

Уравнения математической физики

ФИО преподавателя: Богданкевич Ирина Леонидовна

e-mail: ira.bogdankevich@mail.ru

Online-edu.mirea.ru

online.mirea.ru



Условия обучения

- По итогам изучения дисциплины проводится зачет
- В течение семестра необходимо выполнить все задания по календарному плану, который опубликован на Учебном портале
- Для допуска на сессию набрать 40 баллов



Список литературы

- Н.Г.Гусейн-заде Курс лекций по математической физике: Учебное пособие/Государственное образовательное учреждение высшего профессионального образования «Московский государственный институт радиотехники, электроники и автоматики (технический университет)».-Москва, 2008.
- А.Н.Тихонов, А.А.Самарский Уравнения математической физики, М.: Изд-во МГУ, 1999.
- А.Н.Тихонов, А.Н.Боголюбов, В.В.Кравцов Лекции по математической физике, М.: Изд-во МГУ, 1993.
- А.В.Бицадзе Уравнения математической физики, М.: Наука, 1978.



Темы дисциплины

- 1. Вывод уравнений математической физики
- 2. Начальные и граничные условия.
- 3. Метод бегущих волн.
- 4. Собственные числа и собственные значения. Задача Штурма-Луивилля.
- 5. Метод разделения переменных (метод Фурье).
- 6. Свободные колебания струны конечной длины.
- 7. Вынужденные колебания струны.
- 8. Колебания прямоугольной мембраны.
- 9. Колебания круглой мембраны. Функции Бесселя.
- 10. Уравнение теплопроводности. Фундаментальное решение.
- 11. Колебания струны в среде с сопротивлением.
- 12. Уравнение Лапласа в круговых областях.





Лекция 1

Основные понятия

- 1. Постоянные величины. Абсолютные постоянные и параметры
- 2. Переменные величины.
- 3. Независимые переменные.

$$y=f(x)$$
.

- 4. Функция.
- 5. Задание функции.
- 6. Частным значением функции
- 7. Область существования функции.

Непрерывность функции
$$\lim_{x\to a} f(x) = f(a)$$
 $\lim_{\Delta x\to 0} \Delta y = 0$.

Определение производной

$$\lim_{\Delta x \to 0} \frac{\Delta y}{\Delta x} = \lim_{\Delta x \to 0} \frac{f(x + \Delta x) - f(x)}{\Delta x}$$

Обозначение производной

$$y_x', y', \frac{dy}{dx}, f'(x)$$

при
$$x = x_0$$
 $y'_x(x_0); y'(x_0); y'_0; \frac{dy}{dx}|_{x=x_0}; f'(x_0).$



Производная

у =
$$x$$
; $y' = 1$ $y = \frac{a}{u}$; $y' = -\frac{a}{u^2}$ u' (a — постоянная величина); $y = cu$ (c — постоянная); $y' = cu'$ $y = u^n$, $y' = nu^{n-1}$ u' (n — любое действительное число) $y = a^u$; $y' = a^u \cdot \ln a \cdot u'$; $y = e^u$; $y' = e^u u'$; $a > 0$, $a \ne 1$; $y = \log_a u$; $y' = \frac{1}{u}u' \log_a e = \frac{1}{u \ln a}$; $y' = \cos u$; $y' = -\sin u$ u' ; $y = v \cdot u$; $y' = u'v + uv'$ $y = \log_a u$; $y' = -\sin u$ u' ; $y' = \frac{1}{\cos^2 u}u'$; $y' = -\frac{1}{\sin^2 u}u'$;

