

数学实验 exp10 实验报告

计 65 赖金霖 2016011377

一、问题背景

对于方阵 $A_{n \times n}$ ，我们可以定义它的积和式 $\text{per}(A)$ 如下：

$$\text{per}(A) = \sum_{\pi} \prod_i^n a_{i\pi(i)}$$

其中 π 为 $1 \sim n$ 的排列。本次实验的目的是通过几种方法，计算随机生成的 0/1 矩阵的积和式，并比较各方法的优劣。

1. Naïve 算法

很显然，我们可以枚举 π ，直接进行计算，这种算法的时间复杂度为 $O(n!)$ ，我们在接下来的内容中称其为 naïve 算法。

2. Ryser 算法

对这个问题，现在已知的最优的确定性算法叫做 Ryser 算法，它把 $\text{per}(A)$ 变换为

$$\text{per}(A) = (-1)^n \sum_{S \subseteq \{1, \dots, n\}} (-1)^{|S|} \prod_{i=1}^n \sum_{j \in S} a_{ij}$$

这样，我们只要枚举 $\{1, \dots, n\}$ 的子集，就可以计算出 $\text{per}(A)$ 了。注意到枚举子集的复杂度为 $O(2^n)$ ，而枚举子集后的计算是 $O(n^2)$ 的，所以总时间复杂度为 $O(n^2 2^n)$ 。当我们使用格雷码枚举子集时，每次枚举的集合 S 和上一次枚举的集合 S' 之间只相差一个元素，所以可以设 $b_i = \sum_{j \in S} a_{ij}$ ，每次枚举后 b_i 最多只用加或减一个元素。这样做之后的时间复杂度为 $O(n 2^n)$ ，接下来的 Ryser 算法就是指这一算法。

3. MC 方法

0/1 矩阵的积和式的计算是困难的，可以考虑采用 MC 方法近似。对于一个无偏估计 X ，设 $X_1 \sim X_n$ 与 X 同分布且相互独立，而 $Y = \sum_{i=1}^n X_i$ ，那么如果我们需要 Y 是一个以 $1 - \delta$ 的概率产生一个相对误差不超过 ϵ 的估计：

$$P[(1 - \epsilon)\text{target} \leq Y \leq (1 + \epsilon)\text{target}] \geq 1 - \delta$$

则需要满足

$$N \geq \frac{E[X^2]}{E[X]^2} \frac{1}{\epsilon^2} \log\left(\frac{1}{\delta}\right)$$

其中 $E[X^2]/E[X]^2$ 被称为 critical ratio。

4. GG 算法

GG 算法是 $\text{per}(A)$ 的一个无偏估计，它的形式如下

$$GG(A) = \det^2(A \odot M_{-1,1})$$

其中 \odot 为对应项相乘， $M_{-1,1}$ 为和 A 一样大的，各元素以 0.5 概率取 -1 或 1 的矩阵。可以证明，GG 算法的 critical ratio 不超过 $3^{n/2}$ 。通常行列式通过高斯消去计算的复杂度为 $O(n^3)$ 。

5. KKLLL 算法

KKLLL 算法也是 $\text{per}(A)$ 的一个无偏估计，它的形式如下

$$KKLLL(A) = \left| \det\left(A \odot M_{-\frac{1}{2} - \frac{\sqrt{3}}{2}, -\frac{1}{2} + \frac{\sqrt{3}}{2}, 1}\right) \right|$$

其中 \odot 为对应项相乘， $M_{-0.5-0.5\sqrt{3}i, 0.5+0.5\sqrt{3}i, 1}$ 为和A一样大的，各元素以1/3概率取 $-0.5-0.5\sqrt{3}i$, $0.5+0.5\sqrt{3}i$ 或1的矩阵。可以证明，KKLLL算法的critical ratio不超过 $2^{n/2}$ 。

