### 头文件:

- < iomanip>
  - > srand((unsigned)time(NULL))
- <initializer list>
  - initializer list<T>
- limits>
  - (std::numeric\_limits<T>::max)()
  - (std::numeric limits<T>::max)()

## 1. 关于默认构造函数

- vector<A>(0);这个不会调用 A 的默认构造函数! (如果 A 没有默认构造函数,会出现"尝试引用被删除的函数"的错误)
- vector<A>(1);这个会调用 A 的默认构造函数!
- vector<A>();<mark>不会</mark>调用 A 的默认构造函数! (如果 A 没有默认构造函数, 也不会出现"尝试引用被删除的函数"的错误)
- 调用默认构造函数的方法 vector<A> v; 或者显式调用 vector<A> v=vector<A>(); 这两者都不会调用 A 的默认构造函数,也不会出现"尝试引用被删除的函数"的错误
- 当调用 vector<T>的默认构造函数时, vector<T>的默认构造函数不会调用 类型 T 的默认构造函数

#### 2. 若类类型 b 含有为类类型 a 的数据成员

如果对 b 进行默认初始化 若 b 的数据成员 a1 含有类内初始值,那么用该初始值初始化 a1,否则调用类类型 a 的默认构造函数

3. 指针的数组如何定义(动态数组)

(int\*)\* a;首先 a 是一个指针,指针指向的元素是 int\*

#### 4. extern:

- 当头文件 a.h 中定义了一个变量,并在 b.cpp,c.cpp 中引入了该头文件,那么会产生重复定义的错误(无论是否使用宏来避免重复声明)。解决方案:在 a.h 中在变量前添加 extern,将其变为实例化声明,这样使用宏就能避免重复的声明,然后在任一个 cpp 中对其进行定义,cpp 文件只要包含该声明变量的头文件即可
- 也可以在一个 cpp 中定义,其余 cpp 文件用 extern 进行声明
- 6、嵌套 try 语句,当内层 try 的代码抛出异常且被内层 try 的 catch 捕获后,外层的 try 会继续执行剩余语句

```
S.PUSH(3);
                }
                catch (out_of_range error) {
                     cout << "Inside:" << error.what() << endl;</pre>
                }
          }
          cout << "here" << endl;</pre>
     }
     catch (out_of_range error) {
          cout << error.what() << endl;</pre>
     }
     catch (logic error error) {
          cout << error.what() << endl;</pre>
     system("pause");//定义在 iostream 中
     return 1;
}
```

- 5. 含有动态指针的类,要自定义析构函数以及其他五个函数
- 6. delete 销毁一个对象, delete[]销毁一个序列。
  - 对于基本类型的数组来说,两者没什么区别
  - 如果数组包含的是类的对象指针,则两者有区别。delete 只会引起第一个元素析构,而 delete[]会依序调用所有元素的析构

# 7. 头文件互相包含引发的大量未声明错误

```
//a.h
#pragma once
#include "b.h"
class A{
};
//b.h
#pragma once
//加上这句"class A;"
#include "a.h"
class B{
    Aa;
};
//main.cpp
include "b.h"
int main(){
    return -1;
}
```

三个文件如下,类型 B 中包含有 A 的对象,因此需要包含 A 对象的头文件。但是 a.h 中引入了 b.h。在编译时,相当于把 class B 的定义放到了 class A 之前,因此 class B 中类型 A 是未定义的。

解决方法是:加上标记为红色的这句,在B定义前,前置声明一下A即可。或者直接删掉 a.h 文件中的#include "b.h",头文件相互包含本身就不合理!!!