

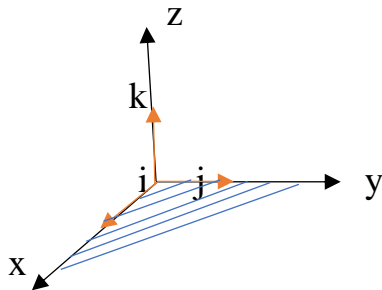
Занятие 5. Линейные операторы в пространстве геометрических векторов. Переход к другому базису.

Задача 1.

Линейный оператор \hat{A} – проекция на плоскость XOZ в пространстве V_3 .

- Найти матрицу линейного оператора \hat{A} в базисе $\{\vec{i}, \vec{j}, \vec{k}\}$.
- Найти образ вектора $\vec{a} = (1, 2, 3)$
- Найти ядро и образ оператора \hat{A} .
- Является ли оператор \hat{A} обратимым? Если да, описать его действие.

Решение.



Подействуем линейным оператором на базисные векторы $\{\vec{i}, \vec{j}, \vec{k}\}$.

$$\hat{A}\vec{i} = \vec{i} = (1, 0, 0),$$

$$\hat{A}\vec{j} = \vec{j} = (0, 0, 0),$$

$$\hat{A}\vec{k} = \vec{0} = (0, 0, 1).$$

- Запишем матрицу \hat{A} . Вспомним, что координаты образов базисных векторов надо записать по столбцам:

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

- Найдите образ вектора $\vec{a} = (1, 2, 3)$:

$$\vec{y} = \hat{A}\vec{x} \Rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 3 \end{pmatrix}.$$

с) Из геометрических соображений видно, что под действием линейного оператора в $\vec{0}$ переходят все векторы, параллельные оси OY , следовательно,

$$\text{Ker } \hat{A} = \{\alpha \vec{j}\}, \text{Im } \hat{A} = \{\beta \vec{i} + \gamma \vec{k}\} = V_2, \text{Defect } \hat{A} = 1, \text{Rang } \hat{A} = 2.$$

д) По всем трем критериям линейный оператор необратим:

$$1) \det A = 0; 2) \text{Im } \hat{A} \neq V_3; 3) \text{Ker } \hat{A} \neq \{\vec{0}\}.$$

Достаточно применить только один критерий

Задача 2.

\hat{A} - поворот вокруг оси OZ на угол 90° против часовой стрелки пространстве V_3

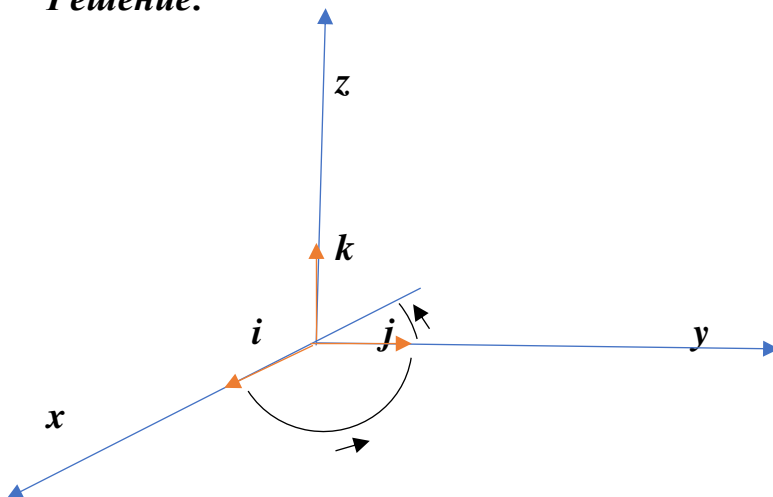
а) Найти матрицу линейного оператора \hat{A} в базисе $\{\vec{i}, \vec{j}, \vec{k}\}$.

б) Найти образ вектора $\vec{a} = (1, 2, 3)$

с) Найти ядро и образ оператора \hat{A} .

д) Является ли оператор \hat{A} обратимым? Если да, описать его действие.

Решение:



Подействуем линейным оператором на базисные векторы $\{\vec{i}, \vec{j}, \vec{k}\}$.

$$\hat{A}\vec{i} = \vec{j} = (0, 1, 0)$$

$$\hat{A}\vec{j} = -\vec{i} = (-1, 0, 0)$$

$$\hat{A}\vec{k} = \vec{k} = (0, 0, 1)$$

а) Запишем матрицу \hat{A} . Вспомним, что координаты образов базисных векторов надо записать по столбцам.

$$A = \begin{pmatrix} 0 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

b) Найдем образ вектора $\vec{a} = (1, 2, 3)$:

$$\vec{y} = \hat{A}\vec{x} \Rightarrow \begin{pmatrix} 0 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \\ 3 \end{pmatrix}$$

c) Из геометрических соображений видно, что под действием линейного оператора $\vec{0}$ переходит только $\vec{0}$, следовательно, $\text{Ker } \hat{A} = \{\vec{0}\}$. Тогда образом \hat{A} является все пространство V_3 .

