## ДИСЦИПЛИНА Радиотехнические цепи и сигналы часть 1

полное название дисциплины без аббревиатуры

# ИНСТИТУТ Радиотехнических и телекоммуникационных систем

### КАФЕДРА радиоволновых процессов и технологий

полное название кафедры

#### ГРУППА/Ы РРБО-1-3-18; РССО-1-3-18

номер групп/ы, для которых предназначены материалы

# ВИД УЧЕБНОГО

#### Лекция №10

МАТЕРИАЛА

лекция; материал к практическим занятиям; контрольно-измерительные материалы к практическим занятиям; руководство к КР/КП, практикам

## ПРЕПОДАВАТЕЛЬ

## Исаков Владимир Николаевич

фамилия, имя, отчество

#### CEMECTP

указать номер семестра обучения

### Лекция 10

## Линейные радиотехнические цепи

## 1. Понятие линейной цепи

Линейной называется электрическая цепь, которая состоит из линейных элементов. Линейными элементами являются:

- 1. Сопротивление с линейной вольтамперной характеристикой;
- 2. Ёмкость с линейной кулон-вольтной характеристикой;
- 3. Индуктивность с линейной вебер-амперной характеристикой.

Линейные элементы описываются линейными алгебраическими или дифференциальными уравнениями, поэтому в результате составления уравнений линейной цепи на основе законов Кирхгофа получается система линейных дифференциальных уравнений, которая, как известно, может быть сведена к одному дифференциальному уравнению. Поэтому линейную цепь можно определить и как цепь, описываемую линейным дифференциальным уравнением (ЛДУ). В общем случае ЛДУ цепи имеет вид:

$$a_N u_{\rm BX}^{(N)}(t) + a_{N-1} u_{\rm BX}^{(N-1)}(t) + ... + a_1 u_{\rm BX}'(t) + a_0 u_{\rm BX}(t) = \\ = b_N u_{\rm BMX}^{(N)}(t) + b_{N-1} u_{\rm BMX}^{(N-1)}(t) + ... + b_1 u_{\rm BMX}'(t) + b_0 u_{\rm BMX}(t) \,,$$
 где  $\left\{a_n\right\}_{n=0}^N$ ,  $\left\{b_n\right\}_{n=0}^N$  - коэффициенты ЛДУ, которые определяются структурой цепи и параметрами её элементов,  $N$  - порядок цепи.

Нетрудно показать, что для цепи, описываемой линейным дифференциальным уравнением, выполняется принцип суперпозиции: реакция цепи на линейную комбинацию сигналов есть такая же линейная комбинация из отдельных её реакций на каждый из сигналов.

# 2. Линейный оператор цепи. Временные характеристики цепи

Математически выполнение принципа суперпозиции позволяет поставить в соответствие линейной цепи линейный оператор, который отображает множество входных сигналов на множество выходных:

$$\begin{split} u_{\text{вых}}(t) &= T \left\{ u_{\text{вх}}(t) \right\}, \\ T \left\{ k_1 u_{\text{вх}1}(t) + k_2 u_{\text{вх}2}(t) \right\} &= k_1 T \left\{ u_{\text{вх}1}(t) \right\} + k_2 T \left\{ u_{\text{вх}2}(t) \right\}, \ k_{1,2} \in \mathbb{C} \,. \end{split}$$

Найдём структуру этого оператора. Будем рассматривать такие

 $u_{\rm BX}(t)$ , что  $u_{\rm BX}(t<0)=0$ , а цепь на момент времени t=0 находится при нулевых независимых начальных условиях, то есть воздействие на линейную цепь рассматривается не ранее момента времени t=0, а запас энергии в её энергоёмких элементах (ёмкостях, индуктивностях) отсутствует. Представим сигнал на входе линейной цепи в виде

$$u_{\rm BX}(t) = \int_{0}^{+\infty} u_{\rm BX}(t')\delta(t-t')dt',$$

тогда

$$\begin{split} u_{\text{BMX}}(t) &= T \left\{ u_{\text{BX}}(t) \right\} = T_t \left\{ \int_0^{+\infty} u_{\text{BX}}(t') \delta(t - t') dt' \right\} = \\ &= \int_0^{+\infty} u_{\text{BX}}(t') T_t \left\{ \delta(t - t') \right\} dt' = \int_0^{+\infty} u_{\text{BX}}(t') h(t - t') dt' = u_{\text{BX}} * h(t) \,, \end{split}$$

