

# Abhängigkeitsanalyse ICA

**Praktikum Adaptive Systeme**

# Einleitung

## • Lineare Mischung unabhängiger Quellen

**Sprecher 1**



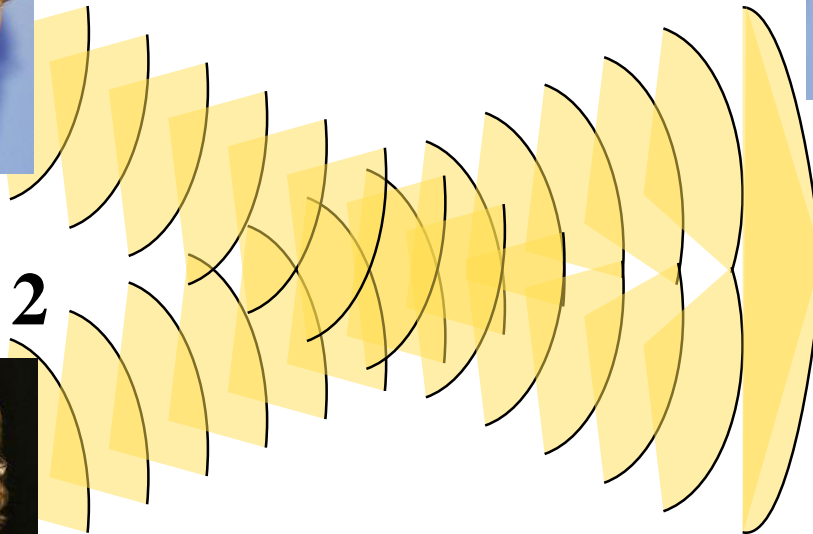
**Mikro 1**



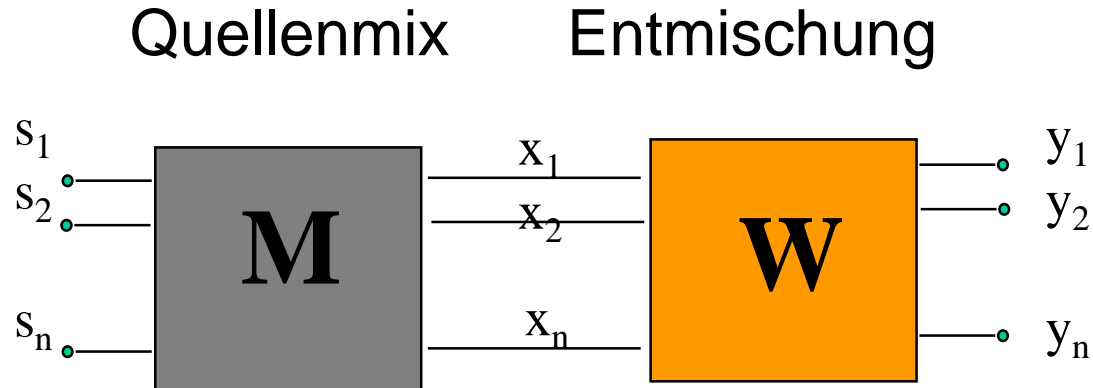
**Sprecher 2**



**Mikro 2**



# Lineares ICA-Modell



**Ziel:**  $W \rightarrow M^{-1}$   
 $y \rightarrow s$

mit  $p(\mathbf{y}) = p(y_1, \dots, y_n) = p(y_1) \cdot \dots \cdot p(y_n)$  *unabhängige Kanäle*

Unabhängigkeit **notwendig** zur Quellentrennung.

Yelling, Weinstein (1994): auch **hinreichend**!

