

使用 MPE 环境, 搭建 Agent 行车场景
并使用 DQN 训练 Agent 行车.

计划从应用场景和算法上更新:

算法: MARL

任务: ① Independent Agent

② Centralized Joint-action space

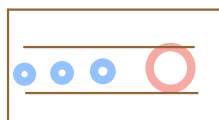
改进: ① MADDPG

② VDN 方法

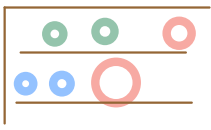
idea... 强弱协同

场景:

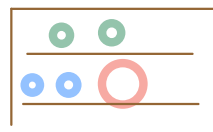
① 强协同场景



② 协同停车



③ 弱协同



车速变化

协同

竞争