6. Normal 估计

只要M矩阵的各元素是0均值1方差的随机变量，就能构成一个 $\text{per}(A)$ 的无偏估计。本次实验中尝试采用 $N(0, 1)$ 随机产生M矩阵，形式如下

$$\text{Normal}(A) = \det^2(A \odot M_{N(0,1)})$$

二、GG 算法和 KKLLL 算法的理论效率

设 Ryser 算法的时间为

$$C_1 n 2^n$$

GG 算法的时间不超过

$$C_2 n^3 3^{\frac{n}{2}} \frac{\log(\frac{1}{\delta})}{\epsilon^2}$$

KKLLL 算法的时间不超过

$$C_3 n^3 2^{\frac{n}{2}} \frac{\log(\frac{1}{\delta})}{\epsilon^2}$$

其中 C_1 、 C_2 、 C_3 为常数。在具体实现上，我们可以认为 C_1 、 C_2 和 C_3 是十分接近的数值（彼此的倍数关系很小）。很显然当 n 很小时，Ryser算法更优，随着 n 增大，GG算法和KKLLL算法效率会变好。

我们可以计算在不同的 δ 和 ϵ 下，使得GG算法优于Ryser算法的理论最小的 n ：

| $\delta \backslash \epsilon$ | 0.2 | 0.1 | 0.05 | 0.01 |
|------------------------------|-----|-----|------|------|
| 0.2 | 88 | 100 | 111 | 136 |
| 0.1 | 91 | 103 | 114 | 139 |
| 0.05 | 94 | 105 | 116 | 141 |
| 0.01 | 97 | 108 | 119 | 144 |

同理，使得KKLLL算法优于Ryser算法的理论最小的 n 为：

| $\delta \backslash \epsilon$ | 0.2 | 0.1 | 0.05 | 0.01 |
|------------------------------|-----|-----|------|------|
| 0.2 | 31 | 36 | 40 | 51 |
| 0.1 | 32 | 37 | 42 | 52 |
| 0.05 | 33 | 38 | 43 | 53 |
| 0.01 | 35 | 39 | 44 | 55 |

容易看出，在普通的电脑能计算的规模下（如 $n \leq 20$ 时），GG算法和KKLLL算法没有比Ryser算法更优越。当要计算很大的矩阵的积和式时，GG算法和KKLLL算法能优于Ryser算法。