производная сложной функции

$$y = f(u)$$
 $u = \varphi(x)$
 $y = f(\varphi(x))$ $y'_x = y'_u u'_x$



Приращение функции Дифференциал функции

$\Delta y = f'(x) \Delta x + \alpha \Delta x,$ $e \partial e, \quad \alpha \to 0, \quad \kappa o e \partial a \quad \Delta x \to 0.$

$$dy = f'(x) \Delta x.$$

Дифференциалом независимой переменной называется ее приращение $dx = \Delta x$

$$dy = f'(x) dx.$$

ПРИМЕР

$$dy = y' dx = 3x^{2} dx; \quad \Delta y = (x + \Delta x)^{3} - x^{3} = x^{3} + 3x^{3} \Delta x + 3x (\Delta x)^{2} + (\Delta x)^{3} - x^{3};$$

$$\Delta y = 3x^{2} \Delta x + 3x (\Delta x)^{2} + (\Delta x)^{3}.$$

$$\Delta y = 3x^{2} \Delta x + 3x (\Delta x)^{2} + (\Delta x)^{3}.$$



Приближенные формулы

$$f(x + \Delta x) \approx f(x) + f'(x) \Delta x$$

$$(1 + \Delta x)^n \approx 1 + n\Delta x$$

$$\sin \Delta x \approx \Delta x$$

$$(x + \Delta x)^n - x^n \approx nx^{n-1} \Delta x$$

$$\sin(x + \Delta x) - \sin x \approx \cos x \cdot \Delta x$$

Производные высших порядков
$$f^{(n)}(x)$$
, $y^{(n)}$ или $\frac{d^ny}{dx^n}$

Обыкновенным *дифференциальным уравнением* п –го порядка называется уравнение вида

$$F(x, y, y', y'', ..., y^{(n)}) = 0, y^{(n)} = f(x, y, y', y'', ..., y^{(n-1)}),$$

где y(x) — неизвестная функция от независимой переменной x



Функции многих независимых переменных

$$y = f(x, y, z, \ldots, t)$$

$$u = f(x, y, z)$$

Частные приращения функции

$$\Delta_x u = f(x + \Delta x, y, z) - f(x, y, z)$$

 \boldsymbol{x} получила приращение

частное приращение функции Δx

$$\frac{\partial u}{\partial x}$$
, $\frac{\partial f}{\partial x}$, u'_x , f'_x

 $\frac{\partial f}{\partial x} = \lim_{\Delta x \to 0} \frac{\Delta_x u}{\Delta x}$

Частной производной функции по независимой переменной

$$=\lim_{\Delta x \to 0}$$

$$= \lim_{\Delta x} \frac{f(x + \Delta x, y, z) - f(x, y, z)}{\Delta x}$$

 $\frac{\partial u}{\partial v}$, $\frac{\partial f}{\partial u}$, u'_y , f'_y ,

$$\frac{\partial f}{\partial y} = \lim_{\Delta y \to 0} \frac{\Delta_y u}{\Delta y} = \lim_{\Delta y \to 0} \frac{f(x, y + \Delta y, z) - f(x, y, z)}{\Delta y}$$

аналогично

по переменным у и Z

$$\frac{\partial u}{\partial z}$$
; $\frac{\partial f}{\partial z}$; u_z' ; f_z'

$$\frac{\partial f}{\partial z} = \lim_{\Delta z \to 0} \frac{\Delta_z u}{\Delta z} = \lim_{\Delta z \to 0} \frac{f(x, y, z + \Delta z) - f(x, y, z)}{\Delta z}$$

полное приращение функции

u = f(x, y, z) $\Delta u = f(x + \Delta x, y + \Delta y, z + \Delta z) - f(x, y, z)$

для независимых переменных

$$\Delta x = dx$$
; $\Delta y = dy$; $\Delta z = dz$

полный дифференциал функции

$$du = \frac{\partial u}{\partial x} dx + \frac{\partial u}{\partial y} dy + \frac{\partial u}{\partial z} dz$$

 $\Delta u - du$ Δu Δx , Δy и Δz Δx , Δy и Δz главная часть линейная относительно

ів зійнейная относительно

при малых
$$\Delta u \approx du$$
 $<<$ $\rho = \sqrt{(\Delta x)^2 + (\Delta y)^2 + (\Delta z)^2}$

$$f(x + \Delta x, y + \Delta y, z + \Delta z) \approx f(x, y, z) + \frac{\partial f}{\partial x} dx + \frac{\partial f}{\partial y} dy + \frac{\partial f}{\partial z} dz$$

