



CostAware论文汇报

刘肇泽

控制与计算机工程学院

2023 年 10 月 16 日



目录

- ① 问题背景
- ② 数学模型
 - 任务模型
 - 虚拟机模型
 - 任务在虚拟机中的运行过程
- ③ Deep Q-Learning
 - DQN结构
 - DQN训练方法
- ④ Baseline



① 问题背景

② 数学模型

③ Deep Q-Learning

④ Baseline



云服务器任务调度模型

任务调度流程:

- ① 用户提交任务
- ② 任务调度器根据任务属性和虚拟机状态为任务分配虚拟机

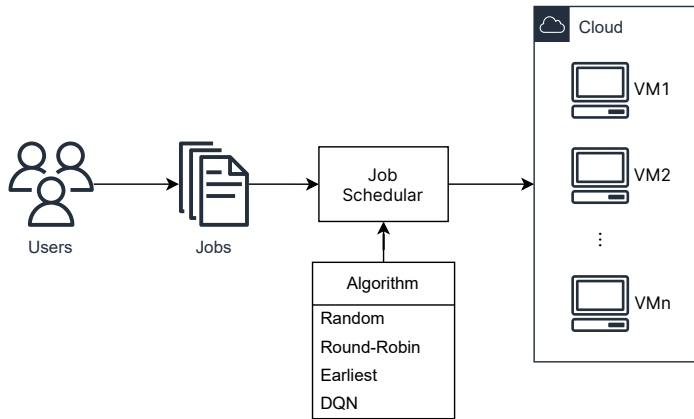


图: 云服务器任务调度模型



- ① 问题背景
- ② 数学模型
- ③ Deep Q-Learning
- ④ Baseline



① 问题背景

② 数学模型

任务模型

虚拟机模型

任务在虚拟机中的运行过程

③ Deep Q-Learning

④ Baseline



任务属性

对于用户提交的每个任务都具有如下属性：

- ID ：任务编号
- $reqCom$ ：总计算量
- T_{submit} ：提交时刻
- QoS ：响应时间指标
- $Type$ ：任务类型
 - 计算敏感型
 - I/O敏感型



对任务提交时刻的建模

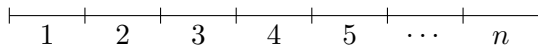
假设单位时间内用户**平均**提交的任务数量为 λ





对任务提交时刻的建模

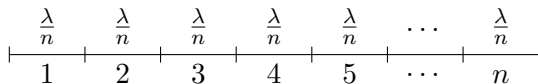
假设单位时间内用户平均提交的任务数量为 λ ，那么在单位时间内均匀观察 n 次





对任务提交时刻的建模

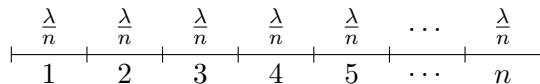
假设单位时间内用户平均提交的任务数量为 λ ，那么在单位时间内均匀观察 n 次，每次观察时用户提交任务的概率为 $p = \frac{\lambda}{n}$ 。





对任务提交时刻的建模

假设单位时间内用户**平均**提交的任务数量为 λ ，那么在单位时间内均匀观察 n 次，每次观察时用户提交任务的概率为 $p = \frac{\lambda}{n}$ 。



单位时间内**实际**提交的任务数量 X 服从二项分布 $X \sim B(n, p)$ ：

$$P\{X = k\} = C_n^k p^k (1 - p)^{n-k}$$



对任务提交时刻的建模

当观察次数 $n \rightarrow \infty$ 时，表示在单位时间内持续观察用户提交任务的过程：

$$\begin{aligned} P\{X = k\} &= \lim_{n \rightarrow \infty} C_n^k p^k (1-p)^{n-k} \\ &= \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{n(n-1)\dots(n-(k-1))}{k!} \left(\frac{\lambda}{n}\right)^k \left(1 - \frac{\lambda}{n}\right)^{n-k} \\ &= \frac{\lambda^k}{k!} \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{n(n-1)\dots(n-(k-1))}{n^k} \left(1 - \frac{\lambda}{n}\right)^{-k} \left(1 - \frac{\lambda}{n}\right)^n \\ &= \frac{\lambda^k}{k!} e^{-\lambda} \end{aligned}$$



