

Volumul hipersferei

Lucrare scrisă de
Rădulescu Decebal, Stăniloiu Grigore, Tătărucă Ștefan



UNIVERSITATEA DE VEST DIN TIMIȘOARA
Timisoara, Romania

2021
3 octombrie 2021

ABSTRACT

În acest scurt referat vom discuta despre existența sferelor în spații multidimensionale, demonstrând cum putem calcula volumul și aria utilizând integrale multiple, dar și puțină trigonometrie euclidiană.

CUPRINS

Abstract	ii
Cuprins	iii
Capitolul	4
I: Introducere	1
1.1 But, why?	1
1.2 Ce este o hipersferă?	1
Capitolul	4
II: Aria cercului	2
2.1 Cum am demonstrat?	2
2.2 Substituție trigonometrică	3
2.3 Demonstrație	3
2.4 Concluzie	3
Capitolul	4
III: Volumul sferei	4
3.1 Ecuația sferei	4
3.2 Coordonate sferice	4
3.3 Matricea Jacobiana si elementul de volum	5
3.4 Volumul sferei	5
Capitolul	4
IV: Volumul hipersferei in 4 dimensiuni	7
4.1 Demonstrație	7
4.2 Coordonate sferice	7
4.3 Matricea Jacobiana si elementul de volum	7
4.4 Volumul hipersferei	7
Capitolul	4
V: Volumul n-sferei	9
5.1 Integrare si utilizare coordonatelor sferice	9
5.2 Ce este functia Beta ?	9
5.3 Ce este o functie Gamma ?	10
5.4 Relatia dintre Functia Gamma si Functia Beta	11
5.5 Integrale convolutive	11
5.6 Demonstratie	12
Capitolul	4
VI: Curiozitati	13

Capitolul 1

INTRODUCERE

1.1 But, why?

Înțelegerea spațiilor multidimensionale este ceva elementar deoarece, deseori suntem nevoiți să reprezentăm ceva în altă dimensiune. De exemplu când dorim să reprezentăm o sferă pe ecranul unui calculator ce facem? Suntem limitați de două dimensiuni. Acesta este doar un singur exemplu din multe altele. Un alt exemplu foarte interesant este reprezentarea unui grafic cu mult mai multe informații pe el. De exemplu vrem să analizăm și observăm corelațiile dintre cele trei proprietăți: intensitate (care poate să fie pozitivă, dar și negativă), raza, puncte critice (peaks). Utilizând gradientul de culoare suntem capabili să vizualizăm o a patra dimensiune.

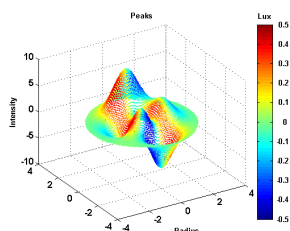


Figura 1.1: Exemplu graf 4d

1.2 Ce este o hipersferă?

În geometria dimensiunilor superioare, o hipersferă este ansamblul de puncte care se află la o distanță constantă față de un punct dat numit centrul său. Când o sferă are raza unității, este obișnuit să o numim unitate n-sferă sau pur și simplu n-sferă [**n-spheres**]. În ceea ce privește norma standard, n-sfera este definită ca:

$$\mathbb{S}^n = \{x \in \mathbb{R}^{n+1} : \|x\| = 1\}$$

Iar raza unei n-sfere este definită astfel:

$$S^n(r) = \{x \in \mathbb{R}^{n+1} : \|x\| = r\}.$$

Dimensiunea n-sferei este n și **nu** trebuie confundată cu dimensiunea (n+1) a spațiului Euclidian în care este încorporată în mod natural. O n-sferă este suprafața, sau se află la limita unei bile în (n+1) dimensiuni.

