刘雅迪

计26

学号: 2021010521

step6: 作用域和块语句

思考题

1. 请画出下面 MiniDecaf 代码的控制流图。

实验内容

frontend

1.

frontend/scope/scopestack.py:

设计了一个Scope的作用域栈,栈底是全局作用域,其他的是局部作用域。

将原来 Scope 类的 declare 函数、 isGlobalScope 函数以及 lookup 函数的范围扩大到整个作用域栈。

同时增加 currentScope 函数获取当前的Scope,即栈顶的Scope;

addScope 函数:像栈内加入一个Scope;

popScope 函数: 弹出栈顶的Scope;

isConflict 函数: 查看当前的Scope (即栈顶的Scope) 中是否有重复的名称。

```
class ScopeStack:
defaultstackdepth = 256
def __init__(self, globalscope: Scope, stackdepth: int=defaultstackdepth):
    self.globalscope = globalscope
    self.stack = [globalscope]
    self.stackdepth = stackdepth
    self.loopdepth = 0
#得到当前的Scope, 即栈顶的Scope
def currentScope(self):
    if not self.stack: return self.globalscope
    return self.stack[-1]
#向栈内加入一个Scope
def addScope(self, scope: Scope) -> None:
    if len(self.stack) < self.stackdepth:</pre>
        self.stack.append(scope)
    else:
        raise stackOverflow
#弹出栈顶的Scope
def popScope(self):
    self.stack.pop()
#看当前的Scope中是否有重复的名称
def isConflict(self, name: str) -> Optional[Symbol]:
    if self.currentScope().containsKey(name):
        return self.currentScope().get(name)
    return None
# To declare a symbol.
def declare(self, symbol: Symbol) -> None:
    self.currentScope().declare(symbol)
# To check if this is a global scope.
def isGlobalScope(self) -> bool:
    return self.currentScope().isGlobalScope()
# To get a symbol if declared in the scope
def lookup(self, name: str) -> Optional[Symbol]:
    s = len(self.stack)
    for d in range(s-1, -1, -1):
        if self.stack[d].containsKey(name):
             return self.stack[d].get(name)
    return None
```

2.

frontend/typecheck/namer.py:

将所有的 Scope 改为 ScopeStack ,同时修改 visitFunction 函数和 visitBlock 函数:

visitFunction 函数:

首先查看名称是否重复,若不重复,则将新的变量压入当前的栈中,即 ctx.currentScope()

```
def visitFunction(self, func: Function, ctx: ScopeStack) -> None:
 # func.body.accept(self, ctx)
 if ctx.isConflict(func.ident.value):
     raise DecafDeclConflictError
 else:
     newSymbol = FuncSymbol(func.ident.value, func.ret_t.type, ctx.currentScope())
     ctx.declare(newSymbol)
     func.body.accept(self, ctx)
```

visitBlock 函数:

首先定义一个新的block, 然后在作用域栈中将其压入栈中, 再accept这个block的child, 最后将该block弹出栈。

```
def visitBlock(self, block: Block, ctx: ScopeStack) -> None:
 # for child in block:
 # child.accept(self, ctx)
 block_scope = Scope(ScopeKind.LOCAL)
 ctx.addScope(block_scope)
 for child in block:
     child.accept(self, ctx)
 ctx.popScope()
```

以及 visitDeclaration 函数开头的使用 ctx.lookup 查看是否存在相同的名称改为使用 ctx.isConflict 查看。

3.

frontend/typecheck/typer.py:

将 class Typer(Visitor[Scope, None]): 改为 class Typer(Visitor[ScopeStack, None]):

backend

1.

backend/dataflow/cfg.py:

在CFG类中添加 findAvailableBlock 函数,利用dfs的方式,返回所有可到达的基本块的id的list。

```
def findAvailableBlock(self):
 available_block_id_list = [0]
 v = 0
 for block in self.iterator():
     if v in self.links[block.id][1]:
         available_block_id_list.append(v)
 return available_block_id_list
```

2.

backend/reg/bruteregalloc.py:

按照注释修改了 BruteRegAlloc 类的 accept 函数,利用CFG类的 findAvailableBlock 函数,只有可到达的基本块才会分配寄存器。

```
def accept(self, graph: CFG, info: SubroutineInfo) -> None:
 subEmitter = RiscvSubroutineEmitter(self.emitter, info)
 available_block = graph.findAvailableBlock()
 for bb in graph.iterator():
     # you need to think more here
     # maybe we don't need to alloc regs for all the basic blocks
     if bb.id not in available_block: continue
     if bb.label is not None:
         subEmitter.emitLabel(bb.label)
     self.localAlloc(bb, subEmitter)
 subEmitter.emitFunc()
```

Honor Code

没有参考代码和其他资源,没有借鉴同学的代码。

将自己的代码 frontend/typecheck/namer.py 和 frontend/tacgen/tacgen.py 中的 visitDeclaration 函数给毛心怡同学参考过。