где  $h(t) = T\{\delta(t)\}$  - реакция линейной цепи на  $\delta$  - импульс при нулевых независимых начальных условиях, называемая импульсной характеристикой линейной цепи (ИХ). Импульсной характеристике обычно приписывают размерность  $[c^{-1}]$ .

Полученная формула называется формулой Дюамеля. Сигнал на выходе линейной цепи может быть найден как свёртка сигнала на её входе и импульсной характеристики. Линейный оператор линейной цепи, таким образом, является оператором свёртки.

Переходной характеристикой линейной цепи (ПХ) называется её отклик на единичный скачок при нулевых независимых начальных условиях:

$$g(t) = T\{\sigma(t)\}.$$

ПХ безразмерна. ИХ и ПХ между собой взаимосвязаны:

$$h(t) = T\left\{\delta(t)\right\} = T\left\{\frac{d\sigma(t)}{dt}\right\} = \frac{d}{dt}T\left\{\sigma(t)\right\} = \frac{dg(t)}{dt}.$$

Поскольку ИХ и ПХ являются реакциями линейной цепи на воздействия в момент времени t=0, то

$$h(t)\big|_{t<0} = 0; \ g(t)\big|_{t<0} = 0.$$

Эти условия называются условиями физической реализуемости

линейной цепи и выражают принцип причинности в теории цепей.

Различают линейные цепи с постоянными и переменными параметрами. Мы в дальнейшем рассматриваем линейные цепи с постоянными параметрами. В линейной цепи с постоянными параметрами параметры элементов не зависят от времени, коэффициенты ЛДУ постоянны.

# 3. Принцип транспозиции. Частотные характеристики цепи

Рассмотрим стационарный режим при воздействии на линейную цепь с убывающей импульсной характеристикой  $\lim_{t \to \infty} h(t) = 0$ 

гармонического сигнала

$$u_{\text{BX}}(t) = \sigma(t)U_{\text{BX}}\cos(\omega t + \varphi_{\text{BX}}) = \sigma(t)\operatorname{Re}\dot{U}_{\text{BX}}e^{j\omega t},$$

где  $\dot{U}_{\scriptscriptstyle \mathrm{BX}} = U_{\scriptscriptstyle \mathrm{BX}} e^{j\phi_{\scriptscriptstyle \mathrm{BX}}}$  - комплексная амплитуда сигнала на входе.

$$\begin{split} u_{\text{\tiny BbIX}}(t) &= \int\limits_0^{+\infty} h(t') u_{\text{\tiny BX}}(t-t') dt' = \int\limits_0^{+\infty} h(t') \sigma(t-t') \operatorname{Re} \dot{U}_{\text{\tiny BX}} e^{j\omega(t-t')} dt' = \\ &= \operatorname{Re} \int\limits_0^t h(t') \dot{U}_{\text{\tiny BX}} e^{j\omega t} e^{-j\omega t'} dt' = \operatorname{Re} \dot{U}_{\text{\tiny BX}} e^{j\omega t} \int\limits_0^t h(t') e^{-j\omega t'} dt' \,. \end{split}$$

Так как ИХ убывает, то начиная с некоторого момента времени верхний предел в интеграле можно заменить бесконечным, тогда

$$u_{\text{BMX}}(t) = \operatorname{Re}\dot{U}_{\text{BX}}e^{j\omega t}\int_{0}^{+\infty}h(t')e^{-j\omega t'}dt' = \operatorname{Re}\dot{U}_{\text{BX}}H(\omega)e^{j\omega t},$$

где  $H(\omega) = F\{h(t)\} = |H(\omega)|e^{j\phi_H(\omega)}$  - спектральная функция для импульсной характеристики.