Capitolul 2

ARIA CERCULUI

2.1 Cum am demonstrat?

Considerand cercul cu $x^2 + y^2 = R^2$, jumatatea de sus, dar si cea de jos pot fi in mod explicit exprimate prin $y = \pm\sqrt{R^2 - x^2}$, x fiind cuprins intre -R si +R, aria in cauza este data de integrala: (2.1)

$$\int_{-R}^R \int_{-\sqrt{R^2-x^2}}^{\sqrt{R^2-x^2}} dy dx \quad (2.2)$$

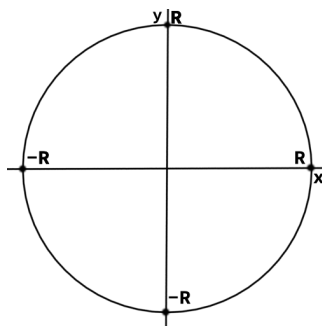


Figura 2.1: Sectiune cerc

Prima integrala fiind calculata astfel:

$$\int_{-R}^R y \Big|_{-\sqrt{R^2-x^2}}^{\sqrt{R^2-x^2}} dx = \int_{-R}^R 2\sqrt{R^2-x^2} dx = 2 \int_{-R}^R \sqrt{R^2-x^2} dx$$

2.2 Substituție trigonometrică

Pentru a calcula $\int_{-R}^R \sqrt{R^2 - x^2} dx$ folosim substitutia trigonometrica $x = R \sin u$, rezultand ca $dx = R \cos u du$.

Stiind ca $\cos \alpha \cos \beta = \frac{1}{2}(\cos(\alpha - \beta) + \cos(\alpha + \beta))$, avem $\cos^2 u = \frac{1}{2}(1 + \cos 2u)$

2.3 Demonstrație

Dupa subistitutie rezulta urmatoare integrala:

$$\begin{aligned} \int R^2 \cos^2 u du &= R^2 \int \cos^2 u du \\ &= R^2 \int \frac{1}{2}(1 + \cos 2u) du \\ &= \frac{1}{2} R^2 \left(u + \frac{1}{2} \sin 2u \right) + A \\ &= \frac{1}{2} R^2 (u + \sin u \cos u) + A \end{aligned}$$

Avand in vedere ca $x = R \sin u$, substituim $u = \sin^{-1}(x/R)$ pentru ajunge la

$$\frac{1}{2} R^2 \sin^{-1}(x/R) + \frac{1}{2} x \sqrt{R^2 - x^2} + A.$$

Aplicand limitele de integrare x de la $-R$ pana R , deducem urmatoarea formula

$$\left[\frac{1}{2} R^2 \sin^{-1}(x/R) + \frac{1}{2} x \sqrt{R^2 - x^2} \right]_{-R}^R = \frac{1}{2} \pi R^2, \text{ deoarece } \sin^{-1}(\pm 1) = \pm \pi/2.$$

2.4 Concluzie

Prin argumentele prezentate mai sus, acestea concluzioneaza formula ariei:

$$\int_{-R}^R y \Big|_{-\sqrt{R^2-x^2}}^{\sqrt{R^2-x^2}} dx = 2 \int_{-R}^R \sqrt{R^2 - x^2} dx = \pi R^2.$$

Capitolul 3

VOLUMUL SFEREI

3.1 Ecuația sferei

Ecuația pentru marginea exterioară a unei sfere cu raza r este dată de:

$$x^2 + y^2 + z^2 = r^2$$

Dacă dorim să considerăm volumul din interiorul unei sfere, atunci trebuie să considerăm regiunea dată de inecuația [university-of-washington-2013]:

$$x^2 + y^2 + z^2 \leq r^2$$

3.2 Coordonate sferice

Utilizarea coordonatelor sferice este avantajoasă, astfel vom trece de la coordonate carteziene la sferice cu următoarea mapare [spherical-coordinates]:

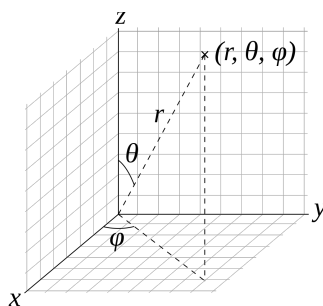


Figura 3.1: Coordonate sferice în plan

În coordonate sferice, sfera reprezintă totalitatea punctelor unde aceste inecuații sunt satisfăcute:

$$\begin{cases} 0 \leq \theta \leq \pi \\ 0 \leq \phi \leq 2\pi \\ 0 \leq \rho \leq r \end{cases}$$