对任务提交时刻的建模

当观察次数 $n \rightarrow \infty$ 时，表示在单位时间内持续观察用户提交任务的过程：

$$\begin{aligned} P\{X = k\} &= \lim_{n \rightarrow \infty} C_n^k p^k (1-p)^{n-k} \\ &= \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{n(n-1)\dots(n-(k-1))}{k!} \left(\frac{\lambda}{n}\right)^k \left(1 - \frac{\lambda}{n}\right)^{n-k} \\ &= \frac{\lambda^k}{k!} \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{n(n-1)\dots(n-(k-1))}{n^k} \left(1 - \frac{\lambda}{n}\right)^{-k} \left(1 - \frac{\lambda}{n}\right)^n \\ &= \frac{\lambda^k}{k!} e^{-\lambda} \end{aligned}$$

此时单位时间内实际提交的任务数量 X 服从泊松分布 $X \sim P(\lambda)$ 。



对任务提交时刻的建模

记 $[0, t]$ 时间段内用户提交的任务数量为 $N(t)$, $(s, t]$ 时间段内用户提交的任务数量为 $N(s, t] = N(t) - N(s)$ 。



对任务提交时刻的建模

记 $[0, t]$ 时间段内用户提交的任务数量为 $N(t)$, $(s, t]$ 时间段内用户提交的任务数量为 $N(s, t] = N(t) - N(s)$ 。

初始时刻没有用户提交任务



对任务提交时刻的建模

记 $[0, t]$ 时间段内用户提交的任务数量为 $N(t)$, $(s, t]$ 时间段内用户提交的任务数量为 $N(s, t] = N(t) - N(s)$ 。

- $N(0) = 0$: 初始时刻没有用户提交任务



对任务提交时刻的建模

记 $[0, t]$ 时间段内用户提交的任务数量为 $N(t)$, $(s, t]$ 时间段内用户提交的任务数量为 $N(s, t) = N(t) - N(s)$ 。

- $N(0) = 0$: 初始时刻没有用户提交任务
在互不相交的时间段内, 用户提交任务的数量相互独立



对任务提交时刻的建模

记 $[0, t]$ 时间段内用户提交的任务数量为 $N(t)$, $(s, t]$ 时间段内用户提交的任务数量为 $N(s, t) = N(t) - N(s)$ 。

- $N(0) = 0$: 初始时刻没有用户提交任务
- 独立增量性: 在互不相交的时间段内, 用户提交任务的数量相互独立



对任务提交时刻的建模

记 $[0, t]$ 时间段内用户提交的任务数量为 $N(t)$, $(s, t]$ 时间段内用户提交的任务数量为 $N(s, t) = N(t) - N(s)$ 。

- $N(0) = 0$: 初始时刻没有用户提交任务
- 独立增量性: 在互不相交的时间段内, 用户提交任务的数量相互独立
在长度相等的时间段 t 内, 任务提交数量服从相同的概率分布 $P(\lambda t)$



对任务提交时刻的建模

记 $[0, t]$ 时间段内用户提交的任务数量为 $N(t)$, $(s, t]$ 时间段内用户提交的任务数量为 $N(s, t] = N(t) - N(s)$ 。

- $N(0) = 0$: 初始时刻没有用户提交任务
- 独立增量性: 在互不相交的时间段内, 用户提交任务的数量相互独立
- 平稳增量性: 在长度相等的时间段 t 内, 任务提交数量服从相同的概率分布 $P(\lambda t)$



对任务提交时刻的建模

记 $[0, t]$ 时间段内用户提交的任务数量为 $N(t)$, $(s, t]$ 时间段内用户提交的任务数量为 $N(s, t] = N(t) - N(s)$ 。

