



UNIVERSIDADE  
FEDERAL DE  
SERGIPE



DEPARTAMENTO  
DE  
COMPUTAÇÃO

# Arquitetura Xtensa

## Sistemas Embarcados

Bruno Prado

Departamento de Computação / UFS

# Introdução

- ▶ Visão geral
  - ▶ Criada em 1999 pela Tensilica que depois foi comprada pela Cadence Design Systems em 2013
  - ▶ Arquitetura RISC de 32 bits extensível e configurável

# Introdução

- ▶ Visão geral
  - ▶ Criada em 1999 pela Tensilica que depois foi comprada pela Cadence Design Systems em 2013
  - ▶ Arquitetura RISC de 32 bits extensível e configurável
    - ▶ Disponibilizado como código RTL sintetizável (IP)

# Introdução

- ▶ Visão geral
  - ▶ Criada em 1999 pela Tensilica que depois foi comprada pela Cadence Design Systems em 2013
  - ▶ Arquitetura RISC de 32 bits extensível e configurável
    - ▶ Disponibilizado como código RTL sintetizável (IP)
    - ▶ Possibilita que funções ou instruções personalizadas sejam utilizadas de forma nativa no desenvolvimento

# Introdução

- ▶ Visão geral
  - ▶ Criada em 1999 pela Tensilica que depois foi comprada pela Cadence Design Systems em 2013
  - ▶ Arquitetura RISC de 32 bits extensível e configurável
    - ▶ Disponibilizado como código RTL sintetizável (IP)
    - ▶ Possibilita que funções ou instruções personalizadas sejam utilizadas de forma nativa no desenvolvimento
    - ▶ Redução do tempo de projeto

# Introdução

- ▶ Xtensa LX
  - ▶ Arquitetura de 32 bits @ 400 MHz ( $< 76 \mu\text{W}/\text{MHz}$ )
  - ▶ 64 registradores de propósito geral em janela
  - ▶ Personalização através da linguagem *Tensilica Instruction Extension* (TIE) e de formatos de instrução *Flexible Length Instruction Xtension* (FLIX)

# Introdução

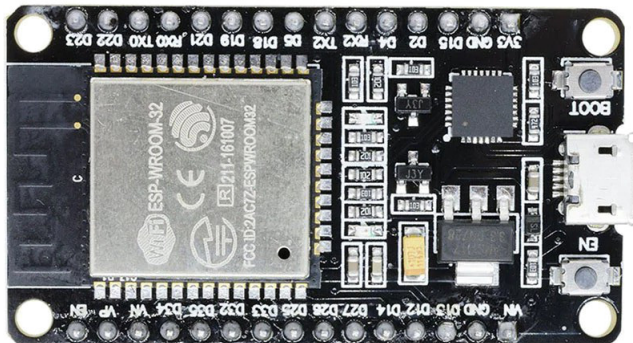
- ▶ Placa de desenvolvimento Espressif ESP8266
  - ▶ Xtensa LX106 de 32 bits @ 80/160 MHz
  - ▶ Custo < US\$ 3
  - ▶ Temperatura de operação entre -40° C e +125° C
  - ▶ Voltagem: 2,5 V até 3,6 V (~ 80 mA)



Fonte: <https://www.espressif.com/en/support/download/documents>

# Introdução

- ▶ Placa de desenvolvimento Espressif ESP32
  - ▶ Dois núcleos Xtensa LX6 de 32 bits @ 80/240 MHz
  - ▶ Custo < US\$ 4
  - ▶ Temperatura de operação entre -40° C e +85° C
  - ▶ Voltagem: 3,0 V até 3,6 V (~ 80 mA)

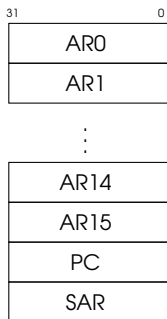


Fonte: <https://www.espressif.com/en/support/download/documents>



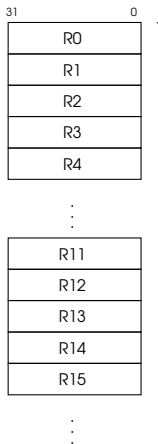
# Registradores

- ▶ 16 registradores de propósito geral visíveis (AR0 - AR15), contador de programa (PC) e quantidade de deslocamentos (SAR) com 32 bits