Demonstrația se bazează pe integrala multiplă de determinare a volumului unui paralelipiped:

$$\begin{aligned}\iiint_{\text{paralelipiped}} 1 dV &= \int_a^b \int_c^d \int_p^q 1 dz dy dx \\ &= (b-a)(d-c)(q-p)\end{aligned}$$

3.3 Matricea Jacobiana si elementul de volum

În spațiul Euclidian, elementul de volum este dat de produsul diferențialelor coordonatelor carteziane [**volume-element**].

$$dV = dx dy dz$$

În alte sisteme de coordonate, cum ar fi cele sferice, elementul de volum se schimbă în funcție de matricea Jacobiană a schimbării de coordonate [**jacobian-matrix**].

$$dV = \left| \frac{\partial(x, y, z)}{\partial(u_1, u_2, u_3)} \right| du_1 du_2 du_3$$

Astfel matricea Jacobiană pentru sistemul de coordonate este:

$$\begin{aligned}x &= \rho \sin \varphi \cos \theta \\ y &= \rho \sin \varphi \sin \theta \\ z &= \rho \cos \varphi\end{aligned}$$

$$\mathbf{J_F}(\rho, \varphi, \theta) = \begin{bmatrix} \frac{\partial x}{\partial \rho} & \frac{\partial x}{\partial \varphi} & \frac{\partial x}{\partial \theta} \\ \frac{\partial y}{\partial \rho} & \frac{\partial y}{\partial \varphi} & \frac{\partial y}{\partial \theta} \\ \frac{\partial z}{\partial \rho} & \frac{\partial z}{\partial \varphi} & \frac{\partial z}{\partial \theta} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \sin \varphi \cos \theta & \rho \cos \varphi \cos \theta & -\rho \sin \varphi \sin \theta \\ \sin \varphi \sin \theta & \rho \cos \varphi \sin \theta & \rho \sin \varphi \cos \theta \\ \cos \varphi & -\rho \sin \varphi & 0 \end{bmatrix}$$

Calculând determinantul, și introducând în formulă pentru elementul de volum ne va genera:

$$dV = \rho^2 \sin \phi d\rho d\theta d\phi$$

3.4 Volumul sferei

Astfel, trecând la coordonate sferice, și schimbând limitele integralelor la limitele unei sfere, putem afla volumul unei sfere prin integrarea elementului de volum:

$$\begin{aligned}
\iiint_{sfera} 1 dV &= \int_0^\pi \int_0^{2\pi} \int_0^r \rho^2 \sin(\theta) d\rho d\phi d\theta \\
&= \int_0^\pi \sin(\theta) d\theta \int_0^{2\pi} d\phi \int_0^r \rho^2 d\rho \\
&= (2)(2\pi) \left(\frac{1}{3} r^3 \right) \\
&= \frac{4}{3} \pi r^3
\end{aligned}$$

Astfel, volumul sferei se poate calcula utilizând o integrală multiplă, în trei dimensiuni, iar formula generală este:

$$V_3 = \frac{4\pi R^3}{3}$$

Capitolul 4

VOLUMUL HIPERSFEREI IN 4 DIMENSIUNI

4.1 Demonstrație

Demonstrația de la volumul sferei se poate extinde în mai multe dimensiuni, generând astfel coordonate sferice în patru dimensiuni.

4.2 Coordonate sferice

Unghiurile care trebuie considerate în patru dimensiuni sunt următoarele:

$$\begin{cases} 0 \leq \theta \leq \pi \\ 0 \leq \phi \leq 2\pi \\ 0 \leq \rho \leq r \\ 0 \leq \Phi \leq 2\pi \end{cases}$$

4.3 Matricea Jacobiana si elementul de volum

Matricea Jacobiană va fi generată de următorul sistem:

$$\begin{aligned} x &= \rho \sin \varphi \cos \theta \\ y &= \rho \sin \varphi \sin \theta \sin \Phi \\ z &= \rho \sin \varphi \sin \theta \sin \phi \\ w &= \rho \cos \varphi \end{aligned}$$

