Chapter 5

矩阵分析

Matrix Theory

December 25, 2014

黄正华, 数学与统计学院, 武汉大学

5.1

Contents

1	向量	范数及矩阵范数	1
	1.1	向量范数	2
	1.2	矩阵范数	4
2	矩阵	序列与矩阵级数	8
	2.1	向量序列的极限	8
	2.2	矩阵序列的极限	9
	2.3	矩阵级数	10
3	矩阵	的微分与积分	13
	3.1	函数矩阵及其极限	13
	3.2	函数矩阵的微分和积分	14
	3.3	纯量函数关于矩阵的导数	15
	3.4	矩阵对矩阵的导数	16
4	矩阵	函数	17
	4.1	矩阵多项式	17
	4.2	矩阵函数	18
分	析 A	nalysis, 一般称为"数学分析", 是微积分的 Pro 版本.	
矩	阵分机	ff 讨论矩阵序列的极限、矩阵级数、矩阵的微分与积分等分析概念.	

向量范数及矩阵范数

1.1 向量范数

在第二章中我们用内积定义了向量的长度:

$$\|\boldsymbol{x}\| = \sqrt{(\boldsymbol{x}|\boldsymbol{x})},$$

它是几何向量长度概念的一种推广. 本节采用公理化的方法把向量长度的概念进一步推广, 主要讨论向量范数、矩阵范数及其应用.

Definition 1. 设 V 是数域 F 上的线性空间. 若对任一向量 $\mathbf{x} \in V$, 都有一实数 $\|\mathbf{x}\|$ 与之对应, 且满足以下条件:

- 1. 正定性: $||x|| \ge 0$. 当且仅当 x = 0 时, ||x|| = 0;
- 2. 齐次性: 对任意 $\lambda \in F$, $\|\lambda \boldsymbol{x}\| = |\lambda| \|\boldsymbol{x}\|$;
- 3. 三角不等式: 对任意 $x, y \in V$, 都有

$$||x + y|| \le ||x|| + ||y||,$$

则称 $\|x\|$ 为线性空间 V 中向量 x 的范数(norm). 定义了范数的线性空间 V 又 叫做线性赋范空间.

基本性质

1. 对任意的 $x \in V$, 有

$$||-\boldsymbol{x}|| = |-1|||\boldsymbol{x}|| = ||\boldsymbol{x}||.$$

2. 对任意 $\boldsymbol{x}, \boldsymbol{y} \in V$, 有

$$\left| \left\| \boldsymbol{x} \right\| - \left\| \boldsymbol{y} \right\| \right| \leqslant \left\| \boldsymbol{x} - \boldsymbol{y} \right\|. \tag{1}$$

事实上,(1)式等价于

$$-\|x-y\| \le \|x\| - \|y\| \le \|x-y\|.$$

而

$$-\|x - y\| \leqslant \|x\| - \|y\| \Leftrightarrow \|y\| \leqslant \|x\| + \|x - y\|, \tag{2}$$

$$\|x\| - \|y\| \le \|x - y\| \Leftrightarrow \|x\| \le \|x - y\| + \|y\|.$$
 (3)

由

$$||y|| = ||x + y - x|| \le ||x|| + ||y - x|| = ||x|| + ||x - y||,$$
 (4)

$$||x|| = ||x - y + y|| \le ||x - y|| + ||y||,$$
 (5)

得证 (1) 式成立.

№ 注意向量范数是在一般线性空间 *V* 中给出的, 定义中的向量是广义向量, 就是说对矩阵、多项式、连续函数等都可以定义向量范数.

下文讨论的向量范数, 仅限于线性空间 \mathbb{C}^n 上讨论.

5.6

5.5

线性空间 \mathbb{C}^n 的范数

范数的具体形式是多种多样的.

任取 $\mathbf{x} \in \mathbb{C}^n$, 设 $\mathbf{x} = (\xi_1, \xi_2, \dots, \xi_n)^T$, 常用的范数有

1. 2-范数

$$\|\boldsymbol{x}\|_2 = \Big(\sum_{i=1}^n |\xi_i|^2\Big)^{\frac{1}{2}}.$$

2. 1-范数

$$\|x\|_1 = \sum_{i=1}^n |\xi_i|.$$

3. ∞-范数

$$\|\boldsymbol{x}\|_{\infty} = \max_{1 \leq i \leq n} |\xi_i|.$$

以上三种范数都是以下 p-范数的特例:

$$\|x\|_p = \left(\sum_{i=1}^n |\xi_i|^p\right)^{\frac{1}{p}}, \qquad 1 \leqslant p < +\infty.$$

• p-范数定义式中, 若取 $0 , 则不满足三角不等式. 例如 <math>p = \frac{1}{2}$, 则

$$\|x\|_p = \left(\sum_{i=1}^n |\xi_i|^p\right)^{\frac{1}{p}} = \left(\sum_{i=1}^n \sqrt{|\xi_i|}\right)^2,$$

对 $\boldsymbol{\alpha} = (1,0,0)^{\mathrm{T}}, \boldsymbol{\beta} = (0,1,0,)^{\mathrm{T}}, 则$

$$\|\boldsymbol{\alpha} + \boldsymbol{\beta}\|_{\frac{1}{2}} = 4, \quad \|\boldsymbol{\alpha}\|_{\frac{1}{2}} = 1, \quad \|\boldsymbol{\beta}\|_{\frac{1}{2}} = 1.$$

- 1-范数和 2-范数显然是 p-范数在 p=1 和 p=2 的特殊情形.
- 2-范数 $||x||_2$ 也叫 Euclid 范数, 就是通常意义下的向量的长度.

Theorem 2. 对任意向量 $x \in \mathbb{C}^n$,

$$\lim_{p \to \infty} \|\boldsymbol{x}\|_p = \|\boldsymbol{x}\|_{\infty}. \tag{6}$$

证: 因

$$\left(\max_{1 \le i \le n} |\xi_i|^p\right)^{\frac{1}{p}} \le \left(\sum_{i=1}^n |\xi_i|^p\right)^{\frac{1}{p}} \le \left(\frac{n}{n} \cdot \max_{1 \le i \le n} |\xi_i|^p\right)^{\frac{1}{p}},$$

故有

$$\|\boldsymbol{x}\|_{\infty} \leqslant \|\boldsymbol{x}\|_{p} \leqslant n^{\frac{1}{p}} \|\boldsymbol{x}\|_{\infty}.$$

令 $p \to \infty$, 注意到 $n^{\frac{1}{p}} \to 1$, 即得 (6) 式成立.

5.9

5.8

范数的等价性

按照不同方式规定的范数, 其值一般不相同, 但在各种范数下考虑向量序列的收敛性时, 却表现出明显的一致性, 这就是向量范数的等价性.

Definition 3. 称范数 $\|\boldsymbol{x}\|_{\alpha}$ 与 $\|\boldsymbol{x}\|_{\beta}$ 等价, 如果存在 $K_2 \geqslant K_1 > 0$, 使得对一切 $\boldsymbol{x} \in \mathbb{C}^n$ 都有

$$K_1 \| \boldsymbol{x} \|_{\beta} \leqslant \| \boldsymbol{x} \|_{\alpha} \leqslant K_2 \| \boldsymbol{x} \|_{\beta}.$$

由

$$\|oldsymbol{x}\|_{\infty}\leqslant \|oldsymbol{x}\|_{p}\leqslant n^{rac{1}{p}}\|oldsymbol{x}\|_{\infty}$$

表明, 任何范数 $\|x\|_p$ 均与 $\|x\|_\infty$ 等价, 因而任何两种 p-范数都是彼此等价的.

特别地, 前述三种常用范数 $\|x\|_1$, $\|x\|_2$ 和 $\|x\|_\infty$ 彼此等价.

1.2 矩阵范数

注意到前述的向量范数是定义在线性空间 V 上的, $m \times n$ 阶矩阵作为线性空间空间 $\mathbb{C}^{m \times n}$ 中的向量, 自然也可以依照该定义产生范数.

与向量 $x \in \mathbb{C}^n$ 的几种范数相对应, 对矩阵 $A = [a_{ij}] \in \mathbb{C}^{m \times n}$ 有:

$$\|\mathbf{A}\|_{V_{1}} = \sum_{i=1}^{m} \sum_{j=1}^{n} |a_{ij}|,$$

$$\|\mathbf{A}\|_{V_{2}} = \left(\sum_{i=1}^{m} \sum_{j=1}^{n} |a_{ij}|^{2}\right)^{\frac{1}{2}} = \sqrt{\operatorname{tr}(\mathbf{A}^{H}\mathbf{A})} \triangleq \|\mathbf{A}\|_{F}, \qquad (\text{Frobenius 范数})$$

$$\|\mathbf{A}\|_{V_{\infty}} = \max_{i,j} |a_{ij}|, \qquad (契比雪夫范数)$$

$$\|\mathbf{A}\|_{V_{p}} = \left(\sum_{i=1}^{m} \sum_{j=1}^{n} |a_{ij}|^{p}\right)^{\frac{1}{p}}, \quad 1 \leqslant p < +\infty.$$

可以证明它们都是线性空间 $\mathbb{C}^{m \times n}$ 上的向量范数.

下标 V 即 Vector. 同样地, $\|\mathbf{A}\|_{V_p}$ 在 $p=1, p=2, p\to\infty$ 时分别成为 $\|\mathbf{A}\|_{V_1}, \|\mathbf{A}\|_{V_2}, \|\mathbf{A}\|_{V_\infty}.$

F-范数

Frobenius 范数

$$\|\boldsymbol{A}\|_{V_2} = \Big(\sum_{i=1}^m \sum_{j=1}^n |a_{ij}|^2\Big)^{\frac{1}{2}} = \sqrt{\operatorname{tr}(\boldsymbol{A}^{\mathrm{H}}\boldsymbol{A})} \triangleq \|\boldsymbol{A}\|_F$$

简称为 F-范数, 是最常见的范数之一. 它是酉空间 $\mathbb{C}^{m \times n}$ 中的内积

$$(oldsymbol{A} \mid oldsymbol{B}) = \operatorname{tr}(oldsymbol{B}^{\mathrm{H}}oldsymbol{A}) = \sum_{i=1}^{m} \sum_{j=1}^{n} \overline{b_{ij}} a_{ij}$$

所诱导的范数. 即

$$\|A\|_F^2 = (A \mid A)$$
 = $\operatorname{tr}(A^H A) = \sum_{i=1}^m \sum_{j=1}^n |a_{ij}|^2$.

5.10

Theorem 4. 设 $A \in \mathbb{C}^{m \times n}$, 对酉矩阵 $U \in \mathbb{C}^{m \times m}$. $V \in \mathbb{C}^{n \times n}$. 恒有

$$||A||_F = ||UA||_F = ||AV||_F = ||UAV||_F.$$

称之为 F-范数的酉不变性.

证: 由 $\|\mathbf{A}\|_F = \sqrt{\operatorname{tr}(\mathbf{A}^H \mathbf{A})}$, 得

$$\|\boldsymbol{U}\boldsymbol{A}\|_F = \sqrt{\mathrm{tr}(\boldsymbol{A}^{\mathrm{H}}\boldsymbol{U}^{\mathrm{H}}\boldsymbol{U}\boldsymbol{A})} = \sqrt{\mathrm{tr}(\boldsymbol{A}^{\mathrm{H}}\boldsymbol{A})} = \|\boldsymbol{A}\|_F.$$

其他同理.