泊松过程

- $N(0) = 0$: 初始时刻没有用户提交任务
- 独立增量性: 在互不相交的时间段内, 用户提交任务的数量相互独立
- 平稳增量性: 在长度相等的时间段 t 内, 任务提交数量服从相同的概率分布 $P(\lambda t)$



对任务提交时刻的建模

记 $[0, t]$ 时间段内用户提交的任务数量为 $N(t)$, $(s, t]$ 时间段内用户提交的任务数量为 $N(s, t] = N(t) - N(s)$ 。

泊松过程

- $N(0) = 0$: 初始时刻没有用户提交任务
- 独立增量性: 在互不相交的时间段内, 用户提交任务的数量相互独立
- 平稳增量性: 在长度相等的时间段 t 内, 任务提交数量服从相同的概率分布 $P(\lambda t)$

因此 $\forall s, N(s, s + t] \sim P(\lambda t)$:

$$P\{N(s, s + t] = k\} = \frac{(\lambda t)^k}{k!} e^{-\lambda t}$$



对任务提交时刻的建模

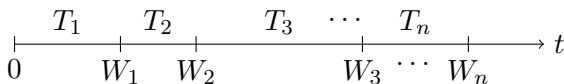
设 W_n 为第 n 个任务提交的时刻





对任务提交时刻的建模

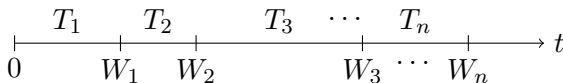
设 W_n 为第 n 个任务提交的时刻， T_n 为第 $n-1$ 个任务与第 n 个任务提交的时间间隔





对任务提交时刻的建模

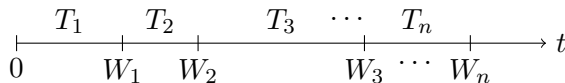
设 W_n 为第 n 个任务提交的时刻， T_n 为第 $n-1$ 个任务与第 n 个任务提交的时间间隔，
则 $W_n = \sum_{i=1}^n T_i$ 。





对任务提交时刻的建模

设 W_n 为第 n 个任务提交的时刻， T_n 为第 $n-1$ 个任务与第 n 个任务提交的时间间隔，
则 $W_n = \sum_{i=1}^n T_i$ 。



为了得到用户提交任务的时刻 T_{submit} ，只需要明确 T_n 服从的分布。



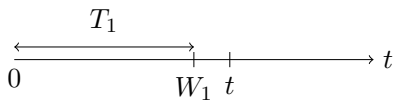
T_n 服从的分布

T_1 服从的分布

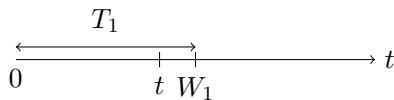
求 T_1 的分布函数:

$$F_{T_1}(t) = P\{T_1 \leq t\} = 1 - P\{T_1 > t\} = 1 - P\{N(0, t] = 0\} = 1 - e^{-\lambda t}$$

$$f_{T_1}(t) = F'_{T_1}(t) = \lambda e^{-\lambda t}$$



(a) $T_1 \leq t$



(b) $T_1 > t$



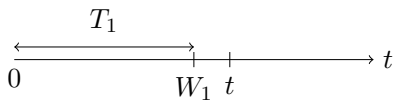
T_n 服从的分布

T_1 服从的分布

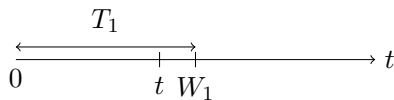
求 T_1 的分布函数:

$$F_{T_1}(t) = P\{T_1 \leq t\} = 1 - P\{T_1 > t\} = 1 - P\{N(0, t] = 0\} = 1 - e^{-\lambda t}$$