$$\begin{pmatrix} \sin(\phi) \cdot \cos(\theta) & \rho \cdot \cos(\phi) \cdot \cos(\theta) & -\rho \cdot \sin(\phi) \cdot \sin(\theta) & 0 \\ \sin(\phi) \sin(\theta) \sin(\Phi) & \rho \sin(\theta) \sin(\Phi) \cos(\phi) & \rho \sin(\phi) \sin(\Phi) \cos(\theta) & 0 \\ \sin(\phi) \cdot \sin(\theta) \cdot \cos(\Phi) & \rho \cdot \sin(\rho) \cos(\Phi) \cdot \cos(\phi) & \rho \cdot \sin(\phi) \cdot \cos(\Phi) \cdot \cos(\theta) & -\rho \cdot \sin(\phi) \cdot \sin(\theta) \cdot \sin(\Phi) \\ \cos(\phi) & -\rho \cdot \sin(\phi) & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Figura 4.1: Determinant Jacobian

Astfel, rezolvând determinantul, elementul de volum generat va fi:

$$dV = \rho^3 \sin^2(\phi) \sin^2(\Phi) \sin(\theta)$$

4.4 Volumul hipersferei

Introducând elementul de volum în integrala multidimensională, ne va genera următoarea:

$$\begin{aligned}
\iiint\limits_{hipersfera} 1 dV &= \\
&= \int_0^{2\pi} \int_0^\pi \int_0^{2\pi} \int_0^r \rho^3 \sin^2(\phi) \sin(\theta) \cos^2(\Phi) d\rho d\phi d\theta d\Phi \\
&= \int_0^{2\pi} \int_0^\pi \int_0^{2\pi} \sin^2(\phi) \cos^2(\Phi) \sin(\theta) \frac{r^4}{4} d\phi d\theta d\Phi \\
&= \int_0^{2\pi} \int_0^\pi \frac{\pi r^4 \cos^2(\Phi)}{4} \sin(\theta) d\theta d\Phi \\
&= \int_0^{2\pi} \left(\frac{\pi r^4 \cos^2(\Phi)}{2} \right) d\Phi \\
&= \frac{\pi^2 r^4}{2}
\end{aligned}$$

Astfel, volumul sferei se poate calcula utilizând o integrală multiplă, în patru dimensiuni, iar formula generală este:

$$V_4 = \frac{\pi^2 r^4}{2}$$

Capitolul 5

VOLUMUL N-SFEREI

5.1 Integrare si utilizare coordonatelor sferice

Volumul poate fi calculat prin integrarea elementului de volum în coordonate sferice. Sistem de coordonate sferice posedă o coordonată radială r , dar și o coordonată unghiulară $\phi_1, \dots, \phi_{n-1}$, unde domeniul fiecărui ϕ , cu excepția ϕ_{n-1} , îl reprezintă $[0, \pi)$, iar domeniul ϕ_{n-1} este $[0, 2\pi)$. Elementul de volum sferic este precizat în următoarea formula:

$$dV = r^{n-1} \sin^{n-2}(\phi_1) \sin^{n-3}(\phi_2) \cdots \sin(\phi_{n-2}) dr d\phi_1 d\phi_2 \cdots d\phi_{n-1},$$

Iar volumul este integrala acestei mărimi cu r între 0 și R , de asemenea și toate unghiurile posibile:

$$V_n(R) = \int_0^R \int_0^\pi \cdots \int_0^{2\pi} r^{n-1} \sin^{n-2}(\phi_1) \cdots \sin(\phi_{n-2}) d\phi_{n-1} \cdots d\phi_1 dr.$$

Fiecare dintre factori depinde doar de o singură variabilă și, prin urmare, integrala iterată poate fi scrisă ca produs al integralelor:

$$V_n(R) = \left(\int_0^R r^{n-1} dr \right) \left(\int_0^\pi \sin^{n-2}(\phi_1) d\phi_1 \right) \cdots \left(\int_0^{2\pi} d\phi_{n-1} \right)$$

Luând în considerare faptul că integrala cu rază este R^n/n și intervalele de integrare pe coordonatele unghiulare pot fi calculate simetric, schimbându-se în $[0, \pi/2]$:

$$V_n(R) = \frac{R^n}{n} \left(2 \int_0^{\frac{\pi}{2}} \sin^{n-2}(\phi_1) d\phi_1 \right) \cdots \left(4 \int_0^{\frac{\pi}{2}} d\phi_{n-1} \right).$$

