]:
                     distance[v] = distance[u] + graph[u][v]
return distance
```

#### 2.3 复杂度分析

步骤三在未访问的顶点中,找到距离源点最近的顶点需要O(n)的Work和O(lgn)的Span步骤四更新与该顶点相邻的未访问顶点的最短路径长度需要O(n)的Work和O(1)的Span Dijkstra是一个典型的串行算法,它的每次计算都依赖前面的结果 那么总的Work为 $O(n^2)$ ,Span为O(nlgn) 用邻接矩阵保存图,用两个长度为N的数组来记录距离和标记访问,则总的空间复杂 度为 $O(n^2)$ 

#### 2.4 样例分析

测试样例如下图所示,它是一个包含7个节点,15条边的图,其中源点为5号节点算法过程如下:

```
测试输入: 7 11 5
2 4 2
1 4 3
7 2 2
3 4 3
5 7 5
7 3 3
6 1 1
6 3 4
2 4 3
5 6 3
7 2 1
```

- 1. distance为 $[\infty, \infty, \infty, \infty, 0, \infty, \infty]$
- 2. visited为[false, false, false, false, true, false, false]
- 3. minDist为未访问的6号节点到源点的距离3,更新distance为 $[\infty, \infty, \infty, \infty, \infty, 0, \frac{3}{3}, \infty]$ , visited为[false, false, false, true, true, true, false]
- 4. 更新与6号节点相邻的未访问顶点的最短路径长度, 更新distance为[4,  $\infty$ , 7,  $\infty$ , 0, 3,  $\infty$ ]
- 6. 更新与1号节点相邻的未访问顶点的最短路径长度,更新distance为 $[4, \infty, 7, 7, 0, 3, \infty]$
- 7. 还有节点未访问,minDist为未访问的7号节点到源点的距离5,更新distance为 $[4, \infty, 7, 7, 0, 3, 5]$ ,visited为
- 8. 更新与7号节点相邻的未访问顶点的最短路径长度,更新distance为 $[4, \frac{6}{5}, 7, 7, 0, 3, 5]$
- 9. 还有节点未访问, minDist为未访问的2号节点到源点的距离6, 更新visited为[true, true, false, false, true]

5. 还有节点未访问, minDist为未访问的1号节点到源点的距离4, 更新visited为[true, false, false, false, tr

10. 更新与4号节点相邻的未访问顶点的最短路径长度, distance不变, 此时我们其实已经得到了最终答案

- 11. 重复上面的过程,直到所有节点都被访问
- 12. 此时 distance [] 中的值即为源点到各项点的最短路径长度,输出[4,6,7,7,0,3,5]

#### 3 实验三: 最大括号距离

#### 3.1 题目描述

现在给你一个串,你需要找出所有这个串中匹配的子串(一个闭合的串,并且外侧由括号包裹)中最长的那个,输出它的长度。第一行输入一个数N,表示序列的长度,满足N≤30000。接下来一行输入N个数,表示这个括号序列,0代表左括号,1代表右括号。

#### 3.2 算法流程

我们可以用栈来解决该问题,遍历括号序列,当遇到左括号时,将其位置入栈; 当遇到右括号时,从栈顶去除相对应的左括号的位置,计算括号的距离(右括号减左括号加1),并更新最大距离。最后返回最大距离即可

#### 实现代码如下

```
1 (****Begin****)
2 | val N = getInt();
3 | val s = ListPair.zip(List.tabulate(N, fn x => x),getIntTable(N));
   fun parenDist((pos, x), (stack, max)) =
       if x = 0 then (pos::stack, max)
5
       else if stack = [] then (stack, max)
7
       else
           let val top = hd stack
8
           val tmp = Int.max(max, pos - top + 1)
10
           (tl stack, tmp) end;
11
12 | val res = #2(foldl parenDist ([], 0) s);
13 | printInt(res);
14 (*****End*****)
```

其中pos记录括号的位置,x是当前读到的括号序列的值,stack是一个序列用来实现 栈

#### 3.3 复杂度分析

该算法遍历输入序列,故其Work = Span = O(n),使用栈来模式匹配,空间复杂度为O(n)

#### 3.4 样例分析

测试样例如下图所示,它是一个长度为10的序列 算法过程如下:

测试输入: 10 0010110011

- 1. 栈为空, max=0
- 2. 第零个元素是0, pos=0入栈
- 3. 第一个元素是0, pos=1入栈
- 4. 第二个元素是1, 出栈并计算当前括号的距离为2-1+1=2, 更新max=2
- 5. 第三个元素是0, pos=3入栈
- 6. 第四个元素是1, 出栈并计算当前括号的距离为4-3+1=2
- 7. 第五个元素是1, 出栈并计算当前括号的距离为5-0+1=6, 更新max=2
- 8. 第六个元素是0, pos=6入栈
- 9. 第七个元素是0, pos=7入栈
- 10. 第八个元素是1, 出栈并计算当前括号的距离为8-7+1=2
- 11. 第九个元素是1, 出栈并计算当前括号的距离为9-6+1=4
- 12. 得到max=6

## 4 实验四:天际线

- 4.1 题目描述
- 4.2 算法流程
- 4.3 复杂度分析
- 4.4 样例分析

- 5 实验五:括号匹配
- 5.1 题目描述
- 5.2 算法流程
- 5.3 复杂度分析
- 5.4 样例分析

- 6 实验六:高精度整数
- 6.1 题目描述
- 6.2 算法流程
- 6.3 复杂度分析
- 6.4 样例分析

## 7 实验七:割点和割边

- 7.1 题目描述
- 7.2 算法流程
- 7.3 复杂度分析
- 7.4 样例分析

### 8 实验八:静态区间查询

- 8.1 题目描述
- 8.2 算法流程
- 8.3 复杂度分析
- 8.4 样例分析

- 9 实验九:素性测试
- 9.1 题目描述
- 9.2 算法流程
- 9.3 复杂度分析
- 9.4 样例分析