пример
$$u$$
 (2

$$u(x, y) = 3x^2 + xy - y^2 + 1$$

$$\Delta u = u (x + \Delta x, y + \Delta y) - u (x, y) =$$

$$= (6x + y) \Delta x + (x - 2y) \Delta y + 3 (\Delta x^{2}) + \Delta x \Delta y - (\Delta y)^{2}$$

Дифференцирование сложной функцииного обучения

Формула полной производной

$$z = f(u, v, w)$$
 $u = \varphi(x), v = \psi(x), w = \omega(x)$ то и функция z является функцией x

$$\frac{dz}{dx} = \frac{\partial z}{\partial u}\frac{du}{dx} + \frac{\partial z}{\partial v}\frac{dv}{dx} + \frac{\partial z}{dw}\frac{dw}{dx}$$

$$z = f(x, u, v) \quad u = \varphi(x);$$

$$v = \psi(x)$$

$$z = f(x, u, v) \quad u = \varphi(x); \quad u$$

$$v = \psi(x) \quad \frac{dz}{dx} = \frac{\partial z}{\partial x} + \frac{\partial z}{\partial u} \frac{du}{dx} + \frac{\partial z}{\partial v} \frac{dv}{dx}$$

$$E$$
сли вычислить частную производную по x от $\frac{\partial z}{\partial x}$ $\frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{\partial z}{\partial x} \right) = \frac{\partial^2 z}{\partial x^2}$

частная производная по
$$x$$
 от $\frac{\partial y}{\partial y}$ даст $\frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{\partial z}{\partial y} \right) = \frac{\partial^2 z}{\partial y \partial x}$

$$\overline{\partial}$$
.

$$\frac{\partial^m}{\partial x^m} \frac{\partial^n}{\partial y^n} u = \frac{\partial^{m+n} u}{\partial x^m \partial y^n}$$

$$\frac{\partial^2 z}{\partial x \partial u} = \frac{\partial^2 z}{\partial u \partial x}$$

$$\frac{\partial^2 z}{\partial x \partial y} = \frac{\partial^2 z}{\partial y \partial x} \qquad \frac{\partial^3 z}{\partial x^2 \partial y} = \frac{\partial^3 z}{\partial x \partial y \partial x} = \frac{\partial^3 z}{\partial y \partial x^2}$$

Если частные произвооные непрерывны, то их значения не зависят от порядка дифференцирования

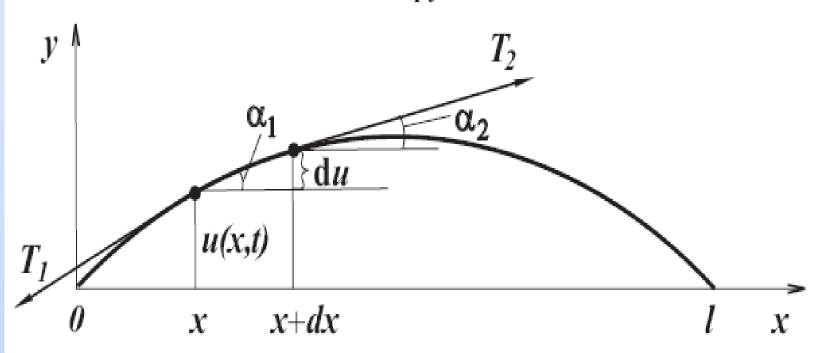
$$z = f(x, y)$$

Дифференциал второго порядка

$$d^2z = \frac{\partial^2z}{\partial x^2} dx^2 + 2 \frac{\partial^2z}{\partial x \partial y} dx dy + \frac{\partial^2z}{\partial y^2} dy^2$$



Уравнение бесконечно малых поперечных колебаний натянутой струны



вектор смещения $u(x, t) \perp Ox$

$$\mathbf{u} = \hat{e}_y u_y(x, t).$$



Уравнение бесконечно малых поперечных колебаний натянутой струны

$$dmrac{\partial^2 oldsymbol{u}}{\partial t^2}=oldsymbol{F}$$
. согласно второму закону Ньютона $f(x,t)$ $T(x)+T(x+dx)=T_1+T_2$ внешней силы, например, силы тяжести