Fiecare integrală care a rămas reprezintă o anumită valoare specială pentru funcția beta:

5.2 Ce este funcția Beta ?

În matematică, funcția beta, numită și integrala Euler, este o funcție specială, care este strâns legată de funcția Gamma și de coeficienții binomiali. Este definit de integrala

$$B(x, y) = \int_0^1 t^{x-1} (1-t)^{y-1} dt$$

O scurta reprezentare grafica a functiei Beta

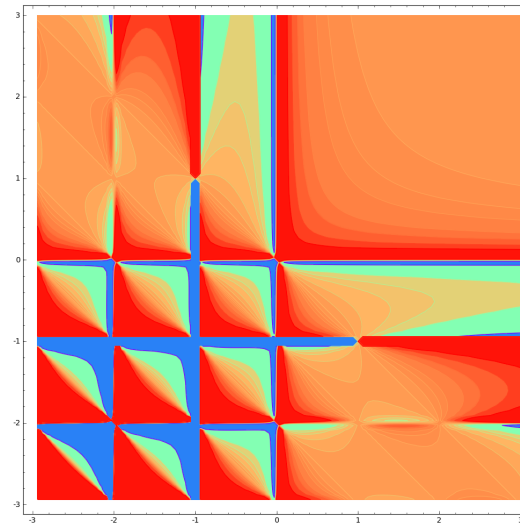


Figura 5.1: Functie Beta

$$V_n(R) = \frac{R^n}{n} B\left(\frac{n-1}{2}, \frac{1}{2}\right) B\left(\frac{n-2}{2}, \frac{1}{2}\right) \cdots B\left(1, \frac{1}{2}\right) \cdot 2 B\left(\frac{1}{2}, \frac{1}{2}\right).$$

Funcțiile beta pot fi rescrise în termeni de funcții gamma:

5.3 Ce este o funcție Gamma ?

În matematică, funcția gamma (reprezentată de Γ , litera mare gamma din alfabetul grecesc) este una dintre cele mai utilizate metode de a reprezenta funcția factorial pentru numere complexe dar nu numai. Funcția gamma este definită pentru toate numerele complexe excluzând numerele negative. Pentru orice număr pozitiv gamma de n este egal cu:

$$\Gamma(n) = (n-1)!$$

Există câteva convenții pentru Gamma:

$$\Gamma\left(\frac{1}{2}\right) = \sqrt{\pi}$$

$$\Gamma(0) = 1$$

Această proprietate care ne spune că Γ de $1/2$ are o valoare ne ajută să calculăm Gamma pentru orice alt număr fracțional. Și dacă dorim să calculăm Gamma putem folosi una dintre cele două variante care implică Funcția beta explicată mai sus:

$$\Gamma\left(\frac{1}{2} + n\right) = \frac{(2n)!}{4^n n!} \sqrt{\pi} = \frac{(2n-1)!!}{2^n} \sqrt{\pi} = \binom{n - \frac{1}{2}}{n} n! \sqrt{\pi}$$

$$\Gamma\left(\frac{1}{2} - n\right) = \frac{(-4)^n n!}{(2n)!} \sqrt{\pi} = \frac{(-2)^n}{(2n-1)!!} \sqrt{\pi} = \frac{\sqrt{\pi}}{(-1/2)_n!}$$

5.4 Relatia dintre Functia Gamma si Functia Beta

Ca sa putem urmatoarea cerinta trebuie sa rescriem relatie dintre cele doua functii Gamma ca un produs de functii exponentiale

$$B(x, y) = \frac{\Gamma(x)\Gamma(y)}{\Gamma(x+y)}$$

rezultand:

$$\begin{aligned} \Gamma(x)\Gamma(y) &= \int_{u=0}^{\infty} e^{-u} u^{x-1} du \cdot \int_{v=0}^{\infty} e^{-v} v^{y-1} dv \\ &= \int_{v=0}^{\infty} \int_{u=0}^{\infty} e^{-u-v} u^{x-1} v^{y-1} du dv \end{aligned}$$

Schimband valoarea cu $u = zt$ si $v = z(1-t)$ produce urmatoarele schimbari:

$$\begin{aligned} \Gamma(x)\Gamma(y) &= \int_{z=0}^{\infty} \int_{t=0}^1 e^{-z} (zt)^{x-1} (z(1-t))^{y-1} z dt dz \\ &= \int_{z=0}^{\infty} e^{-z} z^{x+y-1} dz \cdot \int_{t=0}^1 t^{x-1} (1-t)^{y-1} dt \\ &= \Gamma(x+y) \cdot B(x, y). \end{aligned}$$

Simplificand in ambele parti cu $\Gamma(x+y)$ obtinem rezultatul dorit. Identitatea declarată poate fi văzută ca un caz particular al identității pentru integrala unei convoluții.

