# **SDD\_Graphes\_Programmation**

## I/ Représentation d'un graphe en Python

### 1/ Matrice d'adjacence

Dans cette représentation, les sommets du graphe sont supposés être des entiers, notés de 0 à N-1 où N est son nombre de sommets.

On peut donc le traduire par une matrice carrée d'ordre N de booléens :

- True pour la présence d'un voisin,
- False pour l'absence de voisin.

Par défaut, on l'initialise à **False** puis, pour chaque chemin entre deux sommets, on modifie la matrice par une simple affectation à **True** aux coordonnées (s,t).

Un exemple d'initialisation ici :

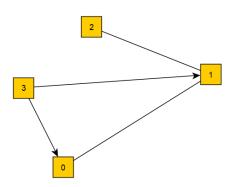
```
# Initialisation de la matrice d'adjacence
ordre_matrice = 10  # Matrice carrée de 10 X 10

# Tout est initialisé à `False` par défaut
adj = [[False for i in range(ordre_matrice)] for j in range(ordre_matrice)]
# Création d'un chemin du sommt 0 au sommet 2
adj[0][2] = True
```

On peut écrire maintenant une classe Graphe :

Voici un exemple de création de graphe :

```
# Création du graphe
graph = Graphe(4)
graph.ajouter_arc(0,1)
graph.ajouter_arc(1,0)
graph.ajouter_arc(1,2)
graph.ajouter_arc(2,1)
graph.ajouter_arc(3,0)
graph.ajouter_arc(3,1)
```



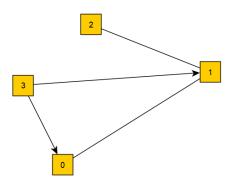
<u>Remarque</u>: on peut introduire un **système d'entiers** si le graphe est pondéré et initialiser la matrice par -1 par exemple si les poids sont positifs.

La **matrice d'adjacence** est une méthode simple pour implémenter mais est gourmande en mémoire : en effet, même si le graphe possède peu d'arcs, il faut le parcourir une ligne en entier pour déterminer les voisins d'un sommet. De plus, on ne peut qu'utiliser des nombres pour les noms des sommets. Un graphe de 1000 sommets induira une matrice d'un million d'éléments par exemple.

### 2/ Dictionnaire d'adjacence

Dans cette représentation, chaque **nœud** est une **clé** d'un dictionnaire et **ses voisins sa valeur** associée, sous forme d'une **liste de nœuds**.

```
# Représentation du graphe sous forme de dictionnaire
dic_adj = {"0":["1"],"1":["0", "2"],"2":["1"],"3":["0", "1"]}
```



On peut écrire maintenant une classe Graphe :

```
class Graphe :
    def __init__(self, ordre) :
        self.adj = {}

def ajouter_sommet(self, s) :
    # Vérification qu'il s'agit d'un nouveau sommet
    if s not in self.adj :
        self.adj[s] = []

def ajouter_arc(self, s1, s2) :
    # Ajout des sommets (si nouveaux)
    self.ajouter_sommet(s1)
    self.ajouter_sommet(s2)
    # Ajout du voisin s2 à s1
    self.adj[s1].append(s2)
```

```
def arc(self, s1, s2) :
    return s2 in self.adj[s1]

# Renvoie tous les sommets
def sommets(self) :
    return self.adj.keys()

# Renvoie les voisins d'un sommet
def voisins(self, s) :
    return self.adj[s]
```

```
# Création du graphe
graphe = Graphe(4)
graphe.ajouter_arc(0,1)
graphe.ajouter_arc(1,0)
graphe.ajouter_arc(2,1)
graphe.ajouter_arc(2,1)
graphe.ajouter_arc(3,0)
graphe.ajouter_arc(3,1)
# Jeu de tests
print(graphe.sommets()) # Attendu : 0,1,2,3
print(graphe.voisins(0)) # Attendu : 1
```

Le **dictionnaire d'adjacence** est une méthode efficace pour représenter des graphes. En effet, les insertions sont d'une complexité constante et celle de la détermination des voisins est égale à leur nombre (on n'est pas obligé de parcourir tous les nœuds. Il n'y a par ailleurs plus la limitation des nombres entiers pour caractériser les nœuds. On préfèrera toutefois utiliser la matrice d'adjacence dans les cas où le graphe est pratiquement complet (place en mémoire).

## II/ Parcours d'un graphe

## 1/ Parcours en profondeur

Le **parcours en profondeur** permet de lister tous les chemins possibles à partir d'un sommet, ceux qui sont traversés sont « marqués », ce qui évite les cycles notamment.