$$f_{T_1}(t) = F'_{T_1}(t) = \lambda e^{-\lambda t}$$



(a) $T_1 \leq t$



(b) $T_1 > t$

T_1 服从指数分布: $T_1 \sim E(\lambda)$ 。

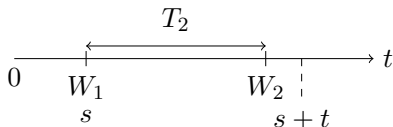


T_n 服从的分布

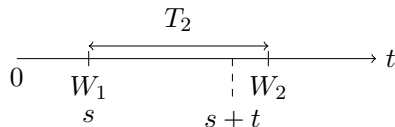
T_2 服从的分布

求 T_2 的分布函数（假设在任意的 s 时刻，第一个任务已经提交）：

$$\begin{aligned}
 F_{T_2}(t) &= P\{T_2 \leq t\} = 1 - P\{T_2 > t\} \\
 &= 1 - P\{N(s, s+t] = 0 | N(0, s] = 1\} \\
 &= 1 - P\{N(s, s+t] = 0\} \quad (0, s] \text{与} (s, s+t] \text{两时间段互不相交, 相互独立} \\
 &= 1 - e^{-\lambda t}
 \end{aligned}$$



(a) $T_2 \leq t$



(b) $T_2 > t$

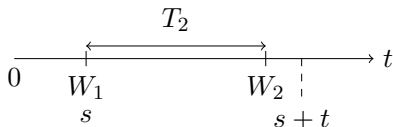


T_n 服从的分布

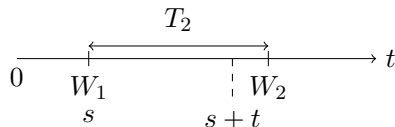
T_2 服从的分布

求 T_2 的分布函数（假设在任意的 s 时刻，第一个任务已经提交）：

$$\begin{aligned} F_{T_2}(t) &= P\{T_2 \leq t\} = 1 - P\{T_2 > t\} \\ &= 1 - P\{N(s, s+t] = 0 | N(0, s] = 1\} \\ &= 1 - P\{N(s, s+t] = 0\} \quad (0, s] \text{与} (s, s+t] \text{两时间段互不相交, 相互独立} \\ &= 1 - e^{-\lambda t} \end{aligned}$$



(a) $T_2 \leq t$



(b) $T_2 > t$

根据无记忆性, T_2, \dots, T_n 均服从参数为 λ 的指数分布。



任务提交时间序列和总计算量

因为 $T_n \sim E(\lambda)$ ，所以代码中对参数为 λ 的指数分布进行采样即可得到任务提交的时间间隔。将时间间隔累加，即可得到任务提交的时间序列，对应 T_{submit} 。

```
# 生成时间间隔
intervalT = stats.expon.rvs(scale=1 / lamda, size=self.jobNum)
# 对时间间隔累加得到提交时间
self.arrival_Times = np.around(intervalT.cumsum(), decimals=3)
```

总计算量 $reqCom$ 通过正态分布采样。

```
self.jobsMI = np.random.normal(self.jobMI, self.jobMI_std, self.jobNum)
self.jobsMI = self.jobsMI.astype(int)
```



① 问题背景

② 数学模型

任务模型

虚拟机模型

任务在虚拟机中的运行过程

③ Deep Q-Learning

④ Baseline



虚拟机属性

每个虚拟机具有如下属性：

- vID : 虚拟机编号
- $vCom$: 单核计算速度
- $vAcc$: 多核加速系数
- T_{idle} : 虚拟机处理完最后一个任务的时刻
- $vType$: 虚拟机类型
 - 高性能计算
 - 高性能I/O
- vSC : 虚拟机启动开销
- vEC : 虚拟机运行开销



