

1. (8) Sustav za koji se programira sastoji se od ROM-a na adresi 0 te RAM-a na adresi 0x100000. Jedan projekt sastoji se od datoteka: `startup.c`, `mkkernel.c`, `p1.c`, `p2.c` i `p3.c`. Pri prevođenju sve će se izlazne (.o) datoteke sastojati samo od `.text`, `.rodata`, `.data` i `.bss` odjeljaka. Izlazna datoteka `kernel.bin` koja nastaje povezivanjem svih izlaznih objektnih datoteka posebnim se alatom upisuje u ROM.

Napisati program u `startup.c` koji treba prekopirati podatke jezgre i sve iz programa (`.rodata`, `.data` i `.bss` iz `mkkernel.o` te `.text`, `.rodata`, `.data` i `.bss` iz `p*.c`) u radni spremnik (RAM) na adresu 0x100000. Pritom, obzirom da se koristi straničenje *programe* (svaki zasebno) treba pripremiti za adresu 0 (a podatke jezgre za adresu 0x10000, kôd za ROM gdje se prvotno i učitava).

Napisati skriptu `skripta.ld` za poveziivača (*linkera*) tako da navedeno bude moguće.

2. (6) Napisati `Makefile`, zaglavlje `h` te nadopuniti datoteke `int.c` i `double.c` tako da sustav radi ispravno.

<p><u>int.c:</u></p> <pre>int suma = 0; int brojac = 0; inline int zbroji (int a, int b) { return a + b; } inline int podijeli (int a, int b) { return a / b; } inline void dodaj_i (int broj) { suma = zbroji (suma, broj); brojac++; } inline int sv_i () { return podijeli (suma, brojac); }</pre>	<p><u>prekid.c:</u></p> <pre>#include „zaglavlje.h“ static int dohvati_pod_i (int broj) { ... } static double dohvati_pod_d (int broj) { ... } void prekidna_rutina (int broj) { if (broj > 0) dodaj_i (dohvati_pod_i (broj)); else dodaj_d (dohvati_pod_d (broj)); }</pre>
<p><u>double.c:</u></p> <pre>double suma = 0; int brojac = 0; inline int zbroji (double a, double b) { return a + b; } inline int podijeli (double a, double b) { return a / b; } inline void dodaj_d (double broj) { suma = zbroji (suma, broj); brojac++; } inline int sv_d () { return podijeli (suma, brojac); }</pre>	<p><u>main.c:</u></p> <pre>#include „zaglavlje.h“ int main () { dodaj_i (0); dodaj_d (0); inicijaliziraj_prekide (prekidna_rutina); for (; ;) { sleep (1); printf („%d:%lf\n“, sv_i(), sv_d()); } return 0; }</pre>

3. (8) Ostvariti podsustav za upravljanje vremenom, tj. samo osnovnu (i jedinu) jezgrinu funkciju `void k_postavi_alarm (kada, akcija)`. Željena funkcionalnost ne uključuje naknadnu promjenu već postojećih alarma ili njihovo brisanje već se oni nakon aktivacije (nakon poziva zadane funkcije `akcija`) tada miču (tu funkcionalnost također ostvariti). Pretpostaviti da na raspolaganju stoje operacije za rad s listom (`list_init`, `list_dodaj_sort (list, elem, funkc_usporedbe)`, `list_prvi`, ...) te sučelje *arch* sloja `arch_postavi_alarm (kada, akcija)` (sučelje *arch* sloja pamti samo zadnji alarm, prethodno postavljeni se prebriše novim).

4. (3) Napraviti makro koji povećava dvije varijable za jedan, tj. popraviti idući makro tako da on bude uporabljiv u svim smislenim dijelovima programa: `#define INC(A,B) A++;B++`

5. (3) Zadan je makro i njegov poziv iz kôda:

definicija: `#define LOG(LEVEL, X) printf (#LEVEL „-%d“, status->m_ ## X)`
poziv iz kôda: `LOG (ERROR, sent);`

Napisati kako će izgledati kôd nakon preprocesorske obrade, tj. kako će se poziv zamijeniti s makroem (a prije prevođenja „čistog“ C-a).

6. (4) U predlošcima za razne elemente korišteno je posebno oblikovano „sučelje“, primjerice: `device_t`, `arch_timer_t`, i `arch_ic_t`. Kako se ta sučelja koriste u jezgri, a kako im se pristupa iz programa (prije *Chapter_8*)? Opišite osnovni princip (može na primjeru).

7. (8) Proširiti monitorske funkcije (i ostale potrebne podatkovne strukture monitora i/ili opisnika dretve) da se omogućiti mehanizam rekurzivnog zaključavanja. U nastavku su navedene monitorske funkcije (iz skripte).

```
j_funkcija Zaključaj_monitor ( m )
{
    ako ( Mon[m].v == 1 )
    {
        Mon[m].v = 0;
    }
    inače {
        stavi_u_red ( Mon[m].r, Aktivna_dretva );
        odaberi_aktivnu_dretvu();
    }
}
j_funkcija Otključaj_monitor ( m )
{
    ako ( red Mon[m].r je prazan )
    {
        Mon[m].v = 1;
    }
    inače {
        stavi_u_red ( Pripravne_dretve, uzmi_prvu_iz_reda ( Mon[m].r ) );
        odaberi_aktivnu_dretvu();
    }
}
j_funkcija Čekaj_u_redu_uvjeta ( m, red )
{
    pohrani_pripadajući_monitor ( Aktivna_dretva, m );
    stavi_u_red ( Red_uvjeta[red].r, Aktivna_dretva );

    ako ( red Mon[m].r je prazan )
    {
        Mon[m].v = 1;
    }
    inače {
        stavi_u_red ( Pripravne_dretve, uzmi_prvu_iz_reda ( Mon[m].r ) );
        odaberi_aktivnu_dretvu();
    }
}
j_funkcija Propusti_iz_reda ( red )
{
    ako ( red Red_uvjeta[red].r nije prazan )
    {
        prva = uzmi_prvu_iz_reda ( Red_uvjeta[red].r );
        m = dohvati_pripadajući_monitor (prva);

        ako ( Mon[m].v == 1 ) //dretva se propušta u monitor
        {
            Mon[m].v = 0;
            stavi_u_red ( Pripravne_dretve, prva );
            odaberi_aktivnu_dretvu();
        }
        inače { //neka druga dretva je u monitoru, treba pričekati da izađe
            stavi_u_red ( Mon[m].r, prva );
        }
    }
}
```

8. (3) Navesti prednosti i nedostatke izravnog pozivanja jezgrinih funkcija (kao što je to do *Chapter_7*) naspram poziva preko programskih prekida (*Chapter_8*).
9. (3) Navesti probleme dinamičkog upravljanja spremnikom (dinamičko upravljanje kao što je ostvareno u malloc/free, ne upravljanje procesima). Navesti nekoliko algoritama te njihova dobra i loša svojstva.
10. Navesti potrebnu jezgrinu strukturu podataka za opis procesa ako se za upravljanje spremnikom koristi:
- a) (2) segmentacija,
 - b) (2) straničenje.