矩阵范数

Definition 5. 在矩阵空间 $\mathbb{C}^{n\times n}$ 上的任一实函数, 记为 $\|\cdot\|$, 如果对所有的 A, $B \in \mathbb{C}^{n\times n}$, $\lambda \in \mathbb{C}^n$ 都满足

- 1. $\|A\| \ge 0$. 当且仅当 A = O 时, $\|A\| = 0$;
- $2. \|\lambda \mathbf{A}\| = |\lambda| \|\mathbf{A}\|;$
- 3. $||A + B|| \le ||A|| + ||B||$;
- 4. $||AB|| \leq ||A|| ||B||$.

则称 ||·|| 为相容的矩阵范数,或简称为矩阵范数.

若将向量 x 视为矩阵, 根据相容性矩阵范数定义的第 4 条 $\|AB\| \le \|A\|\|B\|$, 应有

$$||Ax|| \leqslant ||A|| ||x||.$$

它们各自取不同的范数仍能使这个不等式成立吗?两者怎样取才能协调?这就是矩阵范数与向量范数相容的概念.

Definition 6. 如果矩阵范数 $\|A\|_m$ 和向量范数 $\|x\|_v$ 对一切矩阵 A 和向量 x 都满足

$$\|\boldsymbol{A}\boldsymbol{x}\|_{v} \leqslant \|\boldsymbol{A}\|_{m} \|\boldsymbol{x}\|_{v},$$

则称矩阵范数 $\|\mathbf{A}\|_m$ 和向量范数 $\|\mathbf{x}\|_v$ 是相容的.

Example 7. 设 $\mathbf{x} = (\xi_1, \xi_2, \dots, \xi_n)^{\mathrm{T}} \in \mathbb{C}^n$, $\mathbf{A} = [a_{ij}] \in \mathbb{C}^{n \times n}$, 试证明 F-范数 $\|\mathbf{A}\|_F = \left(\sum_{i=1}^m \sum_{j=1}^n |a_{ij}|^2\right)^{\frac{1}{2}}$ 与向量的欧氏范数 $\|\mathbf{x}\|_2 = \left(\sum_{i=1}^n |\xi_i|^2\right)^{\frac{1}{2}}$ 是相容的.

对于 $\mathbb{C}^{n\times n}$ 上任意给定的一种矩阵范数, 是否一定存在与之相容的向量范数?

Theorem 8. 设 $\|A\|_m$ 是 $\mathbb{C}^{n\times n}$ 上的一种相容的矩阵范数,则在 \mathbb{C}^n 上必存在一个与它相容的向量范数.

证: 设 $\mathbf{a} \in \mathbb{C}^n$ 是非零向量, 对任意的 $\mathbf{x} \in \mathbb{C}^n$, 定义

$$\|oldsymbol{x}\|_v = \|oldsymbol{x}oldsymbol{a}^{ ext{H}}\|_m$$
 .

先证明 $\|x\|_v$ 是 \mathbb{C}^n 中的向量范数.

5.14

5.13

5.15

1. 当 $x \neq 0$ 时, $xa^{H} \neq O$, 所以

$$\|\boldsymbol{x}\|_v = \|\boldsymbol{x}\boldsymbol{a}^{\mathrm{H}}\|_m > 0.$$

当且仅当 x = 0 时, 才有 $xa^{H} = 0$, 即 $||x||_{v} = ||xa^{H}||_{m} = 0$.

2. 对任意 λ ∈ \mathbb{C} , 有

$$\|\lambda \boldsymbol{x}\|_v = \|\lambda \boldsymbol{x} \boldsymbol{a}^{\mathrm{H}}\|_m = |\lambda| \|\boldsymbol{x} \boldsymbol{a}^{\mathrm{H}}\|_m = |\lambda| \|\boldsymbol{x}\|_v.$$

3 对任何 $x, y ∈ \mathbb{C}^n$, 都有

$$egin{align} \|oldsymbol{x}+oldsymbol{y}\|_v &= \|(oldsymbol{x}+oldsymbol{y})oldsymbol{a}^{\mathrm{H}}\|_m &= \|oldsymbol{x}oldsymbol{a}^{\mathrm{H}}\|_m + \|oldsymbol{y}oldsymbol{a}^{\mathrm{H}}\|_m \ &= \|oldsymbol{x}\|_v + \|oldsymbol{y}\|_v. \end{split}$$

所以 $\|\boldsymbol{x}\|_v$ 是 \mathbb{C}^n 中的向量范数.

又

$$\|\boldsymbol{A}\boldsymbol{x}\|_v = \|\boldsymbol{A}\boldsymbol{x}\boldsymbol{a}^{\mathrm{H}}\|_m \leqslant \|\boldsymbol{A}\|_m \|\boldsymbol{x}\boldsymbol{a}^{\mathrm{H}}\|_m = \|\boldsymbol{A}\|_m \|\boldsymbol{x}\|_v,$$

得证矩阵范数 $\|\boldsymbol{A}\|_m$ 和向量范数 $\|\boldsymbol{x}\|_v = \|\boldsymbol{x}\boldsymbol{a}^{\mathrm{H}}\|_m$ 是相容的.

Theorem 9. 设 $A \in \mathbb{C}^{m \times n}$, $x \in \mathbb{C}^n$, 且在 \mathbb{C}^n 中已规定了向量的某种范数 ||x||, 则与向量范数 ||x|| 相容的矩阵范数可以取为向量 Ax 的范数的最大值, 即

$$||A|| = \max_{||x||=1} ||Ax||.$$

其中向量范数 ||x|| 与 ||Ax|| 可以相同, 也可以不同.

 $Example\ 10.$ 设 $\mathbf{A} = [a_{ij}] \in \mathbb{C}^{n \times n}$, 当向量范数分别取 $\|\cdot\|_1$, $\|\cdot\|_\infty$, $\|\cdot\|_2$ 时, 其对应的算子范数也分别记为 $\|\mathbf{A}\|_1$, $\|\mathbf{A}\|_\infty$, $\|\mathbf{A}\|_2$, 则有

$$\|\mathbf{A}\|_{1} = \max_{\|\mathbf{x}\|_{1}=1} \|\mathbf{A}\mathbf{x}\|_{1} = \max_{j} \sum_{i=1}^{n} |a_{ij}|,$$
 (列范数)

$$\|A\|_{\infty} = \max_{\|x\|_{\infty}=1} \|Ax\|_{\infty} = \max_{i} \sum_{j=1}^{n} |a_{ij}|,$$
 (行范数)

$$\|A\|_2 = \max_{\|x\|_2=1} \|Ax\|_2 = \left[\rho(A^H A)\right]^{\frac{1}{2}} = \sigma_1.$$
 (谱范数)

其中 σ_1 为 A 的最大奇异值.

Theorem 11. 矩阵 $A \in \mathbb{C}^{m \times n}$ 的任意一种范数, 都是 A 的元素的连续函数.

Theorem 12. 对于 $\mathbb{C}^{m\times n}$ 上的任意两种范数 $\|\mathbf{A}\|_a$ 及 $\|\mathbf{A}\|_b$, 必存在 $K_1 > 0$, $K_2 > 0$, 使得对任意的 $\mathbf{A} \in \mathbb{C}^{m\times n}$, 都有

$$K_1 \|\boldsymbol{A}\|_a \leqslant \|\boldsymbol{A}\|_b \leqslant K_2 \|\boldsymbol{A}\|_a.$$

5.21

5.20

5.17

5.18

Example 13. 设 $\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 & -2 \\ -3 & 4 \end{bmatrix}$, 试计算 $\|\mathbf{A}\|_1$, $\|\mathbf{A}\|_{\infty}$, $\|\mathbf{A}\|_2$, $\|\mathbf{A}\|_F$.

解: $(1) \|A\|_1 = 6.$

(2)
$$\|A\|_{\infty} = 7$$
.

(3)
$$\pm \mathbf{A}^{H}\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 & -3 \\ -2 & 4 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & -2 \\ -3 & 4 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 10 & -14 \\ -14 & 20 \end{bmatrix},$$
 $\begin{vmatrix} \lambda - 10 & 14 \\ 14 & \lambda - 20 \end{vmatrix} = \lambda^2 - 30\lambda + 4,$

则 $A^{H}A$ 的特征值为 $\lambda_1 = 15 + \sqrt{221}$, $\lambda_2 = 15 - \sqrt{221}$. 故

$$\|\mathbf{A}\|_{2} = \left[\rho(\mathbf{A}^{\mathrm{H}}\mathbf{A})\right]^{\frac{1}{2}} = \sqrt{15 + \sqrt{221}} \approx 5.46.$$

(4)
$$\|\mathbf{A}\|_F = \sqrt{1^2 + (-2)^2 + (-3)^2 + 4^2} = \sqrt{30} \approx 5.477.$$

或者 $\|\mathbf{A}\|_F = \sqrt{\operatorname{tr}(\mathbf{A}^H \mathbf{A})} = \sqrt{\lambda_1 + \lambda_2} = \sqrt{30}.$

Exercise 14 (P.176 习题一 11). 证明:

$$\frac{1}{\sqrt{n}}\|\boldsymbol{A}\|_F \leqslant \|\boldsymbol{A}\|_2 \leqslant \|\boldsymbol{A}\|_F.$$

证: 矩阵 $\mathbf{A}^{\mathrm{H}}\mathbf{A}$ 的特征值非负, 记为 $\lambda_1, \lambda_2, \cdots, \lambda_n$. 因 $\|\mathbf{A}\|_2 = \left[\rho(\mathbf{A}^{\mathrm{H}}\mathbf{A})\right]^{\frac{1}{2}}$, 故

$$\|\boldsymbol{A}\|_{2}^{2} = \rho(\boldsymbol{A}^{\mathrm{H}}\boldsymbol{A}) = \max\{\lambda_{1}, \lambda_{2}, \cdots, \lambda_{n}\} \triangleq \lambda_{\max}.$$

从而

$$\|\boldsymbol{A}\|_{2}^{2} = \lambda_{\max} \leqslant \lambda_{1} + \lambda_{2} + \cdots + \lambda_{n} = \operatorname{tr}(\boldsymbol{A}^{H}\boldsymbol{A}) = \|\boldsymbol{A}\|_{F}^{2}$$

另一方面,

$$\|A\|_{2}^{2} = \lambda_{\max} \geqslant \frac{1}{n}(\lambda_{1} + \lambda_{2} + \dots + \lambda_{n}) = \frac{1}{n}\|A\|_{F}^{2}.$$

得证 $\frac{1}{\sqrt{n}} \|\boldsymbol{A}\|_F \leqslant \|\boldsymbol{A}\|_2 \leqslant \|\boldsymbol{A}\|_F$.

Exercise 15 (P.176 习题二 3.). 设 $\|\cdot\|$ 为 $\mathbb{C}^{n\times n}$ 上矩阵的算子范数, $\rho(A)$ 为 A 的谱半径, 则对任意的矩阵 $A\in\mathbb{C}^{n\times n}$, 均有

$$\rho(\mathbf{A}) \leqslant \|\mathbf{A}\|.$$

证: 设 $\|\cdot\|_v$ 是 \mathbb{C}^n 上与矩阵范数 $\|\cdot\|$ 相容的向量范数. 又设 λ 为 \boldsymbol{A} 的特征值, \boldsymbol{x} 为 \boldsymbol{A} 的属于特征值 λ 的特征向量, 则 $\boldsymbol{x} \neq \boldsymbol{0}$, 从而 $\|\boldsymbol{x}\|_v > 0$.

