

Đo nhiệt độ dùng cảm biến DS18B20 với 8051

1. Giới thiệu cảm biến nhiệt độ DS18B20

DS18B20 là cảm biến nhiệt độ kỹ thuật số giao tiếp 1-Wire (1 dây duy nhất), bên trong IC được tích họp sẵn cảm biến nhiệt và bộ chuyển đổi, khối xử lý, giao tiếp 1 wire, bộ nhớ ROM, EEPROM, báo thức nhiệt đô khi đạt ngưỡng...

Thông số của cảm biến:

- Giải đo: -55 đến +125 độ C (sai số 0.5 độ C trong điều kiện -10 to +85 độ C)
- Nguồn cung cấp: 3 5.5V
- Độ phân giải: 9bit, 12bit
- Môi trường làm việc: Mọi môi trường nếu có vỏ bảo vệ tốt.

Cảm biến DS18B20 cho phép bạn kết nối nhiều cảm biến trên một đường dây DATA (DQ) và nó cho phép kết nối ít nhất là 2 dây DQ và GND không cần cấp VCC, lúc này chân VCC nối tắt sang GND, như vậy thì làm sao cấp nguồn được cho cảm biến hoạt động ??? Để cấp nguồn thì cảm biến được thiết kế có thể lấy trực tiếp áp từ dây tín hiệu DQ để duy trì hoạt động (xem mạch trong datasheet).

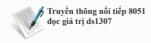
Trong bài này ta chỉ xét xem làm thế nào để giao tiếp được với cảm biến, còn các bạn muốn tìm hiểu kỹ hơn thì vui lòng đọc datasheet gửi kèm trong đính kèm.

2. Sơ đồ chân và các kiểu đóng vỏ:

Chuyên mục

- » Thảo luận chung
- » Hoạt động câu lạc bộ
- » Tâm tình dân kỹ thuật
- » Lĩnh vực khác
- » Lập trình web
- » Trao đổi sửa chữa điện tử
- » MCU 8051, AVR, PIC
- » Phần mềm tin học
- » Điện tử công suất
- » Điện tử dân dụng
- » Điện thanh
- » Học lập trình AVR
- » Học lập trình 8051
- » Lập trình PLC
- » Mô phỏng mạch điện
- » Thiết kế mạch in PCB
- » Cơ khí chế tạo
- » Điện tử cơ bản
- » Nhập môn điện tử
- » Điện tử sáng tạo
- » Tìm mua linh kiện
- » Tin tức sáng tạo
- » Cuộc thi sáng tạo

Bài mới

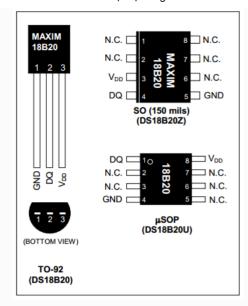




mạch chóp tắt dùng 555



Download tài liệu



3. Lập trình giao tiếp:

```
void delay 18B20(unsigned int ti){//delay us
            while(ti--);
       void Init 18B20(void){ //Khởi tạo cảm biến
            DO = 1:
            delay_18B20(8);
            DO = 0;
            delay 18B20(65);
            DQ = 1;
            delay 18B20(20);
       unsigned char ReadOneChar(void){ //Đọc 1 byte từ IC
            unsigned char i=0;
            unsigned char dat = 0;
            for (i=8;i>0;i--){
                DQ = 0;
                dat>>=1;
                DQ = 1;
                if(DQ)
                dat = 0x80;
                delay_18B20(4);
            return(dat):
        void WriteOneChar(unsigned char dat){ //Ghi một byte vào IC
            unsigned char i=0;
            for (i=8; i>0; i--){
                \mathbf{DQ} = \mathbf{0};
                \overrightarrow{DO} = dat \& 0x01:
                delay_18B20(5);
                DQ = 1;
                dat>>=1;
       void ReadTemperature(void){ //Hàm đọc nhiệt độ lưu vào biến temp
            unsigned char a=0;
            unsigned char b=0;
            //EA=0; //Nếu có ngắt thì cấm ngắt để tránh ảnh hưởng quá trình giao tiếp
            Init 18B20();
            WriteOneChar(0xCC); // Bo qua ROM
            WriteOneChar(0x44);
            delay 18B20(10);
            Init_18B20();
            WriteOneChar(0xCC);
            WriteOneChar(0xBE); //Đọc nhiệt độ
            delay_18B20(10);
            a=ReadOneChar(); //Read temp low value
Download tài liệB=ReadOneChar(); //Read temp high value
                         ⊦a)>>4); //Giá trị nhiệt độ lưu vào biến temp
            //EA=1; //Đọc xong thì cho phép ngắt
       }//End code DS18B20
       4. Mô phỏng giao tiếp với cảm biến
```

