Fall, 2020

■微算機系統與實驗講義

# 實驗

## 搖搖棒

#### 實驗說明:



1. 分別控制PO、P2、P1此三個Port之電壓準位,給予low電位則相對應的LED 燈亮,給予high電位則相對應的LED燈不亮。假設要輸出的字形為24x24的 點矩陣,則可以預先建立此字形的TABLE,下面範例是"帥"字型的 TABLE。在甩動搖搖棒的同時,依序從TABLE的最下面一列往上掃描並輸 出至PO、P2、P1,24列燈號顯示完畢的時間需要在人眼視覺暫留的時間(約 1/20秒)以內才能夠看到完整的字形。

#### TABLE:

| DB | 0000000B,0000000B,00000000B   |
|----|-------------------------------|
| DB | 00000000B,00000000B,00000000B |
| DB | 00000000B,00000000B,00000000B |
| DB | 00000111B,11111111B,11000000B |
| DB | 00000111B,11111111B,11000000B |
| DB | 00000011B,00101100B,11111000B |
| DB | 00000011B,00101100B,11111100B |
| DB | 00000011B,00110110B,11001100B |
| DB | 00000011B,11110111B,11000000B |
| DB | 00000010B,11110001B,11000000B |
| DB | 00000000B,00000000B,00000000B |

## Microcomputer Systems and Lab

### **Microcomputer Systems and Lab**

| Fall, 2020 |                                | ■微算機系統與實驗講義 |
|------------|--------------------------------|-------------|
| DB         | 00000000B,11111111B,00000000B  |             |
| DB         | 00000000B,01111111B,00000000B  |             |
| DB         | 00000000B,00000011B,00000000B  |             |
| DB         | 11111111B,1111111B,11111110B   |             |
| DB         | 11111111B,1111111B,11111110B   |             |
| DB         | 00000111B,11111111B,11111110B  |             |
| DB         | 00000000B,01000001B,10000000B  |             |
| DB         | 00000000B,11000001B,10000000B  |             |
| DB         | 00000001B,11111111B,10000000B  |             |
| DB         | 00000000B,01111111B,10000000B  |             |
| DB         | 00000000B,00000000B,000000000B |             |
| DB         | 00000000B,00000000B,000000000B |             |
| DB         | 00000000B,00000000B,000000000B |             |
|            |                                |             |

2. 下面是LED顯示以及讀取TABLE的副程式範例,RO決定從TABLE當中第幾筆data 開始讀取,R1決定總共顯示幾列data。

;====LED SHOW========

### LED\_SHOW:

MOV R0,#72

MOV DPTR,#TABLE

MOV R1,#24

#### NEXT\_COLUMN:

CALL READ\_BYTE

MOV P0,A

CALL READ\_BYTE

MOV P2,A

CALL READ\_BYTE

### **Microcomputer Systems and Lab**

### **Microcomputer Systems and Lab**

Fall, 2020

■微算機系統與實驗講義

MOV P1,A

CALL DELAY

DJNZ R1,NEXT\_COLUMN

**RET** 

;====READ 1 BYTE FROM TABLE============

READ\_BYTE:

DEC R0

MOV A,R0

MOVC A,@A+DPTR

CPL A

**RET** 

3. 水銀開關導通時P3.2為high,未導通時P3.2為low。利用polling(輪詢)的方式,持續檢查P3.2是否由從高電位變為低電位,此電位變化可作為LED開始顯示的判定條件,使得每一次掃描的字形可以在相同的位置上重疊。