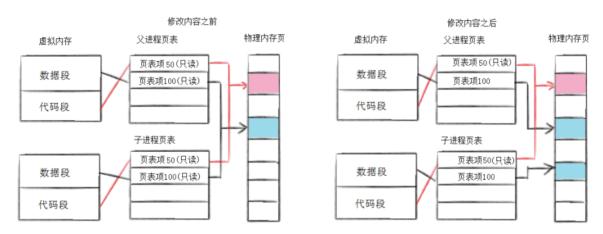
### 讲程控制:

#### 1. 创建 fork

### 操作系统OS 在创建进程的时候

- 1. 进程pcb
- 2. 地址空间
- 3. 页表
- 4. 加载程序的代码和数据进入内存
- 5. 开始调度

### 写时拷贝 and fork



### fork常规用法

- 一个父进程希望复制自己,使父子进程同时执行不同的代码段。例如,父进程等待客户端请求,生成子 进程来处理请求。
- 一个进程要执行一个不同的程序。例如子进程从fork返回后,调用exec函数。

# fork调用失败的原因

- 系统中有太多的进程
- 实际用户的进程数超过了限制

### 2. 终止 exit

进程的退出分为三种情况

- 1. 代码执行完毕,结果正确
- 2. 代码执行完毕,结果错误,错误的原因->进程的退出码(退出信息) strerror
- 3. 代码未执行完毕,进程出现了异常 ->进程收到了异常信号 -> 异常信号具有编号->编号能确定异常原因

使用一个进程的目的是让进程完成任务,当进程结束了,我们需要知道进程的退出情况,无论是正常退出还是异常退出,【退出码,退出信号】帮助我们快速了解进程退出的情况。

### 3. 等待 wait wait\_pid

- 1. 等待的目的: 避免进程变成 僵尸进程, 等待回收子进程的资源
- 2. 查看 子进程退出的信息情况

```
pid_t wait(int *wstatus); //返回值 pid > 0 成功回收的子进程的pid
pid_t waitpid(pid_t pid, int *wstatus, int options);

j//参数 pid -1 全部 位图输出型参数 是否阻塞
//指定pid
```

## 4. 替换