三、不同算法的效率对比

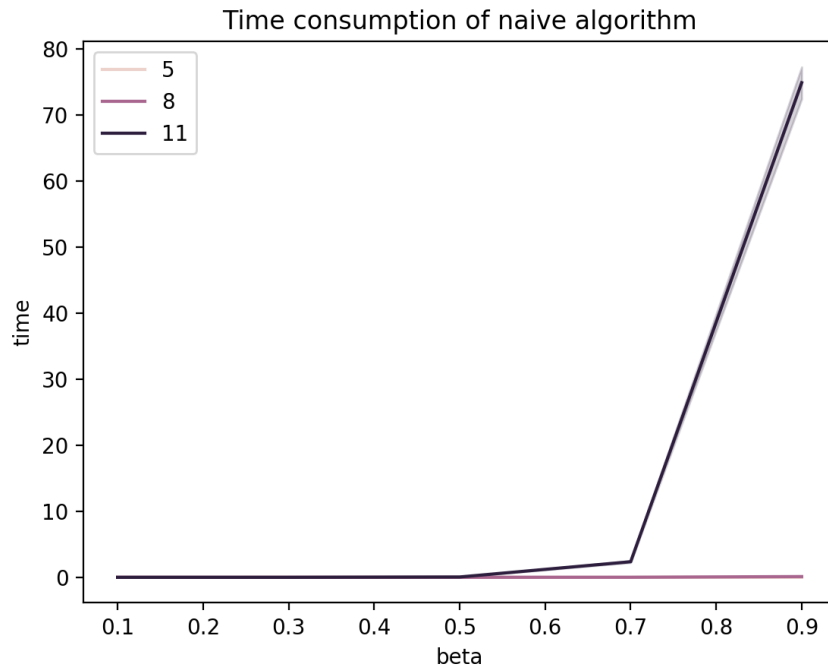
在实验中，我们随机生成矩阵A，A中每个元素为1的概率记为 β 。

需要注意的是，由于我使用的是不适用于直接科学计算的Python（且没有像Python库函数一样调用C语言），所以时间效率要比其他语言如Matlab低。

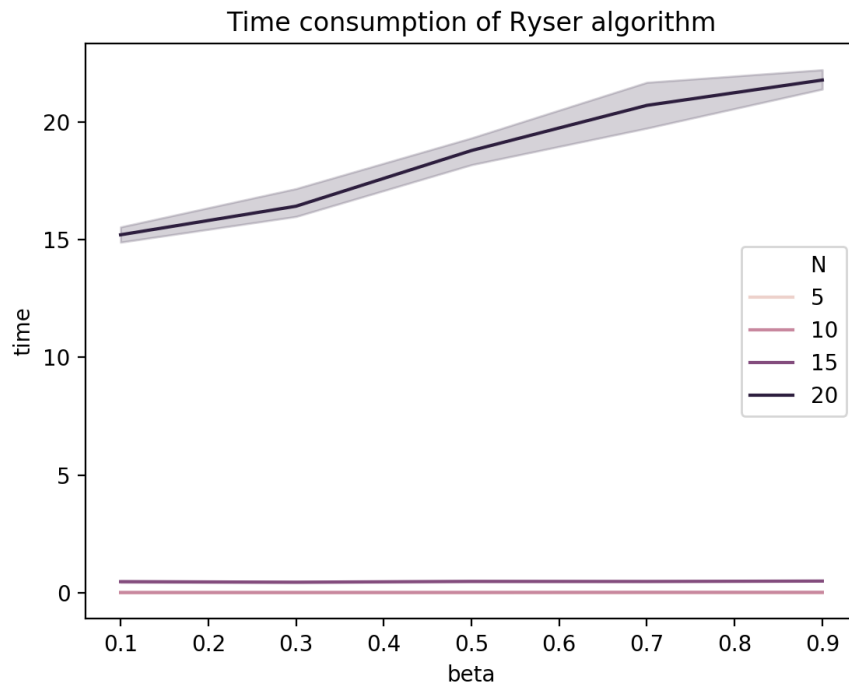
由于 GG 算法、KKLLL 算法和 Normal 估计理论上要求的 N 都很大，在个人电脑上计算不现实，所以对所有 MC 方法，如果不加说明，取 $N=20000$ 。

