華中科技大學

课程实验报告

课程名称:	串行与并行数据结构及算法
がいまついい	中 」 つ /

专业班级:		<u> 计算机本硕博 2101</u>
学	号:_	U202115666
姓	名:_	刘文博
指导教师:_		陆枫
报告日期:		2021.6.15

计算机科学与技术学院

目	录		2
		目录	
1	实验一:	无重复排序	3
2	实验二:	最短路	5
3	实验三:	最大括号距离	9
4	实验四:	天际线	11
5	实验五:	括号匹配	13
6	实验六:	高精度整数	15
7	实验七:	割点和割边	17
8	实验八:	静态区间查询	18
9	实验九:	素性测试	19

1 实验一: 无重复排序

1.1 题目描述

给出一个具有 N 个互不相同元素的数组,请对它进行升序排序。第一行为一个整数 N,表示元素的个数。第二行为 N 个整数,表示这 N 个元素,保证每个元素均在 int 范围内

1.2 算法流程

本题使用快速排序, 做法是用 sml 的 List.partition 函数将序列分为小于 x 和大于 x 的两部分, 进行递归求解, 然后将两个子序列连接得到原问题的解。

由于 partition 本身就做了比较操作, 故递归边界是子问题规模为 0 时返回一个空序列。

```
val N = getInt();
val a = getIntTable(N);
fun quickSort [] = []

quickSort(x::xs) =
let val (left, right) = List.partition(fn y => y < x) xs
in
quickSort(left) @ [x] @ quickSort(right) end
val res = quickSort(a);
printIntTable(res);</pre>
```

1.3 复杂度分析

partition 的 Work 为 O(n),Span 为 O(lgn),我们每次选择序列的第一个元素为 pivot。

最好情况下每次都能将序列划分为相等的两部分

$$W(n) = 2W(\frac{n}{2}) + O(n)$$

$$S(n) = 2S(\frac{n}{2}) + S(lgn)$$

由主定理 $W(n) = O(nlgn), S(n) = O(lg^2n)$

4

最坏情况下序列基本有序, 总是将序列划分为一个大小为 n-1 的子序列和一个空序列

$$W(n) = W(n-1) + O(n)$$

$$S(n) = S(n-1) + S(lgn)$$

由主定理
$$W(n) = O(n^2), S(n) = O(nlgn)$$

在平均情况下,假设输入数组的元素是随机分布的,选择第一个元素作为枢轴的快速排序的平均复杂度分析为 $W(n) = O(nlgn), S(n) = O(lg^2n)$

1.4 样例分析

测试样例如下图所示, 它是一个长度为 10 的序列

测试输入: 10 10 155 200 9 60 174 17 6 172 103

首先选择 10 作为基准元素,进行划分得到 [[9 6] 10 [155 200 60 174 17 172 103]]

然后对于左边和右边的再次进行同样的步骤,左边以9作为基准元素,右边以155作为基准元素,进行划分得到[[6]9[]][[6017103]155[200174172]]

继续这样不断递归,直到子序列长度为0时终止递归,返回结果,按照左边+基准元素+右边的方式将其连接并返回

最终返回结果 [6,9,10,17,60,103,155,172,174,200]

2 实验二: 最短路

2.1 题目描述

给定一个带权无向图,一个源点,权值在边上。计算从源点到其他各点的最短路径。输入格式为:

- 第一行:3 个由空格隔开的整数: N, M, T_s 。 其中 N 表示结点的数量 (从 1 到 N), M 表示边的数量, T_s 表示源点
- 第2到第M+1行: 描述每条边,每行包含3个由空格隔开的整数: R_s, R_e, C_i ,其中 R_s 和 R_e 是两个结点的编号, C_i 是它们之间的边的权值

输出格式为:

• N 个整数,表示从源点 T_s 到各顶点的最短路径长度。如果到某个顶点不连通,对应最短路径长度输出 -1。

2.2 算法流程

本题需要计算从源点到其他各点的最短路径,因为不存在路径长度为负的情况,可以使用 Dijkstra 算法来解决 算法描述如下:

