

# Text mining Grupowanie

Bogna Zacny

Wydział Informatyki i Komunikacji Katedra Inżynierii Wiedzy

zima 19/20

• Wprowadzenie

• Grupowanie hierarchiczne

• Grupowanie niehierarchiczne

Wprowadzenie

• Grupowanie hierarchiczne

• Grupowanie niehierarchiczne

### Grupowanie

Grupowanie obiektów polega na znajdowaniu skończonego zbioru klas (podzbiorów) w bazie danych.

Celem grupowania jest podział zbioru na stosunkowo homogeniczne (jednorodne, zgodne) grupy (klasy) zwane **klastrami** (skupieniami) różniące się względem siebie.

# Grupowanie - etapy

- wybór cech,
- wybór miary odległości,
- grupowanie i interpretacja.

Miara odległości musi spełniać następujące warunki (aksjomaty):

• 
$$d(x,y) = 0 \Leftrightarrow x = y$$
,

Miara odległości musi spełniać następujące warunki (aksjomaty):

- $d(x,y) = 0 \Leftrightarrow x = y$ ,
- d(x,y) = d(y,x) (warunek symetrii),

Miara odległości musi spełniać następujące warunki (aksjomaty):

- $d(x,y) = 0 \Leftrightarrow x = y$ ,
- d(x,y) = d(y,x) (warunek symetrii),
- $d(x,z) \leqslant d(x,y) + d(y,z)$  (warunek trójkąta).

Wśród miar odległości wyróżniamy:

• miara euklidesowa  $d_{euc}(d_l,d_k)=\sqrt{\sum_{i=l}^n(d_{li}-d_{ki})^2}$ ,

Wśród miar odległości wyróżniamy:

- miara euklidesowa  $d_{euc}(d_l,d_k)=\sqrt{\sum_{i=l}^n(d_{li}-d_{ki})^2}$ ,
- ullet miara Manhattan (miejska)  $d_+(d_l,d_k)=\sum_{i=1}^n|d_{li}-d_{ki}|$ ,

Wśród miar odległości wyróżniamy:

- miara euklidesowa  $d_{euc}(d_l,d_k)=\sqrt{\sum_{i=l}^n(d_{li}-d_{ki})^2}$ ,
- ullet miara Manhattan (miejska)  $d_+(d_l,d_k)=\sum_{i=1}^n|d_{li}-d_{ki}|$ ,
- miara Czebyszewa (nieskończoności)  $d_{\infty}(d_l,d_k) = \max_{i=1}^n |d_{li}-d_{ki}|$ .

Do miar odległości zalicza się miary oparte na miarach podobieństwa:

miara cosinusowa

$$sim_{cos}(d_l, d_k) = \frac{d_l \cdot d_k}{|d_l| |d_k|} = \frac{\sum_{i=1}^n (d_{li} d_{ki})}{\sqrt{\sum_{i=1}^n (d_{li})^2} \sqrt{\sum_{i=1}^n (d_{ki})^2}}$$
$$d_{cos}(d_l, d_k) = 1 - sim_{cos}(d_l, d_k),$$

Do miar odległości zalicza się miary oparte na miarach podobieństwa:

miara cosinusowa

$$sim_{cos}(d_l, d_k) = \frac{d_l \cdot d_k}{|d_l| |d_k|} = \frac{\sum_{i=1}^n (d_{li} d_{ki})}{\sqrt{\sum_{i=1}^n (d_{li})^2} \sqrt{\sum_{i=1}^n (d_{ki})^2}}$$
$$d_{cos}(d_l, d_k) = 1 - sim_{cos}(d_l, d_k),$$

miara Jaccarda

$$sim_{Jacc}(d_l,d_k) = \frac{|d_l \cap d_k|}{|d_l \cup d_k|}$$

$$d_{Jacc}(d_l, d_k) = 1 - sim_{Jacc}(d_l, d_k).$$

### Grupowanie - metody

Podstawowy podział metod grupowania jako kryterium przyjmuje mechanizm grupowania, wyróżniamy:

- metody hierarchiczne,
- metody niehierarchiczne (iteracyjno-optymalizacyjne).

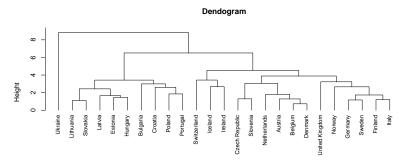
Wprowadzenie

• Grupowanie hierarchiczne

• Grupowanie niehierarchiczne

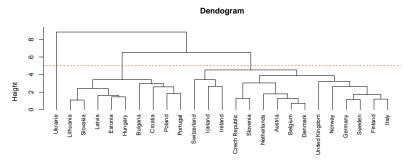
### Metody hierarchiczne

Generują sekwencję podzbiorów zbioru, w wyniku której otrzymywany jest dendrogram (struktura drzewiasta).