1. 时间效率（本部分图中的 N 指 n ，曲线附近 error band 为 ci ）

Naïve 算法的时间效率与 β 、 n 的关系如下：

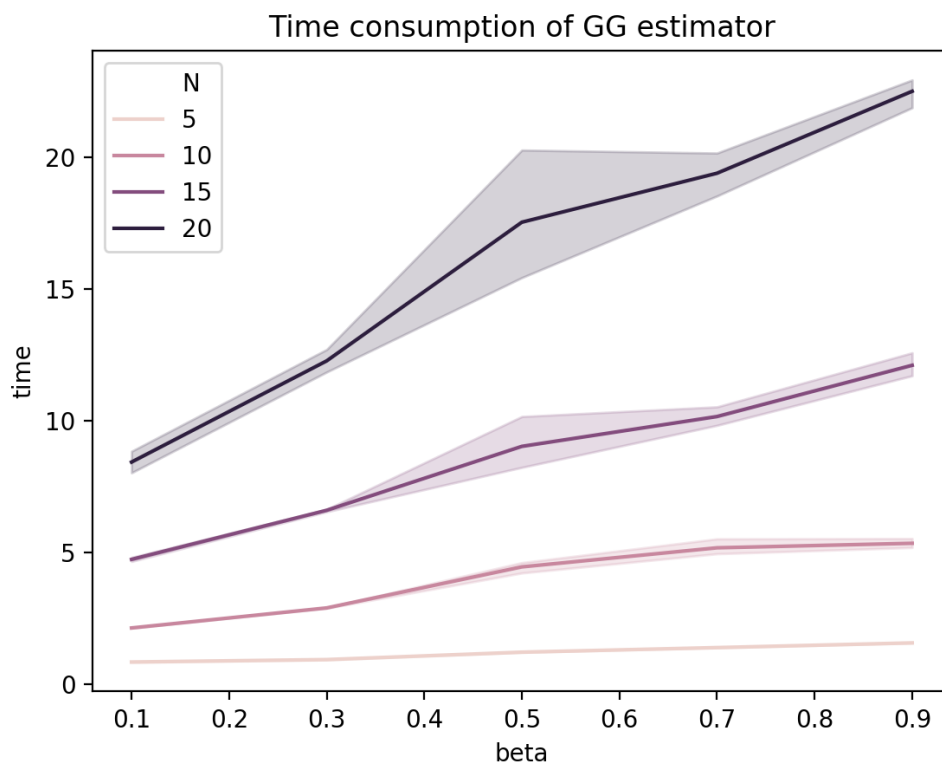


Ryser 算法的时间效率与 β 、 n 的关系如下：

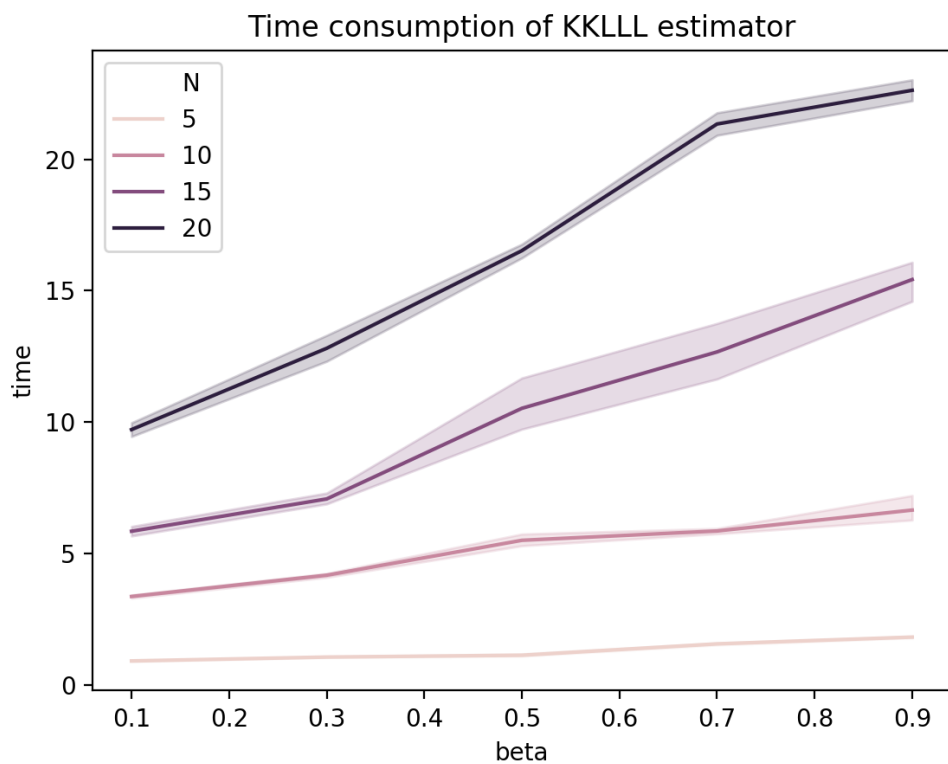


由于 Naïve 算法和 Ryser 算法是指数算法，所以 N 的提升对时间的影响很大。此外，当 n 较大时，可以明显看出算法执行时间随 β 的增大而增大，这可能是因为更多的加减运算导致的。