- 1. 创建一个初始值足够大的长度为 N 的数组 distance[] 来记录记录源点到所有点的最短距离
- 2. 创建一个初始值为 false 的长度为 N 的布尔数组 visited[] 来记录该点是否已被访问
- 3. 在未访问的顶点中,找到距离源点最近的顶点,将其标记为已访问
- 4. 更新与该项点相邻的未访问顶点的最短路径长度,如果经过当前顶点到达相邻 顶点的路径长度比原先的路径长度短,则更新最短路径长度
- 5. 如果还有节点没有访问, 回到步骤 3
- 6. 此时 distance[] 中的值即为源点到各顶点的最短路径长度, 输出该值

```
算法伪代码描述如下:
function Dijkstra(graph, source):
distance[source] = 0
for i = 1 to N:
     if i \neq \text{source}:
          distance [i] = \infty
visited[source] = true
for k = 1 to N - 1:
     minDist = \infty
     u = -1
     for v = 1 to N:
          if visited [v] = false and distance [v] < minDist:
               minDist = distance[v]
               u = v
     if u = -1:
          break
     visited [u] = true
     for v = 1 to N:
          if visited [v] = false and graph[u][v] > 0:
                if distance[u] + graph[u][v] < distance[v]:
                       distance[v] = distance[u] + graph[u][v]
```

return distance

2.3 复杂度分析

步骤三在未访问的顶点中,找到距离源点最近的顶点需要 O(n) 的 Work 和 O(lgn) 的 Span

步骤四更新与该项点相邻的未访问项点的最短路径长度需要 O(n) 的 Work 和 O(1) 的 Span

Dijkstra 是一个典型的串行算法, 它的每次计算都依赖前面的结果 那么总的 Work 为 $O(n^2)$, Span 为 O(nlgn)

2 实验二: 最短路 7

用邻接矩阵保存图,用两个长度为 N 的数组来记录距离和标记访问,则总的空间复杂度为 $O(n^2)$

2.4 样例分析

测试样例如下图所示,它是一个包含7个节点,15条边的图,其中源点为5号节点

测试输入:	7 11 5
	2 4 2
	1 4 3
	7 2 2
	3 4 3
	5 7 5
	7 3 3
	6 1 1
	6 3 4
	2 4 3
	5 6 3
	7 2 1

- 1. distance $\mathfrak{P}[\infty, \infty, \infty, \infty, 0, \infty, \infty]$
- 2. visited 为 [false, false, false, false, true, false, false]
- 3. minDist 为未访问的 6 号节点到源点的距离 3,更新 distance 为 $[\infty, \infty, \infty, \infty, \infty, 0, \frac{3}{2}, \infty]$, visited 为 [false, false, false, true, true, false]
- 4. 更新与6号节点相邻的未访问顶点的最短路径长度,更新 distance 为 $[4, \infty, 7, \infty, 0, 3, \infty]$
- 5. 还有节点未访问, minDist 为未访问的 1 号节点到源点的距离 4, 更新 visited 为 [true, false, false, false, true, true, false]
- 6. 更新与1号节点相邻的未访问顶点的最短路径长度,更新 distance 为 $[4,\infty,7,7,0,3,\infty]$
- 7. 还有节点未访问,minDist 为未访问的 7 号节点到源点的距离 5,更新 distance 为 $[4, \infty, 7, 7, 0, 3, 5]$, visited 为 [true, false, false, false, true, true]

2 实验二: 最短路 8

8. 更新与7号节点相邻的未访问顶点的最短路径长度,更新 distance 为 [4,6,7,7,0,3,5]

- 9. 还有节点未访问,minDist 为未访问的 2 号节点到源点的距离 6,更新 visited 为 [true, true, false, false, true, true, false]
- 10. 更新与 4 号节点相邻的未访问顶点的最短路径长度, distance 不变, 此时我们 其实已经得到了最终答案
- 11. 重复上面的过程,直到所有节点都被访问
- 12. 此时 distance[] 中的值即为源点到各顶点的最短路径长度,输出 [4,6,7,7,0,3,5]

3 实验三:最大括号距离

3.1 题目描述

现在给你一个串,你需要找出所有这个串中匹配的子串(一个闭合的串,并且外侧由括号包裹)中最长的那个,输出它的长度。第一行输入一个数 N,表示序列的长度,满足 N \leq 30000。接下来一行输入 N 个数,表示这个括号序列,0 代表左括号,1 代表右括号。