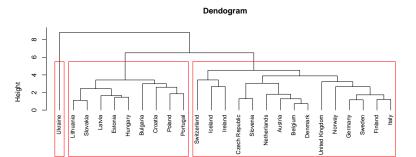


### Dendogram

Grupy państw Unii Europejskiej podzielone ze względu na cechy: Area, GDP, Inflation, Life.expect, Military, Pop.growth, Unemployment



### Dendogram



### Metody hierarchiczne

### Wyróżniamy dwie podmetody:

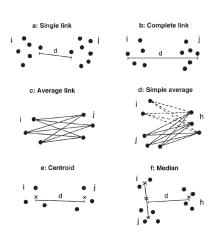
 metody aglomeracyjne – w pierwszym kroku zakłada się, że każda obserwacja stanowi jedną grupę, w kolejnych krokach dwie grupy, które są najbliżej łączone są w nową wspólną grupę, ostatecznie wszystkie rekordy należą do jednej (obejmującej wszystkie elementy) grupy;

### Metody hierarchiczne

### Wyróżniamy dwie podmetody:

- metody aglomeracyjne w pierwszym kroku zakłada się, że każda obserwacja stanowi jedną grupę, w kolejnych krokach dwie grupy, które są najbliżej łączone są w nową wspólną grupę, ostatecznie wszystkie rekordy należą do jednej (obejmującej wszystkie elementy) grupy;
- metody rozdzielające w pierwszym kroku zakłada się, że wszystkie obserwacje stanowią jedną grupę, w kolejnych krokach najbardziej niepodobne rekordy wyodrębniane są i rozdzielane w osobne grupy, ostatecznie każdy rekord reprezentuje osobną grupę.

Kluczowym zagadnieniem, obok określenia odległości pomiędzy poszczególnymi rekordami, jest określenie odległości pomiędzy grupami. Wyróżniamy klika kryteriów określania tej odległości:



### Najczęściej wykorzystywanymi są:

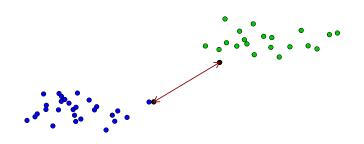
- metoda pojedynczego połączenia,
- metoda całkowitego połączenia,
- metoda średniego połączenia.





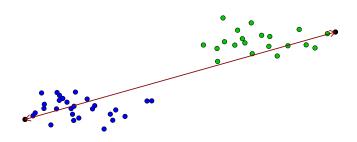
Metoda pojedynczego połączenia – najbliższego sąsiedztwa odległość pomiędzy skupieniami jest zdefiniowana jako odległość miedzy dwoma najbliższymi punktami, po jednym z każdej grupy. Poszukiwana jest minimalna odległość pomiędzy dowolnymi rekordami z dwóch grup.

Metoda pojedynczego połączenia – najbliższego sąsiedztwa



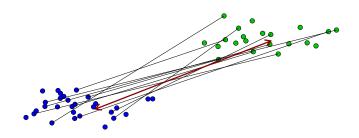
Metoda całkowitego połączenia – najdalszego sąsiedztwa odległość pomiędzy skupieniami jest zdefiniowana jako odległość miedzy dwoma najbardziej oddalonymi punktami, po jednym z każdej grupy. Poszukiwana jest minimalna odległość pomiędzy dowolnymi rekordami z dwóch grup, które są najbardziej oddalone od siebie.

Metoda całkowitego połączenia – najdalszego sąsiedztwa

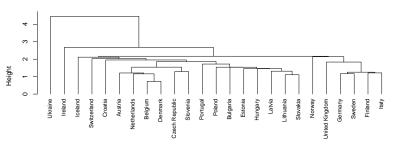


Metoda średniego połączenia odległość pomiędzy skupieniami jest zdefiniowana jako średnia odległość wszystkich rekordów z poszczególnych grup. Poszukiwana jest minimalna wartość średniej.

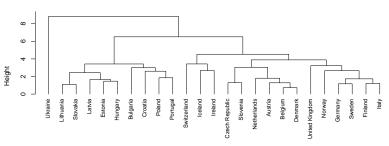
Metoda średniego połączenia



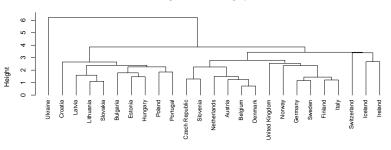
#### Dendogram dla pojedynczego polaczenia



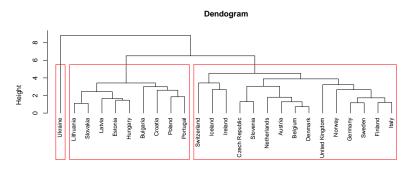
#### Dendogram dla calkowitego polaczenia



#### Dendogram dla sredniego polaczenia

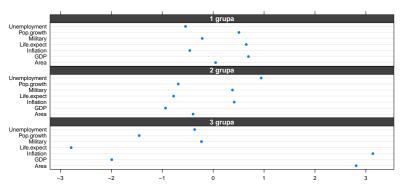


### Metody hierarchiczne - interpretacja



# Metody hierarchiczne - interpretacja

### Srednie wartosci cech w podziale na grupy panstw



Wprowadzenie

• Grupowanie hierarchiczne

• Grupowanie niehierarchiczne

### Metody iteracyjno-optymalizacyjne

Cechą charakterystyczną tej grupy metod jest zadana z góry (przez analityka) liczba skupień.