# Registradores

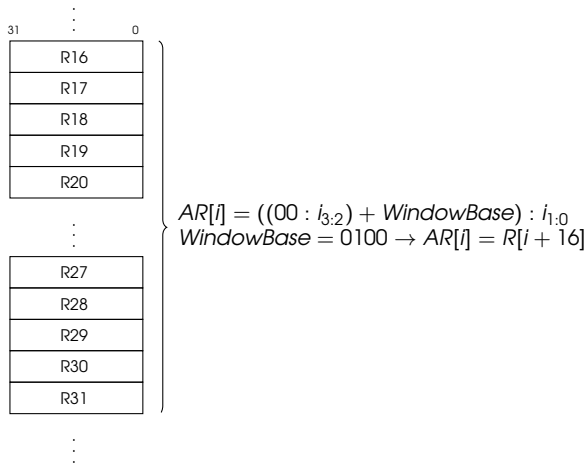
- Janela para rotação dos 64 registradores



$$AR[i] = ((00 : i_{3:2}) + WindowBase) : i_{1:0}$$
$$WindowBase = 0000 \rightarrow AR[i] = R[i]$$

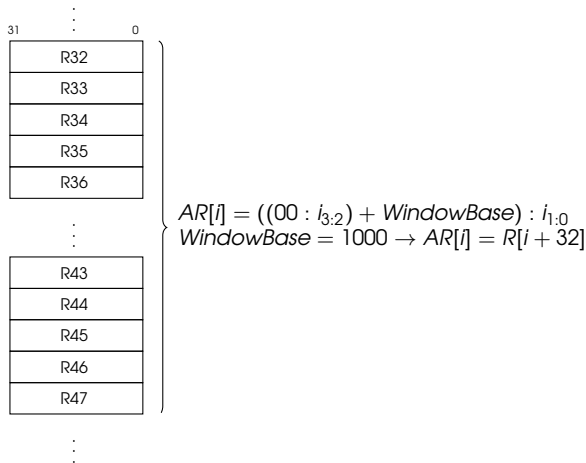
# Registradores

- Janela para rotação dos 64 registradores



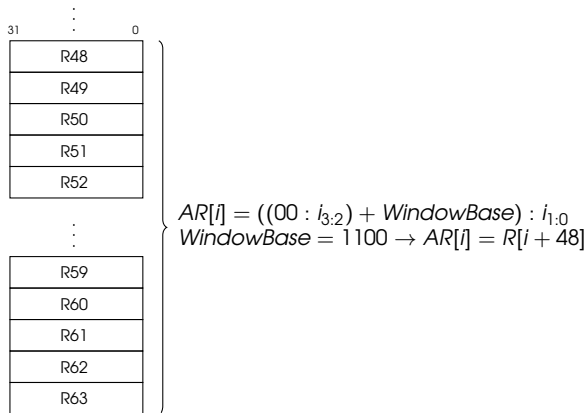
# Registradores

- Janela para rotação dos 64 registradores



# Registradores

- Janela para rotação dos 64 registradores

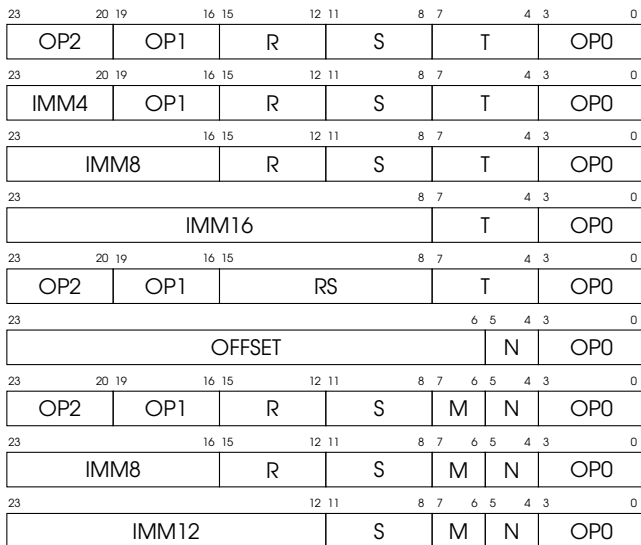


O rotacionamento pode ser automático nas chamadas das subrotinas para preservar o contexto

# Formatos de instruções

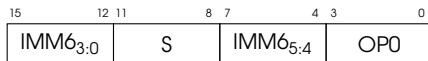
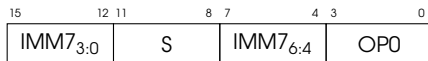
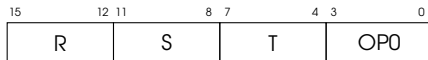
## ► Instruções com 24 bits