① 问题背景

② 数学模型

任务模型

虚拟机模型

任务在虚拟机中的运行过程

③ Deep Q-Learning

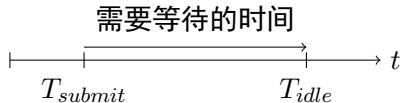
④ Baseline



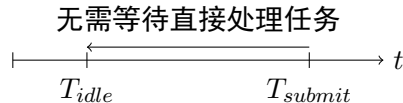
任务在虚拟机中的运行过程

当一个任务在 T_{submit} 时刻提交给一个虚拟机时，可以得到该任务的等待时间：

$$T_{wait} = \max\{T_{idle} - T_{submit}, 0\}$$



(a) $T_{idle} > T_{submit}$



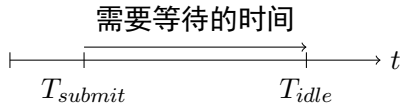
(b) $T_{idle} \leq T_{submit}$



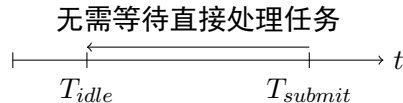
任务在虚拟机中的运行过程

当一个任务在 T_{submit} 时刻提交给一个虚拟机时，可以得到该任务的等待时间：

$$T_{wait} = \max\{T_{idle} - T_{submit}, 0\}$$



(a) $T_{idle} > T_{submit}$



(b) $T_{idle} \leq T_{submit}$

当虚拟机开始执行任务时，任务的执行时间：

$$T_{exe} = \frac{Type \oplus vType + 1}{2} \cdot \frac{reqCom}{vCom \cdot vAcc}$$



运行结果指标

- 任务响应时间: $T_{rep} = T_{wait} + T_{exe}$
- 是否满足 QoS 要求: $success = \begin{cases} 1, & T_{rep} \leq QoS \\ 0, & \text{otherwise} \end{cases}$
- 虚拟机费用: $cost = vSC + vEC \cdot T_{exe}$



- ① 问题背景
- ② 数学模型
- ③ Deep Q-Learning
- ④ Baseline



- ① 问题背景
- ② 数学模型
- ③ Deep Q-Learning
DQN结构
DQN训练方法
- ④ Baseline

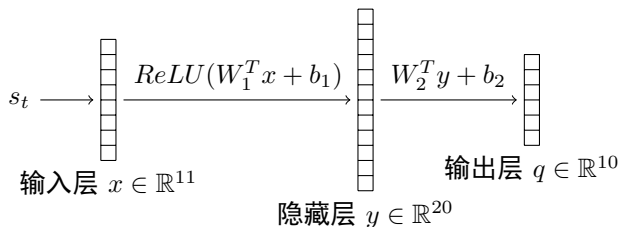


Deep Q-Network 结构

代码默认存在 10 台虚拟机，输入状态 s_t 为当前提交任务的类型和 10 台虚拟机的 T_{idle} :

$$s_t = [Type, T_{idle}^{(1)}, T_{idle}^{(2)}, \dots, T_{idle}^{(10)}]^T$$

DQN输出在当前状态 s_t 下，对分配到每台虚拟机的总共 10 个动作的评分。



其中两层全连接层的参数: $W_1 \in \mathbb{R}^{11 \times 20}$, $b_1 \in \mathbb{R}^{20}$, $W_2 \in \mathbb{R}^{20 \times 10}$, $b_2 \in \mathbb{R}^{10}$ 。



- ① 问题背景
- ② 数学模型
- ③ Deep Q-Learning
 - DQN结构
 - DQN训练方法
- ④ Baseline



Deep Q-Network 训练方法

奖励计算函数: $reward = (1 + e^{\xi - cost}) \cdot \frac{T_{exe}}{T_{rep}}$, 其中 ξ 为超参数。



Deep Q-Network 训练方法

奖励计算函数: $reward = (1 + e^{\xi - cost}) \cdot \frac{T_{exe}}{T_{rep}}$, 其中 ξ 为超参数。

- ϵ -greedy: 以 ϵ 的概率随机决策, 以 $1 - \epsilon$ 的概率使用DQN决策。随机决策可以探索DQN没有学到的状态, 每次学习后减小 ϵ 。



Deep Q-Network 训练方法

奖励计算函数: $reward = (1 + e^{\xi - cost}) \cdot \frac{T_{exe}}{T_{rep}}$, 其中 ξ 为超参数。

