Homework#5

2017029589 컴퓨터소프트웨어학부 류지범

모든 문제의 풀이는 main.cpp에 존재한다. 각 행렬의 정보는 다음과 같다.

	Lineq1	dat	Lineq2.dat					Lineq3.dat	
4	4			5	5				6 6
4	2	3	-1	2	-4	-5	5	0	0.4 8.2 6.7 1.9 2.2 5.3
	_		_	-1	1	2	0	4	7.8 8.3 7.7 3.3 1.9 4.8
-2	-1	-2	2	-1	6	0	3	2	5.5 8.8 3.0 1.0 5.1 6.4
5	3	4	-1	0	1	3	7	5	5.1 5.1 3.6 5.8 5.7 4.9
11	4	6	1	5	0	8	7	-2	3.5 2.7 5.7 8.2 9.6 2.9
4	-3	4	11	-5	2	0	4	-1	3.0 5.3 5.6 3.5 6.8 5.7
									-2.9 -8.2 7.7 -1.0 5.7 3.0

실제로 첫번째 행렬의 경우 역행렬이 0으로 해가 존재하지 않거나 무수히 많다.

1. Gauss-Jordan Elimination(gaussj())

Gauss-jordan 방법을 사용한 gaussj()함수를 이용해서 해를 구한 것은 다음과 같다. Gaussj(A, b)로 호출하며, 해는 b에 담긴다.

result

```
1)Lineq1.dat
```

```
gaussj : root of Ax = b
x: [1.666667, -1.666667, -0.000000, -0.666667]
    2)Lineq2.dat
gaussj : root of Ax = b
x: [-2.873566, -0.612357, 0.976277, 0.635819, -0.553441]
    3)Lineq3.dat
gaussj : root of Ax = b
x: [-0.326608, 1.532293, -1.044825, -1.587448, 2.928481, -2.218931]
```

2. LU decomposition(ludcmp())

LU decomposition 방법을 사용한 ludcmp()함수를 사용해서 해를 구했다. ludcmp를 통해 upper triangle을 구한 후, lubksb()를 사용해서 upper triangle과 b를 back substitution해주면 해를 구할 수 있고, 이 해는 b에 담긴다.

result

```
1)Lineq1.dat
```

```
LU decomposition : root of Ax = b
x: [1.900000, -1.200000, -0.700000, -0.900000]

2)Lineq2.dat

LU decomposition : root of Ax = b
x: [-2.873566, -0.612357, 0.976277, 0.635819, -0.553441]

3)Lineq3.dat

LU decomposition : root of Ax = b
x: [-0.326608, 1.532293, -1.044825, -1.587448, 2.928481, -2.218931]
```

3. Singular Value Decomposition(svdcmp())

Singular Value Decomposition 방법을 사용한 svdcmp()함수를 사용해서 해를 구했다. Svdcmp를 통해 u, w, v를 구하고 svbksb(u, w, v, b, x)를 사용해서 x에 해를 담는다.

Result

1)Lineq1.dat

```
Singular Value Decomposition : root of Ax = b
x: [1.733333, -1.533333, -0.200000, -0.733333]
    2)Lineq2.dat
Singular Value Decomposition : root of Ax = b
x: [-2.873566, -0.612357, 0.976277, 0.635819, -0.553441]
    3)Lineq3.dat
Singular Value Decomposition : root of Ax = b
x: [-0.326608, 1.532293, -1.044825, -1.587448, 2.928481, -2.218931]
```

4. Iterative Improvement(mprove())

Iterative improvement 방법을 사용한 mprove()함수를 사용해서 해를 구했다. 우선 lu decomposition을 통해 해를 구한다. 이 해를 오차가 있는 해라고 보고, mprove 함수를 적용해서 delta x를 구한다. 오차가 있는 해에서 delta x를 빼서 결과 값을 구한다.

result

1)Lineq1.dat

```
Iterative Improvement : root of Ax = b
x: [1.250000, -2.500000, 1.250000, -0.250000]
    2)Lineq2.dat
Iterative Improvement : root of Ax = b
x: [-2.873566, -0.612357, 0.976277, 0.635819, -0.553441]
    3)Lineq3.dat
Iterative Improvement : root of Ax = b
x: [-0.326608, 1.532293, -1.044825, -1.587448, 2.928481, -2.218931]
```

5. Inverse & Determinant

Inverse

우선 Inverse matrix는 gauss Jordan elimination 함수의 결과값으로 A에 담긴 값이기 때문에 quass()함수를 호출한 후 A에 담긴 값을 출력하도록 했다.

result

1)Lineq1.dat

Inverse Matrix

- 6.0048e+15 2.2518e+15 -2.2518e+15 -7.506e+14
- 1.20096e+16 4.5036e+15 -4.5036e+15 -1.5012e+15
- -1.80144e+16 -6.7554e+15 6.7554e+15 2.2518e+15
- -6.0048e+15 -2.2518e+15 2.2518e+15 7.506e+14

2)Lineq2.dat

Inverse Matrix

- 0.354536 0.766945 0.207769 -0.595412 0.253128
- 0.0354536 0.126694 0.195777 -0.159541 0.0503128
- -0.138686 -0.0985401 -0.0967153 0.124088 0.0164234
- -0.0521376 -0.303962 -0.0232013 0.234619 -0.0445777
- 0.149114 0.459333 0.0513556 -0.171011 0.0424922

3)Lineq3.dat

Inverse Matrix

- -0.162205 0.122801 0.0240679 -0.0164308 -0.0228397 0.0461324
- 0.169407 -0.0411167 0.228313 -0.087624 0.180306 -0.395655
- -0.0116364 0.122745 -0.117407 -0.180981 0.0159104 0.186766
- 0.105669 -0.0517256 -0.108916 0.299774 0.000858666 -0.190541
- -0.053026 -0.0423615 0.160508 -0.224034 0.161811 0.0150242
- -0.0623407 -0.0646943 -0.234216 0.351126 -0.364828 0.434633

Determinant

Determinant는 upper of lower triangle에서 대각 성분의 곱으로 표현할 수 있다. 그래서 LU decomposition의 결과로 A행렬이 triangle matrix로 만들어지면 대각성분의 곱을 determinant로 return하도록 했다. 1)lineq1.dat

Determinant: -4.44089e-15

2)lineq2.dat

Determinant: 3836

3)lineq3.dat

Determinant: 16178.4

6. Conclusion

Lineq1.dat는 실제로 determinant가 0으로 역행렬이 존재하지 않는다. Deternimant값을 보면 0에 굉장히 근사한 값으로 표현된다. 그래서 해가 무수히 많거나 없기 때문에 해를 구할 수 없다. 하지만 우리가 사용한 4가지 방법이 모두 해를 구했고, 각자 다른 값을 보여줬다. 즉 역행렬이 존재하지 않을 경우 해를 정확하게 찾지 못한다는 단점이 존재한다.

나머지 경우엔 문제없이 해를 정확하게 찾았다.