$\text{Im } \hat{A} = V_3$. Данные выводы подтверждаются тем фактом, что $\text{rang } A = 3$.

d) По всем трем критериям линейный оператор обратим:

1) $\det A \neq 0$; 2) $\text{Im } \hat{A} = V_3$; 3) $\text{Ker } \hat{A} = \{\vec{0}\}$.

Достаточно применить только один критерий.

\hat{A}^{-1} – поворот вокруг оси OZ на угол 90° по часовой стрелке.

Задача 3.

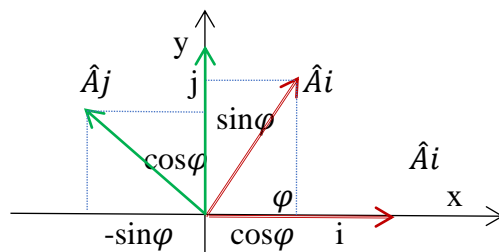
$\hat{A}: V_2 \rightarrow V_2$ – оператор поворота на угол $\frac{\pi}{3}$ против часовой стрелки;

a) Найти матрицу линейного оператора \hat{A} в базисе $\{\vec{i}, \vec{j}\}$.

b) Найти образ вектора $\vec{a} = (1, 2)$

c) Найти ядро и образ оператора \hat{A} .

d) Является ли оператор \hat{A} обратимым? Если да, описать его действие.



$$\hat{A}\vec{i} = \cos \frac{\pi}{3} \vec{i} + \sin \frac{\pi}{3} \vec{j} = \left(\frac{1}{2}, \frac{\sqrt{3}}{2} \right)$$

$$\hat{A}\vec{j} = -\sin \frac{\pi}{3} \vec{i} + \cos \frac{\pi}{3} \vec{j} = \left(-\frac{\sqrt{3}}{2}, \frac{1}{2} \right)$$

$$\text{a) } A = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} & -\frac{\sqrt{3}}{2} \\ \frac{\sqrt{3}}{2} & \frac{1}{2} \end{pmatrix}$$

б) Найдите образ вектора $\vec{a} = (1, 2)$:

$$\vec{y} = \hat{A}\vec{x} = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} & -\frac{\sqrt{3}}{2} \\ \frac{\sqrt{3}}{2} & \frac{1}{2} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} - \sqrt{3} \\ \frac{\sqrt{3}}{2} + 1 \end{pmatrix}$$

с) Из геометрических соображений видно, что под действием линейного оператора в $\vec{0}$ переходит только $\vec{0}$, следовательно, $\text{Ker } \hat{A} = \{\vec{0}\}$. Тогда образом \hat{A} является все пространство V_2 .

$\text{Im } \hat{A} = V_2$. Данные выводы подтверждаются тем фактом, что $\text{rang } A = 2$.

д) По всем трем критериям линейный оператор обратим:

1) $\det A \neq 0$; 2) $\text{Im } \hat{A} = V_2$; 3) $\text{Ker } \hat{A} = \{\vec{0}\}$.

Достаточно применить только один критерий

\hat{A}^{-1} – поворот вокруг на угол $\frac{\pi}{3}$ по часовой стрелке.

Задача 4. В пространстве V_3 отражение \hat{A} задано формулой

$$\hat{A}(\vec{x}) = [\vec{x}, \vec{a}], \text{ (векторное произведение), где } \vec{a} = (1, 1, 1)$$

а) Доказать, что \hat{A} – линейный оператор;

б) Найти матрицу линейного оператора \hat{A} в базисе $\{\vec{i}, \vec{j}, \vec{k}\}$.

с) Найти образ вектора $\vec{a} = (1, 2, 3)$

д) Найти ядро и образ оператора \hat{A} .

е) Является ли оператор \hat{A} обратимым? Если да, описать его действие.

Решение:

$$\text{а) } \hat{A}(\vec{x} + \vec{y}) = [\vec{x} + \vec{y}, \vec{a}] = [\vec{x}, \vec{a}] + [\vec{y}, \vec{a}] = \hat{A}(\vec{x}) + \hat{A}(\vec{y})$$

$$\hat{A}(\alpha \vec{x}) = [\alpha \vec{x}, \vec{a}] = \alpha [\vec{x}, \vec{a}] = \alpha \hat{A}(\vec{x})$$

Свойства линейности выполняется, следовательно \hat{A} – линейный оператор.

$$б) \hat{A}\vec{i} = [\vec{i}, \vec{a}] = \begin{vmatrix} i & j & k \\ 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \end{vmatrix} = -j+k=(0, -1, 1)$$

$$\hat{A}\vec{j} = [\vec{j}, \vec{a}] = \begin{vmatrix} i & j & k \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \end{vmatrix} = i-k = (1, 0, -1)$$

$$\hat{A}\vec{k} = [\vec{k}, \vec{a}] = \begin{vmatrix} i & j & k \\ 0 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{vmatrix} = -i+j = (-1, 1, 0)$$