由 $Ax = \lambda x$ 有

$$\|\boldsymbol{A}\boldsymbol{x}\|_v = |\lambda| \, \|\boldsymbol{x}\|_v.$$

而 $\|Ax\|_v \leq \|A\| \|x\|_v$, 于是

$$|\lambda| \|\boldsymbol{x}\|_{v} \leqslant \|\boldsymbol{A}\| \|\boldsymbol{x}\|_{v}.$$

又 $\|x\|_v > 0$, 故

$$|\lambda| \leqslant ||A||$$
.

由 λ 的任意性, 得证 $\rho(A) \leq ||A||$.

5.24

5.22

2 矩阵序列与矩阵级数

2.1 向量序列的极限

矩阵分析理论的建立和数学分析一样, 也是以极限理论为基础而形成的, 下面讨论向量序列的极限运算.

Definition 16. 设 $x^{(k)}, x_0 \in \mathbb{C}^n, k = 1, 2, \dots,$ 若

$$\|\boldsymbol{x}^{(k)} - \boldsymbol{x}_0\| \to 0 \qquad (k \to \infty),$$

则称向量序列 $\{x^{(k)}\}$ 收敛于向量 x_0 , 或称向量 x_0 是向量序列 $\{x^{(k)}\}$ 在 $k \to \infty$ 时的极限. 记为

$$\lim_{k\to\infty} \boldsymbol{x}^{(k)} = \boldsymbol{x}_0,$$

或

$$\boldsymbol{x}^{(k)} \to \boldsymbol{x}_0 \qquad (k \to \infty).$$

□ 由于有限维空间的向量范数是等价的,因此上述定义中的范数是任意的向量 范数.

Example 17. 设 $\mathbf{x}_0 = (1, 1, \dots, 1)^{\mathrm{T}}$, 且

$$\boldsymbol{x}^{(k)} = \left(1 + \frac{1}{2^k}, 1 + \frac{1}{3^k}, \dots, 1 + \frac{1}{(n+1)^k}\right)^{\mathrm{T}}, \qquad k = 1, 2, \dots$$

试证: $\lim_{k\to\infty} \boldsymbol{x}^{(k)} = \boldsymbol{x}_0$.

证: 由于

$$\|\boldsymbol{x}^{(k)} - \boldsymbol{x}_0\|_{\infty} = \max\left\{\frac{1}{2^k}, \frac{1}{3^k}, \cdots, \frac{1}{(n+1)^k}\right\} = \frac{1}{2^k} \to 0 \qquad (k \to \infty),$$

所以
$$\lim_{k\to\infty} {m x}^{(k)} = {m x}_0$$
.

Theorem 18. 读 $x^{(k)} = \left(\xi_1^{(k)}, \xi_2^{(k)}, \cdots, \xi_n^{(k)}\right)^{\mathrm{T}}, x_0 = \left(\xi_1, \xi_2, \cdots, \xi_n\right)^{\mathrm{T}} \in \mathbb{C}^n$,则

$$\lim_{k \to \infty} \boldsymbol{x}^{(k)} = \boldsymbol{x}_0 \Leftrightarrow \lim_{k \to \infty} \xi_i^{(k)} = \xi_i \ (i = 1, 2, \cdots, n). \tag{7}$$

证: 必要性. 设 $\|\boldsymbol{x}\| = \|\boldsymbol{x}\|_{\infty} = \max_{1 \leq i \leq n} |\xi_i|,$ 则

$$\|\boldsymbol{x}^{(k)} - \boldsymbol{x}_0\|_{\infty} \to 0 \qquad (k \to \infty).$$

由于

$$|\xi_i^{(k)} - \xi_i| \leqslant \max_{1 \le i \le n} |\xi_i^{(k)} - \xi_i| = ||x^{(k)} - x_0||_{\infty},$$

所以

$$|\xi_i^{(k)} - \xi_i| \to 0 \qquad (k \to \infty).$$

即

$$\lim_{k \to \infty} \xi_i^{(k)} = \xi_i, \quad i = 1, 2, \dots, n.$$

5.27

5.25

充分性. 如果
$$\lim_{k\to\infty} \xi_i^{(k)} = \xi_i, (i=1,2,\cdots,n), 则$$

$$\lim_{k \to \infty} \max_{1 \le i \le n} |\xi_i^{(k)} - \xi_i| = 0,$$

即

$$\|\boldsymbol{x}^{(k)} - \boldsymbol{x}_0\|_{\infty} \to 0 \qquad (k \to \infty).$$

5.28

5.29

5.30

再有范数的等价性知,上述结论对任意向量范数均成立.

Example 19. 试考察下列向量序列的收敛性:

1.
$$\boldsymbol{x}^{(k)} = \left(\frac{1}{2^k}, \frac{\sin k}{k}\right)^{\mathrm{T}}, k = 1, 2, \cdots$$

2.
$$\mathbf{y}^{(k)} = \left(\sum_{i=1}^{k} \frac{1}{2^i}, \sum_{i=1}^{k} \frac{1}{i}\right)^{\mathrm{T}}, k = 1, 2, \cdots$$

解: (1) 当 $k \to \infty$ 时, $\frac{1}{2^k} \to 0$, $\frac{\sin k}{k} \to 0$, 所以

$$\lim_{k \to \infty} \boldsymbol{x}^{(k)} = \left(\lim_{k \to \infty} \frac{1}{2^k}, \lim_{k \to \infty} \frac{\sin k}{k}\right)^{\mathrm{T}} = (0, 0)^{\mathrm{T}} = \boldsymbol{0}.$$

故向量序列 $x^{(k)}$ 收敛, 且收敛于 0

(2) 当 $k \to \infty$ 时,

$$\sum_{i=1}^{k} \frac{1}{i} = 1 + \frac{1}{2} + \dots + \frac{1}{k} + \dots$$

为调和级数, 是发散的. 故向量序列 $y^{(k)}$ 发散.

2.2 矩阵序列的极限

任给 $\mathbb{C}^{m\times n}$ 中的矩阵序列 $A_1, A_2, \dots, A_k, \dots$, 记为 $\{A_k\}$, 其中

$$\boldsymbol{A}_{k} = \begin{bmatrix} a_{11}^{(k)} & a_{12}^{(k)} & \cdots & a_{1n}^{(k)} \\ a_{21}^{(k)} & a_{22}^{(k)} & \cdots & a_{2n}^{(k)} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{m1}^{(k)} & a_{m2}^{(k)} & \cdots & a_{mn}^{(k)} \end{bmatrix}.$$

显然, $\{A_k\}$ 中各矩阵的对应元素构成了 $m \times n$ 个标量序列 $\{a_{ij}^{(k)}\}$.

Definition 20. 给定 $\mathbb{C}^{m \times n}$ 中的矩阵序列 $\{A_k\}$, 如果 $k \to \infty$ 时, $m \times n$ 个序列 $\{a_{ij}^{(k)}\}$ 都收敛, 即

$$\lim_{k \to \infty} a_{ij}^{(k)} = a_{ij}, \qquad i = 1, 2, \cdots, m; \ j = 1, 2, \cdots, n,$$

则称矩阵序列 $\{A_k\}$ 收敛于矩阵

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{bmatrix},$$

并称 A 是序列 $\{A_k\}$ 在 $k \to \infty$ 时的极限, 记作

$$\lim_{k\to\infty} \boldsymbol{A}_k = \boldsymbol{A}.$$

9

Example 21. 己知

$$\mathbf{A}_{k} = \begin{bmatrix} \frac{1}{k} & \frac{2k^{2} - 1}{3k^{2} + 4} \\ (1 + \frac{1}{k})^{k} & \cos\frac{1}{k^{3}} \end{bmatrix},$$

求 $\{A_k\}$ 在 $k \to \infty$ 时的极限.

解:

$$\lim_{k \to \infty} \mathbf{A}_k = \begin{bmatrix} \lim_{k \to \infty} \frac{1}{k} & \lim_{k \to \infty} \frac{2k^2 - 1}{3k^2 + 4} \\ \lim_{k \to \infty} (1 + \frac{1}{k})^k & \lim_{k \to \infty} \cos \frac{1}{k^3} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & \frac{2}{3} \\ e & 1 \end{bmatrix}. \quad \Box$$

Theorem 22. 设有矩阵序列 $A_k \in \mathbb{C}^{m \times n}$ 和矩阵 $A \in \mathbb{C}^{m \times n}$, 则 $\lim_{k \to \infty} A_k = A$ 的充要条件是

$$\lim_{k\to\infty} \|\boldsymbol{A}_k - \boldsymbol{A}\| = 0,$$

其中 $\|\cdot\|$ 是 $\mathbb{C}^{m\times n}$ 上的任一矩阵范数.

Theorem 23. 收敛的矩阵序列 $\{A_k\}$ 是有界的, 即存在正数 M > 0, 使得对一 切 k 都有

$$\|\boldsymbol{A}_k\| \leqslant M.$$

 $\lim_{k\to\infty} \mathbf{B}_k = \mathbf{B}, \lim_{k\to\infty} \alpha_k = \alpha, \lim_{k\to\infty} \beta_k = \beta, \mathbb{N}$

- 1. $\lim_{k \to \infty} (\alpha_k \mathbf{A}_k + \beta_k \mathbf{B}_k) = \alpha \mathbf{A} + \beta \mathbf{B};$
- 2. $\lim_{k \to \infty} (A_k B_k) = AB;$ 3. $\lim_{k \to \infty} A_k^{-1} = A^{-1},$ 若 A_k^{-1}, A^{-1} 存在.

矩阵级数 2.3

Definition 25. 设有矩阵序列 $A_k \in \mathbb{C}^{m \times n}$, 称

$$\sum_{k=1}^{\infty} \mathbf{A}_k = \mathbf{A}_1 + \mathbf{A}_2 + \dots + \mathbf{A}_k + \dots$$

为矩阵级数, 其中 A_k 为矩阵级数的一般项.

Definition 26. 称 $S_m = \sum_{k=1}^m A_k$ 为矩阵级数 $\sum_{k=1}^\infty A_k$ 的部分和. 若矩阵序列 $\{S_m\}$ 收敛, 且

$$\lim_{m o\infty}oldsymbol{S}_m=oldsymbol{S}$$

则称矩阵级数 $\sum_{k=1}^{\infty} A_k$ 是收敛的, 级数的和为 S, 记作

$$S = \sum_{k=1}^{\infty} A_k.$$

不收敛的级数称为是发散的.

5.32

5.33

5.31

5.34

5.35

显然, $\sum\limits_{k=1}^{\infty} \mathbf{A}_k$ 收敛的充分必要条件是对应的 $m \times n$ 个数值级数

$$\sum_{k=1}^{\infty} a_{ij}^{(k)} \qquad (i = 1, 2, \dots, m; \ j = 1, 2, \dots, n)$$

都收敛.

