D = Interacció directa

I = Interacció via E.I.

Formulables

Funció de posició F = f(p)Molles

Finció de posició

Molles

Finció de partícula-sòlid = Fricció

Director de coulomb

Funció de partícula-sòlid = Fricció

 $F = f(\dot{\rho})$ (frictions)

Amortidors

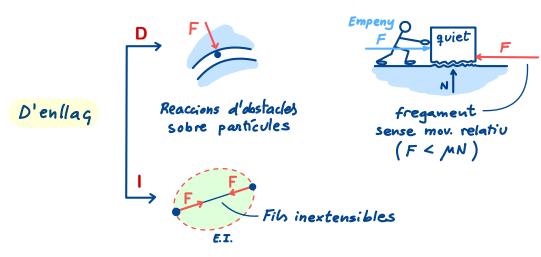
Fig. 1.

Frec viscos

Frec viscos

Frec viscos

No formulables



D'actuació: motors, cilindres hidràulies, ...