# Lineare Koordinatentransformationen

## Beispiel:

- PCA-Hauptkomponentenanalyse *Richtung stärkster Varianz*
- ICA- Unabhängigkeitsanalyse *statistische Unabhängigkeit*

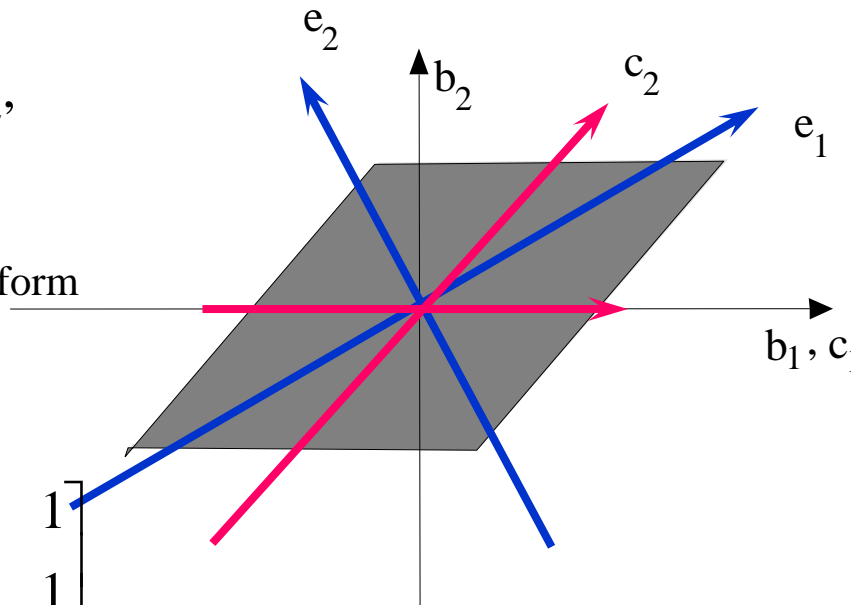
## Beispiel:

$$x = x_1 + x_2,$$

$$y = x_2$$

mit  $x_1, x_2$   
zufällig uniform  
aus  $[-1, +1]$

$$\mathbf{M} = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$$



$c_1 := x - y, c_2 := y$   
also  $c_1 = x_1$  unabh.  
von  $c_2 = x_2$

$$\mathbf{M}^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$$

# ICA-Einschränkungen

---

- ◆ **Quellenzahl = Mischzahl**

M muß **regulär** sein  $\Leftrightarrow$  nur dann ex.  $M^{-1}$

- ◆ **Ausgabereihenfolge unbestimmt**

**Reihenfolge** in  $p(y_1)..p(y_n)$  ist unwichtig  $\Rightarrow M^{-1}$  bis auf Permutation  $P$  bestimmbar:  $M^{-1} \rightarrow M^{-1} P$

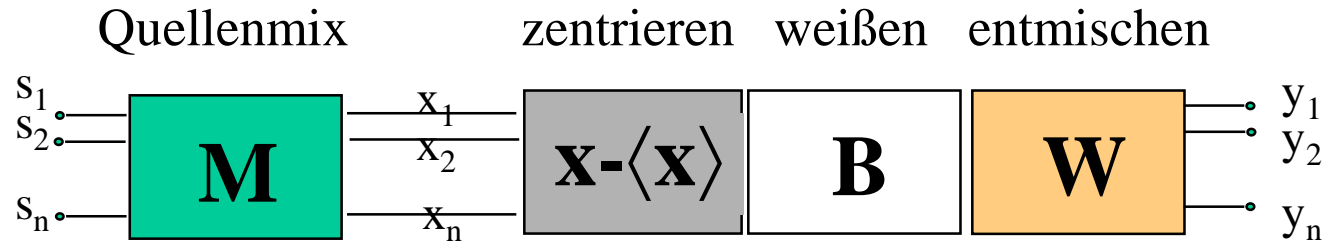
- ◆ **2 Gaußsche Quellen lassen sich nicht trennen**

$\Rightarrow$  **max 1** Gaußsche Quelle

- ◆ **Unbekannte **Skalierung****

$\Rightarrow \sigma_i := 1$

# ICA-Algorithmen: Vorbearbeitungsfolge



## • Zentrieren

$$\langle \mathbf{x} \rangle = 0 \quad (\mathbf{x} - \langle \mathbf{x} \rangle)^2 = 1$$

- Mittelwertbildung, z.B. iterativ durch  $w_0(t+1) = w_0(t) - \gamma (w_0 - x)$ ,  $\gamma = 1/t$

