



Apellido y Nombres	Legajo	Nº Hojas	Profesor

1) Device Drivers

- Mencione los tipos de "Device Drivers" de Linux, detallando sus diferencias.
- En el caso de los controladores modulares, ¿qué instrucciones conoce para su incorporación al núcleo del S.O., su verificación y su remoción desde consola?
- Describa con el mayor detalle posible la estructura de un "char device driver". Estructuras, declaraciones, macros, variables y funciones, que mínimamente debe contener.
- Explique el mecanismo de bloqueo de procesos, que debe utilizar un controlador de dispositivos tipo carácter, empleado para esperar la recepción de un carácter.
- Explique la interfaz utilizada en núcleo de Linux versión 2.6, por el programador de aplicaciones, para acceder a las funciones implementadas en un controlador de dispositivos de caracteres.
  - Detalle todas las estructuras utilizadas por el mecanismo indicado en el punto anterior.
- La siguiente declaración corresponde al prototipo de la función invocada por el método *.read* de un controlador.

**ssize\_t [Func Read] (struct file \*flip, char \*buff, size\_t count, loff\_t \*offp)**

Indique:

- A qué espacio de memoria corresponde *buff*.
- A qué espacio de memoria corresponde *flip*.
- Si se produce un cambio de contexto o de nivel privilegio. Justifique.

---

2) IPC's

- ¿Qué es un "named-pipe"?, ¿Cómo funciona?, ¿Cómo se accede?
- Enumere los IPCs implementados por "System V". Explique sus características y usos normales. Qué caracteriza a las IPC's implementados por "System V".
- Un proceso recibe de forma asincrónica y aleatoria datos desde un "socket" TCP (ya conectado) y por un "pipe" (ya creado). Escriba el código



Apellido y Nombres	Legajo	Nº Hojas	Profesor

necesario para recibir la información. Los datos no se reciben en un orden preestablecido.

- d) Si en el punto (c) se reemplazara el “pipe” por una cola de mensajes. ¿Es posible utilizar la misma solución? Justifique.
- e) ¿Cómo implementa a una aplicación que recibe de forma asincrónica y aleatoria datos desde un “socket” TCP y por una cola de mensajes?. Escriba el código necesario para recibir la información. Los datos no se reciben en un orden preestablecido.

- 
- 3) Ejecución fuera de orden. Dibuje el esquema con las partes constitutivas y explique como se consigue ejecutar en diferente orden al flujo de instrucciones y como se reordenan los resultados. Traducción a micro operaciones. Composición de la Unidad de Ejecución(diferentes tipos de puertos de ejecución). ¿Cuál es la diferencia entre un procesador con un pipeline de ejecución, y uno que implemente un motor de ejecución fuera de orden?

---

4) Redes

- a) ¿Qué función cumple la función listen()?, ¿En qué casos se utiliza?
- b) ¿Qué función cumple la función bind()?, ¿En qué casos se utiliza?
- c) ¿Siempre que se utiliza bind() también se utiliza listen()?
- d) ¿Qué función debe utilizar para recibir conexiones UDP a través puerto determinado?

- 
- 5) Escriba el assembler que binarice una imagen en escala de grises de ocho bits. El procedimiento recibe:

- a) Considerando que el código en assembler será invocado desde una rutina en C definida como:

<code>void Binariza(unsigned char umbral, int tam, int puntero);</code>
---

Nota: Binarizar una imagen es reemplazarla por una del mismo tamaño pero cuyos pixeles toman dos valores posibles: negro absoluto o blanco absoluto (0 o 255 respectivamente), de acuerdo al valor del pixel original respecto de uno definido como umbral. Los valores por debajo del umbral saturan a 0 y los que lo superan saturan a 255.

**Considere el tamaño de umbral de un byte; tam y puntero de cuatro bytes.**