### ► RRR, RRI4, RRI8, RI16, RSR, CALL, CALLX, BRI8 e BRI12



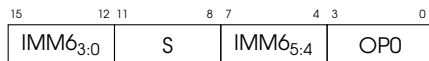
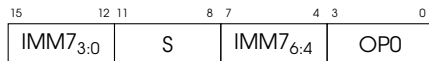
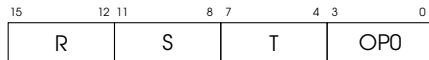
# Formatos de instruções

- ▶ Instruções com 16 bits
  - ▶ RRRN, RI7 e RI6



# Formatos de instruções

- ▶ Instruções com 16 bits
  - ▶ RRRN, RI7 e RI6

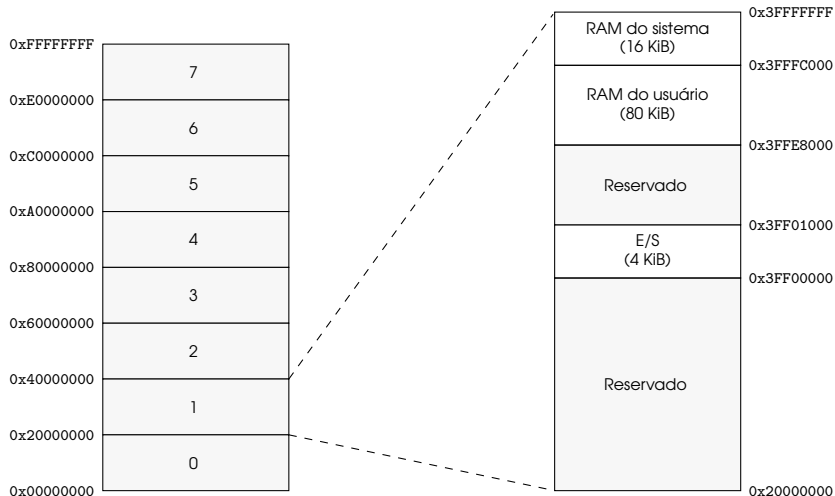


Também é possível a criação de blocos de instruções com 32 ou 64 bits (FLIX) para execução paralela (VLIW)