3.2 算法流程

我们可以用栈来解决该问题,遍历括号序列,当遇到左括号时,将其位置入栈; 当遇到右括号时,从栈顶去除相对应的左括号的位置,计算括号的距离 (右括号减左 括号加 1),并更新最大距离。最后返回最大距离即可

实现代码如下

```
1 (*****Begin*****)
2 val N = getInt();
3 | val s = ListPair.zip(List.tabulate(N, fn x => x),getIntTable(N));
   fun parenDist((pos, x), (stack, max)) =
5
       if x = 0 then (pos::stack, max)
       else if stack = [] then (stack, max)
6
           let val top = hd stack
8
           val tmp = Int.max(max, pos - top + 1)
9
10
           (tl stack, tmp) end;
11
12 | val res = #2(foldl parenDist ([], 0) s);
13 | printInt(res);
14 (*****End*****)
```

其中 pos 记录括号的位置,x 是当前读到的括号序列的值,stack 是一个序列用来实现 栈

3.3 复杂度分析

该算法遍历输入序列,故其 Work = Span = O(n),使用栈来模式匹配, 空间复杂度为 O(n)

3.4 样例分析

测试样例如下图所示,它是一个长度为10的序列

测试输入: 10 0010110011

- 1. 栈为空, max=0
- 2. 第零个元素是 0, pos=0 入栈
- 3. 第一个元素是 0, pos=1 入栈
- 4. 第二个元素是 1, 出栈并计算当前括号的距离为 2-1+1=2, 更新 max=2
- 5. 第三个元素是 0, pos=3 入栈
- 6. 第四个元素是 1, 出栈并计算当前括号的距离为 4-3+1=2
- 7. 第五个元素是 1, 出栈并计算当前括号的距离为 5-0+1=6, 更新 max=2
- 8. 第六个元素是 0, pos=6 入栈
- 9. 第七个元素是 0, pos=7 入栈
- 10. 第八个元素是 1, 出栈并计算当前括号的距离为 8-7+1=2
- 11. 第九个元素是 1, 出栈并计算当前括号的距离为 9-6+1=4
- 12. 得到 max=6

4 实验四:天际线

4.1 题目描述

第一行输入一个整数 N, 表示建筑的数量。接下来 N 行,每行输入 3 个整数 li, hi, ri 分别为建筑的左边界坐标,高度,右边界坐标

输出天际线的轮廓,即在建筑高度发生突变的位置输出建筑坐标以及建筑的高度(在建筑重合的地方我们可以知道低的建筑可以被高的建筑阻挡,因此我们只需注意每个坐标的最高建筑的高度即可)

4.2 算法流程

采用扫描线的算法, 只在边界点进行比较, 使用优先队列维护最大高度, 使用一个轮廓列表来存储轮廓结果

- 1. 在输入数据的基础上加入地平线
- 2. 使用快速排序按左边界坐标对输入的建筑物进行排序
- 3. 对所有边界点进行快排
- 4. 遍历排序后的边界点序列,将左边界等于当前边界点的建筑的高度入队,将右边界等于当前边界点的建筑的高度出队,当最大高度(优先队列队首元素)改变时将当前坐标和新的最大高度存入轮廓列表
- 5. 输出轮廓序列

4.3 复杂度分析

步骤一的快速排序的 Work 为 O(nlgn),Span 为 $O(lg^2n)$ 步骤二串行扫描,每次更新需要保持优先队列有序,则 Work = Span = O(lgn),一共 2n 次,所以 Work = Span = O(nlgn)

故算法总的 Work = Span = O(nlgn) 算法的空间复杂度易知为 O(n)