5.5 Integrale convolutive

Dacă f și g sunt funcții integrabile, atunci integralul convoluției lor pe întreg spațiul se obține pur și simplu ca produs al integralelor lor:

$$\int_{\mathbf{R}^d} (f * g)(x) dx = \left(\int_{\mathbf{R}^d} f(x) dx \right) \left(\int_{\mathbf{R}^d} g(x) dx \right)$$

Aceasta integrala utilizeaza Teorema lui Fubini's: În analiza matematică, teorema lui Fubini, introdusă de Guido Fubini în 1907, este un rezultat care oferă condiții în care este posibil să se calculeze o integrală dublă utilizând o integrală iterată. Se poate schimba ordinea integrării dacă integrala dublă dă un răspuns finit atunci când

integrândul este înlocuit cu valoarea sa absolută.

$$\int_{X \times Y} f(x, y) d(x, y) = \int_X \left(\int_Y f(x, y) dy \right) dx = \int_Y \left(\int_X f(x, y) dx \right) dy$$

Luând:

$$\begin{aligned} f(u) &:= e^{-u} u^{x-1} 1_{\mathbb{R}_+} \\ g(u) &:= e^{-u} u^{y-1} 1_{\mathbb{R}_+} \end{aligned}$$

având ca:

$$\Gamma(x)\Gamma(y) = \int_{\mathbb{R}} f(u) du \cdot \int_{\mathbb{R}} g(u) du = \int_{\mathbb{R}} (f * g)(u) du = B(x, y)\Gamma(x + y).$$

5.6 Demonstratie

Utilizând substitutiile enunțate mai sus obține în cele din urmă:

$$V_n(R) = \frac{R^n}{n} \frac{\Gamma\left(\frac{n-1}{2}\right) \Gamma\left(\frac{1}{2}\right)}{\Gamma\left(\frac{n}{2}\right)} \frac{\Gamma\left(\frac{n-2}{2}\right) \Gamma\left(\frac{1}{2}\right)}{\Gamma\left(\frac{n-1}{2}\right)} \dots \frac{\Gamma(1) \Gamma\left(\frac{1}{2}\right)}{\Gamma\left(\frac{3}{2}\right)} \cdot 2 \frac{\Gamma\left(\frac{1}{2}\right) \Gamma\left(\frac{1}{2}\right)}{\Gamma(1)}$$

Prin urmare, combinând formula de mai sus cu valorile $\Gamma(1/2) = \sqrt{\pi}$ și $\Gamma(1) = 1$, dar și ecuația funcțională $z \Gamma(z) = \Gamma(z + 1)$ rezulta:

$$V_n(R) = \frac{2\pi^{\frac{n}{2}} R^n}{n \Gamma\left(\frac{n}{2}\right)} = \frac{\pi^{\frac{n}{2}} R^n}{\Gamma\left(\frac{n}{2} + 1\right)}$$

Dupa o scurta analiza putem observa ca nici suprafata nu creste exponential la in functie de cum adaugam n dimensiune. In graficul de mai jos ne este ilustrata scaling in ariei si volumului in functie de numarul de dimensiuni.