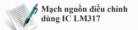


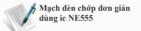
Xem nhiều





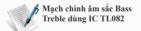


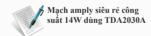


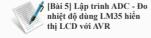










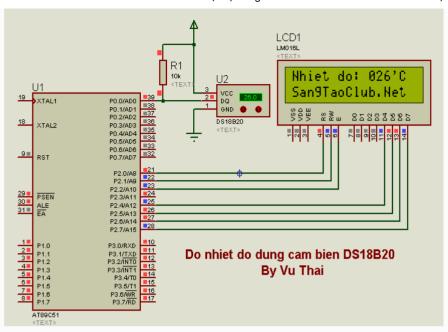


Thống kê

- » Bài viết: 330/330
- » Thành viên: 10.036
- » Dang online: 6
- » Khách hôm nay: 1.439
- » Khách hôm qua: 2.220



» Tổng khách: 14.684.236



* Các bạn tải code đầy đủ và mô phỏng về trong File đính kèm....

Chúc các bạn học tốt...!

Tải về đính kèm:



Do_nhiet_do_DS18B20_8051.zip Kích thước: 517.33 KB

Bạn chưa đăng nhập, không thể viết bình luận!

Bẩm vào đây để Đăng nhập hoặc Đăng ký!

Vũ Văn Thái lúc 17-05-2021, 16:48

@hieu27_02_00: Vòng lặp nhận bit về thôi, mỗi lần lặp là một lần dịch bit sang phải, sau đó đưa chân DQ=1 (8051 input pull up), kiểm tra chân DQ nếu DQ=1 thì dat |= 0x80 (lệnh OR bit), cuối cùng delay để qua vòng lặp bit tiếp theo, đủ 8bit là thoát vòng lặp.

```
hieu27_02_00 lúc 11-05-2021, 16:37
unsigned char ReadOneChar(void){ //Đọc 1 byte từ IC
unsigned char i=0;
unsigned char dat = 0;
for (i=8;i>0;i--){
    DQ = 0;
    dat>>=1;
    DQ = 1;
    if(DQ)
    dat |= 0x80;
    delay_18B20(4);
}
return(dat);
Ö PHÂN NÀY EM CHƯA HIỀU LÂM A CÓ THỂ GIẢI THÍCH GIUPSEM VỚI A
```

```
huy195 lúc 02-10-2017, 15:21

unsigned char ReadOneChar(void){ //Đọc 1 byte từ IC

unsigned char i=0;

unsigned char dat = 0;

for (i=8;i>0;i--){

DQ = 0;

dat>>=1;

DQ = 1;

if(DQ)

dat |= 0x80;

delay_18B20(4);

}

return(dat);

Download tài diệthần này e chưa hiểu lắm,mong a giải thích dùm em
```