4 实验四: 天际线 12

4.4 样例分析

测试样例如下图所示, 它包含 4 个建筑物

样例输入1 1. 4 2. 1 3 4 3. 3 2 11 4. 6 6 8 5. 7 4 10

- 1. 边界点序列为 [1,3,4,6,7,8,10,11], 同时得到有序的建筑物序列
- 2. 当前边界点为 1, 地平线 (1,0,11) 和 (1,3,4) 入队, 队首元素为 (1,3,4),(1,3) 存入 轮廓序列
- 3. 当前边界点为 3, (3,2,11) 入队
- 4. 当前边界点为 4, (1,3,4) 出队, 队首元素为 (3,2,11),(4,2) 存入轮廓序列
- 5. 当前边界点为 6, (6,6,8) 入队, 队首元素为 (6,6,8),(6,6) 存入轮廓序列
- 6. 当前边界点为 7, (7,4,10) 入队
- 7. 当前边界点为 8, (6,6,8) 出队, 队首元素为 (7,4,10),(8,4) 存入轮廓序列
- 8. 当前边界点为 10, (7,4,10) 出队, 队首元素为 (3,2,11),(10,2) 存入轮廓序列
- 9. 当前边界点为 11, (3,2,11) 出队, 队首元素为 (1,0,11),(11,0) 存入轮廓序列
- 10. 输出轮廓序列

5 实验五:括号匹配

5.1 题目描述

给定一个括号序列,判断它是否是匹配的。注意 ()() 在本题也当做匹配处理。 第一行输入一个整数 N,满足 $N \le 20000$,表示括号的个数。第二行输入 N 个整数 0 或 1,0 表示左括号,1 表示右括号。如果匹配,输出 1,否则输出 0。

5.2 算法流程

这一题相对比较简单,我们用一个 state 来记录括号匹配的状态。

我们遍历括号序列,当遇到左括号 state 就加 1,遇到右括号 state 就减 1,当遍历完序列时 state 恰好还是 0,那么就匹配上了。当然如果遍历过程中出现 state 小于 0 的情况那么说明已经出错了,最后直接输出 0 就可以了。 实现代码如下:

5.3 复杂度分析

我们用一次遍历过程来得到结果,故该算法的 Work = Span = O(n) 使用一个长度为 n 的序列来保存括号序列,故空间复杂度为 O(n)

5.4 样例分析

测试样例如下图所示,它是一个长度为6的序列

#####样例输入1

1. 6

2.000111

- 1. state 初始为 0
- 2. 第一个元素为 0, state 加 1, 为 1
- 3. 第二个元素为 0, state 加 1, 为 2
- 4. 第三个元素为 0, state 加 1, 为 3
- 5. 第四个元素为 1, state 减 1, 为 2
- 6. 第五个元素为 1, state 减 1, 为 1
- 7. 第六个元素为 1, state 减 1, 为 0
- 8. match 函数返回 0,则 res 为 1,输出 1

6 实验六: 高精度整数

6.1 题目描述

给定两个任意精度的整数 a 和 b,满足 $a \le b$,求出 a + b, a = b, $a \times b$ 的值。顺序均为从高到低

6.2 算法流程

使用一维数组来存储高精度数,采用类似竖式计算的方式将结果写入到另外一 个数组中,最后输出

各种计算的具体实现思路:

- 定义一个初始值全 0 的结果数组
- 加法: 定义一个初始为 0 的进位值,从最低位开始,对两个加数的每位及进位值进行加法运算,结果 mod 10 存入结果数组,div 10 作为进位值,当 b 取到最高位后取 0 参与运算,当 a 取到最高位结束
- 减法: 定义一个初始为 0 的借位值,从最低位开始,对两个数的每位及借位值进行减法运算,借位值此时变为 0,结果为正就存入结果数组,结果为负就再加 10 存入,同时借位值变为 1,当 b 取到最高位后取 0 参与运算,当 a 取到最高位时结束
- 乘法: 从 b 的最低位开始,每一位与 a 相乘后与结果数组中的对应值累加,当 b 的最高位计算结束之后处理结果数组中的进位,方法和上面的加法进位类似,当某一位结果为 0 且无进位值时结束
- 输出结果:

6.3 复杂度分析

6.4 样例分析

测试样例如下图所示, 其中 a 为 133, b 为 100

样例输入1 1. 3 2. 1 3 3 3. 3 4. 1 0 0

7 实验七:割点和割边

- 7.1 题目描述
- 7.2 算法流程
- 7.3 复杂度分析
- 7.4 样例分析

8 实验八:静态区间查询

- 8.1 题目描述
- 8.2 算法流程
- 8.3 复杂度分析
- 8.4 样例分析

- 9 实验九:素性测试
- 9.1 题目描述
- 9.2 算法流程
- 9.3 复杂度分析
- 9.4 样例分析