Обозначив  $\dot{U}_{\text{вых}} = \dot{U}_{\text{вх}} H(\omega) = U_{\text{вых}} e^{j\phi_{\text{вых}}}$  , в стационаром режиме получим

$$u_{\text{BMX}}(t)\Big|_{t\to\infty} = U_{\text{BMX}}\cos(\omega t + \varphi_{\text{BMX}}).$$

Для линейных цепей с постоянными параметрами выполняется принцип транспозиции: при воздействии на линейную цепь с убывающей импульсной характеристикой гармонического сигнала со временем устанавливается такой стационарный режим, в котором

отклик цепи также является гармоническим с частотой, равной частоте воздействия.

Зависимость от частоты отношения комплексной амплитуды выходного гармонического сигнала к комплексной амплитуде входного гармонического сигнала в стационарном режиме называется комплексной частотной характеристикой (КЧХ):

$$H(\omega) = \frac{\dot{U}_{\text{BbIX}}}{\dot{U}_{\text{BX}}}.$$

Зависимость от частоты отношения амплитуды гармонического сигнала на выходе к амплитуде гармонического сигнала на входе в стационарном режиме называется амплитудно-частотной характеристикой (АЧХ):

$$|H(\omega)| = \frac{U_{\text{BMX}}}{U_{\text{BX}}}.$$

Зависимость от частоты разности фаз выходного и входного гармонических сигналов в стационарным режиме называется фазочастотной характеристикой:

$$\varphi_H(\omega) = \varphi_{\text{BMX}} - \varphi_{\text{BX}} = \arg H(\omega).$$

### 4. Устойчивость линейных цепей

Решение ЛДУ цепи представляет собой сумму общего решения однородного уравнения (свободной или собственной составляющей) и частного решения неоднородного уравнения (вынужденной составляющей)

$$u_{\text{BMX}}^{\text{OH}}(t) = u_{\text{BMX}}^{\text{OO}}(t) + u_{\text{BMX}}^{\text{YH}}(t).$$

Свободная составляющая является решением однородного уравнения линейной цепи

$$b_N u_{\text{BMX}}^{\text{oo}(N)}(t) + b_{N-1} u_{\text{BMX}}^{\text{oo}(N-1)}(t) + ... + b_1 u_{\text{BMX}}^{\text{oo'}}(t) + b_0 u_{\text{BMX}}^{\text{oo}}(t) = 0$$
,

не зависит от вида воздействия и определяется только структурой цепи.

Покажем, что отклик цепи на гармоническое воздействие в стационарном режиме определяется только частным решением ЛДУ. Для этого следует проверить, что  $u_{\text{вых}}(t) = U_{\text{вых}} \cos(\omega t + \phi_{\text{вых}})$  удовлетворяет ЛДУ цепи при  $u_{\text{вх}}(t) = U_{\text{вх}} \cos(\omega t + \phi_{\text{вх}})$ . Чисто

технически такую проверку удобнее произвести для соответствующих комплексов  $\dot{u}_{\rm Bыx}(t) = \dot{U}_{\rm Bыx}e^{j\omega t}$  и  $\dot{u}_{\rm Bx}(t) = \dot{U}_{\rm Bx}e^{j\omega t}$ , учитывая, что если уравнение удовлетворяется для комплексов, то оно удовлетворяется и для действительной и для мнимой частей этих комплексов, что и требуется показать изначально.

