proxylab报告

快览

```
| Collection | American | America
```

详解

1、part1

第一部分,需要利用socket编程,实现客户端和服务端之间的代理,在教材分别有关于客户端与服务端的实现,代理端其实就是作为客户端的服务器、服务端的客户,通过转发数据,连接起两方的通信即可,除基本的转发之外还需要填写Host、User-Agent等字段。

这里给出为每个连接服务的 do_it 函数的代码:

```
void doit(int client fd)
  char buf[MAXLINE], method[MAXLINE], uri[MAXLINE], version[MAXLINE];
  rio_t client_rio, server_rio;
  /* Read request line and headers */
  Rio_readinitb(&client_rio, client_fd);
  if (!Rio_readlineb(&client_rio, buf, MAXLINE))
    return;
  sscanf(buf, "%s %s %s", method, uri, version);
  printf("%s %s %s\n", method, uri, version);
  if (strcasecmp(method, "GET")) {
    clienterror(client_fd, method, "501", "Not Implemented",
           "proxy does not implement this method");
    return;
  /* Open Server Connection */
  struct URI_INFO uri_info;
  int server_fd = connnect_server(uri, &uri_info);
  if (server_fd < 0)
    return;
  Rio_readinitb(&server_rio, server_fd);
  /* requst line */
  sprintf(buf, "GET /%s HT\rTP/1.0\r\n", uri_info.filename);
  Rio_writen(server_fd, buf, strlen(buf));
  /* Host */
  sprintf(buf, "Host: %s\r\n", uri_info.hostname);
  Rio_writen(server_fd, buf, strlen(buf));
  /* request header */
  forward_requesthdrs(&client_rio, &server_rio);
  puts("");
  /* response */
  forward_response(&client_rio, &server_rio);
  Close(server_fd);
  Close(client_fd);
```

2、part2

在part1中,代理是串行的,一个请求必须等待上一个连接被释放,才会被服务。在part2的测评 脚本中,代理服务器将先被指定连接到一个不会发出回应的 nop_server ,然后测试向 tiny_server 的代理转发。在串行实现中,代理会被阻塞在 nop_server 处,part2要求实现代理服务器的线程并行。

这里采用最简单的形式:每一个新连接都产生一个子线程。

主线程循环:

线程函数:

```
void *doit_thread(void *client_fd_ptr)
{
  int client_fd = *(int *)client_fd_ptr;
  Pthread_detach(pthread_self());
  Free(client_fd_ptr);
  doit(client_fd);
  return NULL;
}
```

唯一存在的竞争状态就是 client_fd 的写入,如果主线程使用相同的内存做fd分配,那么就存在可能:上一个子线程还未读取完毕,主线程就接受了一个新的连接并写入了 client_fd 。所以这里为每一个线程单独开辟一块内存,保存对应的fd参数。

这里的实现总归是toy example,对于malloc失败、线程创建失败等情况,标准的服务器应该至少满足:

- 避免服务器崩溃
- 总结并反馈错误信息
- 释放已分配资源,避免内存泄漏

由于评测中不对这部分做考察,我就简单地调用了 csapp.h 中的封装函数,出错会直接导致服务器退出。

3、part3

这部分要求实现简单的LRU缓存,测试脚本将首先开启tiny服务器,通过代理读取3个文件,然后 关闭tiny服务器,再次读取,只有实现了缓存才能成功发送。 为了最大化利用缓存空间,应该使用链表存储缓存空间的指针,实现变长的块缓存,但这也会带来内存空间不连续的情况,需要结合循环内存地址甚至地址映射,太过复杂。所以这里采用了简单的固定块大小实现:

```
struct block
{
    char uri[MAXLINE];
    char object[MAX_OBJECT_SIZE];
    size_t size;

    int LRU;
    int is_used;

    int reader_cnt;
    sem_t mutex, w;
};
struct
{
    struct block blocks[MAX_OBJECT];
} cache;
```

在每次收到GET请求时,首先判断申请的URI是否已缓存,如果是,读取完剩余请求头后直接返回缓存内容,否则正常发出请求,并在大小不超限的情况下进行新缓存。

这部分需要小心实现的点在于共享变量读写的互斥。根据文档要求,我们使用读者优先模型:

```
int read cnt;
sem_t mutex, w;
void reader(void)
  while(1){
    P(&mutex);
    readcnt++;
    if(readcnt==1)
      P(\&w);
    V(&mutex);
    P(&mutex);
    readcnt--;
    if(readcnt==0)
      V(&w);
    V(&mutex);
}
void writer(void)
  while(1){
    P(&w);
    V(&w)
  }
```

在 struct block 中,定义的两个锁 mutex 和 w 就是与上述相同的语义:

- 锁w用来区分读者、写者,读者群组在读取时、写者在写时,都要持有锁w
- 锁mutex用来保证锁w的互斥,以及block的状态、内容具有互斥的写操作

至于LRU的部分,由于我们希望细粒度的并行,writer检查时不能阻塞掉全部block,所以不能精准实现LRU。在准备缓存新数据时,寻找block的代码如下:

```
struct block *write_ptr;
for (int i = 0; i < MAX_OBJECT; i++) {
    struct block *p = &cache.blocks[i];
    reader_P(p);
    if (p->is_used == 0) {
        write_ptr = p;
        reader_V(p);
        break;
    }
    if (p->LRU < minLRU) {
        minLRU = p->LRU;
        write_ptr = p;
    }
    reader_V(p);
}
```

我们无法保证最后写入的 write_ptr 一定是最低频率访问的block、或者在执行V操作后不会出现其他writer抢先执行了P,所以这个LRU是报告中的 something reasonably close 。