## • Weißen

- PCA durchführen:  $\mathbf{w}_i$  Eigenvektoren von  $C = \langle \mathbf{x}\mathbf{x}^T \rangle$  mit  $|\mathbf{w}_i| = 1$  und Eigenwerten  $\lambda_i$
- Gewichtsvektoren  $\mathbf{w}_i$  normieren zu  $\mathbf{w}_i / \lambda_i^{1/2}$ . Dies führt zu  $\langle y^2 \rangle = \mathbf{w}_i^T \langle \mathbf{x}\mathbf{x}^T \rangle \mathbf{w}_i = \mathbf{w}_i^T \lambda_i \mathbf{w}_i = 1$

## • Entmischen

- ICA Algorithmen, z.B. minimale Transinformation, maximale Kurtosis etc.
- *Speziell:* dekorrelierte  $\mathbf{x}$  benötigen nur eine orthogonale Matrix  $\mathbf{W}$  (Vereinfachung)

# Statist. Momente und Kurtosis

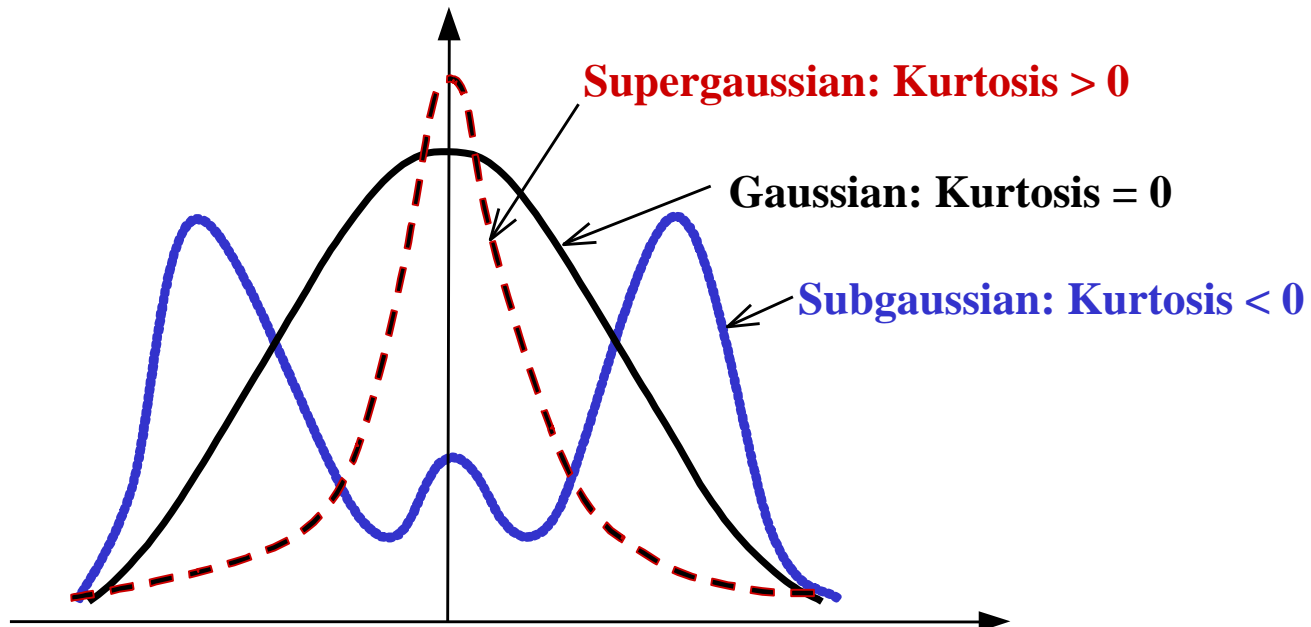
- **Momente** einer Zufallsvariablen  $x$  :

$$\alpha_i = \langle x \rangle_i, \quad \text{z.B. } \alpha_1 = \langle x \rangle \quad \text{Mittelwert}$$

- **Zentrale Momente** einer Zufallsvariablen  $x$ :

$$m_k = \langle (x - \alpha_1)^k \rangle, \quad \text{z.B. } m_2 = \langle (x - \alpha_1)^2 \rangle \quad \text{Varianz}$$

- **Wölbungsmaß Kurtosis:**  $\text{kurt}(x) = [\langle (x - \alpha_1)^4 \rangle - 3m_2^2] / m_2^2$