ЛДУ цепи очевидно удовлетворяется для комплексов:

$$\begin{split} a_{N}\dot{U}_{\text{BX}}\left(e^{j\omega t}\right)^{(N)} + a_{N-1}\dot{U}_{\text{BX}}\left(e^{j\omega t}\right)^{(N-1)} + ... + a_{1}\dot{U}_{\text{BX}}\left(e^{j\omega t}\right)' + a_{0}\dot{U}_{\text{BX}}e^{j\omega t} = \\ &= b_{N}\dot{U}_{\text{BMX}}\left(e^{j\omega t}\right)^{(N)} + b_{N-1}\dot{U}_{\text{BMX}}\left(e^{j\omega t}\right)^{(N-1)} + ... \\ &\qquad \qquad ... + b_{1}\dot{U}_{\text{BMX}}\left(e^{j\omega t}\right)' + b_{0}\dot{U}_{\text{BMX}}e^{j\omega t} \end{split}$$

ИЛИ

$$\begin{split} \dot{U}_{\text{bx}} \left( a_N (j\omega)^N + a_{N-1} (j\omega)^{N-1} + \ldots + a_1 (j\omega) + a_0 \right) &= \\ &= \dot{U}_{\text{bhix}} \left( b_N (j\omega)^N + b_{N-1} (j\omega)^{N-1} + \ldots + b_1 (j\omega) + b_0 \right), \end{split}$$

откуда

$$H(\omega) = \frac{\dot{U}_{\text{BMX}}}{\dot{U}_{\text{BX}}} = \frac{a_N (j\omega)^N + a_{N-1} (j\omega)^{N-1} + ... + a_1 (j\omega) + a_0}{b_N (j\omega)^N + b_{N-1} (j\omega)^{N-1} + ... + b_1 (j\omega) + b_0}.$$

Таким образом ЛДУ удовлетворяется при надлежащем выборе константы  $\dot{U}_{\rm вых} = \dot{U}_{\rm вx} H(\omega)$ . Заметим заодно, что полученное выражение связывает КЧХ и коэффициенты дифференциального уравнения цепи.

Поскольку отклик линейной цепи в стационарном режиме определяется только вынужденной составляющей решения, то свободная составляющая решения ЛДУ линейной цепи с убывающей импульсной характеристикой затухает

$$\lim_{t\to\infty}u_{\text{BMX}}^{\text{oo}}(t)=0.$$

Линейная цепь называется устойчивой, если её свободные процессы затухают. Линейная цепь с убывающей импульсной характеристикой устойчива.

В общем случае, как известно, решение однородного ЛДУ записывается в виде:

$$u_{\text{BbIX}}^{\text{OO}}(t) = \sum_{i=0}^{N-1} \sum_{n=0}^{K_i} A_{in} t^n e^{p_i t},$$

где  $A_{in}$  - произвольные постоянные;  $p_i$  - корни характеристического уравнения цепи,  $K_i$  - кратности корней. Характеристическое уравнение цепи записывается следующим образом:

$$b_N p^N + b_{N-1} p^{N-1} + ... + b_1 p + b_0 = 0.$$

Для устойчивости линейной цепи корни её характеристического уравнения должны быть либо отрицательны, либо иметь отрицательную действительную часть, иначе — располагаться в левой полуплоскости.

Если импульсная характеристика линейной цепи абсолютноинтегрируема, то её реакция на ограниченное воздействие ограничена. Действительно, пусть существуют положительные действи-

тельные числа 
$$M_h, M_{\mathrm{BX}} \in \mathbb{R}^+$$
, такие, что  $\int\limits_0^{+\infty} \left|h(t)\right| dt \leq M_h$  и  $\left|u_{\mathrm{BX}}(t)\right| \leq M_{\mathrm{BX}}$  , тогда 
$$\left|u_{\mathrm{BMX}}(t)\right| = \left|\int\limits_0^{+\infty} u_{\mathrm{BX}}(t-t')h(t')dt'\right| \leq \int\limits_0^{+\infty} \left|u_{\mathrm{BX}}(t-t')\right| \cdot \left|h(t')\right| dt' \leq$$

$$\leq M_{\mathrm{BX}} \int_{0}^{+\infty} |h(t')| dt' \leq M_{\mathrm{BX}} M_h.$$