- ϵ -greedy: 以 ϵ 的概率随机决策, 以 $1 - \epsilon$ 的概率使用DQN决策。随机决策可以探索DQN没有学到的状态, 每次学习后减小 ϵ 。
- experience replay: 将过去的决策轨迹 (s_t, a_t, r_t, s_{t+1}) 存入replay memory中。DQN每次学习时从replay memory中随机选取一组样本用来更新参数, 以消除学习连续样本所带来的相关性。



Deep Q-Network 训练方法

奖励计算函数: $reward = (1 + e^{\xi - cost}) \cdot \frac{T_{exe}}{T_{rep}}$, 其中 ξ 为超参数。

- ϵ -greedy: 以 ϵ 的概率随机决策, 以 $1 - \epsilon$ 的概率使用DQN决策。随机决策可以探索DQN没有学到的状态, 每次学习后减小 ϵ 。
- experience replay: 将过去的决策轨迹 (s_t, a_t, r_t, s_{t+1}) 存入replay memory中。DQN每次学习时从replay memory中随机选取一组样本用来更新参数, 以消除学习连续样本所带来的相关性。
- fixed Q-target: DQN训练时需要将 s_t 和 s_{t+1} 都输入网络中。如果仅使用一个网络, 更新网络参数的操作会使 s_t 和 s_{t+1} 的输出向相同的方向移动。通过引入参数相对固定的 target 网络用来接收 s_{t+1} 的输入后, 固定了参数更新的目标, 加快了收敛速度。



确定环境参数和DRL的超参数（代码默认值）：

- 任务：
 - 任务提交速度 $\lambda = 20$
 - 任务类型比例 CPU : I/O = 9 : 1
 - 任务平均总计算量 $\mu = 200$
 - 任务总计算量的标准差 $\sigma = 20$
 - 任务提交总数 8000
 - 响应时间指标 $QoS = 0.25$
- 虚拟机：
 - 虚拟机类型（5台计算型，5台I/O型） $[0, 0, 0, 0, 0, 1, 1, 1, 1, 1]$
 - 虚拟机费用 $cost = [1, 1, 2, 2, 4, 1, 1, 2, 2, 4]$
 - 单核计算速度 $vCom = 1000$
 - 多核加速系数 $vAcc = [1, 1, 1.1, 1.1, 1.2, 1, 1, 1.1, 1.1, 1.2]$



确定环境参数和DRL的超参数（代码默认值）：

- DRL超参数：
 - ϵ -greedy $\epsilon = 0.9$ ，每次学习后减小 0.006
 - replay memory size $N = 800$
 - minibatch size $S = 30$
 - Q-target 网络参数更新间隔 50 步
 - 奖励函数超参数 $\xi = 1.5$
 - 学习率 $\gamma = 0.01$



Deep Q-Network 学习流程

设定环境参数、DRL超参数，随机初始化DQN参数，赋予target网络相同的参数；

foreach *Episode* **do**

 重置环境；

foreach *Step* **do**

 对于状态 s_t 根据 ϵ -greedy 策略得到动作 a_t ；

 执行动作 a_t 后环境变为 s_{t+1} 并得到奖励 r_t ；

 将轨迹 (s_t, a_t, r_t, s_{t+1}) 存入replay memory；

if *Step* > 开始学习步数 **then**

 从replay memory中随机抽取 30 个样本作为minibatch；

foreach *sample in minibatch* **do**

 将 s_t 传入Q-network得到 a_t 对应的 Q_{value} ；

 将 s_{t+1} 传入target-network得到输出的最大值 Q_{target} ；

 根据损失函数 $Loss = (Q_{value} - (r_t + \gamma \cdot Q_{target}))^2$ 使用梯度下降法更新Q-network；

end

if *Step* % 50 = 0 **then**

 使用Q-network的参数更新target-network；

end

 减小 ϵ ；

end

end

end



- ① 问题背景
- ② 数学模型
- ③ Deep Q-Learning
- ④ Baseline



作为Baseline的3种算法

- Random: 将任务随机分配给任意一台虚拟机
- Round-Robin: 将任务轮流分配给每台虚拟机
- Earliest: 将任务分配给最先完成任务（即 T_{idle} 最小）的虚拟机



Fin.