

# 矩阵

## 一、矩阵的运算

### 1.1 矩阵加法

满足交换律与结合律，即

$$\begin{aligned}A + B &= B + A \\A + B + C &= A + (B + C)\end{aligned}$$

秩的关系：

$$r(A + B) \leq r(A) + r(B)$$

### 1.2 矩阵乘法

满足结合律，但通常不满足交换律

$$A \times (B \times C) = (A \times B) \times C$$

秩的关系：

$$r(A \times B) \leq \min[r(A), r(B)]$$

矩阵的乘法和加法还满足分配律

$$A \times (B + C) = A \times B + A \times C$$

幂次：

$$\begin{aligned}A^k A^l &= A^{k+l} \\(A^k)^l &= A^{kl}\end{aligned}$$

### 1.3 数乘

用数k乘矩阵就是把矩阵的每个元素都乘上k。其满足：

$$\begin{aligned}(k + l)A &= kA + lA \\k(A + B) &= kA + kB \\k(lA) &= (kl)A \\1 \times A &= A \\k(AB) &= (kA)B = A(kB)\end{aligned}$$

### 1.4 转置

$$(AB)^T = B^T A^T$$

### 1.5 矩阵乘积的行列式

定理：设A,B是数域P上的两个n维矩阵，那么有

$$|AB| = |A| \times |B|$$

即矩阵乘积的行列式等于它的因子的行列式的乘积

## 二、矩阵的逆

### 2.1 可逆矩阵

定义：n级方阵A称为可逆的，如果有n级方阵B，使得

$$AB = BA = E$$

这里E=I，是单位阵

### 2.2 逆矩阵的求解

定义：伴随矩阵：设 $A_{ij}$ 是矩阵

$$\begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nn} \end{bmatrix}$$

中元素 $a_{ij}$ 的代数余子式，则矩阵

$$\begin{bmatrix} A_{11} & A_{12} & \dots & A_{1n} \\ A_{21} & A_{22} & \dots & A_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ A_{n1} & A_{n2} & \dots & A_{nn} \end{bmatrix}$$

称为A的伴随矩阵

元素 $a_{ij}$ 的代数余子式：把第i行和第j列的元素划掉后，得到的矩阵的行列式，符号由i+j决定：i+j为偶数则正，奇数为负

定理：矩阵A是可逆的充分必要条件是矩阵A非奇异，且有

$$A^{-1} = \frac{A^*}{|A|}$$

### 2.3 矩阵的逆其他推论

定理：若矩阵A、B可逆，则 $A'$ 与AB也可逆，且有

$$\begin{aligned} (A^T)^{-1} &= (A^{-1})^T \\ (AB)^{-1} &= B^{-1}A^{-1} \end{aligned}$$

定理：A是一个s×n矩阵，若P是s×s的可逆矩阵，Q是n×n可逆矩阵，则有

$$r(A) = r(PA) = r(AQ)$$

简单的证明：

$$r(PA) \leq \min[r(A), r(P)] = r(A)$$

$$\text{设 } PA = B$$

$$\text{则有： } A = P^{-1}B$$

$$r(P^{-1}B) \leq r(B) = r(PA)$$

$$\text{即 } r(A) \leq r(PA)$$

由推断可知：

$$\begin{aligned}r(PA) &\leq r(A) \\r(A) &\leq r(PA)\end{aligned}$$

所以定理证毕。

这个定理说明，满秩（可逆）线性变换不改变矩阵的秩。

## 三、矩阵的分块

### 3.1 分块介绍

### 3.2 分块矩阵计算

### 3.3 分块对角矩阵

对于两个有相同分块的准对角矩阵

$$\begin{bmatrix} A_1 & & O \\ & A_2 & \\ \cdots & \cdots & \\ O & & A_l \end{bmatrix} \begin{bmatrix} B_1 & & O \\ & B_2 & \\ \cdots & \cdots & \\ O & & B_l \end{bmatrix}$$

有：

$$AB = \begin{bmatrix} A_1 B_1 & & O \\ & A_2 B_2 & \\ \cdots & \cdots & \\ O & & A_l B_l \end{bmatrix} \quad A + B = \begin{bmatrix} A_1 + B_1 & & O \\ & A_2 + B_2 & \\ \cdots & \cdots & \\ O & & A_l + B_l \end{bmatrix}$$

其次，若 $A_i$ 都是可逆矩阵，则有

$$A^{-1} = \begin{bmatrix} A_1^{-1} & & O \\ & A_2^{-1} & \\ \cdots & \cdots & \\ O & & A_l^{-1} \end{bmatrix}$$

## 四、初等矩阵

### 4.1 初等矩阵

**定义：**由单位矩阵 $I$ 经过一次初等变换得到的矩阵为初等矩阵。

**定理：**对一个 $s \times n$ 矩阵 $A$ 作一次初等行（列）变换就相当于在 $A$ 的左（右）边乘上相应的 $s \times s$ 维初等矩阵。

**定义：**矩阵 $A$ 与 $B$ ，若 $B$ 可以由 $A$ 经过一系列初等变换得到，则 $A$ 与 $B$ 称为等价的。

初等矩阵包括：

- ① 互换矩阵 $I$ 的第 $i$ 行和第 $j$ 行，用 $P(i, j)$ 表示。
- ② 用数域 $P$ 中非零数 $c$ 乘 $I$ 的第 $i$ 行，用 $P(i(c))$ 表示。
- ③ 把矩阵 $I$ 的第 $j$ 行乘 $k$ 倍加到 $i$ 行，用 $P(i, j(k))$ 表示。

### 4.2 初等矩阵应用

**定理：** $n$ 维矩阵 $A$ 为可逆的充分必要条件是它能表示成一些初等矩阵的乘积

**推论1：**两个 $s \times n$ 矩阵A, B等价的充分必要条件为，存在可逆的 $s$ 级矩阵P与可逆的 $n$ 级矩阵Q，使得

$$A = PBQ$$

**推论2：**可逆矩阵总是可以经过一系列初等行变换化成单位矩阵。

矩阵逆手算求法：

作 $n \times 2n$ 维矩阵  $(A \quad I)$ ，用初等行变换把它的左边一半化成E，这是，右边一半就是A的逆。