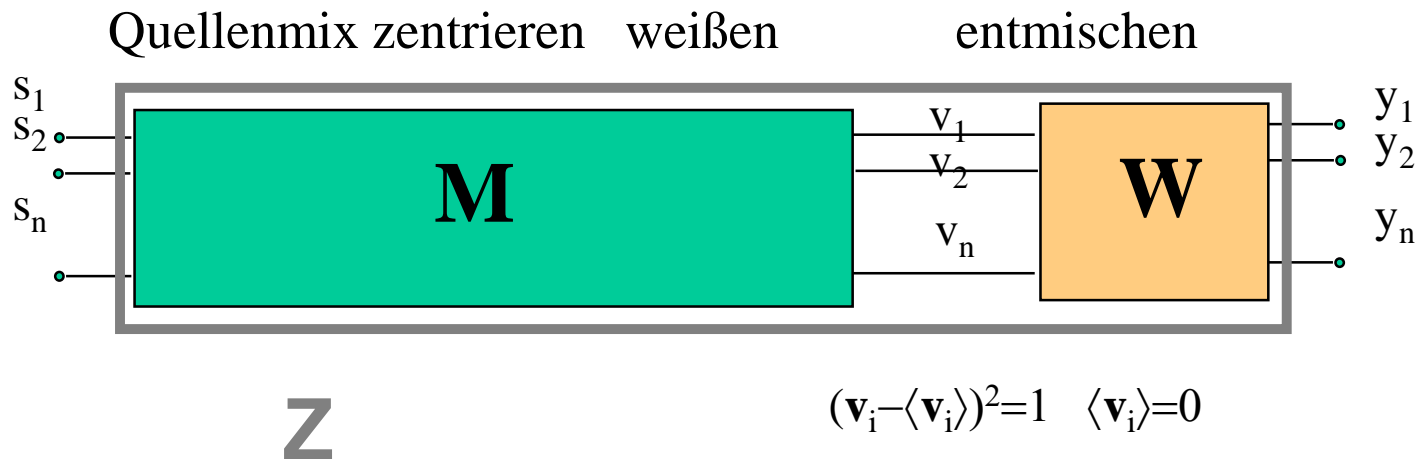
# ICA - Algorithmen

**Ziel: extremale Kurtosis**

(Delfosse, Loubaton 1995)

**Extrema** bei  $s_j = \text{unabh. Komp}$ , und  $z_j = +/-1$

$$\text{kurt}(y) = \text{kurt}(\mathbf{w}^T \mathbf{v}) = \text{kurt}(\mathbf{w}^T \mathbf{M} \mathbf{s}) = \text{kurt}(\mathbf{z}^T \mathbf{s}) = \sum_{j=1}^n z_j^4 \text{kurt}(s_j)$$





# ICA - Algorithmen

- **Ziel:** maximale (minimale) Kurtosis bei  $y = \mathbf{w}^T \mathbf{v}$

$$K(\mathbf{w}) = \langle (\mathbf{w}^T \mathbf{v})^4 \rangle - 3 \langle (\mathbf{w}^T \mathbf{v})^2 \rangle^2 = \min$$

$$\begin{aligned} \mathbf{w}(t+1) &= \mathbf{w}(t) + \gamma \text{grad } K(\mathbf{w}) \\ &= \mathbf{w}(t) + \gamma 4 (\langle (\mathbf{w}^T \mathbf{v})^3 \mathbf{v} \rangle - 3 |\mathbf{w}|^2 \mathbf{w}) \end{aligned}$$

Bei  $|\mathbf{w}| = 1$  ist die Richtung gegeben durch

$$\mathbf{w}(t+1) = \alpha (\langle (\mathbf{w}^T \mathbf{v})^3 \mathbf{v} \rangle - \beta \mathbf{w})$$

**Lernalgorithmus** für einzelnes Neuron (Hyvarinen, Oja 1996)

$$\mathbf{w}(t+1) = \langle (\mathbf{w}^T \mathbf{v})^3 \mathbf{v} \rangle - 3 \mathbf{w}$$

mit  $|\mathbf{w}| = 1$

**Fixpunktalgorithmus**

# ICA - Algorithmen

## • Sequentielle Extraktion aller Komponenten

Gegeben: Trainingsmenge  $\{\mathbf{v}(0)\}$

$$\mathbf{w}_1(t+1) = \langle (\mathbf{w}_1^T \mathbf{v})^3 \mathbf{v} \rangle - 3 \mathbf{w}_1 \quad \text{mit } |\mathbf{w}_1| = 1$$

Konvergenz zum 1. ICA-Vektor.