5.37 Example 27. 已知 $\mathbf{A}_k = \begin{bmatrix} \frac{1}{2^k} & \frac{\kappa}{4^k} \\ 0 & \frac{1}{(k+1)(k+2)} \end{bmatrix}, k = 0, 1, 2, \cdots$. 问矩阵级数

5.38

5.39

5.40

5.41

 $\sum_{k=0}^{\infty} A_k$ 是否收敛? 若收敛, 求其和.

解: 因为

$$\sum_{k=0}^{\infty} \frac{1}{2^k} = \frac{1}{1 - \frac{1}{2}} = 2, \qquad \sum_{k=0}^{\infty} \frac{\pi}{4^k} = \frac{\pi}{1 - \frac{1}{4}} = \frac{4\pi}{3},$$

又

$$\sum_{k=0}^{m} \frac{1}{(k+1)(k+2)} = 1 - \frac{1}{2} + \frac{1}{2} - \frac{1}{3} + \dots + \frac{1}{m+1} - \frac{1}{m+2}$$
$$= 1 - \frac{1}{m+2} \to 1 \quad (m \to \infty),$$

即

$$\sum_{k=0}^{\infty} \frac{1}{(k+1)(k+2)} = 1.$$

所以矩阵级数 $\sum_{k=0}^{\infty} \mathbf{A}_k$ 收敛, 且其和为 $\begin{bmatrix} 2 & \frac{4\pi}{3} \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$.

如果在矩阵空间 $\mathbb{C}^{m\times n}$ 中, $\sum_{k=1}^{\infty} \boldsymbol{A}_k = \boldsymbol{S}$, $\sum_{k=1}^{\infty} \boldsymbol{B}_k = \boldsymbol{T}$, 则有

1.
$$\sum_{k=1}^{\infty} (\boldsymbol{A}_k + \boldsymbol{B}_k) = \boldsymbol{S} + \boldsymbol{T};$$

2.
$$\sum_{k=1}^{\infty} \alpha \mathbf{A}_k = \alpha \mathbf{S}, \forall \alpha \in \mathbb{C};$$

3.
$$\sum_{k=1}^{\infty} \boldsymbol{A}_k \boldsymbol{x} = \boldsymbol{S} \boldsymbol{x}, \, \forall \boldsymbol{x} \in \mathbb{C}^n.$$

Definition 28. 如果对 $\mathbb{C}^{m\times n}$ 上的某种范数 $\|\cdot\|$, 标量级数 $\sum_{k=1}^{\infty} \|A_k\|$ 收敛, 则称 级数 $\sum_{k=1}^{\infty} A_k$ 为绝对收敛.

Theorem 29. 若级数 $\sum_{k=1}^{\infty} A_k$ 绝对收敛, 则它也一定是收敛的.

Example 30. 设 $\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 0.2 & 0.5 & 0.1 \\ 0.1 & 0.5 & 0.3 \\ 0.2 & 0.4 & 0.2 \end{bmatrix}$, 试证矩阵级数 $\mathbf{I} + \mathbf{A} + \mathbf{A}^2 + \dots + \mathbf{A}^k + \dots$

绝对收敛.

证: 取矩阵的范数为 $\|\cdot\|_{\infty}$. 因

$$\|\mathbf{A}\| = \|\mathbf{A}\|_{\infty} = \max_{i} \sum_{j=1}^{n} |a_{ij}| = 0.9 < 1,$$

又 $\|\boldsymbol{I}\| = \|\boldsymbol{I}\|_{\infty} = 1$. 则

$$\|I\| + \|A\| + \|A\|^2 + \dots + \|A\|^k + \dots$$

是公比为 ||A|| = 0.9 的等比级数, 故收敛.

又 $\|\mathbf{A}^k\| \leq \|\mathbf{A}\|^k$, 由正项级数比较法审敛法知

$$\|I\| + \|A\| + \|A^2\| + \dots + \|A^k\| + \dots$$

收敛, 故原级数绝对收敛.

注意: 绝对收敛的定义中, 只要求存在某种范数使标量级数 $\sum\limits_{k=1}^{\infty}\|{m A}_k\|$ 收敛. 比如此例若取范数为 $\|\cdot\|_1$,由 $\|{m A}\|_1=1.4>1$,就无法判断矩阵级数是否绝对收敛.

Example 31. 设 $\mathbf{A} \in \mathbb{C}^{n \times n}$, 则矩阵级数

$$I+A+\frac{A^2}{2!}+\cdots+\frac{A^k}{k!}+\cdots$$

绝对收敛.

证: 因为
$$\left\| \frac{\mathbf{A}^k}{k!} \right\| = \frac{\|\mathbf{A}^k\|}{k!} \leqslant \frac{\|\mathbf{A}\|^k}{k!}$$
,且

$$\|I\| + \|A\| + \frac{\|A\|^2}{2!} + \dots + \frac{\|A\|^k}{k!} + \dots = e^{\|A\|} - 1 + \|I\|,$$

由正项级数比较法知, 级数 $\sum\limits_{k=1}^{\infty}\left\|\frac{\boldsymbol{A}^{k}}{k!}\right\|$ 收敛, 所以级数 $\sum\limits_{k=1}^{\infty}\frac{\boldsymbol{A}^{k}}{k!}$ 绝对收敛.

级数 $\sum_{k=1}^{\infty} \frac{A^k}{k!}$ 的和记为 e^A , 称为 A 的矩阵指数函数, 即

$$e^{\mathbf{A}} = \mathbf{I} + \mathbf{A} + \frac{\mathbf{A}^2}{2!} + \dots + \frac{\mathbf{A}^k}{k!} + \dots$$

同理有

$$\sin \mathbf{A} = \mathbf{A} - \frac{\mathbf{A}^3}{3!} + \dots + (-1)^{k-1} \frac{\mathbf{A}^{2k-1}}{(2k-1)!} + \dots,$$
 (8)

$$\cos \mathbf{A} = \mathbf{I} - \frac{\mathbf{A}^2}{2!} + \dots + (-1)^k \frac{\mathbf{A}^{2k}}{(2k)!} + \dots$$
 (9)

从而欧拉公式

$$e^{i\boldsymbol{A}} = \cos \boldsymbol{A} + i\sin \boldsymbol{A}$$

对任意的复数或复矩阵都成立. 特别地,

$$e^{i\pi} + 1 = 0.$$

5.42

5.44

3 矩阵的微分与积分

3.1 函数矩阵及其极限

Definition 32. 以实变量 t 的函数为元素的矩阵

$$\mathbf{A}(t) = \begin{bmatrix} a_{11}(t) & a_{12}(t) & \cdots & a_{1n}(t) \\ a_{21}(t) & a_{22}(t) & \cdots & a_{2n}(t) \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{m1}(t) & a_{m2}(t) & \cdots & a_{mn}(t) \end{bmatrix}$$

称为函数矩阵, 其中 $a_{ij}(t)$ 都是定义在 [a,b] 上的实函数.

函数矩阵 A(t) 在 [a,b] 上有界、有极限、连续、可微、可积等概念,可用其 $m \times n$ 个元素 $a_{ij}(t)$ 同时在 [a,b] 上有界、有极限、连续、可微、可积来定义. 例如

$$\frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}t} \mathbf{A}(t) = \left[\frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}t} a_{ij}(t) \right]_{m \times n};$$

$$\int \mathbf{A}(t) \, \mathrm{d}t = \left[\int a_{ij}(t) \, \mathrm{d}t \right]_{m \times n};$$

$$\int_{a}^{b} \mathbf{A}(t) \, \mathrm{d}t = \left[\int_{a}^{b} a_{ij}(t) \, \mathrm{d}t \right]_{m \times n}.$$

Definition 33. 如果所有的元素 $a_{ij}(t)$ 在 $t \to t_0$ 时, 极限存在, 记为常数 a_{ij} , 即

$$\lim_{t \to t_0} a_{ij}(t) = a_{ij},$$

则称矩阵 $\mathbf{A}(t)$ 在 $t \to t_0$ 时, 极限存在, 且极限值为 \mathbf{A} (常量矩阵), 即

$$\lim_{t \to t_0} \mathbf{A}(t) = \mathbf{A} = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{bmatrix}.$$

Definition 34. 如果所有的元素 $a_{ij}(t)$ 在 $t = t_0$ 连续, 即

$$\lim_{t \to t_0} a_{ij}(t) = a_{ij}(t_0),$$

则称矩阵 A(t) 在 $t=t_0$ 连续, 且记为

$$\lim_{t \to t_0} \mathbf{A}(t) = \mathbf{A}(t_0) = \begin{bmatrix} a_{11}(t_0) & a_{12}(t_0) & \cdots & a_{1n}(t_0) \\ a_{21}(t_0) & a_{22}(t_0) & \cdots & a_{2n}(t_0) \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{m1}(t_0) & a_{m2}(t_0) & \cdots & a_{mn}(t_0) \end{bmatrix}.$$

容易验证下列等式是成立的.

沒
$$\lim_{t \to t_0} \mathbf{A}(t) = \mathbf{A}, \lim_{t \to t_0} \mathbf{B}(t) = \mathbf{B}.$$

5.45

5.46

1. 若 $\mathbf{A}(t)$, $\mathbf{B}(t)$ 都是 $m \times n$ 阶矩阵, 则

$$\lim_{t \to t_0} [\boldsymbol{A}(t) + \boldsymbol{B}(t)] = \boldsymbol{A} + \boldsymbol{B} = \lim_{t \to t_0} \boldsymbol{A}(t) + \lim_{t \to t_0} \boldsymbol{B}(t).$$

2. 设 k 为常数, 则

$$\lim_{t \to t_0} [k\mathbf{A}(t)] = k\mathbf{A}.$$

3. 若 $\mathbf{A}(t)$, $\mathbf{B}(t)$ 分别是 $m \times n$ 阶及 $n \times r$ 阶矩阵, 则

$$\lim_{t \to t_0} [\boldsymbol{A}(t)\boldsymbol{B}(t)] = \boldsymbol{A}\boldsymbol{B} = \lim_{t \to t_0} \boldsymbol{A}(t) \lim_{t \to t_0} \boldsymbol{B}(t).$$

3.2 函数矩阵的微分和积分

Definition 35. 若函数矩阵 A(t) 中所有的元素 $a_{ij}(t)$ 在 t_0 处 (或在区间 (a,b) 上) 可微, 则称函数矩阵 A(t) 在 t_0 处 (或在区间 (a,b) 上)可微. 并记为

$$\mathbf{A}'(t_0) = \frac{\mathrm{d}\mathbf{A}(t)}{\mathrm{d}t} \Big|_{t=t_0}$$

$$= \lim_{\Delta t \to 0} \frac{\mathbf{A}(t_0 + \Delta t) - \mathbf{A}(t_0)}{\Delta t}$$

$$= \begin{bmatrix} a'_{11}(t_0) & a'_{12}(t_0) & \cdots & a'_{1n}(t_0) \\ a'_{21}(t_0) & a'_{22}(t_0) & \cdots & a'_{2n}(t_0) \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a'_{m1}(t_0) & a'_{m2}(t_0) & \cdots & a'_{mn}(t_0) \end{bmatrix}.$$

Example 36. 己知 $\mathbf{A}(t) = \begin{bmatrix} \sin t & 2t^3 \\ 2\sqrt{t} & e^{2t} \end{bmatrix}$, 求 $\frac{d\mathbf{A}(t)}{dt}$.