Это векторное уравнение сводится к

следующей системе уравнений для проекций силы на оси x и y:

$$\begin{cases} 0 = T_{1x} + T_{2x}, \\ dm \frac{\partial^2 u_y}{\partial t^2} = T_{1y} + T_{2y} + f(x, t) dm \end{cases}$$



Уравнение бесконечно малых поперечных колебаний натянутой струны

$$\begin{cases} -T_1 \cos \alpha_1 + T_2 \cos \alpha_2 = 0; \\ dm \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = T_2 \sin \alpha_2 - T_1 \sin \alpha_1 + f(x, t) dm \end{cases}$$

Будем рассматривать малые колебания

$$\frac{\partial u}{\partial x} \ll 1$$

$$ds = \sqrt{dx^2 + du^2} = dx\sqrt{1 + \left(\frac{\partial u}{\partial x}\right)^2} \approx dx$$

 $\cos \alpha \approx 1$ и $\sin \alpha \approx \log \alpha \approx \alpha$



Уравнение бесконечно малых поперечных колебаний натянутой струны

$$T_1 \approx T_2$$

 $T_1 pprox T_2$ Это означает, что натяжение струны во всех точках одинаковое.

$$dm\frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = T(\alpha_2 - \alpha_1) + fdm$$

$$\alpha_2 = \alpha(x + dx) \approx \alpha(x) + \frac{\partial \alpha}{\partial x} dx$$

$$\alpha_1 = \alpha(x)$$

$$\alpha_2 - \alpha_1 = \frac{\partial \alpha}{\partial x} dx$$

$$\frac{\partial u}{\partial x} = \operatorname{tg} \alpha \approx \alpha$$

$$\alpha_2 - \alpha_1 = \frac{\partial \alpha}{\partial x} dx$$
 $\frac{\partial u}{\partial x} = \operatorname{tg} \alpha \approx \alpha$

$$\alpha_2 - \alpha_1 = \frac{\partial \alpha}{\partial x} dx = \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} dx$$

$$dm = \rho ds \approx \rho dx$$



Уравнение бесконечно малых поперечных колебаний натянутой струны

$$\rho \, dx \, \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = T \, \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} \, dx + \rho \, dx \, f(x, t)$$

$$a^2 = T/\rho$$
,

$$\frac{\partial^2 u}{\partial t^2} - a^2 \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} = f(x, t)$$

Уравнение колебаний струны

Волновое уравнение

$$\frac{\partial^2 u}{\partial t^2} - a^2 \left(\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial z^2} \right) = \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} - a^2 \Delta u = f$$



оператор Лапласа Δu

$$\Box_a u = f$$

$$\Box_a = \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} - a^2 \, \Delta u$$

волновой оператор (оператор Д'Аламбера

При отсутствии внешней силы получим однородное уравнение

$$u_{tt} - a^2 u_{xx} = 0$$
 уравнение

свободных колебаний струны

А если материал струны неоднороден (линейная плотность меняется вдоль стержня), то имеем волновое уравнение с переменными коэффициентами

$$u_{tt} = \frac{\partial}{\partial x} \left(a^2(x) \, \frac{\partial u}{\partial x} \right)$$



Если сопротивлением струны (трением) пренебречь нельзя, то следует учитывать силу сопротивления (обычно ее принимают пропорциональной скорости u_t). Ее направление противоположно направлению смещения точек струны, а равнодействующая равна: $-\beta u_t(x,t) dx$

Возвращающая сила направлена так же, как и сила сопротивления и имеет равнодействующую $-\gamma\,u(x,t)\,dx$

$$\rho u_{tt} dx = T u_{xx} dx + \rho(x) f(x, t) dx - \beta u_t dx - \gamma u dx$$

$$a^2 = T/\rho$$
, $b^2 = \beta/\rho$, $c^2 = \gamma/\rho$

Телеграфное уравнение

$$u_{tt} = a^2 u_{xx} - b^2 u_t - c^2 u + f(x, t)$$



Телеграфное уравнение

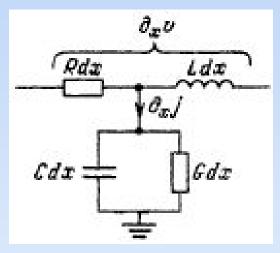
Рассмотрим электрическую линию (провод) с распределенными параметрами, т. е. будем считать, что каждый участок (dx) этой линии обладает активным сопротивлением Rdx, индуктивностью Ldx и емкостью Cdx; кроме того, будем считать, что возможна утечка тока в землю, причем проводимость этого участка для тока утечки равна Gdx. Параметры R, L, C, G будем считать постоянными.