trantrunghieuvt1995 lúc 03-05-2017, 22:40 Cho mình hỏi là sao file mô phỏng của bạn mình mở k được vậy?



```
bthanhkha lúc 22-04-2017, 00:08
          Anh Thái cho e nhờ chút ak! giờ em muốn thêm nhiệt đột vào mạch này thì làm thế nào ak? kính
          mong anh trợ giúp
          CODE đây ak!
          #include<reg52.h>
          sbit DATA1 = P3^0;
          sbit SCK1 = P3^1:
          sbit LACH1 = P3^2;
          sbit set=P3^4;
          sbit up=P3^5;
          sbit down=P3^6;
          unsigned char hour, minute, second,c;
          unsigned char ma[]=\{0xc0,0xf9,0xa4,0xb0,0x99,0x92,0x82,0xf8,0x80,0x90\};
          unsigned char kt=0,a=0,i,k,x=0;
          bit set0=1,set1=1,up1=1,up0=1,down0=1,down1=1;
          sbit SCL = P1^0;
          sbit SDA = P1^1;
          void delay(){
          unsigned char i;
          for (i = 0; i < 4; i++){};
          void SCL_high(){
          SCL = 1;
          delay();
          void SCL low(){
          SCL = 0;
          delay();
          void I2C_Start(){
          SDA = 1;
          SCL = 1;
          SDA = 0;
          delay();
          SCL = 0;
          SDA = 1;
           void I2C_Stop(){
          SDA = 0:
          SCL_high();
          SDA = 1;
          bit I2C_Write(unsigned char dat){
          unsigned char i;
          bit outbit;
          for (i = 1; i \le 8; i++){
          outbit=dat&0x80;
          SDA = outbit;
          dat = dat \ll 1;
          SCL high();
          SCL_low();
          SDA = 1;
          SCL_high();
          outbit = SDA;
          SCL low();
          return(outbit);
          unsigned char I2C Read(bit ack){
          unsigned char i, dat;
          bit inbit;
Download tài liệu = 0;
          SCL_high();
          inbit = SDA;
          dat = dat \ll 1;
          dat = dat | inbit;
          SCL_low();
```

```
if (ack) SDA = 0;
            else SDA = 1;
            SCL_high();
            SCL = 0;

SDA = 1;
            delay();
            return(dat);
            void rtc_write(unsigned char add, unsigned char dat){
            I2C Start();
            12C_Write(0xd0);
12C_Write(add);
12C_Write(((dat/10)<<4)|(dat ));
            I2C_Stop();
            unsigned char rtc_read(unsigned char add){
            unsigned char dat;
            I2C_Start();
            I2C_Write(0xd0);
            I2C_Write(add);
I2C_Start();
            I2C Write(0xd1);
            dat = I2C_Read(0);
I2C_Stop();
            dat = (dat & 0x0f) + (dat>>4)*10;
            return (dat);
            void writeds() {
rtc_write(0x00, second);
            rtc write(0x01, minute);
            rtc write(0x02, hour);
            void readds()
            if(kt==0)
            if(a==1)
            {writeds();a=0;
            second = rtc_read(0x00);
            minute = rtc_read(0x01);
            hour = rtc_read(0x02);
            void hienthi(unsigned char x)
            unsigned int i,temp;
            for(i=0;i<8;i++)
            temp=x;
            temp=temp&0x80;
            if(temp==0x80)
DATA1=1;
            else
            DATA1=0;
            x*=2;
            SCK1=0;
            SCK1=1;
            void quetled()
            if(kt==0)
            hienthi(ma[second ]);
            hienthi(ma[second/10]);
            hienthi(ma[minute ]);
            hienthi(ma[minute/10]);
Download taihianthi(ma[hour ]);
            LACIII-0,
LACH1=1;
            if(kt=1)
```

```
hienthi(0xff);
          hienthi(0xff);
          hienthi(0xff);
          hienthi(0xff);