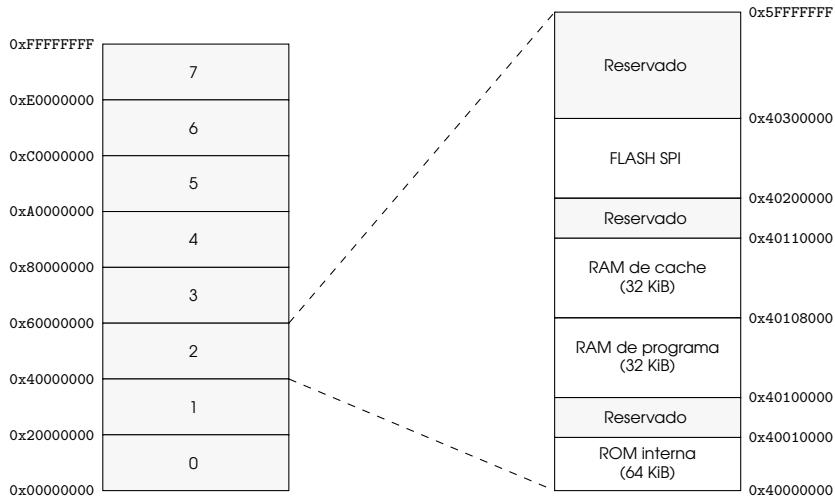
# Mapa de memória

## ► Plataforma ESP8266



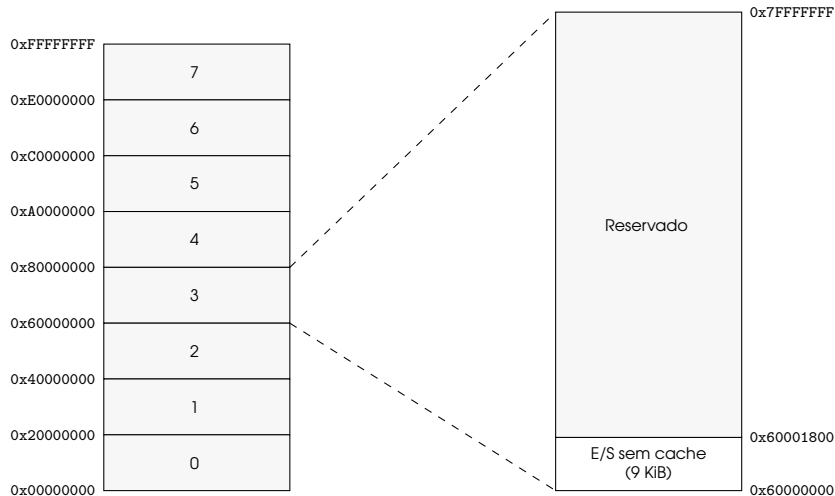
# Mapa de memória

## ► Plataforma ESP8266



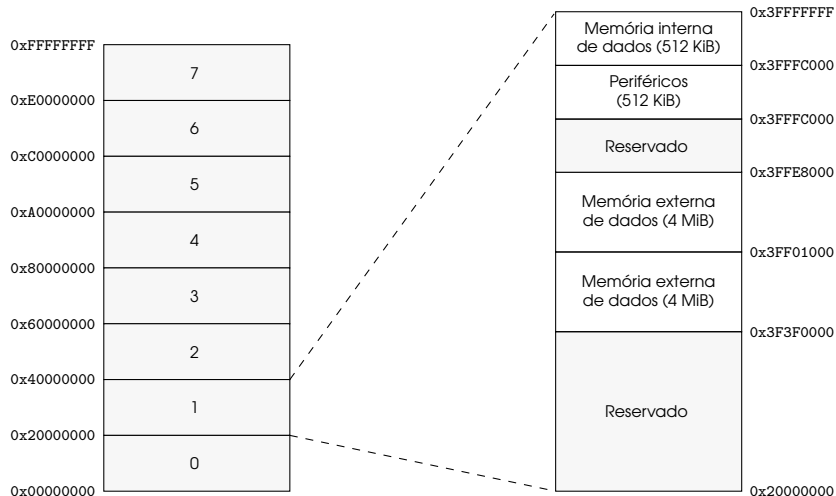
# Mapa de memória

## ► Plataforma ESP8266



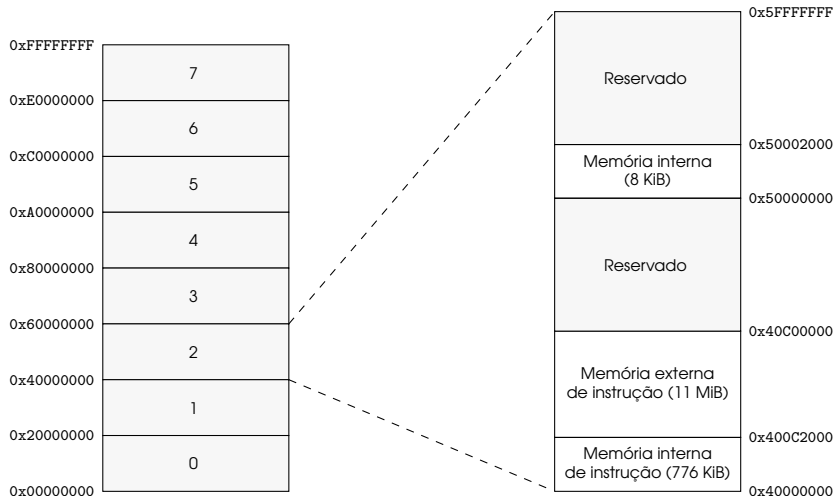
# Mapa de memória

## ► Plataforma ESP32



# Mapa de memória

## ► Plataforma ESP32



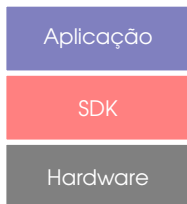
# Software Development Kit (SDK)

- ▶ Sem sistema operacional (non-OS SDK)



# Software Development Kit (SDK)

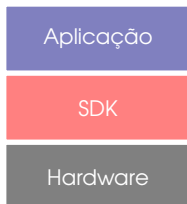
- ▶ Sem sistema operacional (non-OS SDK)



- ▶ Disponibiliza um conjunto de interfaces de programação (API) para controle do hardware, como recepção/transmissão por rede sem fio (Wi-Fi) utilizando a pilha de comunicação TCP/IP

# Software Development Kit (SDK)

- ▶ Sem sistema operacional (non-OS SDK)