解:

$$\frac{\mathrm{d}\mathbf{A}(t)}{\mathrm{d}t} = \begin{bmatrix} \frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}t}(\sin t) & \frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}t}(2t^3) \\ \frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}t}(2\sqrt{t}) & \frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}t}(\mathrm{e}^{2t}) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \cos t & 6t^2 \\ \frac{1}{\sqrt{t}} & 2\mathrm{e}^{2t} \end{bmatrix}. \quad \Box$$

关于函数矩阵, 有下面的求导法则:

1. 若 A(t), B(t) 都是 $m \times n$ 阶矩阵可微矩阵, 则

$$\frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}t}[\boldsymbol{A}(t) + \boldsymbol{B}(t)] = \frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}t}\boldsymbol{A}(t) + \frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}t}\boldsymbol{B}(t).$$

2. 若 A(t), B(t) 分别是 $m \times n$ 阶及 $n \times r$ 阶矩阵, 则

$$\frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}t}[\boldsymbol{A}(t)\boldsymbol{B}(t)] = \left[\frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}t}\boldsymbol{A}(t)\right]\boldsymbol{B}(t) + \boldsymbol{A}(t)\left[\frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}t}\boldsymbol{B}(t)\right].$$

3. 若 $\mathbf{A}(u)$ 可微, 且 u = f(t) 关于 t 可微, 则

$$\frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}t} \mathbf{A} \big(f(t) \big) = f'(t) \frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}t} \mathbf{A} (u).$$

4. 若 A(t) 与 $A^{-1}(t)$ 都可微, 则

$$\frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}t} (\boldsymbol{A}^{-1}(t)) = -\boldsymbol{A}^{-1}(t) \left[\frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}t} \boldsymbol{A}(t) \right] \boldsymbol{A}^{-1}(t).$$

5.49

5.50

5.53

5.54

5.55

证: (4) 注意到 $A(t)A^{-1}(t) = I$, 两端对 t 求导, 得

$$\left[\frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}t}\boldsymbol{A}(t)\right]\boldsymbol{A}^{-1}(t) + \boldsymbol{A}(t)\left[\frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}t}(\boldsymbol{A}^{-1}(t))\right] = \boldsymbol{O},$$

即

$$\mathbf{A}(t) \left[\frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}t} (\mathbf{A}^{-1}(t)) \right] = - \left[\frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}t} \mathbf{A}(t) \right] \mathbf{A}^{-1}(t)$$

两边左乘以 $A^{-1}(t)$, 得

$$\frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}t} (\mathbf{A}^{-1}(t)) = -\mathbf{A}^{-1}(t) \left[\frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}t} \mathbf{A}(t) \right] \mathbf{A}^{-1}(t). \quad \Box$$

№ 注意矩阵乘法不满足交换律. 例如

$$\frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}t} \mathbf{A}^{2}(t) = \frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}t} [\mathbf{A}(t)\mathbf{A}(t)] = \mathbf{A}'(t) \cdot \mathbf{A}(t) + \mathbf{A}(t) \cdot \mathbf{A}'(t)$$

$$\neq 2\mathbf{A}(t) \cdot \mathbf{A}'(t).$$

Definition 37. 若 A(t) 中所有的元素 $a_{ij}(t)$ 在区间 [a,b] 上可积, 则称函数矩阵 A(t) 在区间 [a,b] 上可积, 并规定

$$\int_a^b \mathbf{A}(t) dt = \left[\int_a^b a_{ij}(t) dt \right]_{m \times n}.$$

Theorem 38. 1. 若 $\mathbf{A}(t)$ 在区间 [a,b] 上连续,则对任一 $t \in (a,b)$, $\int_a^t \mathbf{A}(\tau) \, \mathrm{d}\tau$ 可微,且

$$\frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}t} \Big[\int_a^t \boldsymbol{A}(\tau) \, \mathrm{d}\tau \Big] = \boldsymbol{A}(t).$$

2. 若 A(t) 在区间 [a,b] 上可微,则

$$\int_{a}^{t} \left[\frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}s} \mathbf{A}(s) \right] \mathrm{d}s = \mathbf{A}(t) - \mathbf{A}(a), \qquad t \in [a, b].$$

3.3 纯量函数关于矩阵的导数

在场论中, 我们对数量函数 f(x,y,z) 定义梯度为

$$\mathbf{grad}\, f = \nabla f = \left(\frac{\partial f}{\partial x}, \frac{\partial f}{\partial y}, \frac{\partial f}{\partial z}\right),\,$$

这可以理解为数量函数 f(x,y,z) 对向量 (x,y,z) 的导数.

注意梯度是向量,有时也记为

$$\operatorname{\mathbf{grad}} f = \frac{\partial f}{\partial x} \mathbf{i} + \frac{\partial f}{\partial y} \mathbf{j} + \frac{\partial f}{\partial z} \mathbf{k}.$$

下面我们将这一概念推广到一般情形.

Definition 39. 设 $\boldsymbol{X} = [x_{ij}] \in \mathbb{R}^{m \times n}$ 为变量矩阵, $f(\boldsymbol{X})$ 为矩阵 \boldsymbol{X} 的数量函数, 即看成是 $m \times n$ 元函数, 即

$$f(\mathbf{X}) = f(x_{11}, x_{12}, \dots, x_{1n}, x_{21}, x_{22}, \dots, x_{2n}, \dots, x_{m1}, x_{m2}, \dots, x_{mn}).$$

则规定数量函数 f(X) 对于矩阵 X 的导数为

$$\frac{\mathrm{d}f}{\mathrm{d}\mathbf{X}} = \begin{bmatrix} \frac{\partial f}{\partial x_{1j}} \end{bmatrix}_{m \times n} = \begin{bmatrix} \frac{\partial f}{\partial x_{11}} & \frac{\partial f}{\partial x_{12}} & \cdots & \frac{\partial f}{\partial x_{1n}} \\ \frac{\partial f}{\partial x_{21}} & \frac{\partial f}{\partial x_{22}} & \cdots & \frac{\partial f}{\partial x_{2n}} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ \frac{\partial f}{\partial x_{m1}} & \frac{\partial f}{\partial x_{m2}} & \cdots & \frac{\partial f}{\partial x_{mn}} \end{bmatrix}.$$

特别地, 若变量矩阵为m维向量 $\mathbf{X} = [x_i]_{m \times 1}$, 这时数量函数为 $f(x_1, x_2, \dots, x_n)$,

则

$$\frac{\mathrm{d}f}{\mathrm{d}\mathbf{X}} = \begin{bmatrix} \frac{\partial f}{\partial x_1} \\ \frac{\partial f}{\partial x_2} \\ \vdots \\ \frac{\partial f}{\partial x_m} \end{bmatrix}.$$

此即梯度.

3.4 矩阵对矩阵的导数

Definition 40. 设 $\boldsymbol{A} = [a_{ij}]_{m \times n}$, $\boldsymbol{X} = [x_{kl}]_{p \times q}$, 且 \boldsymbol{A} 中的各元素 a_{ij} 是矩阵 \boldsymbol{X} 中各元素 x_{kl} 的可微函数, 则矩阵 \boldsymbol{A} 对矩阵 \boldsymbol{X} 的导数定义为

$$\frac{\mathrm{d}\boldsymbol{A}}{\mathrm{d}\boldsymbol{X}} = \begin{bmatrix} \frac{\partial \boldsymbol{A}}{\partial x_{11}} & \frac{\partial \boldsymbol{A}}{\partial x_{12}} & \cdots & \frac{\partial \boldsymbol{A}}{\partial x_{1q}} \\ \frac{\partial \boldsymbol{A}}{\partial x_{21}} & \frac{\partial \boldsymbol{A}}{\partial x_{22}} & \cdots & \frac{\partial \boldsymbol{A}}{\partial x_{2q}} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ \frac{\partial \boldsymbol{A}}{\partial x_{p1}} & \frac{\partial \boldsymbol{A}}{\partial x_{p2}} & \cdots & \frac{\partial \boldsymbol{A}}{\partial x_{pq}} \end{bmatrix},$$

其中

$$\frac{\partial \mathbf{A}}{\partial x_{kl}} = \begin{bmatrix}
\frac{\partial a_{11}}{\partial x_{kl}} & \frac{\partial a_{12}}{\partial x_{kl}} & \cdots & \frac{\partial a_{1n}}{\partial x_{kl}} \\
\frac{\partial a_{21}}{\partial x_{kl}} & \frac{\partial a_{22}}{\partial x_{kl}} & \cdots & \frac{\partial a_{2n}}{\partial x_{kl}} \\
\vdots & \vdots & & \vdots \\
\frac{\partial a_{m1}}{\partial x_{kl}} & \frac{\partial a_{m2}}{\partial x_{kl}} & \cdots & \frac{\partial a_{mn}}{\partial x_{kl}}
\end{bmatrix}, \quad k = 1, 2, \cdots, p; \ l = 1, 2, \cdots, q.$$

5.60

5.59

5.57

Example 41. 设 $\mathbf{X} = (x_1, x_2, \dots, x_n)^{\mathrm{T}}$, 求向量 $\mathbf{X}^{\mathrm{T}} = (x_1, x_2, \dots, x_n)$ 对向量 \mathbf{X} 的导数.

解:

$$rac{\mathrm{d}oldsymbol{X}^{\mathrm{T}}}{\mathrm{d}oldsymbol{X}} = egin{bmatrix} rac{\partialoldsymbol{X}^{\mathrm{T}}}{\partial x_1} \ rac{\partialoldsymbol{X}^{\mathrm{T}}}{\partial x_2} \ dots \ rac{\partialoldsymbol{X}^{\mathrm{T}}}{\partial x_n} \end{bmatrix} = egin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & \cdots & 0 \ 0 & 1 & 0 & \cdots & 0 \ dots & dots & dots & dots \ 0 & 0 & 0 & \cdots & 1 \end{bmatrix} = oldsymbol{I}_n. \quad \Box$$

5.61

5.62

5.63

4 矩阵函数

4.1 矩阵多项式

Theorem 42. 设 $f(\lambda) = a_0 + a_1 \lambda + \dots + a_m \lambda^m = \sum_{k=0}^m a_k \lambda^k$, A 为分块对角阵

$$m{A} = egin{bmatrix} m{A}_1 & & & & \ & m{A}_2 & & & \ & & \ddots & & \ & & m{A}_t \end{bmatrix} = ext{diag}(m{A}_1, m{A}_2, \cdots, m{A}_t),$$

则

$$f(\mathbf{A}) = \operatorname{diag}[f(\mathbf{A}_1), f(\mathbf{A}_2), \cdots, f(\mathbf{A}_t)].$$

证:

$$f(\mathbf{A})$$

$$= a_0 \mathbf{I} + a_1 \mathbf{A} + \dots + a_m \mathbf{A}^m$$

$$= a_0 \begin{bmatrix} \mathbf{I}_1 & & & \\ & \mathbf{I}_2 & & \\ & & \ddots & \\ & & \mathbf{I}_t \end{bmatrix} + a_1 \begin{bmatrix} \mathbf{A}_1 & & & \\ & \mathbf{A}_2 & & \\ & & \ddots & \\ & & & \mathbf{A}_t \end{bmatrix} + \dots + a_m \begin{bmatrix} \mathbf{A}_1^m & & & \\ & \mathbf{A}_2^m & & \\ & & \ddots & \\ & & & \mathbf{A}_t^m \end{bmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} \sum_{k=0}^m a_k \mathbf{A}_1^k & & & \\ & \sum_{k=0}^m a_k \mathbf{A}_2^k & & & \\ & & & \ddots & \\ & & & \sum_{k=0}^m a_k \mathbf{A}_t^k \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} f(\mathbf{A}_1) & & & & \\ & f(\mathbf{A}_2) & & & \\ & & \ddots & & \\ & & & f(\mathbf{A}_t) \end{bmatrix}. \quad \Box$$

