

# 算法设计与分析

---

## ➤ LECTURE 8

# Outline



## Lecture 8

图优化-贪心

- 贪心策略
- 最小生成树问题
  - Prim 算法
  - Kruskal 算法
- 给定源点最短路径问题
  - Dijkstra 算法

# 贪心策略



剑指 Offer II 103. 最少的硬币数目

难度 中等   13   ☆ 收藏   分享   切换为英文   接收动态   反馈

给定不同面额的硬币 `coins` 和一个总金额 `amount`。编写一个函数来计算可以凑成总金额所需的最少的硬币个数。如果没有任何一种硬币组合能组成总金额，返回 `-1`。

你可以认为每种硬币的数量是无限的。

示例 1:

输入: `coins = [1, 2, 5]`, `amount = 11`

输出: 3

解释:  $11 = 5 + 5 + 1$

示例 2:

输入: `coins = [2]`, `amount = 3`

输出: -1

# 贪心策略

---



## □ 零钱兑换问题：

- 候选：不同面额的硬币，如 1, 5, 10, 25
- 限制：总金额
- 优化：最少的硬币个数

## □ 贪心策略

- 每次尽可能选择金额最大的硬币

# 贪心策略

---



- 贪心策略不一定保证最优解
- 例如，总金额 15，可用硬币  $\{1, 5, 12\}$ 
  - 贪心选择： $\{12, 1, 1, 1\}$
  - 最优解： $\{5, 5, 5\}$



# 最小生成树 MST

- 无向图连通 $G$ 的生成树 $T$ 是其子图，满足：
  - $T$  包含图  $G$  中的所有顶点
  - $T$  是连通无环图，即一棵树
- 定义一棵生成树的权为其所有边权的和。
- 最小生成树为权重最小的生成树。
- 图中的最小生成树不一定是唯一的。

# MST 贪心求解

---



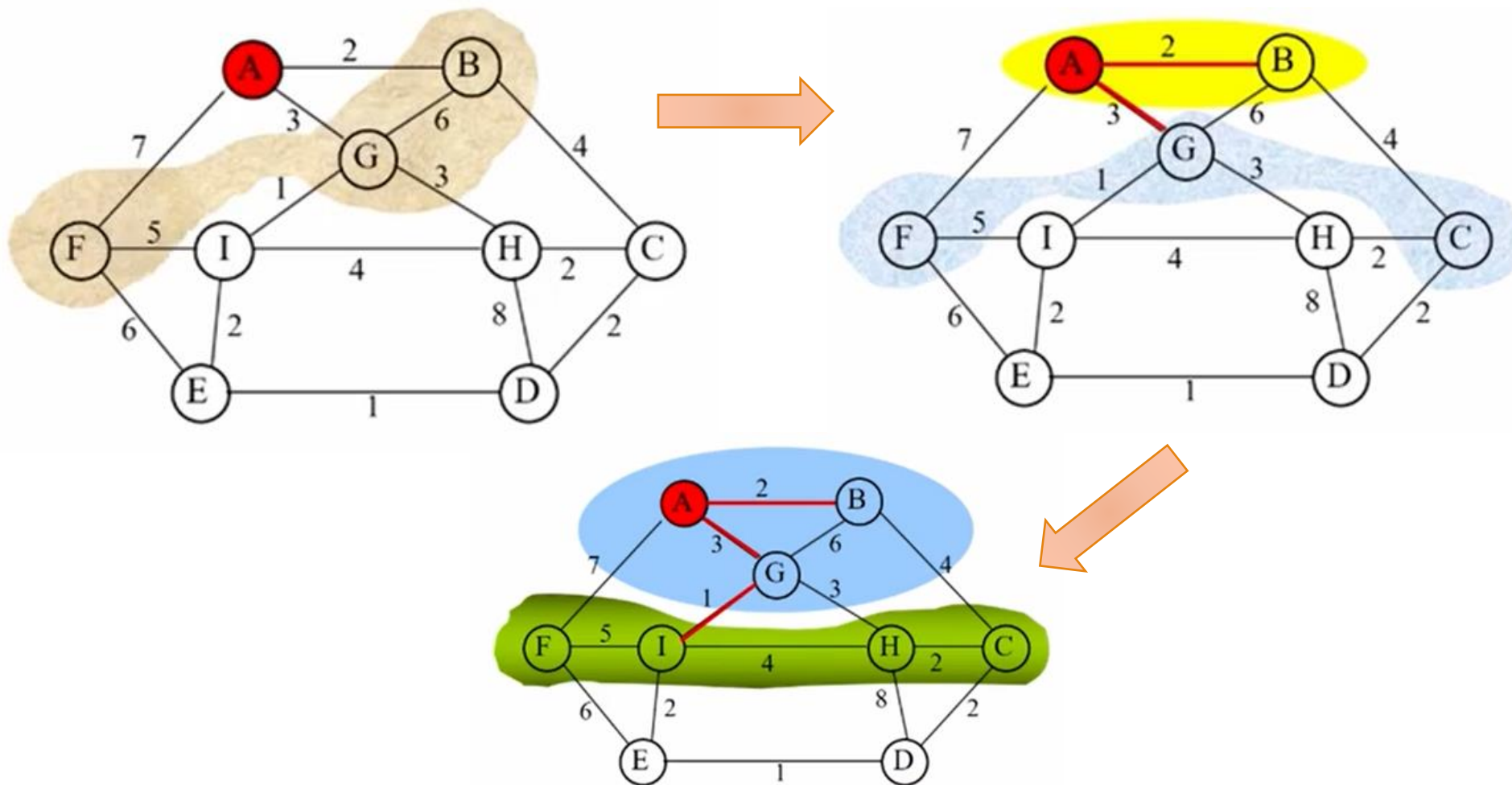
## □ Prim 算法:

- Select: 局部最优选择 (无环)

## □ Kruskal 算法:

- Select: 权重最小的边
- Check: 无环

# Prim 算法





# Prim 算法

---



- 构建一棵生成树

- 局部生成树不断生长，直至包含图中所有节点的过程

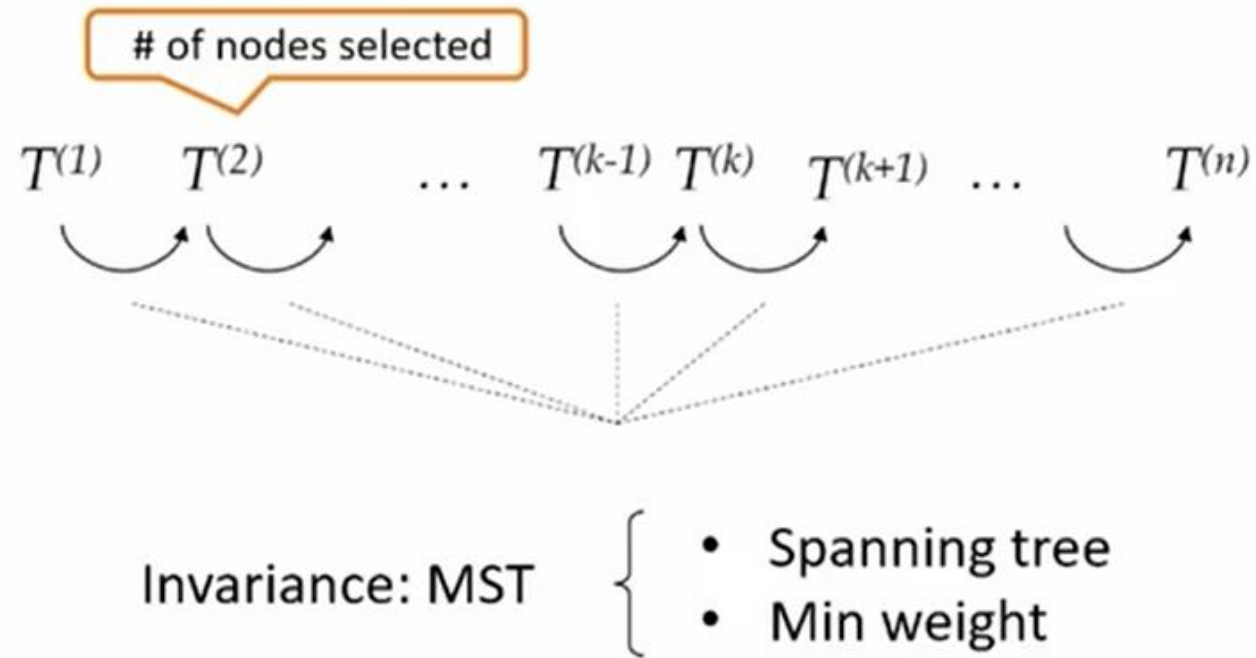
- 保证生成树的权重最小

- 贪心策略：贪心地选择权重最小的边加入



# Prim 算法的正确性

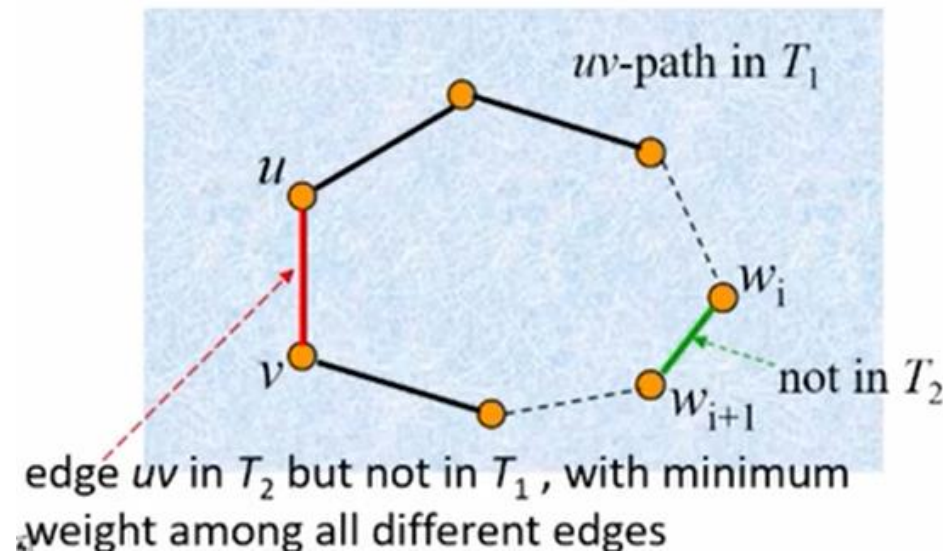
- 数学归纳法证明
- 归纳不变式：局部生成树总是局部最小生成树





# 最小生成树性质

- (最小生成树-间接定义) 给定图  $G$  的生成树  $T$ ，定义  $T$  是图  $G$  的最小生成树，如果它满足“最小生成树性质”：对于任意不在  $T$  中的边  $e$ ， $T \cup \{e\}$  含有一个环，并且  $e$  是环中最大权值的边（可能不唯一）。
- 引理：所有满足最小生成树性质的生成树  $T$  都具有相同的权值。