Баланс напряжений дает

$$- \partial_x v = (Rdx) j + (Ldx) \frac{\partial f}{\partial t}.$$

$$-(\partial_x J) dt = (Gdx) vdt + (Cdx) \partial_t u.$$

из сохранения количества электричества за время dt получаем





Система телеграфных уравнений

$$\begin{cases} -\frac{\partial I}{\partial x} = C \frac{\partial V}{\partial t} + GV, \\ -\frac{\partial V}{\partial x} = L \frac{\partial I}{\partial t} + RI, \end{cases}$$

где C, G, L, R — распределенные емкости, утечка, индуктивность и сопротивление системы.

Расщепляя систему относительно каждой из функций, получаем

для потенциала телеграфное уравнение вида

$$V_{xx} = CLV_{tt} + (CR + GL)V_t + GRV$$



Система телеграфных уравнений

 $E_{C,N}$ пренебречь сопротивлением и утечкой тока, то для V и I получаем обычные одномерные волновые уравнения вида

$$\begin{cases} -\frac{\partial I}{\partial x} = C \frac{\partial V}{\partial t}, \\ -\frac{\partial V}{\partial x} = L \frac{\partial I}{\partial t}. \end{cases}$$

$$\begin{cases} -\frac{\partial p}{\partial x} = \rho \frac{\partial v}{\partial t}, \\ -\frac{\partial v}{\partial x} = \frac{1}{\tau} \frac{\partial p}{\partial t}, \end{cases}$$

при изучении движения воздуха в трубах получаются аналогичные уравнения

где v — скорость колеблющихся частиц,

$$\rho$$
 — плотность

 $au=p_0\gamma$ — коэффициент упругости воздуха



Электромагнитное поле в вакууме

Уравнения Максвелла для свободного (не связанного с зарядами и токами) электромагнитного поля в вакууме имеют вид

$$\text{rot } \boldsymbol{B} = \varepsilon_0 \mu_0 \frac{\partial \boldsymbol{E}}{\partial t} \\
 \text{div } \boldsymbol{E} = 0, \\
 \text{div } \boldsymbol{E} = 0, \\
 \text{div } \boldsymbol{B} = 0.$$

Здесь E — напряженность электрического поля; B — вектор магнитной индукции; ε_0 и μ_0 — электрическая и магнитная постоянные соответственно; $\varepsilon_0\mu_0=1/c^2$, где c — скорость света в вакууме.



Электромагнитное поле в вакууме

Это система линейных дифференциальных уравнений в частных производных первого порядка. Сведем их к двум одинаковым уравнениям второго порядка. Для этого продифференцируем по времени первое уравнение систем

 $\operatorname{rot}\left(\frac{\partial \boldsymbol{B}}{\partial t}\right) = \varepsilon_0 \mu_0 \frac{\partial^2 \boldsymbol{E}}{\partial t^2}.$

Временные и пространственные производные коммутируют, т. е. можно

поменять порядок их следования, тогда, используя второе уравнение

- rot rot
$$\mathbf{E} = \varepsilon_0 \mu_0 \frac{\partial^2 \mathbf{E}}{\partial t^2}$$
;



Электромагнитное поле в вакууме

Но есть правило дифференцирования

– rot rot
$${\pmb E}={
m grad}({
m div}\,{\pmb E})-\Delta {\pmb E}$$

$$\Delta \boldsymbol{E} - \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 \boldsymbol{E}}{\partial t^2} = 0$$

Уравнение Максвелла

и аналогично

$$\Delta \mathbf{B} - \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 \mathbf{B}}{\partial t^2} = 0.$$

Если векторы разложить в декартовых координатах, то каждое из уравнений распадается на три скалярных для соответствующих компонент напряженности электрического поля и индукции магнитного поля.