Theorem 43. 设 $A \in \mathbb{C}^{n \times n}$, $P \to n$ 阶非奇异矩阵, $f(\lambda)$ 为多项式. 则

$$f(\mathbf{P}^{-1}\mathbf{A}\mathbf{P}) = \mathbf{P}^{-1}f(\mathbf{A})\mathbf{P}.$$

证: 由

$$(P^{-1}AP)^k = (P^{-1}AP)(P^{-1}AP) \cdots (P^{-1}AP) = P^{-1}A^kP$$

得

$$f(\mathbf{P}^{-1}\mathbf{A}\mathbf{P}) = \sum_{k=0}^{m} a_k (\mathbf{P}^{-1}\mathbf{A}\mathbf{P})^k$$
$$= \sum_{k=0}^{m} a_k (\mathbf{P}^{-1}\mathbf{A}^k\mathbf{P})$$
$$= \mathbf{P}^{-1} \Big(\sum_{k=0}^{m} a_k \mathbf{A}^k \Big) \mathbf{P}$$
$$= \mathbf{P}^{-1} f(\mathbf{A}) \mathbf{P}. \quad \Box$$

矩阵多项式的计算方法

要计算 $f(\mathbf{A}) = a_0 \mathbf{I} + a_1 \mathbf{A} + \dots + a_m \mathbf{A}^m$,可以找一个 \mathbf{A} 的零化多项式 $\varphi(\lambda)$,且 $\partial(\varphi(\lambda)) < m$,再由多项式带余除法有

$$f(\lambda) = \varphi(\lambda)g(\lambda) + r(\lambda),$$

则

$$f(\mathbf{A}) = \varphi(\mathbf{A})g(\mathbf{A}) + r(\mathbf{A}).$$

又 $\varphi(\mathbf{A}) = \mathbf{O}$, 故

$$f(\mathbf{A}) = r(\mathbf{A}).$$

从而把计算 f(A) 转化为计算次数较低的 r(A).

这里的零化多项式 $\varphi(\lambda)$ 可以取为特征多项式, 或最小多项式等.

4.2 矩阵函数

Lemma 44. 设 r 阶方阵为 $\boldsymbol{H}=\begin{bmatrix}0&1&&&\\&0&1&&\\&&\ddots&\ddots&\\&&&0&1\\&&&&0\end{bmatrix}$, 则 (1) 当 $m\geqslant r$ 时,

 $H^m = O$; (2) 当 m < r 时,

即 H 的幂次每增加 1, 主对角线上方一排 1 就向右上方平移一个位置.

5.64

5.67

5.68

5.69

例如

$$\boldsymbol{H}^{2} = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix},$$

$$\boldsymbol{H}^{3} = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix},$$

$$\boldsymbol{H}^{4} = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix},$$

$$\boldsymbol{H}^{m} = \boldsymbol{O}, \ m \geqslant 4.$$

由引理 44 可知,

$$\sum_{m=0}^{\infty} a_m \mathbf{H}^m = \begin{bmatrix} a_0 & a_1 & \cdots & a_{r-1} \\ & \ddots & \ddots & \vdots \\ & & \ddots & a_1 \\ & & & a_0 \end{bmatrix}. \tag{10}$$

◎ 这个结论解决了一类简单的矩阵幂级数的求和问题. 其特殊之处在于矩阵 **H** 是个若当块, 且对角线元素为 0. 如果若当块对角线不是 0, 结果又如何呢?

Lemma 45. 若 $f(z) = \sum_{m=0}^{\infty} a_m z^m$,则

$$\frac{1}{s!}f^{(s)}(z)\Big|_{z=\lambda} = \sum_{m=s}^{\infty} C_m^s a_m \lambda^{m-s}.$$

证: 因为

$$C_m^s a_m \lambda^{m-s} = \frac{m!}{s!(m-s)!} a_m \lambda^{m-s} = \frac{1}{s!} a_m \frac{\mathrm{d}^s}{\mathrm{d}z^s} z^m \Big|_{z=\lambda},$$

所以

$$\sum_{m=s}^{\infty} C_m^s a_m \lambda^{m-s} = \frac{1}{s!} \sum_{m=s}^{\infty} a_m \frac{\mathrm{d}^s}{\mathrm{d}z^s} z^m \Big|_{z=\lambda} = \frac{1}{s!} f^{(s)}(z) \Big|_{z=\lambda}. \quad \Box$$

另证: 设 $f(z) = a_0 + a_1 z + a_2 z^2 + \dots + a_m z^m + \dots = \sum_{m=0}^{\infty} a_m z^m$, 则

$$f'(z) = a_1 + 2a_2z + \dots + ma_mz^{m-1} + \dots = \sum_{m=1}^{\infty} ma_mz^{m-1},$$

19

$$f''(z) = 2a_2 + \dots + m(m-1)a_m z^{m-2} + \dots = \sum_{m=2}^{\infty} m(m-1)a_m z^{m-2},$$

:

$$f^{(s)}(z) = \sum_{m=s}^{\infty} m(m-1)\cdots(m-s+1)a_m z^{m-s}$$

$$= \sum_{m=s}^{\infty} \frac{m!}{(m-s)!} a_m z^{m-s}$$

$$= s! \sum_{m=s}^{\infty} \frac{m!}{s!(m-s)!} a_m z^{m-s}$$

$$= s! \sum_{m=s}^{\infty} C_m^s a_m z^{m-s}.$$

所以

$$\frac{1}{s!}f^{(s)}(z) = \sum_{m=s}^{\infty} C_m^s a_m z^{m-s}.$$

5.70

5.71

5.72

故

$$\frac{1}{s!}f^{(s)}(z)\Big|_{z=\lambda} = \sum_{m=s}^{\infty} C_m^s a_m \lambda^{m-s}. \quad \Box$$

Theorem 46. 设 $f(z) = \sum_{m=0}^{\infty} a_m z^m$ 的收敛半径为 R, 又 r 阶若当块为 $\boldsymbol{J} =$

$$\sum_{m=0}^{\infty} a_m \boldsymbol{J}^m = \begin{bmatrix} f(\lambda) & f'(\lambda) & \frac{1}{2!} f''(\lambda) & \cdots & \frac{1}{(r-1)!} f^{(r-1)}(\lambda) \\ & f(\lambda) & f'(\lambda) & \cdots & \frac{1}{(r-2)!} f^{(r-2)}(\lambda) \\ & & \ddots & \ddots & \vdots \\ & & f(\lambda) & f'(\lambda) \\ & & & f(\lambda) \end{bmatrix}.$$

证: 矩阵 J 可以写成 $\lambda I + H$, 因为 I 是单位矩阵, 所以 I 可以与 H 交换. 于 是 m > r 时,

$$\mathbf{J}^{m} = (\lambda \mathbf{I} + \mathbf{H})^{m} = \lambda^{m} \mathbf{I} + \mathbf{C}_{m}^{1} \lambda^{m-1} \mathbf{H} + \dots + \mathbf{C}_{m}^{m-1} \lambda \mathbf{H}^{m-1} + \mathbf{H}^{m}$$

$$= \begin{bmatrix} \lambda^{m} & \mathbf{C}_{m}^{1} \lambda^{m-1} & \dots & \mathbf{C}_{m}^{r-1} \lambda^{m-r+1} \\ & \ddots & \ddots & \vdots \\ & & \lambda^{m} & \mathbf{C}_{m}^{1} \lambda^{m-1} \\ & & & \lambda^{m} \end{bmatrix} . \qquad (\forall \mathbf{M} \triangle \mathbf{X} (10))$$

5.75

所以

$$\sum_{m=0}^{\infty} a_m \boldsymbol{J}^m = \begin{bmatrix} \sum_{m=0}^{\infty} a_m \lambda^m & \sum_{m=0}^{\infty} a_m C_m^1 \lambda^{m-1} & \cdots & \sum_{m=0}^{\infty} a_m C_m^{r-1} \lambda^{m-r+1} \\ & \sum_{m=0}^{\infty} a_m \lambda^m & \cdots & \sum_{m=0}^{\infty} a_m C_m^{r-2} \lambda^{m-r+2} \\ & & \ddots & \vdots \\ & & \sum_{m=0}^{\infty} a_m \lambda^m \end{bmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} f(\lambda) & f'(\lambda) & \frac{1}{2!} f''(\lambda) & \cdots & \frac{1}{(r-1)!} f^{(r-1)}(\lambda) \\ & f(\lambda) & f'(\lambda) & \cdots & \frac{1}{(r-2)!} f^{(r-2)}(\lambda) \\ & & \ddots & \ddots & \vdots \\ & & f(\lambda) & f'(\lambda) \end{bmatrix}.$$

最后一个等号的成立需要 $|\lambda| < R$. 得证级数 $\sum_{m=0}^{\infty} a_m J^m$ 收敛.

Theorem 47. 设幂级数 $f(z)=\sum\limits_{m=0}^{\infty}a_{m}z^{m}$ 的收敛半径为 R, 且 $\mathbf{A}\in\mathbb{C}^{n\times n}$ 的 谱半径 (即 \mathbf{A} 的特征值模的最大值) 为 $\rho(\mathbf{A})$, 则当 $\rho(\mathbf{A})< R$ 时, 矩阵幂级数 $\sum\limits_{m=0}^{\infty}a_{m}\mathbf{A}^{m}$ 收敛.

证: 设 A 的若当标准形为

$$oldsymbol{J} = egin{bmatrix} oldsymbol{J}_1 & & & & & \ & oldsymbol{J}_2 & & & & \ & & \ddots & & & \ & & oldsymbol{J}_s \end{bmatrix} = oldsymbol{J}_1 \oplus oldsymbol{J}_2 \oplus \cdots \oplus oldsymbol{J}_s,$$

其中 J_i 是特征值为 λ_i 的 r_i 阶若当块. 则存在满秩方阵 P, 使 $A = PJP^{-1}$. 于是

$$\sum_{m=0}^{\infty} a_m \mathbf{A}^m = \sum_{m=0}^{\infty} a_m (\mathbf{P} \mathbf{J} \mathbf{P}^{-1})^m$$

$$= \sum_{m=0}^{\infty} a_m \mathbf{P} \mathbf{J}^m \mathbf{P}^{-1}$$

$$= \mathbf{P} \Big(\sum_{m=0}^{\infty} a_m \mathbf{J}^m \Big) \mathbf{P}^{-1}$$

$$= \mathbf{P} \Big(\sum_{m=0}^{\infty} a_m \mathbf{J}_1^m \oplus \sum_{m=0}^{\infty} a_m \mathbf{J}_2^m \oplus \cdots \oplus \sum_{m=0}^{\infty} a_m \mathbf{J}_s^m \Big) \mathbf{P}^{-1}.$$

因为 $\rho(\mathbf{A}) < R$, 故 $|\lambda_i| < R$, 由定理 46 知 $\sum_{m=0}^{\infty} a_m \mathbf{J}_i^m$ 收敛, 因而推得 $\sum_{m=0}^{\infty} a_m \mathbf{A}^m$ 收敛.