# 5. Характеристики линейных цепей 1-го порядка

Комплексная частотная характеристика цепи 1-го порядка в общем случае описывается выражением

$$H(\omega) = \frac{a_0 + a_1 j \omega}{b_0 + b_1 j \omega}.$$

Значение КЧХ в нуле

$$H_0 = H(0) = a_0 / b_0.$$

Значение КЧХ на бесконечности

$$H_{\infty} = \lim_{\omega \to \infty} H(\omega) = a_1 / b_1.$$

Для устойчивой цепи КЧХ не может быть бесконечной при любом значении частоты, поэтому

$$b_0 \neq 0, b_1 \neq 0.$$

Характеристическое уравнение цепи

$$b_0 + b_1 p = 0$$

имеет единственный корень

$$p_1 = -b_0 / b_1$$
.

Цепь первого порядка является устойчивой, если знаки коэффициентов  $b_0$  и  $b_1$  совпадают.

Постоянная времени цепи

$$\tau = 1/|p_1| = b_1/b_0$$
.

Преобразуем выражение для КЧХ

$$H(\omega) = \frac{a_0 + a_1 j \omega}{b_0 + b_1 j \omega} = \frac{1}{b_0} \frac{a_0 + a_1 j \omega}{1 + j \omega b_1 / b_0} = \frac{1}{b_0} \frac{H_0 b_0 + j \omega H_\infty b_1}{1 + j \omega \tau} = \frac{H_0 + j \omega H_\infty b_1 / b_0}{1 + j \omega \tau} = \frac{H_0 + j \omega H_\infty b_1 / b_0}{1 + j \omega \tau} = \frac{H_0 + H_\infty j \omega \tau}{1 + j \omega \tau}.$$

КЧХ полностью определяется тремя параметрами  $H_0$ ,  $H_\infty$ ,  $\tau$ :

$$H(\omega) = \frac{H_0 + H_{\infty} j\omega \tau}{1 + j\omega \tau}.$$

Амплитудно-частотная характеристика

$$|H(\omega)| = \sqrt{\frac{H_0^2 + (H_{\infty}\omega\tau)^2}{1 + (\omega\tau)^2}}.$$

Фазо-частотная характеристика

$$\psi(\omega) = \arctan\left(\frac{H_{\infty}}{H_0}\omega\tau\right) - \arctan\left(\omega\tau\right).$$

Импульсную характеристику определим как обратное преобразование Фурье от КЧХ

$$h(t) = H_{\infty}\delta(t) + \frac{H_0 - H_{\infty}}{\tau}\sigma(t)e^{-t/\tau}.$$

Переходная характеристика

$$g(t) = \int_{0}^{t} h(x)dx = H_{\infty} \int_{0}^{t} \delta(x)dx + \frac{H_{0} - H_{\infty}}{\tau} \int_{0}^{t} \sigma(x)e^{-t/\tau}dx =$$

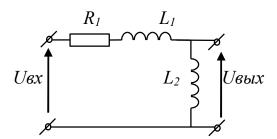
$$= \sigma(t)[H_{\infty} + (H_{0} - H_{\infty})(1 - e^{-t/\tau})] = \sigma(t)[H_{0} - (H_{0} - H_{\infty})e^{-t/\tau}].$$

Значения  $H_0$ ,  $H_\infty$  чаще всего могут быть легко определены непосредственно по схеме, путём её анализа при воздействии постоянного тока и гармонического сигнала предельно большой частоты. При анализе цепи в статическом режиме индуктивности заменяются проводниками, а ёмкости — разрывами.