# 最小生成树性质

□ 定理10.1  $T$  是最小生成树当且仅当  $T$  具有最小生成树性质

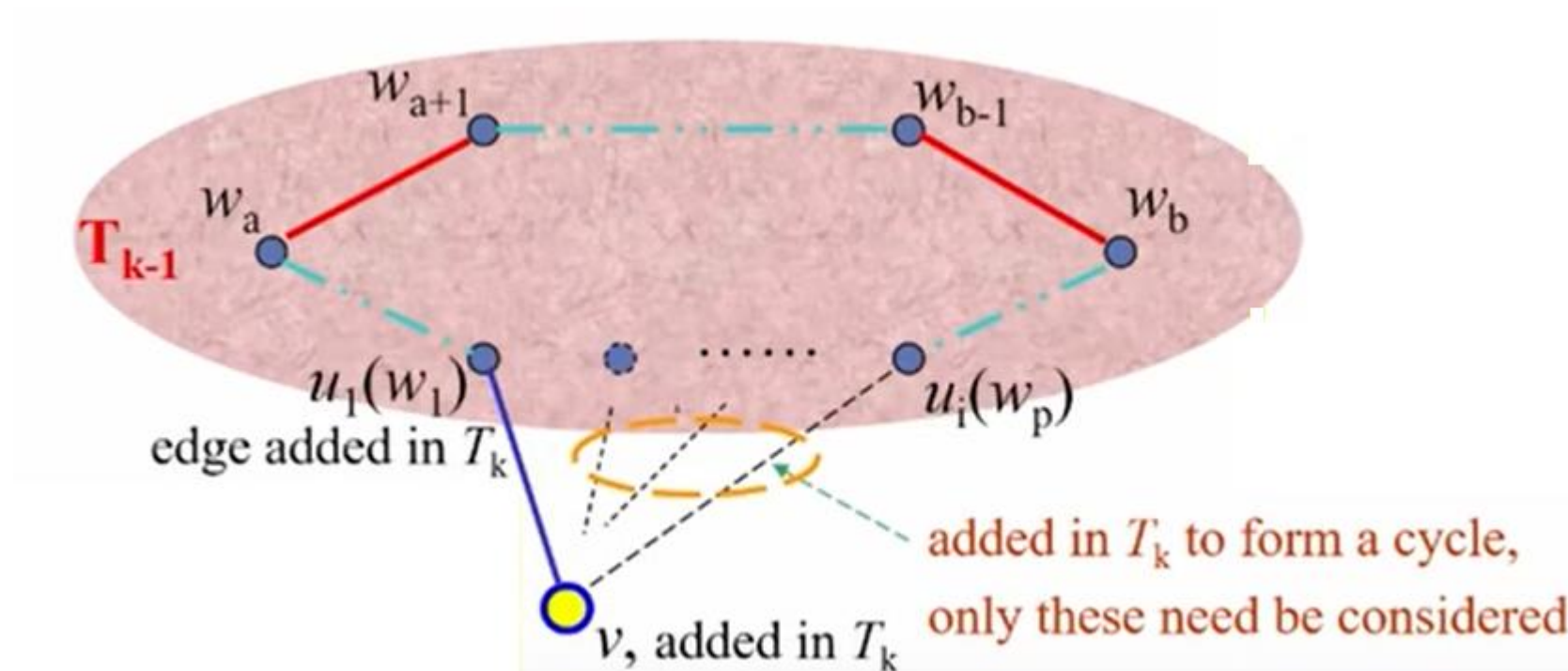
□ 证明:

- $\Rightarrow$ : 反证假设它不满足最小生成树性质, 则存在边  $e \notin T, T \cup \{e\}$  中存在一个环, 而环中存在比  $e$  权重大的边  $e'$ , 此时将  $e'$  去掉得到  $T'$ ,  $T'.\text{weight} < T.\text{weight}$ , 矛盾。
- $\Leftarrow$ : 根据引理10.1, 满足最小生成树性质的生成树具有相同权值, 易证具有最小生成树性质的生成树是最小生成树。



# Prim 算法的正确性

- 归纳不变式：局部生成树总是局部最小生成树（满足最小生成树性质）





# Prim 算法的实现

- Fringe 节点维护成一个优先队列
- 对于已经在优先队列中的点，算法需要随时检查是否需要更新它的优先级

## Main Procedure

primMST( $G, n$ )

Initialize the priority queue  $pq$  as empty;

Select vertex  $s$  to start the tree;

Set its candidate edge to  $(-1, s, 0)$ ;

$\text{insert}(pq, s, 0)$ ;

**while** ( $pq$  is not empty)

$v = \text{getMin}(pq)$ ;  $\text{deleteMin}(pq)$ ;

add the candidate edge of  $v$  to the tree;

