



Física Computacional

Voluntario 2: Estudio del péndulo doble con un algoritmo Runge-Kutta.

Resumen

En este informe tenemos como objetivo ...

Zhuo Zhuo Liu

Grado en Física

Índice

1.	Introducción	1
	Planteamiento del problema 2.1. Ecuaciones del movimiento	
Α.	Tabla de valores	2
в.	Análisis de errores	3

ZhuoZhuo L.

1. Introducción

2. Planteamiento del problema

2.1. Ecuaciones del movimiento

Primero debemos de hallar las expresiones de los momentos angulares a partir del Lagrangiano del sistema.

$$\mathcal{L} = \dot{\phi}^2 + \dot{\phi}\dot{\psi}\cos(\psi - \phi) + \frac{1}{2}\dot{\psi}^2 - 2g(1 - \cos\phi) - g(1 - \cos\psi) \tag{1}$$

Hallamos las expresiones del momento angular p_{ϕ} y p_{ψ} , en función de las velocidades angulares $\dot{\phi}$ y $\dot{\psi}$ através de las parciales de \mathcal{L} con respecto a las velocidades angulares.

$$p_{\phi} = \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{\phi}} = 2\dot{\phi} + \dot{\psi}\cos(\psi - \phi) \tag{2}$$

$$p_{\psi} = \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{\psi}} = \dot{\psi} + \dot{\phi}\cos(\psi - \phi) \tag{3}$$

Despejando las velocidades en función del momento, permite expresar el Hamiltoniano en función de dichos momentos.

$$\dot{\phi} = \frac{p_{\phi} - p_{\psi}\cos(\psi - \phi)}{2 - \cos^2(\psi - \phi)}, \quad \dot{\psi} = \frac{2p_{\psi} - p_{\phi}\cos(\psi - \phi)}{2 - \cos^2(\psi - \phi)} \tag{4}$$

$$H = \dot{\phi}^2 + \dot{\phi}\dot{\psi}\cos(\psi - \phi) + \frac{1}{2}\dot{\psi}^2 + 2g(1 - \cos\phi) + g(1 - \cos\psi)$$

$$= \frac{p_{\phi}^2 + p_{\psi}^2 - 2p_{\phi}p_{\psi}\cos(\psi - \phi)}{2 - \cos^2(\psi - \phi)} + 2g(1 - \cos\phi) + g(1 - \cos\psi)$$
(5)

De donde se obtiene las ecuaciones de movimiento a partir de las ecuaciones de Hamilton.

$$\dot{\phi} = \frac{\partial H}{\partial p_{\phi}} = \frac{p_{\phi} - p_{\psi} \cos(\psi - \phi)}{2 - \cos^2(\psi - \phi)} \tag{6}$$

$$\dot{\psi} = \frac{\partial H}{\partial p_{\psi}} = \frac{2p_{\psi} - p_{\phi}\cos(\psi - \phi)}{2 - \cos^2(\psi - \phi)} \tag{7}$$

$$\dot{p_{\phi}} = -\frac{\partial H}{\partial \phi} = \frac{p_{\phi}p_{\psi}\cos^2(\psi - \phi) - (2p_{\psi}^2 + p_{\phi}^2)\cos(\psi - \phi) + 2p_{\phi}p_{\psi}}{(2 - \cos^2(\psi - \phi))^2} 2\sin(\phi - \psi) - 2g\sin\phi$$
 (8)

$$\dot{p_{\psi}} = -\frac{\partial H}{\partial \psi} = \frac{p_{\phi} p_{\psi} \cos^2(\psi - \phi) - (2p_{\psi}^2 + p_{\phi}^2) \cos(\psi - \phi) + 2p_{\phi} p_{\psi}}{(2 - \cos^2(\psi - \phi))^2} 2\sin(\psi - \phi) - g\sin\psi \quad (9)$$

2.2. Condiciones iniciales

A. Tabla de valores

ZhuoZhuo L.

B. Análisis de errores