请回顾上述推导中,由特殊到一般的渐进过程:

$$\sum_{m=0}^{\infty} a_m \mathbf{H}^m \Longrightarrow \sum_{m=0}^{\infty} a_m \mathbf{J}^m \Longrightarrow \sum_{m=0}^{\infty} a_m \mathbf{A}^m.$$

Definition 48. 设幂级数 $\sum\limits_{m=0}^{\infty}a_{m}z^{m}$ 的收敛半径为 R, 且对任意的 |z|< R, 幂级 数收敛于 f(z), 即

$$f(z) = \sum_{m=0}^{\infty} a_m z^m \qquad (|z| < R).$$

如果 $\mathbf{A} \in \mathbb{C}^{n \times n}$ 满足 $\rho(\mathbf{A}) < R$, 则记矩阵幂级数 $\sum_{m=0}^{\infty} a_m \mathbf{A}^m$ 的和为 $f(\mathbf{A})$, 即

$$f(\mathbf{A}) = \sum_{m=0}^{\infty} a_m \mathbf{A}^m.$$

称 f(A) 为自变量 A 的矩阵函数.

例如,对于如下函数的幂级数展开式

$$(1-z)^{-1} = \sum_{m=0}^{\infty} z^m$$
 (R = 1),

$$\ln(1+z) = \sum_{m=0}^{\infty} \frac{(-1)^m}{m+1} z^{m+1}$$
 (R = 1)

相应地有矩阵函数

$$(\boldsymbol{I} - \boldsymbol{A})^{-1} = \sum_{m=0}^{\infty} \boldsymbol{A}^{m} \qquad (\rho(\boldsymbol{A}) < 1),$$

$$\ln(\mathbf{I} + \mathbf{A}) = \sum_{m=0}^{\infty} \frac{(-1)^m}{m+1} \mathbf{A}^{m+1} \qquad (\rho(\mathbf{A}) < 1).$$

以及

- 矩阵指数函数: $e^{A} = I + A + \frac{A^{2}}{2!} + \dots + \frac{A^{k}}{k!} + \dots$ 矩阵正弦函数: $\sin A = A \frac{A^{3}}{3!} + \dots + (-1)^{k-1} \frac{A^{2k-1}}{(2k-1)!} + \dots$ 矩阵余弦函数: $\cos A = I \frac{A^{2}}{2!} + \dots + (-1)^{k} \frac{A^{2k}}{(2k)!} + \dots$

定理 47 的证明过程给出了求 f(A) 的一个方法

$$f(\mathbf{A}) = \mathbf{P}(f(\mathbf{J}_1) \oplus f(\mathbf{J}_2) \oplus \cdots \oplus f(\mathbf{J}_s))\mathbf{P}^{-1},$$

其中

$$f(\boldsymbol{J}_i) = \sum_{m=0}^{\infty} a_m \boldsymbol{J}_i^m = \begin{bmatrix} f(\lambda_i) & f'(\lambda_i) & \frac{1}{2!} f''(\lambda_i) & \cdots & \frac{1}{(r_i - 1)!} f^{(r_i - 1)}(\lambda_i) \\ f(\lambda_i) & f'(\lambda_i) & \cdots & \frac{1}{(r_i - 2)!} f^{(r_i - 2)}(\lambda_i) \\ & \ddots & \ddots & \vdots \\ & f(\lambda_i) & f'(\lambda_i) \end{bmatrix}.$$

5.77

5.76

实际计算中, 若当块的阶数多为 1, 2, 3, 即分别为

$$m{J}_i = \lambda_i, \qquad m{J}_i = egin{bmatrix} \lambda_i & 1 \ & \lambda_i \end{bmatrix}, \qquad m{J}_i = egin{bmatrix} \lambda_i & 1 & 0 \ & \lambda_i & 1 \ & & \lambda_i \end{bmatrix},$$

此时对应地有

$$f(\mathbf{J}_i) = f(\lambda_i), \quad f(\mathbf{J}_i) = \begin{bmatrix} f(\lambda_i) & f'(\lambda_i) \\ & f(\lambda_i) \end{bmatrix}, \quad f(\mathbf{J}_i) = \begin{bmatrix} f(\lambda_i) & f'(\lambda_i) & \frac{1}{2!}f''(\lambda_i) \\ & f(\lambda_i) & f'(\lambda_i) \\ & & f(\lambda_i) \end{bmatrix}.$$

比如设 $f(\mathbf{A}) = e^{\mathbf{A}}$, 假定 \mathbf{A} 的为若当矩阵:

$$oldsymbol{A} = egin{bmatrix} 2 & 1 & 0 \\ & 2 & 1 \\ & & 2 \end{bmatrix},$$

则

$$f(\mathbf{A}) = \begin{bmatrix} f(\lambda) & f'(\lambda) & \frac{1}{2!}f''(\lambda) \\ & f(\lambda) & f'(\lambda) \\ & & f(\lambda) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} e^2 & e^2 & \frac{1}{2}e^2 \\ & e^2 & e^2 \\ & & e^2 \end{bmatrix}.$$

Example 49. 设 $\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 3 \end{bmatrix}$, 求下列矩阵函数: (1) \mathbf{A}^{20} ; (2) $e^{\mathbf{A}}$; (3) $\sin \mathbf{A}$.

解: 先求 A 的若当标准形. 因

$$\lambda \mathbf{I} - \mathbf{A} = \begin{bmatrix} \lambda - 2 & 0 & 0 \\ -1 & \lambda - 1 & -1 \\ -1 & 1 & \lambda - 3 \end{bmatrix} \sim \begin{bmatrix} 1 & & & \\ & \lambda - 2 & & \\ & & (\lambda - 2)^2 \end{bmatrix}.$$

所以若当标准形为

$$m{J} = egin{bmatrix} 2 & 0 & 0 \ & 2 & 1 \ & & 2 \end{bmatrix}.$$

则
$$J_1 = 2$$
, $J_2 = \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ & 2 \end{bmatrix}$.
由 $AP = PJ$ 可求得

$$P = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}, \qquad P^{-1} = \begin{bmatrix} 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 1 \\ 1 & -1 & 1 \end{bmatrix}.$$

5.80

5.81

(1) 记
$$f(z) = z^{20}$$
. 则

$$f(\boldsymbol{J}_1) = 2^{20}, \qquad f(\boldsymbol{J}_2) = \begin{bmatrix} f(\lambda_i) & f'(\lambda_i) \\ & f(\lambda_i) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2^{20} & 20 \cdot 2^{19} \\ & 2^{20} \end{bmatrix}.$$

故

$$\mathbf{A}^{20} = \mathbf{P}(f(\mathbf{J}_1) \oplus f(\mathbf{J}_2))\mathbf{P}^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2^{20} & 0 & 0 \\ & 2^{20} & 20 \cdot 2^{19} \\ & & 2^{20} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 1 \\ 1 & -1 & 1 \end{bmatrix}$$
$$= 2^{20} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 10 & -9 & 10 \\ 10 & -10 & 11 \end{bmatrix}.$$

(2) 记 $f(z) = e^z$. 则

$$f(\mathbf{J}_1) = e^2, \qquad f(\mathbf{J}_2) = \begin{bmatrix} f(\lambda_i) & f'(\lambda_i) \\ & f(\lambda_i) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} e^2 & e^2 \\ & e^2 \end{bmatrix}.$$

故

$$e^{\mathbf{A}} = \mathbf{P}f(\mathbf{J})\mathbf{P}^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} e^{2} & 0 & 0 \\ & e^{2} & e^{2} \\ & & e^{2} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 1 \\ 1 & -1 & 1 \end{bmatrix}$$
$$= e^{2} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & -1 & 2 \end{bmatrix}.$$

(3) 记 $f(z) = \sin z$. 则

$$f(\mathbf{J}_1) = \sin 2, \qquad f(\mathbf{J}_2) = \begin{bmatrix} f(\lambda_i) & f'(\lambda_i) \\ & f(\lambda_i) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \sin 2 & \cos 2 \\ & \sin 2 \end{bmatrix}.$$

故

$$\sin \mathbf{A} = \mathbf{P}f(\mathbf{J})\mathbf{P}^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \sin 2 & 0 & 0 \\ & \sin 2 & \cos 2 \\ & & \sin 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 1 \\ 1 & -1 & 1 \end{bmatrix}$$
$$= \begin{bmatrix} \sin 2 & 0 & 0 \\ \cos 2 & \sin 2 - \cos 2 & \cos 2 \\ \cos 2 & -\cos 2 & \sin 2 + \cos 2 \end{bmatrix}. \quad \Box$$

 \mathbf{P} 矩阵 \mathbf{P} 是怎么求得的?

设
$$P = [p_1, p_2, p_3]$$
, 则有

$$m{A}[m{p}_1,m{p}_2,m{p}_3] = [m{p}_1,m{p}_2,m{p}_3] egin{bmatrix} 2 & 0 & 0 \ & 2 & 1 \ & & 2 \end{bmatrix},$$

5.83

得 $[Ap_1, Ap_2, Ap_3] = [2p_1, 2p_2, p_2 + 2p_3]$. 于是有

 $Ap_3 = p_2 + 2p_3$

即 $(2I - A)p_3 = -p_2$.

由

$$2\mathbf{I} - \mathbf{A} = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & -1 \\ -1 & 1 & -1 \end{bmatrix} \sim \begin{bmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix},$$

知齐次方程组 (2I - A)x = 0 的基础解系为

$$\alpha_1 = (1, 1, 0)^{\mathrm{T}}, \quad \alpha_2 = (0, 1, 1)^{\mathrm{T}}.$$

又

$$\begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & b_1 \\ -1 & 1 & -1 & b_2 \\ -1 & 1 & -1 & b_3 \end{bmatrix} \sim \begin{bmatrix} 1 & -1 & 1 & -b_3 \\ 0 & 0 & 0 & b_3 - b_2 \\ 0 & 0 & 0 & b_1 \end{bmatrix},$$

故要使方程组 $(2I - A)p_3 = -p_2$ 有解, $-p_2$ 需满足 $b_1 = 0$, $b_2 = b_3$. 则 $(2I - A)p_2 = 0$ 的解可取为

$$p_2 = \alpha_2 = (0, 1, 1)^{\mathrm{T}},$$

从而方程组 $(2I - A)p_1 = 0$ 的解可取为

$$p_1 = \alpha_1 = (1, 1, 0)^{\mathrm{T}}.$$

再求解非齐次线性方程组 $(2I - A)p_3 = -p_2$, 由

可取

$$p_3 = (1, 0, 0)^{\mathrm{T}}.$$

另由上述过程可知 P 不唯一, 比如可以取 $p_1 = \alpha_2$ 等.

Example 50. 设 $\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 2 & -1 & -1 \\ 2 & -1 & -2 \\ -1 & 1 & 2 \end{bmatrix}$, 求矩阵 \mathbf{A} 的 Jordan 标准形 \mathbf{J} , 并求变

换矩阵 P, 使 $P^{-1}AP = J$.