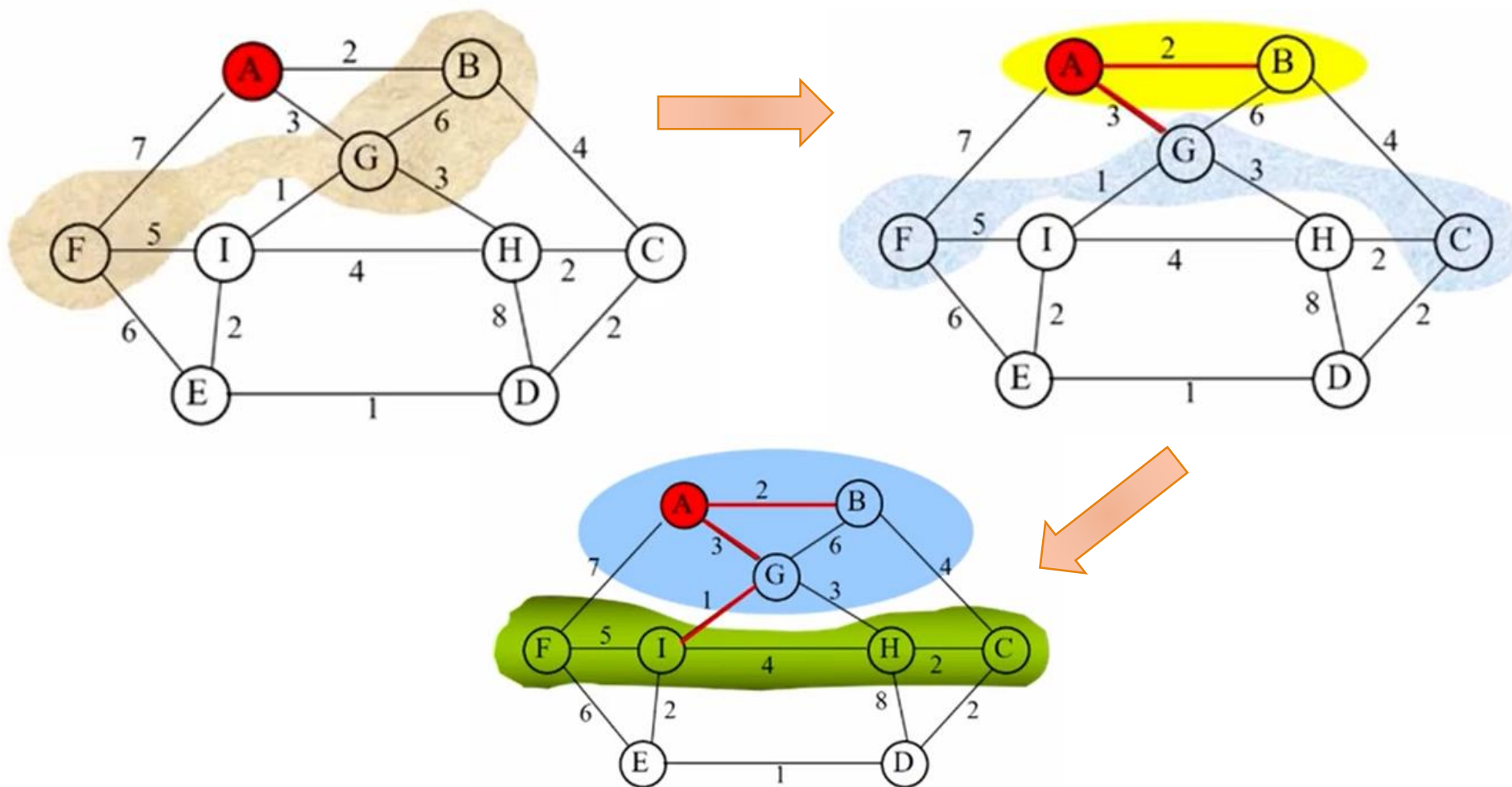
$\text{updateFringe}(pq, G, v)$ ;

**return**

$\text{getMin}(pq)$  always be the vertex with the smallest key in the fringe set.