- ▶ Disponibiliza um conjunto de interfaces de programação (API) para controle do hardware, como recepção/transmissão por rede sem fio (Wi-Fi) utilizando a pilha de comunicação TCP/IP
- ▶ Reduz a quantidade de memória necessária para o funcionamento do sistema por não usar SO



# Software Development Kit (SDK)

- ▶ Sem sistema operacional (non-OS SDK)

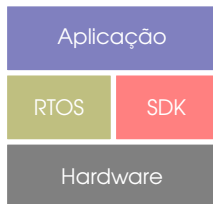


- ▶ Disponibiliza um conjunto de interfaces de programação (API) para controle do hardware, como recepção/transmissão por rede sem fio (Wi-Fi) utilizando a pilha de comunicação TCP/IP
- ▶ Reduz a quantidade de memória necessária para o funcionamento do sistema por não usar SO

[https://www.espressif.com/sites/default/files/documentation/2c-esp8266\\_non\\_os\\_sdk\\_api\\_reference\\_en.pdf](https://www.espressif.com/sites/default/files/documentation/2c-esp8266_non_os_sdk_api_reference_en.pdf)

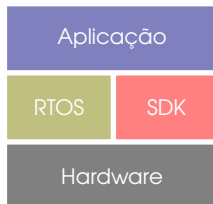
# Software Development Kit (SDK)

- ▶ Com sistema operacional de tempo real (RTOS SDK)



# Software Development Kit (SDK)

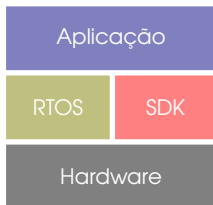
- ▶ Com sistema operacional de tempo real (RTOS SDK)



- ▶ O sistema operacional de tempo real (RTOS) possibilita o escalonamento e preempção de múltiplas tarefas, utilizando interfaces padronizadas para realizar o gerenciamento de memória, de temporização, de mensagens entre tarefas e sincronização

# Software Development Kit (SDK)

- ▶ Com sistema operacional de tempo real (RTOS SDK)



- ▶ O sistema operacional de tempo real (RTOS) possibilita o escalonamento e preempção de múltiplas tarefas, utilizando interfaces padronizadas para realizar o gerenciamento de memória, de temporização, de mensagens entre tarefas e sincronização
- ▶ A utilização do RTOS causa um impacto negativo no tempo de execução e na utilização de memória

# Software Development Kit (SDK)

- ▶ Com sistema operacional de tempo real (RTOS SDK)



- ▶ O sistema operacional de tempo real (RTOS) possibilita o escalonamento e preempção de múltiplas tarefas, utilizando interfaces padronizadas para realizar o gerenciamento de memória, de temporização, de mensagens entre tarefas e sincronização
- ▶ A utilização do RTOS causa um impacto negativo no tempo de execução e na utilização de memória

[https://docs.espressif.com/projects/esp8266-rtos-sdk/en/latest/api-reference/wifi/esp\\_wifi.html](https://docs.espressif.com/projects/esp8266-rtos-sdk/en/latest/api-reference/wifi/esp_wifi.html)

# Desenvolvimento (Non-OS)

## ► Ligando/desligando LED + Busca por redes sem fio

```
1 // Bibliotecas do SDK
2 #include "osapi.h"
3 #include "user_interface.h"
4 // Timer do blink
5 static os_timer_t blink_timer;
6 // Procedimento do blink
7 void ICACHE_FLASH_ATTR blink(void* arg) {
8     // Invertendo valor do pino 2
9     GPIO_OUTPUT_SET(2, !GPIO_INPUT_GET(2));
10 }
... ..
```

# Desenvolvimento (Non-OS)

## ► Ligando/desligando LED + Busca por redes sem fio

```
1 // Bibliotecas do SDK
2 #include "osapi.h"
3 #include "user_interface.h"
4 // Timer do blink
5 static os_timer_t blink_timer;
6 // Procedimento do blink
7 void ICACHE_FLASH_ATTR blink(void* arg) {
8     // Invertendo valor do pino 2
9     GPIO_OUTPUT_SET(2, !GPIO_INPUT_GET(2));
10 }
... ..
```