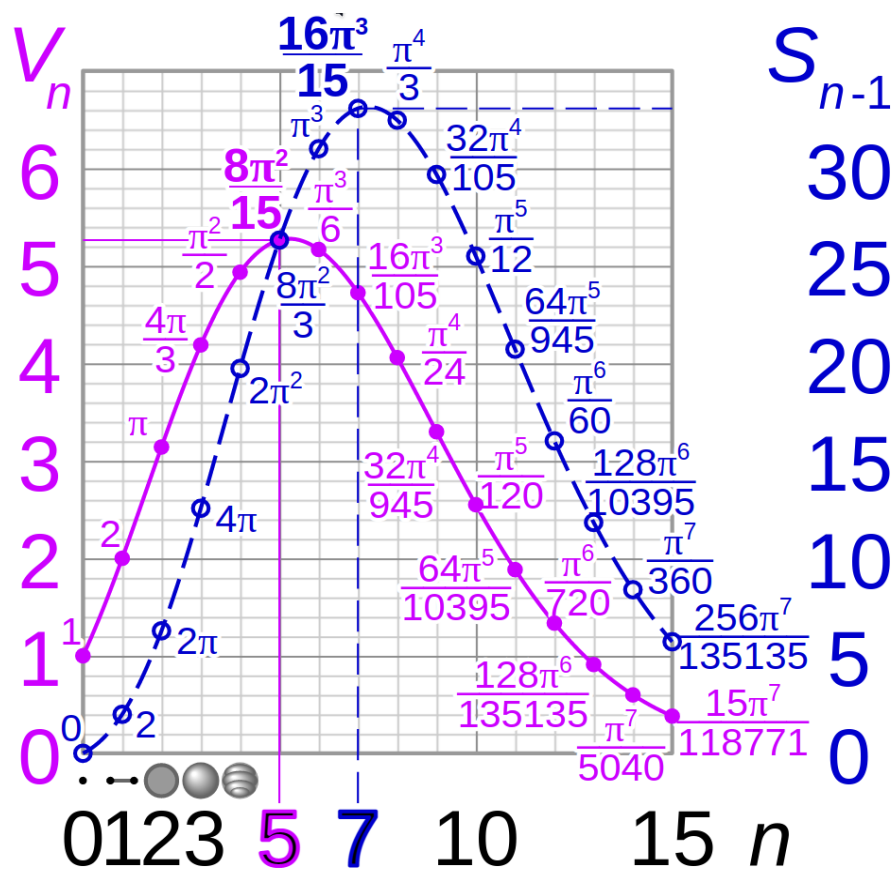


Figura 6.1: Raport arii si volum

Aici avem o mica schema care ne exemplifica volumul si aria in n dimensiuni:

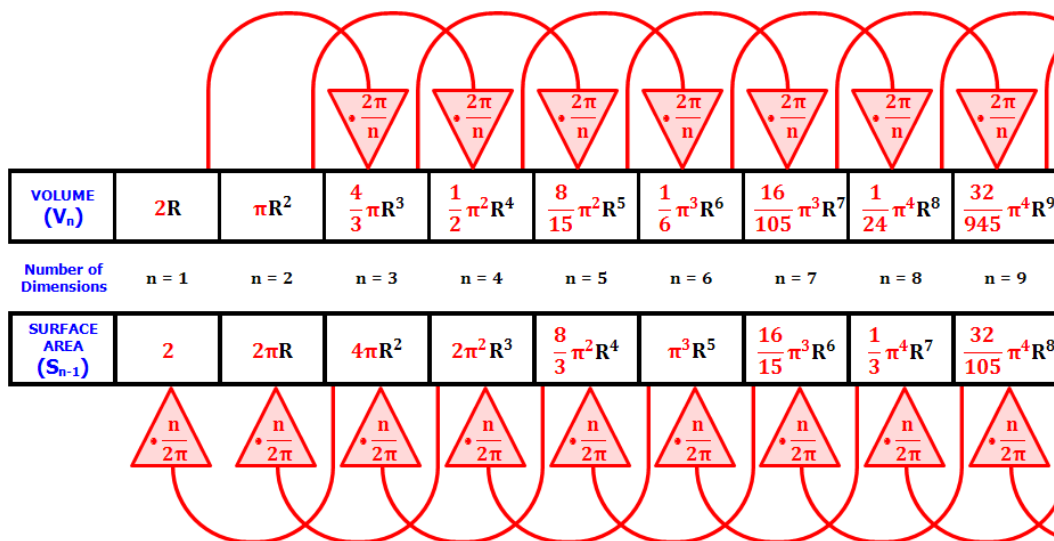


Figura 6.2: Raport arii si volum