Dann neue Trainingsmenge durch  $\mathbf{v}(1) = \mathbf{v}(0) - \mathbf{w}_1 y_1$

$$\mathbf{w}_2(t+1) = \langle (\mathbf{w}_2^T \mathbf{v})^3 \mathbf{v} \rangle - 3 \mathbf{w}_2 \quad \text{mit } |\mathbf{w}_2| = 1$$

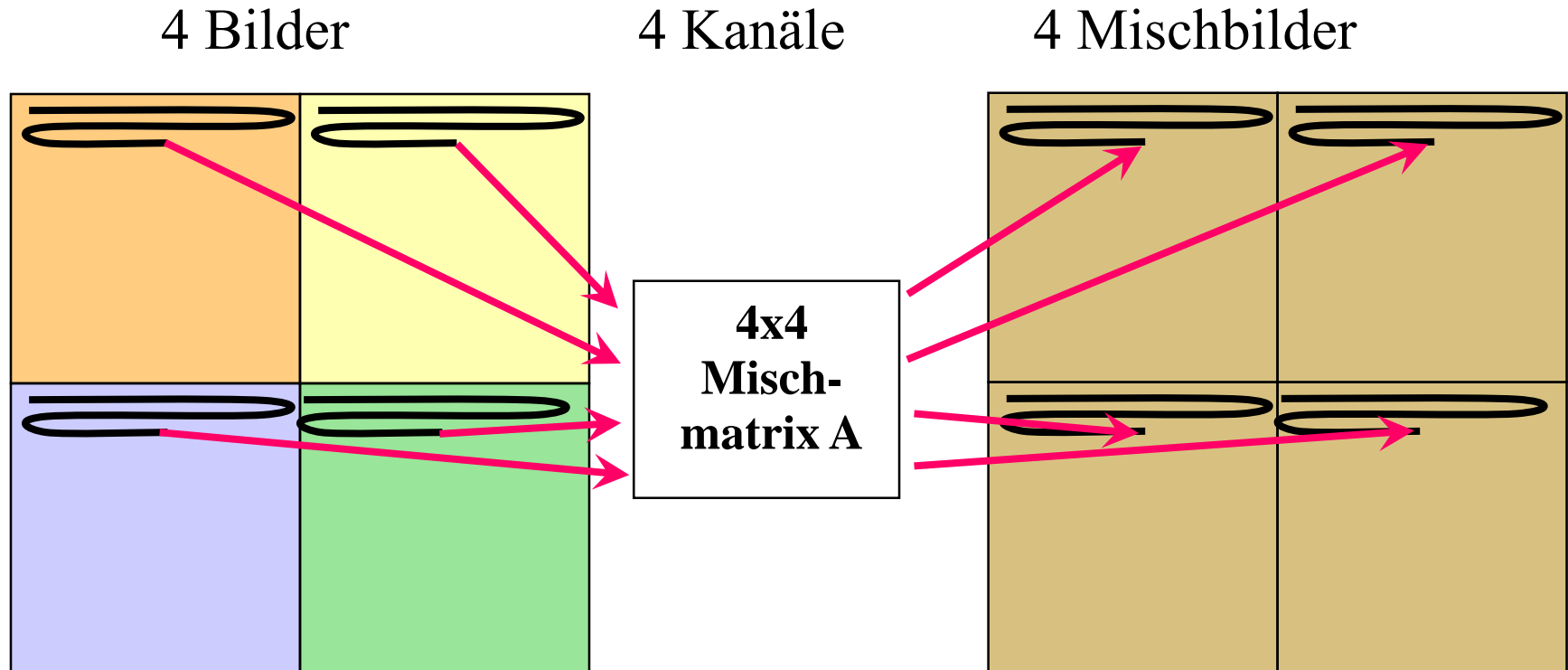
Konvergenz zum 2. ICA-Vektor, usw.