Armazena a função na RAM  
para otimizar o desempenho

# Desenvolvimento (Non-OS)

## ► Ligando/desligando LED + Busca por redes sem fio

```
1 // Bibliotecas do SDK
2 #include "osapi.h"
...
43 // Procedimento de inicializacao
44 void ICACHE_FLASH_ATTR user_init() {
45     // Iniciando Wi-Fi em modo estacao
46     wifi_set_opmode(STATION_MODE);
47     // Inicializando GPIO
48     gpio_init();
49     // Configurando pinos 2 e 4 como GPIO
50     PIN_FUNC_SELECT(PERIPHS_IO_MUX_GPIO2_U, FUNC_GPIO2);
51     PIN_FUNC_SELECT(PERIPHS_IO_MUX_GPIO4_U, FUNC_GPIO4);
52     // Setando pino 4 como entrada
53     gpio_output_set(0, 0, 0, BIT4);
54     // Ajustando gatilho para nível alto no pino 4
55     gpio_pin_intr_state_set(GPIO_ID_PIN(4),
        GPIO_PIN_INTR_POSEDGE);
...
    ...
}
```



# Desenvolvimento (Non-OS)

## ► Ligando/desligando LED + Busca por redes sem fio

```
1 // Bibliotecas do SDK
2 #include "osapi.h"
...
56 // Associando handler ao pino 4
57 ETS_GPIO_INTR_ATTACH(wifi_scan, NULL);
58 // Habilitando interrupcao
59 ETS_GPIO_INTR_ENABLE();
60 // Desarmando o timer do blink
61 os_timer_disarm(&blink_timer);
62 // Setando o callback do blink com argumento NULL
63 os_timer_setfn(&blink_timer,
64               (os_timer_func_t*)(blink), NULL);
65 // Armando timer para 500 ms com repeticao
66 os_timer_arm(&blink_timer, 500, 1);
67 }
```

# Desenvolvimento (Non-OS)

## ► Ligando/desligando LED + Busca por redes sem fio

```
1 // Bibliotecas do SDK
2 #include "osapi.h"
...
56 // Associando handler ao pino 4
57 ETS_GPIO_INTR_ATTACH(wifi_scan, NULL);
58 // Habilitando interrupcao
59 ETS_GPIO_INTR_ENABLE();
60 // Desarmando o timer do blink
61 os_timer_disarm(&blink_timer);
62 // Setando o callback do blink com argumento NULL
63 os_timer_setfn(&blink_timer,
64               (os_timer_func_t*)(blink), NULL);
65 // Armando timer para 500 ms com repeticao
66 os_timer_arm(&blink_timer, 500, 1);
67 }
```

Associação de funções de *callback*

# Desenvolvimento (Non-OS)

## ► Ligando/desligando LED + Busca por redes sem fio

```
1 // Bibliotecas do SDK
2 #include "osapi.h"
...
29 // Procedimento para escanear redes sem fio
30 void ICACHE_FLASH_ATTR wifi_scan(void* arg) {
31     // Checando status do pino 4
32     if(GPIO_REG_READ(GPIO_STATUS_ADDRESS) & BIT(4)) {
33         // Desabilitando interrupcao no pino 4
34         gpio_pin_intr_state_set(GPIO_ID_PIN(4),
35                                 GPIO_PIN_INTR_DISABLE);
36         // Buscando pontos de acesso
37         wifi_station_scan(NULL, wifi_list);
38     }
39 }
```

# Desenvolvimento (Non-OS)

## ► Ligando/desligando LED + Busca por redes sem fio

```
1 // Bibliotecas do SDK
2 #include "osapi.h"
...
29 // Procedimento para escanear redes sem fio
30 void ICACHE_FLASH_ATTR wifi_scan(void* arg) {
31     // Checando status do pino 4
32     if(GPIO_REG_READ(GPIO_STATUS_ADDRESS) & BIT(4)) {
33         // Desabilitando interrupcao no pino 4
34         gpio_pin_intr_state_set(GPIO_ID_PIN(4),
35                                 GPIO_PIN_INTR_DISABLE);
36         // Buscando pontos de acesso
37         wifi_station_scan(NULL, wifi_list);
38     }
39     ...
40 }
```

Após o escaneamento das redes,  
é chamada a função de *callback* `wifi_list`

# Desenvolvimento (Non-OS)

## ► Ligando/desligando LED + Busca por redes sem fio

```
1 // Bibliotecas do SDK
2 #include "osapi.h"
...
...
37 // Limpando flag de interrupcao no pino 4
38 GPIO_REG_WRITE(GPIO_STATUS_W1TC_ADDRESS,
    GPIO_REG_READ(GPIO_STATUS_ADDRESS) &
    BIT(4));
39 // Habilitando interrupcao no pino 4
40 gpio_pin_intr_state_set(GPIO_ID_PIN(4),
    GPIO_PIN_INTR_POSEDGE);
41 }
42 }
...
...
```