# Prim 算法





# Prim 算法的分析

## □ 从节点的角度

- 执行  $n$  次 insert 以及 getMin, deleteMin 操作

## □ 从边的角度

- 已经在优先队列中的要检查优先级是否需要调整, 执行至多  $m$  次 decreaseKey 操作

## □ Prim 算法的代价:

$$T(n, m) = O(n \cdot C_{EXTRACT-MIN} + n \cdot C_{INSERT} + m \cdot C_{DECREASE-KEY})$$



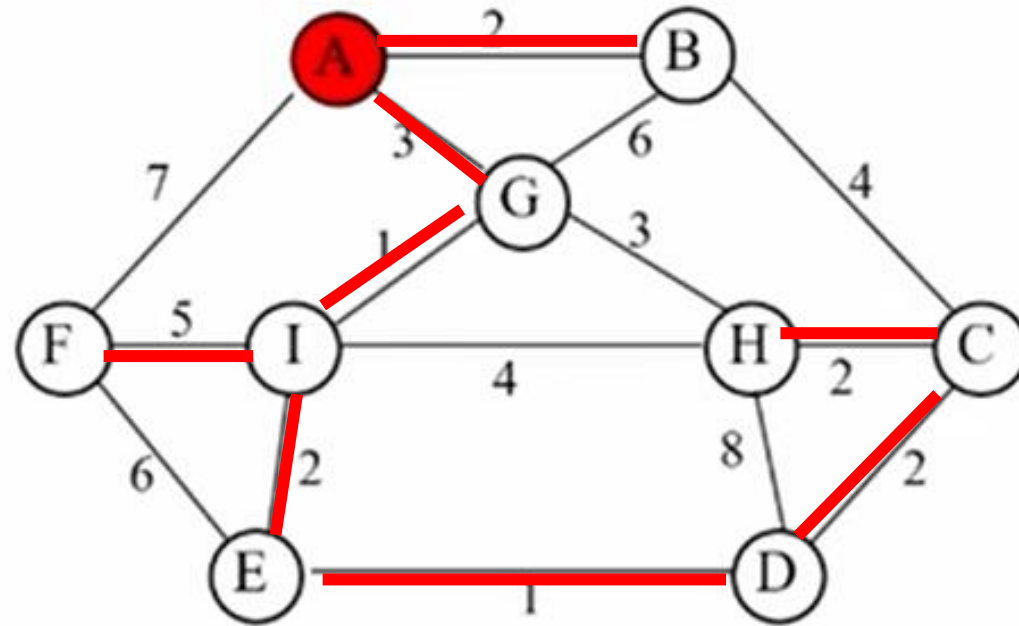


# Prim 算法的分析

- 基于数组实现优先队列:  $O(n^2 + m)$
- 基于堆实现优先队列:  $O((m + n) \log n)$

操作	数组	堆
INSERT	$O(1)$	$O(\log n)$
EXTRACT-MIN	$O(n)$	$O(\log n)$
DECREASE-KEY	$O(1)$	$O(\log n)$

# Kruskal 算法



edges included in the MST

# Kruskal 算法实现与分析



```
• kruskalMST(G,n,F) //outline
•   int count;
•   Build a minimizing priority queue, pq, of edges of G, prioritized by weight.
•   Initialize a Union-Find structure, sets, in which each vertex of G is in its own
    set.
•
•   F= $\phi$ ;
•   while (isEmpty(pq) == false)
•       vwEdge = getMin(pq);
•       deleteMin(pq);
•       int vSet = find(sets, vwEdge.from);
•       int wSet = find(sets, vwEdge.to);
•       if (vSet  $\neq$  wSet)
•           Add vwEdge to F;
•           union(sets, vSet, wSet)
•   return
```