 \mathbf{M} : 先求 \mathbf{A} 的若当标准形. 因

$$\lambda \mathbf{I} - \mathbf{A} = \begin{bmatrix} \lambda - 2 & 1 & 1 \\ -2 & \lambda + 1 & 2 \\ 1 & -1 & \lambda - 2 \end{bmatrix} \xrightarrow{r_1 - (\lambda - 2)r_2} \begin{bmatrix} 0 & \lambda - 1 & -\lambda^2 + 4\lambda - 3 \\ 0 & \lambda - 1 & 2\lambda - 2 \\ 1 & -1 & \lambda - 2 \end{bmatrix}$$

5.86

5.87

5.88

$$\frac{c_{2}+c_{1}}{c_{3}-(\lambda-2)c_{1}} \rightleftharpoons \begin{bmatrix} 0 & \lambda-1 & -\lambda^{2}+4\lambda-3 \\ 0 & \lambda-1 & 2\lambda-2 \\ 1 & 0 & 0 \end{bmatrix} \xrightarrow{r_{1}\leftrightarrow r_{3}} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & \lambda-1 & 2\lambda-2 \\ 0 & \lambda-1 & -\lambda^{2}+4\lambda-3 \end{bmatrix} \\
\frac{r_{3}-r_{2}}{c_{3}-2c_{2}} \rightleftharpoons \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & \lambda-1 & 2\lambda-2 \\ 0 & 0 & -\lambda^{2}+2\lambda-1 \end{bmatrix} \xrightarrow{r_{3}\times(-1)} \begin{bmatrix} 1 \\ \lambda-1 \\ (\lambda-1)^{2} \end{bmatrix}.$$

所以若当标准形为

$$m{J} = egin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \ & 1 & 1 \ & & 1 \end{bmatrix}.$$

设 $P = [p_1, p_2, p_3]$, 则有

$$m{A}[m{p}_1,m{p}_2,m{p}_3] = [m{p}_1,m{p}_2,m{p}_3] egin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \ & 1 & 1 \ & & 1 \end{bmatrix},$$

得 $[Ap_1, Ap_2, Ap_3] = [p_1, p_2, p_2 + p_3]$. 于是有

$$egin{align} A p_1 &= p_1, & & & \mathbb{II} \quad (I-A) p_1 &= 0, \ A p_2 &= p_2, & & \mathbb{II} \quad (I-A) p_2 &= 0, \ A p_3 &= p_2 + p_3, & & \mathbb{II} \quad (I-A) p_3 &= -p_2. \ \end{array}$$

即 p_1, p_2 是方程组 (I - A)x = 0 的解. 由

$$m{I} - m{A} = \left[egin{array}{cccc} -1 & 1 & 1 \\ -2 & 2 & 2 \\ 1 & -1 & -1 \end{array}
ight] \sim \left[egin{array}{cccc} 1 & -1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{array}
ight],$$

取齐次方程组 (I - A)x = 0 的基础解系为 $\alpha_1 = (1, 1, 0)^T$, $\alpha_2 = (1, 0, 1)^T$. 可以选取 $p_1 = \alpha_1$. 但是不能简单地令 $p_2 = \alpha_2$, 因为 p_2 还要保证 $(I - A)p_3 = -p_2$ 有解.

令

$$\boldsymbol{p}_2 = k_1 \boldsymbol{\alpha}_1 + k_2 \boldsymbol{\alpha}_2 = k_1 \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} + k_2 \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} k_1 + k_2 \\ k_1 \\ k_2 \end{bmatrix},$$

其中 k_1, k_2 是不全为零的待定常数. 由

故要使方程组 $(I - A)p_3 = -p_2$ 有解, 需满足 $k_1 + 2k_2 = 0$, 即

$$k_1 = -2k_2 \neq 0$$
.

5.90

取 $k_1 = 2, k_2 = -1, 则$

$$p_2 = 2\alpha_1 - 1\alpha_2 = (1, 2, -1)^{\mathrm{T}}.$$

再求解非齐次线性方程组 $(I - A)p_3 = -p_2$, 由

$$egin{bmatrix} [m{I}-m{A},-m{p}_2] = egin{bmatrix} -1 & 1 & 1 & -1 \ -2 & 2 & 2 & -2 \ 1 & -1 & -1 & 1 \end{bmatrix} \sim egin{bmatrix} 1 & -1 & -1 & 1 \ 0 & 0 & 0 & 0 \ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix},$$

可取 $p_3 = (1,0,0)^{\mathrm{T}}$. 故可取

$$\boldsymbol{P} = \left[\begin{array}{ccc} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \end{array} \right],$$

使 $P^{-1}AP = J$.

Example 51. 设 $f(z) = \sum_{m=0}^{\infty} \left(\frac{z}{3}\right)^m$, 求 $f(\mathbf{A})$, 其中 $\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 2 & 1 & \\ & 2 & 1 \\ & & 2 & 1 \\ & & & 2 \end{bmatrix}$.

解: $f(z) = \left(1 - \frac{z}{3}\right)^{-1}$, 其收敛半径为 3. 注意到 ${\bf A}$ 为若当矩阵, 其特征值为 2, 故谱半径 $\rho({\bf A}) = 2 < 3$, 所以 $f({\bf A}) = \sum\limits_{m=0}^{\infty} \left(\frac{{\bf A}}{3}\right)^m$ 收敛, 且

$$f(\mathbf{A}) = \begin{bmatrix} f(2) & f'(2) & \frac{1}{2!}f''(2) & \frac{1}{3!}f'''(2) \\ & f(2) & f'(2) & \frac{1}{2!}f''(2) \\ & & f(2) & f'(2) \\ & & & f(2) \end{bmatrix}.$$

大

$$f'(z) = \frac{1}{3} \left(1 - \frac{z}{3} \right)^{-2}, \qquad f''(z) = \frac{2}{9} \left(1 - \frac{z}{3} \right)^{-3}, \qquad f'''(z) = \frac{2}{9} \left(1 - \frac{z}{3} \right)^{-4},$$

所以

$$f(2) = 3$$
, $f'(2) = 3$, $f''(2) = 6$, $f'''(2) = 18$.

故

当然, 也可以由 $f(\mathbf{A}) = \left(\mathbf{I} - \frac{\mathbf{A}}{3}\right)^{-1}$ 得到答案.

5.95

5.94

5.92

5.93

Definition 52. 设 $\mathbf{A} \in \mathbb{C}^{n \times n}$, λ_1 , λ_2 , \cdots , λ_s 是 \mathbf{A} 的谱. \mathbf{A} 的最小多项式为 m 次多项式 $m(\lambda)$,

$$m(\lambda) = (\lambda - \lambda_1)^{m_1} (\lambda - \lambda_2)^{m_2} \cdots (\lambda - \lambda_s)^{m_s},$$

其中 $m_1 + m_2 + \cdots + m_s = m$. 记

$$l = \max\{m_1, m_2, \cdots, m_s\},\$$

设 $f(\lambda)$ 是一个给定的具有 l-1 阶导数的函数, 则我们把下列 m 个值

$$f(\lambda_{1}), f'(\lambda_{1}), \cdots, f^{(m_{1}-1)}(\lambda_{1}), f(\lambda_{2}), f'(\lambda_{2}), \cdots, f^{(m_{2}-1)}(\lambda_{2}), \vdots f(\lambda_{s}), f'(\lambda_{s}), \cdots, f^{(m_{s}-1)}(\lambda_{s}),$$

$$(11)$$

称为 $f(\lambda)$ 在 A 上的谱值. 若这些值都为有限值, 则称函数 $f(\lambda)$ 在 A 的谱上给定.

我们试图把计算一般矩阵函数 $f(\mathbf{A})$, 转化为计算矩阵多项式. 构造多项式 $p(\lambda)$, 使

$$p(\lambda_{1}) = f(\lambda_{1}), \ p'(\lambda_{1}) = f'(\lambda_{1}), \cdots, \ p^{(m_{1}-1)}(\lambda_{1}) = f^{(m_{1}-1)}(\lambda_{1}),$$

$$p(\lambda_{2}) = f(\lambda_{2}), \ p'(\lambda_{2}) = f'(\lambda_{2}), \cdots, \ p^{(m_{2}-1)}(\lambda_{2}) = f^{(m_{2}-1)}(\lambda_{2}),$$

$$\vdots$$

$$p(\lambda_{s}) = f(\lambda_{s}), \ p'(\lambda_{s}) = f'(\lambda_{s}), \cdots, \ p^{(m_{s}-1)}(\lambda_{s}) = f^{(m_{s}-1)}(\lambda_{s}),$$

$$(12)$$

即函数 $f(\lambda)$ 与多项式 $p(\lambda)$ 在 A 上的谱值相同.

设 $A = QJQ^{-1}$, 其中 J 是 A 的若当标准形, Q 是相似变换矩阵. 由

$$f(\mathbf{J}_i) = \begin{bmatrix} f(\lambda_i) & f'(\lambda_i) & \cdots & \frac{1}{(r-1)!} f^{(r-1)}(\lambda_i) \\ & \ddots & \ddots & \vdots \\ & & f(\lambda_i) & f'(\lambda_i) \\ & & & f(\lambda_i) \end{bmatrix},$$

知 $f(\boldsymbol{J}) = p(\boldsymbol{J})$.

于是

$$f(\boldsymbol{A}) = \boldsymbol{Q} f(\boldsymbol{J}) \boldsymbol{Q}^{-1} = \boldsymbol{Q} p(\boldsymbol{J}) \boldsymbol{Q}^{-1} = p(\boldsymbol{Q} \boldsymbol{J} \boldsymbol{Q}^{-1}) = p(\boldsymbol{A}).$$

对于任一多项式 $g(\lambda)$, 存在次数小于 m 的多项式 $p(\lambda)$, 使

$$q(\mathbf{A}) = p(\mathbf{A}).$$

令

$$p(\lambda) = a_0 + a_1 \lambda + \dots + a_{m-1} \lambda^{m-1},$$

由方程组 (12) 可以确定待定系数 a_0, a_1, \dots, a_{m-1} .

5.96

Exercise 53 (P. 211 习题一 9 (1)). 计算级数 $\sum_{k=0}^{\infty} \begin{bmatrix} 0.1 & 0.7 \\ 0.3 & 0.6 \end{bmatrix}^k$ 的和.

解: 记
$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 0.1 & 0.7 \\ 0.3 & 0.6 \end{bmatrix}$$
,由

$$|\lambda \mathbf{I} - \mathbf{A}| = \begin{bmatrix} \lambda - 0.1 & -0.7 \\ -0.3 & \lambda - 0.6 \end{bmatrix} = \lambda^2 - 0.7\lambda - 0.15,$$

得特征值为
$$\lambda_{1,2}=\frac{0.7\pm\sqrt{1.09}}{2},$$
 故谱半径 $\rho({m A})=\frac{0.7+\sqrt{1.09}}{2}<1,$ 从而

$$\sum_{k=0}^{\infty} \begin{bmatrix} 0.1 & 0.7 \\ 0.3 & 0.6 \end{bmatrix}^k = (\mathbf{I} - \mathbf{A})^{-1} = \begin{bmatrix} 0.9 & -0.7 \\ -0.3 & 0.4 \end{bmatrix}^{-1} = \frac{1}{0.15} \begin{bmatrix} 0.4 & 0.7 \\ 0.3 & 0.9 \end{bmatrix}. \quad \Box$$