# Desenvolvimento (Non-OS)

## ► Ligando/desligando LED + Busca por redes sem fio

```
1 // Bibliotecas do SDK
2 #include "osapi.h"
3 ...
4 // Procedimento para listar redes sem fio
5 void ICACHE_FLASH_ATTR wifi_list(void* arg, STATUS status) {
6     // Checagem de status
7     if(status == OK) {
8         // Separador de texto
9         os_printf("-----\n");
10        // Iterando na lista
11        struct bss_info* lista = (struct bss_info *) (arg);
12        while(lista != NULL) {
13            // Imprimindo dados da rede sem fio
14            os_printf("%-20s\CANAL\%02u\(%02d)\n",
15                    lista->ssid, lista->channel, lista->rssi);
16            // Busca do proximo elemento da lista
17            lista = STAILQ_NEXT(lista, next);
18        }
19    }
20    // Mensagem de erro
21    else os_printf("Erro\ na\ busca\ por\ redes\ sem\ fio!\n");
22 }
23 ...
```

# Desenvolvimento (RTOS)

## ► Ligando/desligando LED + Busca por redes sem fio

```
1 // Bibliotecas do SDK
2 #include "esp_common.h"
3 #include "gpio.h"
...
71 // Procedimento de inicializacao
72 void user_init() {
73     // Criando tarefa do blink
74     xTaskCreate(blink, "blink", 256, NULL, 2, NULL);
75     // Criando tarefa do wifi
76     xTaskCreate(wifi, "wifi", 256, NULL, 1, NULL);
77 }
```

# Desenvolvimento (RTOS)

## ► Ligando/desligando LED + Busca por redes sem fio

```
1 // Bibliotecas do SDK
2 #include "esp_common.h"
3 #include "gpio.h"
...
71 // Procedimento de inicializacao
72 void user_init() {
73     // Criando tarefa do blink
74     xTaskCreate(blink, "blink", 256, NULL, 2, NULL);
75     // Criando tarefa do wifi
76     xTaskCreate(wifi, "wifi", 256, NULL, 1, NULL);
77 }
```

<https://www.freertos.org/a00125.html>



# Desenvolvimento (RTOS)

## ► Ligando/desligando LED + Busca por redes sem fio

```
1 // Bibliotecas do SDK
2 #include "esp_common.h"
...
3
4 // Tarefa do blink
5 void ICACHE_FLASH_ATTR blink(void* pvParameters) {
6     // Configurando pino 2 como GPIO
7     PIN_FUNC_SELECT(PERIPHS_IO_MUX_GPIO2_U,
8                     FUNC_GPIO2);
9     // Laço infinito
10    while(1) {
11        // Invertendo valor do pino 2
12        GPIO_OUTPUT_SET(2, !GPIO_INPUT_GET(2));
13        // Delay de 500 ms
14        vTaskDelay(500 / portTICK_RATE_MS);
15    }
16    // Finalizando tarefa
17    vTaskDelete(NULL);
18 }
```

# Desenvolvimento (RTOS)

## ► Ligando/desligando LED + Busca por redes sem fio

```
1 // Bibliotecas do SDK
2 #include "esp_common.h"
...
50 // Tarefa do wifi
51 void wifi(void* pvParameters) {
52     // Mensagem da tarefa
53     printf("WIFI_▯START!\n");
54     // Iniciando Wi-Fi em modo estacao
55     wifi_set_opmode(STATION_MODE);
...
64 // Habilitando interrupcao
65 _xt_isr_unmask(1 << ETS_GPIO_INUM);
66 // Mensagem da tarefa
67 printf("WIFI_▯END!\n");
68 // Finalizando tarefa
69 vTaskDelete(NULL);
70 }
```

# Execução

## ► Monitor serial



\$

# Execução

## ► Monitor serial

```
$ miniterm.py /dev/ttyUSB0 76800
```

# Execução

## ► Monitor serial

```
$ miniterm.py /dev/ttyUSB0 76800
--- Miniterm on /dev/ttyUSB0 76800,8,N,1 ---
--- Quit: Ctrl+] | Menu: Ctrl+T | Help: Ctrl+T followed by Ctrl+H ---

ets Jan 8 2013,rst cause:2, boot mode:(3,6)

load 0x40100000, len 31360, room 16
tail 0
checksum 0x22
load 0x3ffe8000, len 2128, room 8
tail 8 checksum 0x58
load 0x3ffe8850, len 624, room 0
tail 0
checksum 0x1d
csum 0x1d
OS SDK ver: 1.5.0-dev(caff253) compiled @ Oct 23 2017 17:42:20
phy ver: 1055_1, pp ver: 10.7

rf cal sector: 1019
```