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & -1 \\ -1 & 0 & 1 \\ 1 & -1 & 0 \end{pmatrix}.$$

с) Найдем образ вектора $\vec{a} = (1,2,3)$:

$$\vec{y} = \hat{A}\vec{x} \Rightarrow \begin{pmatrix} 0 & 1 & -1 \\ -1 & 0 & 1 \\ 1 & -1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix}$$

d) $\text{Ker } \hat{A} = \{\beta \vec{a}\}$ – векторы, коллинеарные \vec{a} , (следует из свойств векторного произведения)

$\text{Im } \hat{A}$ – векторы, перпендикулярные \vec{a} (плоскость, для которой \vec{a} – нормаль)

$$\text{Defect } \hat{A} = 1, \text{Rang } \hat{A} = 2.$$

е) По всем трем критериям линейный оператор необратим:

1) $\det A = 0$; 2) $\text{Im } \hat{A} \neq V_3$; 3) $\text{Ker } \hat{A} \neq \{\vec{0}\}$.

Разбор задач типового расчета

Задача 2.5. Линейный оператор \hat{A} в базисе $\{\vec{e}_1, \vec{e}_2, \vec{e}_3\}$ задан матрицей A . Найти матрицу оператора \hat{A} в базисе $\{\vec{f}_1, \vec{f}_2, \vec{f}_3\}$.

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & -2 \\ -1 & 2 & 0 \end{pmatrix}, \quad \vec{f}_1 = \vec{e}_1 + \vec{e}_2 + 2\vec{e}_3, \quad \vec{f}_2 = 2\vec{e}_1 - \vec{e}_2, \quad \vec{f}_3 = -\vec{e}_1 + \vec{e}_2 + \vec{e}_3.$$

- 1) Запишем матрицу перехода от старого базиса $\{\vec{e}_1, \vec{e}_2, \vec{e}_3\}$ к новому $\{\vec{f}_1, \vec{f}_2, \vec{f}_3\}$. Для этого выпишем по столбцам координаты нового базиса в старом

$$\vec{f}_1 = (1, 1, 2), \vec{f}_2 = (2, -1, 0), \vec{f}_3 = (-1, 1, 1): \quad P = \begin{pmatrix} 1 & 2 & -1 \\ 1 & -1 & 1 \\ 2 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

- 2) Найдем матрицу, обратную к P :

$$P^{-1} = - \begin{pmatrix} -1 & -2 & 1 \\ 1 & 3 & -2 \\ 2 & 4 & -3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 2 & -1 \\ -1 & -3 & 2 \\ -2 & -4 & 3 \end{pmatrix}.$$

Сделаем проверку: $P \cdot P^{-1} = E$ (единичная матрица).

- 3) Применим формулу преобразования матрицы линейного оператора при замене базиса: $A_2 = P^{-1} A_1 P$ (теорема 3), где $A_1 = A$.

$$\begin{aligned} A_2 &= \begin{pmatrix} 1 & 2 & -1 \\ -1 & -3 & 2 \\ -2 & -4 & 3 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 2 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & -2 \\ -1 & 2 & 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & 2 & -1 \\ 1 & -1 & 1 \\ 2 & 0 & 1 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} -7 & 6 & -8 \\ 11 & -9 & 12 \\ 15 & -16 & 19 \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

$$\text{Ответ: } A_2 = \begin{pmatrix} -7 & 6 & -8 \\ 11 & -9 & 12 \\ 15 & -16 & 19 \end{pmatrix}.$$

Домашнее задание :

- 1) Типовой расчет : задача 2.5;
- 2) Линейный оператор \hat{A} – проекция на ось ОХ в пространстве V_3 .
 - а) Найти матрицу линейного оператора \hat{A} в базисе $\{\vec{i}, \vec{j}, \vec{k}\}$.
 - б) Найти образ вектора $\vec{a} = (1, 2, 3)$
 - в) Найти ядро и образ оператора \hat{A} .
 - д) Является ли оператор \hat{A} обратимым? Если да, описать его действие.
- 3) Линейный оператор \hat{A} – зеркальное отражение относительно плоскости ХОZ в пространстве V_3 .
 - а) Найти матрицу линейного оператора \hat{A} в базисе $\{\vec{i}, \vec{j}, \vec{k}\}$.

- b) Найти образ вектора $\vec{a} = (1, 2, 3)$
- c) Найти ядро и образ оператора \hat{A} .
- d) Является ли оператор \hat{A} обратимым? Если да, описать его действие.

4) Линейный оператор \hat{A} – гомотетия с коэффициентом $k=3$, $\hat{A}(\vec{x}) = 3\vec{x}$, в пространстве V_3 .

- a) Найти матрицу линейного оператора \hat{A} в базисе $\{\vec{i}, \vec{j}, \vec{k}\}$.
- b) Найти образ вектора $\vec{a} = (1, 2, 3)$
- c) Найти ядро и образ оператора \hat{A} .
- d) Является ли оператор \hat{A} обратимым? Если да, описать его действие.