Tworzony jest początkowy podział obiektów a następnie, stosując technikę iteracyjnej realokacji obiektów pomiędzy klastrami, podział ten jest modyfikowany w taki sposób, aby uzyskać poprawę podziału zbioru obiektów pomiędzy klastry.

#### Algorytm *k-średnich*

Algorytm realizowany jest w 3 krokach:

 w kroku pierwszym, wybieranych jest losowo k obiektów jako początkowe środki k klastrów;

#### Algorytm k-średnich

#### Algorytm realizowany jest w 3 krokach:

- w kroku pierwszym, wybieranych jest losowo k obiektów jako początkowe środki k klastrów;
- w kroku drugim, obiekty alokowane są do klastrów. Każdy obiekt jest przydzielany do tego klastra, dla którego odległość obiektu od środka klastra (centroidu) jest najmniejsza;

#### Algorytm k-średnich

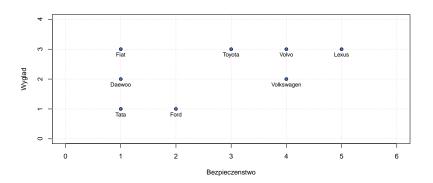
#### Algorytm realizowany jest w 3 krokach:

- w kroku pierwszym, wybieranych jest losowo k obiektów jako początkowe środki k klastrów;
- w kroku drugim, obiekty alokowane są do klastrów. Każdy obiekt jest przydzielany do tego klastra, dla którego odległość obiektu od środka klastra (centroidu) jest najmniejsza;
- w kroku trzecim, po alokacji obiektów do klastrów, uaktualniane są wartości średnie klastrów (środki klastrów) i ponownie wracamy do kroku alokacji obiektów do klastrów;

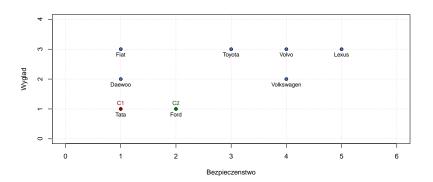
#### Algorytm k-średnich - przykład

##		Bezpieczeństwo	Wygląd
##	Daewoo	1	2
##	Fiat	1	3
##	Ford	2	1
##	Lexus	5	3
##	Tata	1	1
##	Toyota	3	3
##	Volkswagen	4	2
##	Volvo	4	3

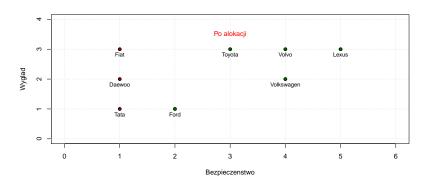
# Algorytm k-średnich - przykład



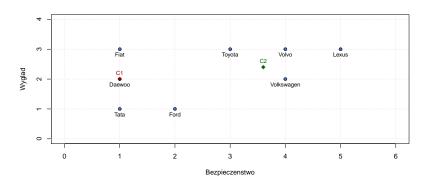
## Algorytm k-średnich - 1. iteracja 1. krok



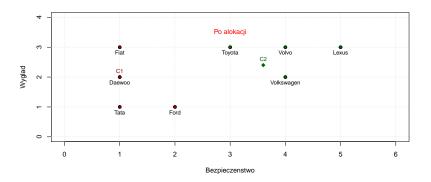
# Algorytm *k-średnich* - 1. iteracja 2. krok



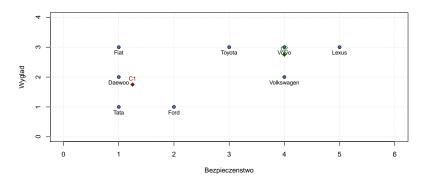
# Algorytm k-średnich - 1. iteracja 3. krok



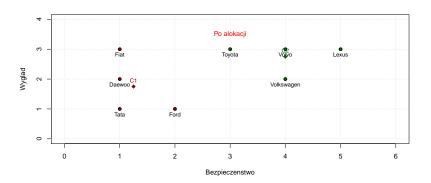
# Algorytm k-średnich - 2. iteracja 2. krok



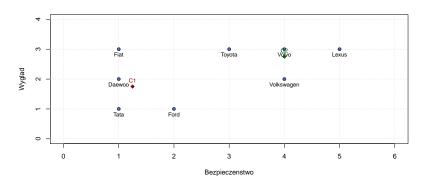
# Algorytm k-średnich - 2. iteracja 3. krok



#### Algorytm *k-średnich* - 3. iteracja 2. krok



# Algorytm k-średnich - 2. iteracja 3. krok



# Algorytm *k-średnich* - koniec