          hienthi(ma[hour]);
hienthi(ma[hour/10]);
          LACH1=0;
          LACH1=1;
          if(kt==2)
          hienthi(0xff);
          hienthi(0xff);
          hienthi(ma[minute ]);
          hienthi(ma[minute/10]);
          hienthi(0xff);
          hienthi(0xff);
          LACH1=0;
          LACH1=1;
          if(kt=3)
          hienthi(ma[second ]);
          hienthi(ma[second/10]);
          hienthi(0xff);
          hienthi(0xff);
          hienthi(0xff);
          hienthi(0xff);
          LACH1=0;
          LACH1=1;
          void ktphim()
          set0=set1;set1=set;
          if((set0==1)&&(set1==0))
            kt++:
            if(kt>3)kt=0;
          switch(kt)
            case 0:break;
            case 1:
               up0=up1;up1=up; a=1;
               if((up0==1)&&(up1==0))
                hour++;
                   if(hour>23)hour=0;
              down0=down1;down1=down;
              if((down0==1)&&(down1==0))
                hour--;
                   if(hour==-1)
                   hour=23;
              break;
            case 2:
              up0=up1;up1=up; a=1;
              if((up0=1)&&(up1==0))
                minute++;
                 if(minute>59)
                 minute=0;
              down0=down1;down1=down;
              if((down0==1)&&(down1==0))
                minute--:
                 if(minute==-1)
                 minute=59;
Download tài liệu }
            case 3:
              up0=up1;up1=up;a=1;
```

```
if((up0==1)&&(up1==0))
    second++;
       if(second>59)
       second++:
    down0=down1;down1=down;
   if((down0==1)&&(down1==0))
    second=0;
   break;
void main()
  I2C_Start();
  I2C_Write(0xD0);
  I2C_Write(0x07);
I2C_Write(0x10);
  I2C_Stop();
   while(1)
ktphim();
readds();
quetled();
tuanan lúc 04-03-2016, 11:34
Khong thay file tai o dau!
        Vũ Văn Thái lúc 04-03-2016, 13:02
        Ngay trên chỗ bạn viết bình luận 🕮
notail lúc 14-08-2015, 21:56
bạn có thể giải thích hộ mình đoạn này được ko?
for (i=8;i>0;i--)
         DQ = 0;
         dat >>=1;
         DQ = 1;
         if(DQ)
         dat = 0x80;
         delay_18B20(4);
        notail lúc 16-08-2015, 20:30
        mình hiểu rồi 😬
Vũ Văn Thái lúc 13-07-2015, 19:13
uk nhưng phải xử lý nó thì mới hiển thị được vì nó là số sau dấu phẩy
hoangtruonghl lúc 13-07-2015, 13:10
Vậy giờ muốn lấy cả phần thập phân thì bỏ đoạn >>4 đi phải ko bạn?
Vũ Văn Thái lúc 25-03-2015, 06:26
Do cảm biến của ta có độ phân giải 12bit mà ta lại chỉ cần 8bit lưu vào biến temp tức ta bỏ giá trị thập
phân đi chỉ lấy phần nguyên, b*256 a là tính gộp 2 thanh ghi 8bit lại thành kiểu 16bit, tiếp đó dịch
phải 4bit để lấy 8bit cao, bỏ 4bit thấp của 12bit dữ liệu, thì ta sẽ được giá trị nhiệt độ nguyên.
        trungex lúc 02-04-2015, 16:20
        tks a 떝
                                                                               Trang 1/2: 1 2 Sau
```

Download tài liêu







Thông tin club

Download tài liệu

n đã tham gia câu lạc bộ sáng tạo!

Mod vuthai

Hôm nay là sinh nhật của rbsoc61, xibui1101, jonnykhoa, machthevan, trungplus2011, tranphihung 94, hoanghaiby, minhkute242, 0902240293, cldemon, nhok2402, hocdien123, tranconglich, liemtd_94, congtao_96, ← Gửi tin nhắn chúc mừng Múi giờ: UTC+07:00 - Asia/Ho Chi Minh ***** IP của bạn: 113.168. 100.216 ***** Status: Cache Update thành công!

Xem thêm bài viết »



© 2013-2023 SangTaoClub.Net - Tất cả giữ toàn quyền. Giới thiệu - Điều khoản - Chính sách bảo mật - Gửi phản hồi

Download tài liệu