# Execução

## ► Monitor serial

```
tail 0
checksum 0x22
load 0x3ffe8000, len 2128, room 8
tail 8 checksum 0x58
load 0x3ffe8850, len 624, room 0
tail 0
checksum 0x1d
csum 0x1d
OS SDK ver: 1.5.0-dev(caff253) compiled @ Oct 23 2017 17:42:20
phy ver: 1055_1, pp ver: 10.7

rf cal sector: 1019
tcpip_task_hdl : 3ffef6a0, prio:10,stack:512
idle_task_hdl : 3ffef740,prio:0, stack:384
tim_task_hdl : 3fff1ef8, prio:2,stack:512
mode : sta(80:7d:3a:6e:38:ad)
add if0
WIFI START!
WIFI END!
```

# Execução

## ► Monitor serial

```
checksum 0x22
load 0x3ffe8000, len 2128, room 8
tail 8 checksum 0x58
load 0x3ffe8850, len 624, room 0
tail 0
checksum 0x1d
csum 0x1d
OS SDK ver: 1.5.0-dev(caff253) compiled @ Oct 23 2017 17:42:20
phy ver: 1055_1, pp ver: 10.7

rf cal sector: 1019
tcpip_task_hdl : 3ffef6a0, prio:10,stack:512
idle_task_hdl : 3ffef740,prio:0, stack:384
tim_task_hdl : 3fff1ef8, prio:2,stack:512
mode : sta(80:7d:3a:6e:38:ad)
add if0
WIFI START!
WIFI END!
scandone
```

Interrupção externa (botão pressionado)

# Execução

## ► Monitor serial

```
phy ver: 1055_1, pp ver: 10.7

rf cal sector: 1019
tcpip_task_hdl : 3ffef6a0, prio:10,stack:512
idle_task_hdl : 3ffef740,prio:0, stack:384
tim_task_hdl : 3fff1ef8, prio:2,stack:512
mode : sta(80:7d:3a:6e:38:ad)
add if0
WIFI START!
WIFI END!
scandone

-----
AAA                CANAL 01 (-42)
BBBBBBBBBBBB      CANAL 01 (-90)
CCCCCCCCCCCC      CANAL 05 (-80)
DDDDDDDDDDDDDDDD  CANAL 06 (-91)
EEEEEEEEEEEEEEEE  CANAL 09 (-81)
FFFFFFFFFFFFFFFF    CANAL 09 (-80)
GGGGGGGGGGGG      CANAL 11 (-81)
HHHHHHHHHH        CANAL 11 (-84)
```



# Execução

## ► Monitor serial

```
rf cal sector: 1019
tcpip_task_hdl : 3ffef6a0, prio:10,stack:512
idle_task_hdl : 3ffef740,prio:0, stack:384
tim_task_hdl : 3fff1ef8, prio:2,stack:512
mode : sta(80:7d:3a:6e:38:ad)
add if0
WIFI START!
WIFI END!
scandone

-----
AAA                CANAL 01 (-42)
BBBBBBBBBBBBB      CANAL 01 (-90)
CCCCCCCCCCCCC      CANAL 05 (-80)
DDDDDDDDDDDDDDDD   CANAL 06 (-91)
EEEEEEEEEEEEEE      CANAL 09 (-81)
FFFFFFFFFFFFFFFF     CANAL 09 (-80)
GGGGGGGGGGGGG      CANAL 11 (-81)
HHHHHHHHHHH        CANAL 11 (-84)

--- exit ---
```

# Exercício

- ▶ Estude e reproduza os experimentos vistos nesta aula
  - ▶ Analise os manuais técnicos (*datasheets*) das famílias de microcontroladores ESP8266 e ESP32
  - ▶ Verifique o impacto da utilização do Non-OS versus RTOS em termos de desempenho e de memória
  - ▶ Utilizando os *frameworks* vistos, realize a conexão com uma rede sem fio e crie um servidor que retorna mensagens de texto enviadas com protocolo TCP