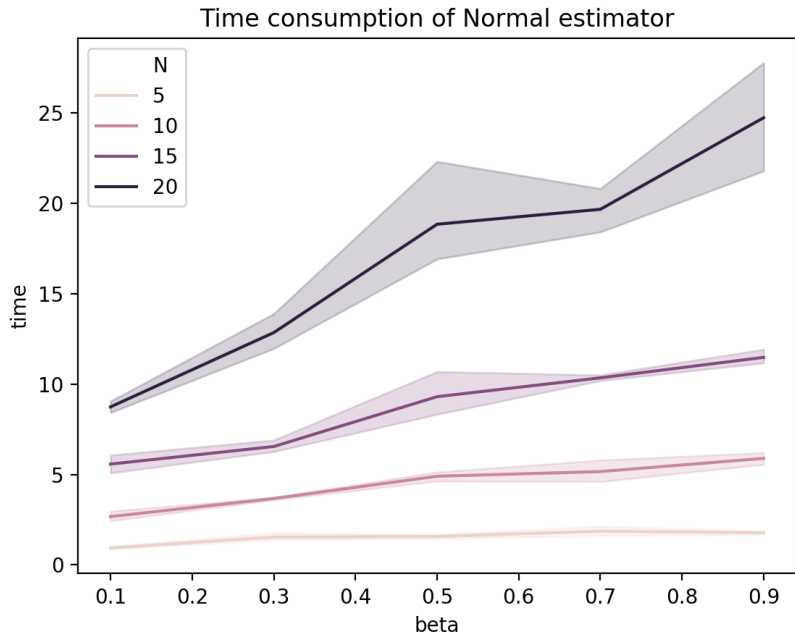
GG 算法的时间效率与 β 、 n 的关系如下：



KKLLL 算法的时间效率与 β 、 n 的关系如下：



Normal 估计的时间效率与 β 、 n 的关系如下：



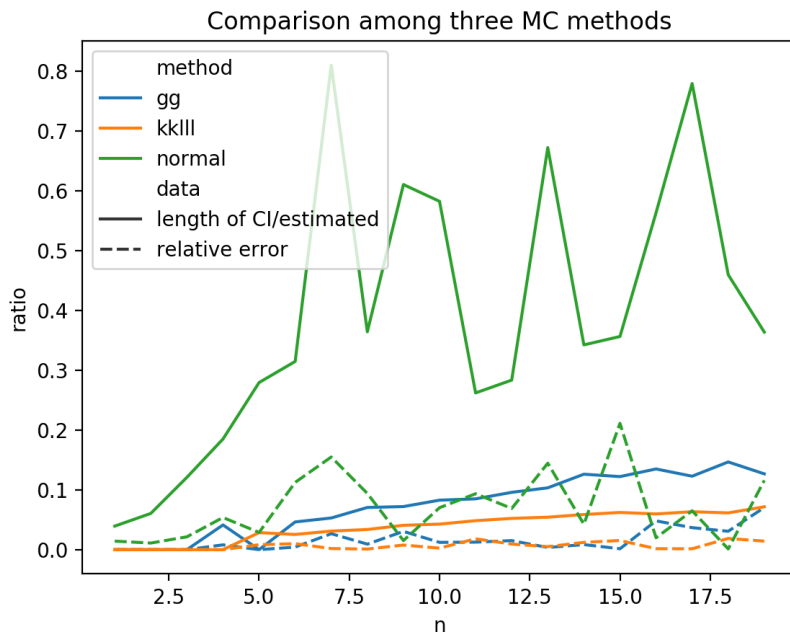
可以看出，MC 方法的运行时间都随 β 和 N 的增大而增大。其中 β 越大，矩阵约稠密，计算行列式的速度越慢； N 越大，矩阵规模越大，行列式计算也越慢。

2. 置信区间与相对误差

为了刻画 MC 方法的结果的精确度，我们引入两个变量“置信区间相对长度 RL”和“相对误差 RE”。设真实值为 $real$ ，估计值为 $estimated$ ，置信区间长度为 $length$ ，则有

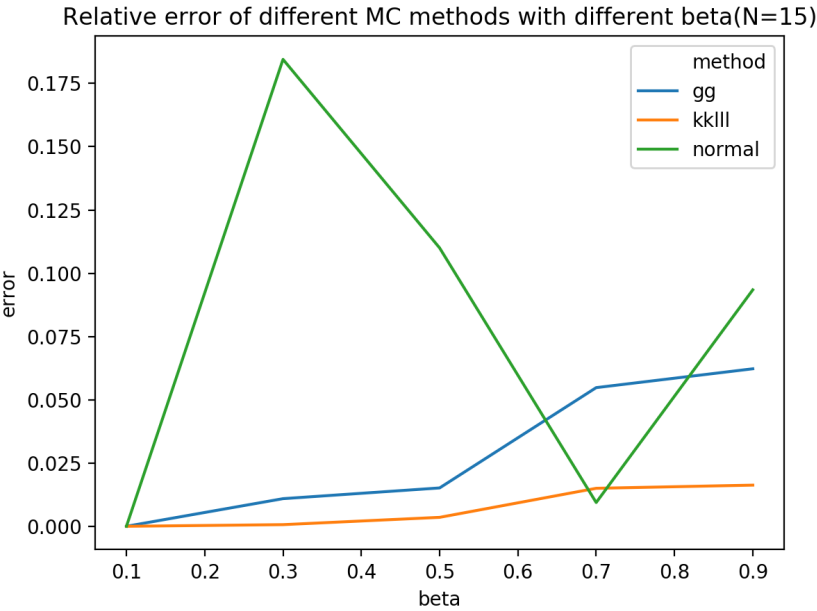
$$RL = \frac{length}{estimated} \quad RE = \frac{|real - estimated|}{real}$$