Lorsqu'un chemin a été trouvé (ou déjà vu), on « remonte » au sommet précédent et ainsi de suite.

Voici un exemple, on partira du sommet A:

<u>Sommets vus</u>	<u>Actions menées</u>	<u>Graphe à étudier</u>
A AB	A marqué, on va vers B (on aurait pu aller à D), B marqué, on va vers C,	A
ABC	C marqué, on va vers E,	
ABCE	E marqué, on va vers B,	
<b>ABCE</b> B	B est déjà marqué, chemin fini. On remonte à E,	
ABCE	pas d'autres chemins, on remonte à C,	
ABC	on va vers F,	
ABCF	F marqué, chemin fini. On remonte à C,	
ABC	On vers G,	
ABCG	G marqué, chemin fini. On remonte à C,	
ABC	pas d'autres chemins, on remonte à B,	
AB	pas d'autres chemins, on remonte à A,	
Α	on va vers D,	
AD	D marqué, on va vers E,	
ADE	E déjà vu, chemin fini. On remonte à D,	
AD	pas d'autres chemins, on remonte à A,	
Α	pas d'autres chemins, on remonte à A	
	pas d'autres chemin, parcours terminé.	

Le parcours en profondeur permet de déterminer **l'existence d'un chemin d'un sommet à un autre** : en effet, tous les sommets du graphe ne sont pas forcément atteignables à partir d'un sommet (certains graphes orientés par exemple).

Au niveau de la **programmation**, le principe est celui-ci : « Si un sommet n'est pas marqué, on le marque et on parcourt tous ses voisins de la même façon, sinon, on passe »

#### Voici un exemple:

```
# Création du graphe
# Parcours en profondeur du graphe
                                                                      graphe = Graphe(4)
def parcours_profondeur(graphe, sommets_vus, sommet) :
                                                                      graphe.ajouter_arc(0,1)
    # Cas général : nouveau sommet trouvé
                                                                      graphe.ajouter_arc(1,0)
    if sommet not in sommets vus :
                                                                      graphe.ajouter_arc(1,2)
        # Sommet vu désormais
                                                                      graphe.ajouter_arc(2,1)
        sommets vus.append(sommet)
                                                                      graphe.ajouter_arc(3,0)
        print(sommets vus) # Affiche les sommets vus en temps réel
                                                                       graphe.ajouter_arc(3,1)
        # Parcours des voisins
        for voisin in graphe.voisins(sommet) :
                                                                      # Jeu de test
            parcours_profondeur(graphe, sommets_vus, voisin)
                                                                      sommets_vus = []
                                                                      # Attendu : 0,1,2
                                                                      parcours_profondeur(graphe, sommets_vus,0)
```

#### Remarques:

- le **cas d'arrêt** est inclus dans l'instruction conditionnelle : le sommet ne doit pas être vu, sinon, l'appel récursif ne s'exécute pas.
- On est certain que l'algorithme s'arrête : au bout d'un moment, tous les sommets susceptibles d'être visités le seront.

Voici un autre exemple, à partir d'une **pile** : le fait de « remonter » au sommet précédent lorsque cela est nécessaire revient à dépiler une pile.

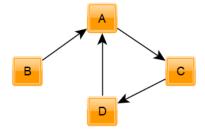
```
# Création du graphe
# Parcours en profondeur du graphe
def parcours_profondeur_pile(graphe, sommets_vus, sommet)
                                                             graphe = Graphe(4)
                                                             graphe.ajouter_arc(0,1)
    # Initilisation de la pile
                                                             graphe.ajouter_arc(1,0)
    pile = Pile()
                                                             graphe.ajouter_arc(1,2)
    pile.empiler(sommet)
                                                             graphe.ajouter_arc(2,1)
                                                             graphe.ajouter_arc(3,0)
    # Boucle classique avec les piles
    while not pile.est vide() :
                                                             graphe.ajouter_arc(3,1)
        sommet = pile.depiler()
                                                             # Jeu de test
        # On passe au sommet précédent si déjà marqué
                                                             sommets_vus = []
        if sommet in sommets vus :
                                                             # Attendu : 0,1,2
            continue
                                                             print(parcours_profondeur_pile(graphe,sommets_vus,0))
        # Sommet désormais marqué
        sommets_vus.append(sommet)
        # On empile les voisins
        for voisin in graphe.voisins(sommet) :
            pile.empiler(voisin)
    return sommets_vus
```

## 2/ Détection de cycles

Le **parcours en profondeur** permet découvrir des **cycles** par le marquage des sommets visités. Cependant, cette condition n'est pas suffisante et un chemin peut être stoppé sans pour autant révéler la présence d'un cycle.

```
Exemple 1: Cas d'un cycle
```

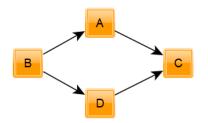
En partant du sommet B (marqué), on va en A (marqué), puis en C (marqué) puis en D (marqué) et en A : comme ce sommet à déjà été marqué, le chemin s'arrête : il y a bien un cycle.



