《计算机视觉》实验报告

姓名: 刘远航 学号: 22121883

实验 6

一. 任务1

- 1、在数据集 INRIADATA 上,使用 hog+svm 实现行人检测
- 2、模型参数调优,提升检测效果
- 3、画出 roc 曲线
- a) 核心代码:

clip_image(img, left, top, width=64, height=128): 这个函数用于从图像中截取一个指定区域。它接受图像以及左上角坐标(left, top),以及可选的宽度和高度参数,返回指定区域的图像片段。

extract_hog_feature(img): 这个函数用于提取单个图像的方向梯度直方图(Histogram of Oriented Gradients, HOG)特征。

read_images(pos_dir, neg_dir, neg_area_count, description): 这个函数用于从正样本文件夹和负样本文件夹中读取图像,并提取它们的 HOG 特征。它返回一个元组,包含所有图像的 HOG 特征(x)以及它们的分类(y)。

```
def read_images(pos_dir, neg_dir,
                neg_area_count, description):
    pos_img_files = os.listdir(pos_dir)
    # 正样本文件列表
    neg_img_files = os.listdir(neg_dir)
    # 负样本文件列表
    area_width = 64 # 截取的区域宽度
    area_height = 128 # 截取的区域高度
    x = [] # 图片的 HOG 特征
    y=[] # 图片的分类
    for pos_file in tqdm(pos_img_files,
                         desc=f'{description}正样本'):
        # 读取所有正样本
        pos_path = os.path.join(pos_dir, pos_file)
        # 正样本路径
        pos_img = imread(pos_path, as_gray=True)
        # 正样本图片
        img_height, img_width = pos_img.shape
        # 该图片的宽、高
        clip_left = (img_width - area_width) // 2
        # 截取区域的左边
        clip_top = (img_height - area_height) // 2
        # 截取区域的上边
        pos_center = clip_image(pos_img,
                                clip_left, clip_top, area_width, area_height)
        # 截取中间部分
        hog_feature = extract_hog_feature(
            pos center) # 提取 HOG 特征
        x.append(hog_feature) # 加入 HOG 向量
        y.append(1) #1代表正类
    for neg_file in tqdm(neg_img_files,
                         desc=f'{description}训练负样本'):
        # 读取所有负样本
        neg_path = os.path.join(neg_dir, neg_file)
        # 负样本路径
        neg_img = imread(neg_path, as_gray=True)
        # 负样本图片
        img_height, img_width = neg_img.shape
        # 该图片的宽、高
        left_max = img_width - area_width
        # 区域左边坐标的最大值
        top_max = img_height - area_height
        # 区域
```

```
for _ in range(neg_area_count):

# 随机截取 neg_area_count 个区域

left = random.randint(0, left_max) # 区域左边

top = random.randint(0, top_max) # 区域上边

clipped_area = clip_image(neg_img,

left, top, area_width, area_height)

# 截取的区域

hog_feature = extract_hog_feature(

clipped_area) # 提取 HOG 特征

x.append(hog_feature)

y.append(0)

return x, y
```

 $train_SVM(x,y)$: 这个函数用于训练一个支持向量机(SVM)分类器,接受训练数据(x,y),并返回训练好的 SVM 模型。

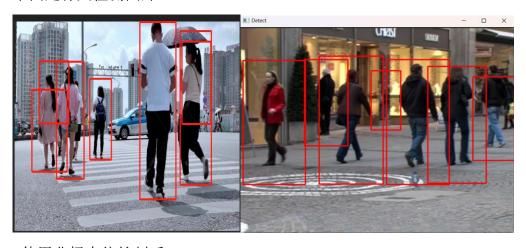
test_SVM(SVM, test_data, show_stats=False): 这个函数用于测试训练好的 SVM 模型在测试数据上的性能,并返回 AUC (ROC 曲线下的面积)。

```
def test SVM(SVM, test data, show stats=False):
     sorted indices = np.argsort(
     distinct value indices = np.where(np.diff(prob))[0]
     # 注意现在已经按 prob 的降序排序,
     # 这种写法正确的原因是: 在数组某一位置前的概率
     # 所以真正例数就是在这一位置之前的正样本数。
     fps = 1 + threshold idxs - tps
     # threshold idxs 存储的是下标,
```

训练好的模型会生成一个文件,行人检测可以直接加载这个文件。

b) 实验结果截图

下面是行人检测图片:



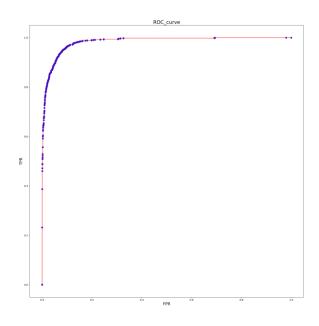
使用非极大值抑制后:



通过调节阈值大小,得到的准确率也不同,经过一系列测试后,发现阈值为 0.99 时, 准确率越大。

```
训练训练负样本: 100%| | 1218/1218 [00:22<00:00, 55.19it/s]
training data hog extraction done
测试正样本: 100%| | | | | | | | | | | | | | || | 288/288 [00:05<00:00, 52.27it/s]
test data hog extraction done
SVM training done, cost 67.23s.
AUC=0.81974184.
training data hog extraction done
test data hog extraction done
SVM training done, cost 67.99s.
AUC=0.81593160.
test data hog extraction done
SVM training done, cost 65.55s.
AUC=0.81421542.
```

ROC 曲线:



c) 实验小结

从这个实验中学到了行人检测的下几个步骤:

数据准备:

从正样本和负样本文件夹中读取图像数据。对每个图像进行预处理,例如截取中心 区域,并提取其 HOG 特征作为训练数据。

模型训练:

使用支持向量机(SVM)作为分类器,利用提取的训练数据进行训练。训练过程中,对 HOG 特征进行标准化和归一化,以提高模型性能。

模型评估:

使用测试数据评估训练好的模型性能,通常采用 ROC 曲线和 AUC 值进行评估。在评估过程中,可能会调整模型的超参数以提高性能。

行人检测:

使用训练好的模型对新的图像进行行人检测。对图像中的不同尺度的窗口进行滑动,提取每个窗口的 HOG 特征,并使用模型进行分类。通过非极大值抑制(NMS)算法来移除重叠的检测框,保留最具置信度的行人边界框。

结果可视化:

将检测到的行人边界框绘制到图像上,以便直观地展示行人检测结果。这个实现过程涵盖了从数据准备到模型训练再到行人检测的全流程,通过 HOG 特征和 SVM 分类器的组合,实现了一个基本的行人检测器。