$O(m \log m)$



# Kruskal 算法的正确性

## □ 数学归纳法

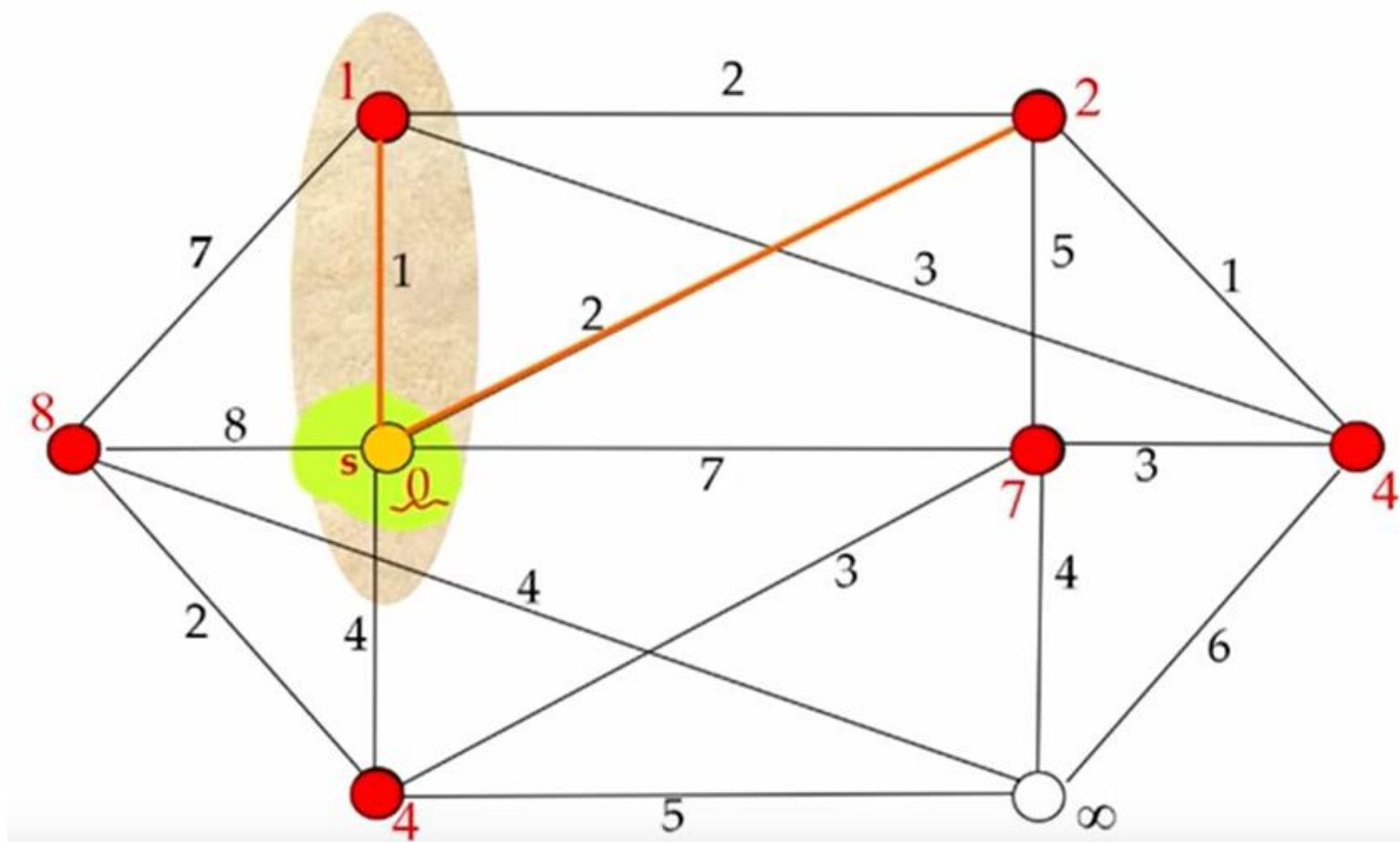
➤ 归纳不变式：Kruskal 算法得到的局部生成森林  $F^{(k)}$  总是最小生森林

□ 假设  $F^{(k)} = F^{(k-1)} \cup \{e\}$ ，如果  $e \in T$ ，易证；假设  $e \notin T$ ，则  $T \cup \{e\}$  中有环。下面证必有边  $e'$  与  $e$  权值相等。