#### Exemple 2: Cas d'un non cycle

En partant du sommet B (marqué), on va en A (marqué) puis en C (marqué). On revient ensuite en A (pas d'autres voisins) puis en B. On part en D (marqué) puis en C mais il a déjà été marqué : il n'y a pourtant

pas de cycles.



Pour y remédier, on va ajouter un **troisième type** au duo marqué / non marqué, à savoir s'il le sommet marqué indique **la fin d'un chemin ou pas**.

On aurait ainsi les trois états suivants :

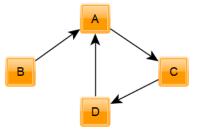
- <u>Etat 0</u>: sommet non marqué.
- Etat 1 : sommet marqué mais chemin non terminé (cycle ?).
- Etat 2 : sommet marqué en fin de chemin.

Au départ, tous les sommets sont à l'état 0.

Que se passe-t-il pour les deux exemples ci-dessus avec ce système ?

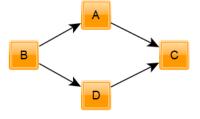
#### Exemple 1 : Cas d'un cycle

Etat initial	A, B, C, D : Etat 0
Sommet de départ, B	B : Etat 1 ; A, C, D : Etat 0
Vers A	A, B : Etat 1 ; C, D : Etat 0
Vers C	A, B, C : Etat 1 ; D : Etat 0
Vers D	A, B, C, D : Etat 1
Vers A	A est à l'état 1 : cycle



#### Exemple 2: Cas d'un non cycle

Etat initial A, B, C, D: Etat 0 Sommet de départ, B B: Etat 1; A, C, D: Etat 0 Vers A A, B: Etat 1; C, D: Etat 0 Vers C A, B, C: Etat 1; D: Etat 0 Chemin terminé, retour en A C: Etat 2; A, B: Etat 1; D: Etat 0 Chemin terminé, retour en B A, C: Etat 2; B: Etat 1; D: Etat 0 Vers D A, C: Etat 2; B, D: Etat 1 Vers C, déjà marqué d'un chemin A, C: Etat 2; B, D: Etat; 1; pas de



Retour en D, pas d'autres chemins Retour en B, pas d'autres chemins

fini

A, C, D : Etat 2 ; B : Etat 1 A, B, C, D : Etat 2

#### Exemple de programme :

```
# Etats des sommets
NON MARQUE, MARQUE, MARQUE FINI = 0, 1, 2
def detection_cycle(graphe, etats, sommet) :
   # Parcours en profondeur
    # Cas d'arrêt (sommet visité)
    if etats[sommet] == 1 : # Cycle
       return True
    elif etats[sommet] == 2 : # Chemin fini
       return False
    # Cas général (nouveau sommet)
        etats[sommet] = 1 # Sommet visité
        for voisin in graphe.voisins(sommet) :
           # 5'il y a un cycle
            if detection_cycle(graphe, etats, voisin)
                return True
        etats[sommet] = 2 # Chemin fini
        return False
                        # Pas de cycle
def test_cycle(graphe) :
    etats = {}
    # Initialisation des sommets à `non marqué`
    for sommet in graphe.sommets() :
       etats[sommet] = 0
    # Recherche de cycle à partir de tous les sommets
    for sommet in graphe.sommets() :
       if detection_cycle(graphe, etats, sommet) :
            return True
  return False
```

```
# Jeu de test
graphe_1 = { "B" : ["A"], "A" : ["C"], "C" : ["D"], "D" : ["A"]}
exemple_1 = Graphe(4)
exemple_1.ajouter_arc("B","A")
exemple_1.ajouter_arc("A","C")
exemple_1.ajouter_arc("C","D")
exemple_1.ajouter_arc("D","A")
print(test_cycle(exemple_1)) # Attendu : True
# Attendu : False
graphe_2 = { "B" : ["A", "D"], "A" : ["C"], "C" : [], "D" : ["C"]}
exemple_2 = Graphe(4)
exemple_2.ajouter_arc("B","A")
exemple_2.ajouter_arc("B","D")
exemple_2.ajouter_arc("A","C")
exemple_2.ajouter_arc("D","C")
print(test_cycle(exemple_2)) # Attendu : False
True
False
```