Постоянная времени определяется в результате решения характеристического уравнения цепи. Характеристическое уравнение можно получить, приравняв нулю входное операторное сопротивление цепи

$$z_{ex}(p) = 0$$
.

Пример 1.



Когда на входе цепи действует постоянное напряжение, сигнал на выходе цепи равен нулю, так как представляет собой напряжение на индуктивном элементе, следовательно

$$H_0 = 0$$
.

В режиме воздействия гармонического сигнала большой частоты комплексное сопротивление последовательного соединения элементов  $L_1$  и  $L_2$  гораздо больше, чем сопротивление R. Поэтому всё входное напряжение приложено к цепочке  $L_1$  -  $L_2$ . Для КЧХ в можем записать

$$H_{\infty} = \frac{\dot{U}_{gblx}}{\dot{U}_{gx}} = \frac{j\omega L_2}{j\omega L_1 + j\omega L_2} = \frac{L_2}{L_1 + L_2}.$$

Входное операторное сопротивление цепи

$$z_{ex}(p) = R + p(L_1 + L_2).$$

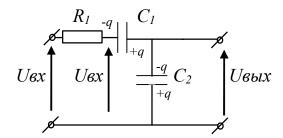
Характеристическое уравнение цепи и его решение

$$R + p(L_1 + L_2) = 0$$
,  $p_1 = -R/(L_1 + L_2)$ .

Постоянная времени

$$\tau = 1/|p_1| = (L_1 + L_2)/R$$
.

Пример 2.



В статическом режиме ток через сопротивление не протекает, поэтому входное напряжение приложено к последовательному соединению  $C_1 - C_2$ . Распределение заряда на пластинах ёмкостных элементов показано на рисунке. При этом

$$q = \frac{C_1 C_2}{C_1 + C_2} U_{ex} = C_2 U_{ebix}.$$

Из последнего равенства находим

$$H_0 = \frac{U_{\text{Bblx}}}{U_{\text{ex}}} = \frac{C_1}{C_1 + C_2}.$$

При гармоническом воздействии очень большой частоты комплексное сопротивление цепочки  $C_1-C_2$  много меньше сопротивления  $R_1$ , все входное напряжение приложено к нему, следовательно

$$H_{\infty} = 0$$
.

Операторное входное сопротивление цепи

$$z_{ex}(p) = R + \frac{1}{p\frac{C_1C_2}{C_1 + C_2}} = R + \frac{C_1 + C_2}{pC_1C_2}$$
.

Характеристическое уравнение цепи  $R+\frac{C_1+C_2}{pC_1C_2}=0$ , корень характеристического уравнения  $p=-\frac{C_1+C_2}{RC_1C_2}$ . Постоянная времени цепи  $\tau=\frac{RC_1C_2}{C_1+C_2}$ .

## Литература

# Основная литература

- 1. Радиотехнические цепи и сигналы: Учеб. для вузов / О. А. Стеценко. М.: Высш. шк., 2007.
- 2. Радиотехнические цепи и сигналы: Учебник для студентов радиотехн. спец. вузов / И. С. Гоноровский. М.: Дрофа, 2006.
- 3. Радиотехнические цепи и сигналы: Учебник для студентов радиотехн. спец. вузов / И. С. Гоноровский. М.: Радио и связь, 1986.
- 4. Радиотехнические цепи и сигналы: учеб. для вузов / С. И. Баскаков. М.: Высш. шк., 2000.

# Дополнительная литература

- 5. Теория радиотехнических цепей / Н. В. Зернов, В. Г. Карпов.
- Л.: Энергия, 1972. 816 с.: ил. Библиогр.: с. 804 (15 назв.)
- 6. Сигналы. Теоретическая радиотехника: Справ. пособие / А. Н. Денисенко. М.: Горячая линия Телеком, 2005. 704 с.
- 7. Справочник по математике для инженеров и учащихся вузов / И. Н. Бронштейн, К. А. Семендяев. М.: Наука, 1998. 608 с.