对不同的算法，在 $\beta = 0.5$ 时，不同的矩阵规模 n 下，RL 和 RE 如下图：



可以看出，Normal 估计（绿色）的相对置信区间最大，这可能是它不作为实际应用的理由。而 GG 算法（蓝色）和 KKLLL 算法（橙色）中，KKLLL 算法无论是在置信区间上还是相对误差上都比 GG 算法优。此外，随着 n 的增大，各算法的估计偏差也变大，这是因为实验中的样本数 N 是固定的，而为了达到一定的精度而所需的样本数随 n 的增大而增大。

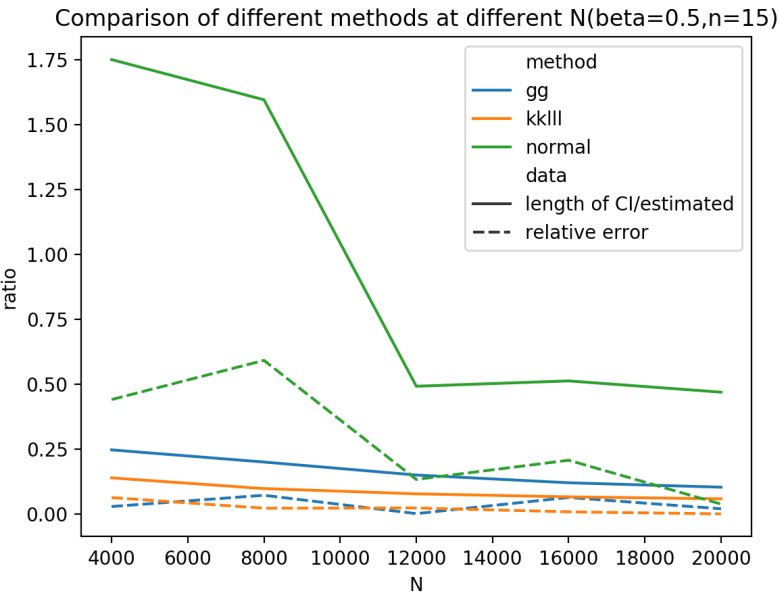
当 $N=15$ 时，各 MC 算法的相对误差随 β 的曲线如下



从总体趋势上看，当 β 越高时，误差越大。

3. MC 方法的 N 的影响

容易知道，对同一个 MC 方法，不同的 N 能产生不同的精度，我们可以对比各 MC 方法在不同的 N 下的 RL 和 RE



在 β 和 n 固定的情况下，对 $\text{per}(A)$ 估计随 N 的增大而变准。

4. 详细数值

在 $n=20$, $\beta=0.5$, $N=20000$ 时, 随机执行一次, 各算法的结果为

| 方法 | 结果 | 相对置信区间长度 RL | 相对误差 RE |
|--------|---------------|-------------|---------|
| Ryser | 4461838126392 | 0.1437 | 0.0109 |
| GG | 4413282651905 | | |
| KKLLL | 4581015416762 | | |
| Normal | 5840527380910 | | |

由于只执行了一次, 数值仅供参考。

对不同算法分别执行 10 次, 平均时间分别为

| 方法 | Ryser | GG | KKLLL | Normal |
|----|---------|---------|---------|---------|
| 时间 | 17.544s | 14.191s | 16.561s | 16.842s |

可以看出, 在 MC 方法中, 只涉及整数运算的 GG 算法要比复数运算的 KKLLL 算法和实数运算的 Normal 算法更快。

四、代码

代码可以在 https://github.com/1116924/math_exp/tree/master/exp10 下找到 (per.py 和 calculator.py)。

五、参考资料

1. https://en.wikipedia.org/wiki/Computing_the_permanent#Approximate_computation
2. Liang, H. , Shi, L. , Bai, F. , & Liu, X. . (2007). Random path method with pivoting for computing permanents of matrices. Applied Mathematics and Computation, 185(1), 59-71.
3. [https://icerm.brown.edu/materials/Slides/sp-s14-w4/Permanent_estimators_via_random_matrices_\]_Mark_Rudelson,_Univeristy_of_Michigan.pdf](https://icerm.brown.edu/materials/Slides/sp-s14-w4/Permanent_estimators_via_random_matrices_]_Mark_Rudelson,_Univeristy_of_Michigan.pdf)