➤ 根据最小生成树性质， $e$  是环上权最大的边之一， $e'.weight \leq e.weight$

➤ 根据 Kruskal 算法贪心原则， $e'.weight \geq e.weight$

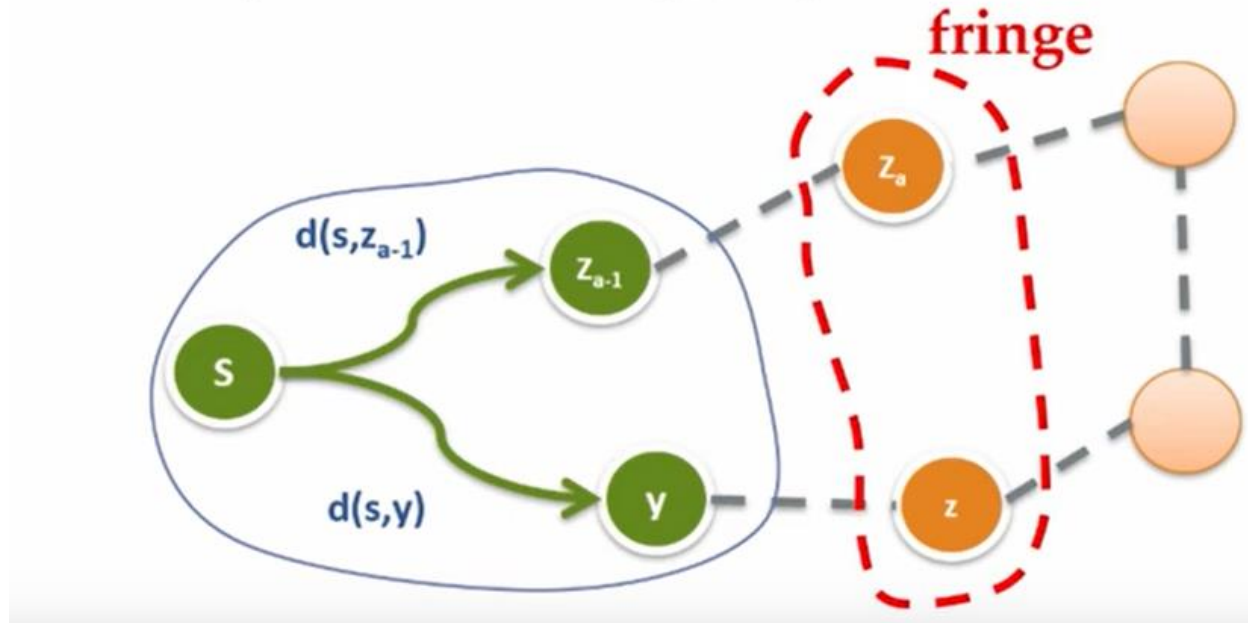
# Dijkstra 算法



# Dijkstra 算法正确性



- $W(s \rightarrow y \rightarrow z) < W(s \rightarrow z_{a-1} \rightarrow z_a \rightarrow z)$



# 贪心遍历框架 BestFS

---



- 在图中贪心地去搜索某种最优结构（如：最小生成树、最短路径等）
- 贪心搜索（Best-First Search）框架
- 节点三种状态：
  - Fresh: 贪心搜索尚未涉及的节点。
  - Fringe: 进行贪心选择的所有候选节点。
  - Finished: 已完成贪心搜索，无须后续处理的节点。



# 贪心遍历框架 BestFS

- 当点  $x$  完成从 Fringe 向 Finished 的转换时，它的所有邻居一一被更新。
- 邻居节点为 Fresh:
  - 加入到当前已发现的候选节点集合。
- 邻居节点为 Fringe:
  - 需要检查节点  $x$  的状态变化是否导致节点  $y$  的贪心指标的更新
    - ◆ Prim: 更新边权重的信息
    - ◆ Dijkstra: 更新节点的最短路径



Thanks