## • Schnellere Konvergenz: Orthogonalisierung

$$\mathbf{w}_i(t+1) = \mathbf{w}_i(t) - \sum_{j=1}^{i-1} (\mathbf{w}_i^T \mathbf{w}_j) \mathbf{w}_j \quad j < i$$

# ICA Anwendung: Bildentmischung

4 Bilder, sequentiell gerastert = 4 Quellen (*Hyvarinen, Oja 1996*)



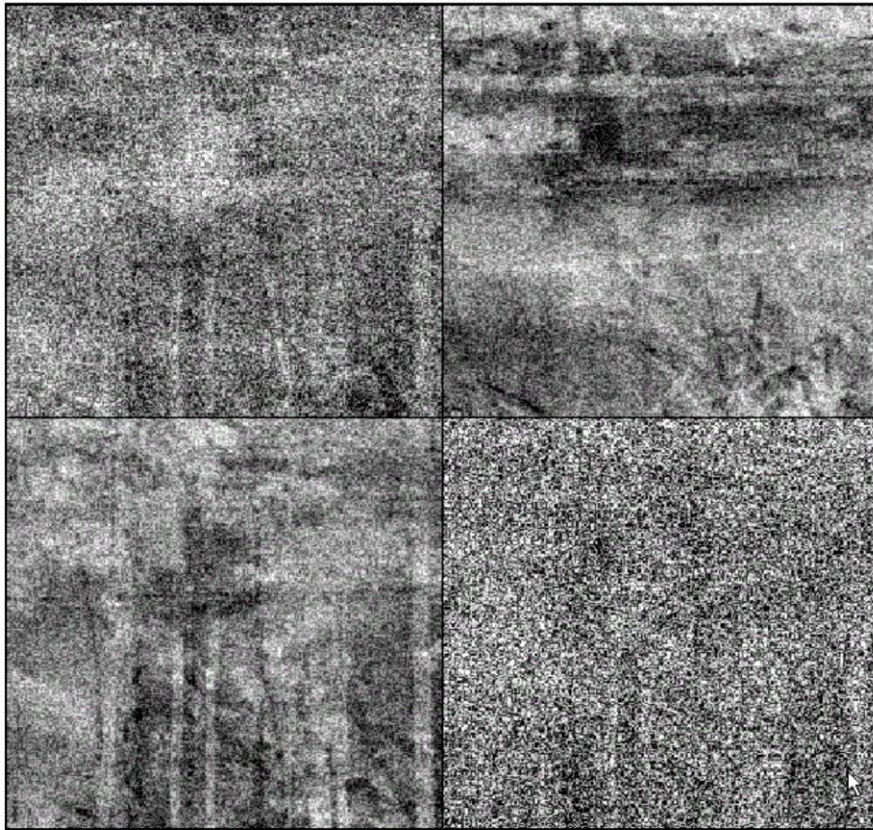
## Automatische Entmischung ?

# ICA Ergebnisse - Bildentmischung

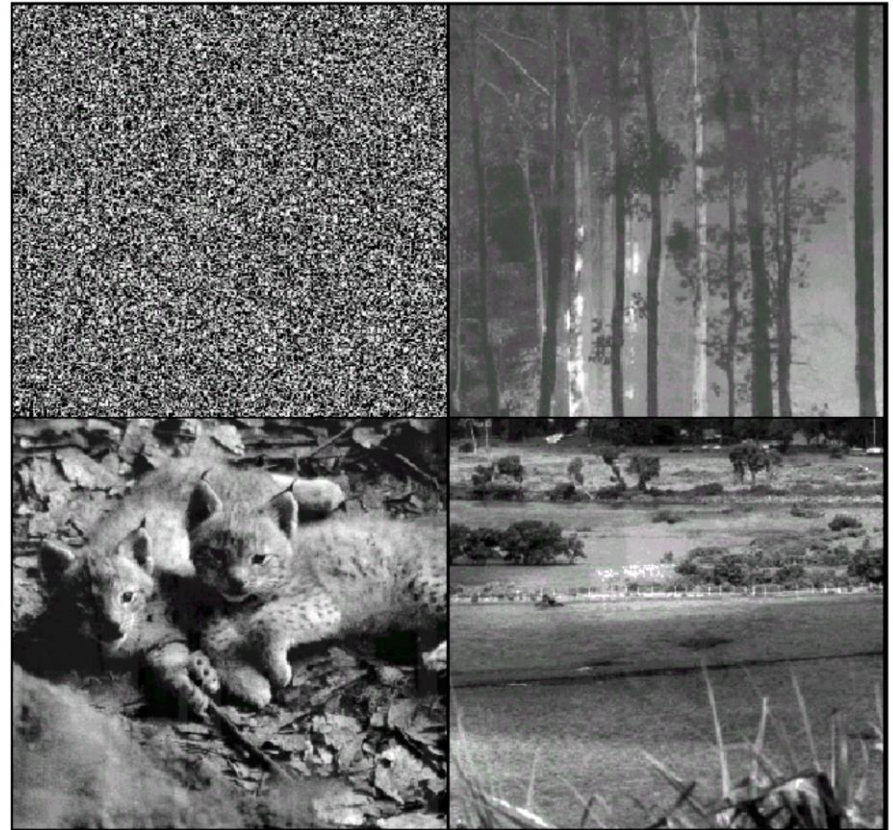
4 Bilder, sequentiell gerastert = 4 Kanäle

*(Hyvarinen, Oja 1996)*

Mischbilder



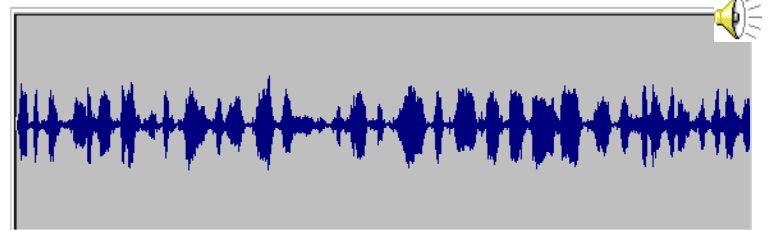
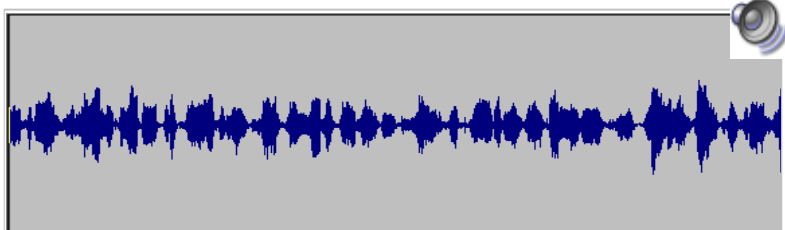
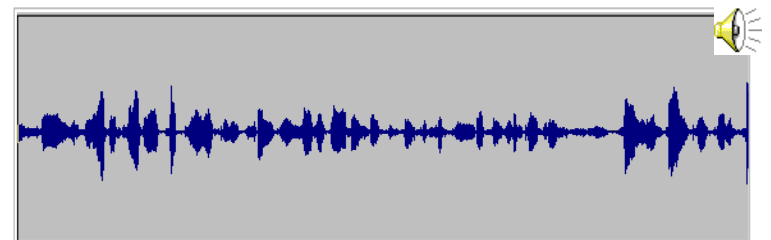
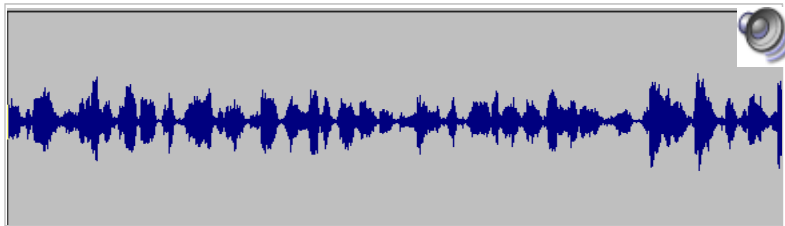
entmischte Bilder



# ICA Ergebnisse -Audioanalyse

2 speakers

mixed sources / demixed sources



# Fragen ?