# Fase 3: Object Classification

Vision C++ voor Gevorderden

Simcha van Helvoort (2132205) Loes Modderman (2132188) Eva Mol (2048715)

> Minor Vision and Robotics Avans Hogeschool

# Voorwoord

De afgelopen twee weken hebben wij met zijn drieën gewerkt aan het opzetten van een werkend neuraal netwerk. Voor het classificeren van objecten hebben we gekozen om handgeschreven getallen te classificeren.

Omdat wij aan het begin van fase 2 ervoor gekozen hebben om verder te gaan in python, was het voor ons noodzakelijk om de aangegeven code, avansvisionlib20.cpp, om te schrijven naar een python bestand. Dit was nodig voor ons om de eerste opdrachten af te kunnen ronden.

# Inhoudsopgave

1	Opc	Opdracht 1									
	1.1	Opdrachtomschrijving	4								
	1.2	Functiecode	5								
	1.3	Resultaat	8								
2	Opc	dracht 2	9								
	2.1	Opdrachtomschrijving	9								
	2.2	Functiecode	10								
	2.3	Testcode	15								
	2.4	Resultaat	18								
3	Opc	pdracht 3									
	3.1	Opdrachtomschrijving	19								
	3.2										
	3.3	Neuraal Netwerk									
		3.3.a Initialiseer netwerk	21								
		3.3.b Forward propagate	21								
		3.3.c Back propagate error	21								
		3.3.d Train netwerk	22								
		3.3.e Voorspellen	22								
	3.4	Code	23								
		3.4.a Uitvoerende code	23								
		3.4.b Traincode	23								
		3.4.c Testcode	26								
		3.4.d Functiecode	28								
	3.5	Resultaat	32								
		3.5.a Confusion Matrix	33								
Bi	bliog	grafie	34								

# 1 | Opdracht 1

#### Perceptron

# 1.1 Opdrachtomschrijving

Het perceptron is, binnen de machine learning, een algoritme dat binaire klassen traint en leert. Dit houdt in dat perceptron-functies bepalen of een input, een vector, behoort tot een klasse, ja of nee (binair 1 of 0). Het is een lineaire classificatiemethode, wat wil zeggen dat het algoritme een voorspelling maakt door gewichten toe te kennen aan een classificatievector. Het algoritme verwerkt elementen één voor één.

Het perceptron algoritme, aangeleverd door Avans, werkt met random gegenereerde gewichten, en een threshold. De paarsgewijse vermenigvuldigde som van de gewichten maal de waarde van de variabele, geeft een indicatie voor de output.

Het verschil tussen de werkelijke output, en de voorspelde output laat het algoritme leren de threshold en de respectievelijke gewichten te verhogen, tot het verschil kleiner is dan  $\varepsilon$ .

In deze opdracht is het de bedoeling dat wij, met een kleine aanpassing in de aangeleverde code vanuit Avans, een perceptron kunnen trainen voor de functie: X1 AND X2 OR X3.

### 1.2 Functiecode

```
1 import numpy as np
2 import pandas as pd
3 from random import randint
5 def perceptronOutput(row, weight, threshold):
       # bereken input
7
      input = np.dot(weight, row)
8
       # bepaal output
      if (input > threshold):
11
           return 1.0
12
       else:
13
          return 0.0
14
16 # waarheidstabel AND functie
17 tabelX1ANDX2 = [[ 0.0, 0.0, 0.0 ],
                   [ 0.0, 1.0, 0.0 ],
18
                   [ 1.0, 0.0, 0.0 ],
19
                   [ 1.0, 1.0, 1.0 ]]
20
22 #waarheidstabel AND OR functie
23 tabelX1ANDX2ORX3 = [[ 0.0, 0.0, 0.0, 0.0],
                   [ 0.0, 0.0, 1.0, 0.0 ],
24
                   [ 0.0, 1.0, 0.0, 1.0 ],
25
                   [ 1.0, 0.0, 0.0, 0.0 ],
26
                   [ 1.0, 1.0, 0.0, 0.0 ],
27
                   [ 1.0, 0.0, 1.0, 1.0 ],
                   [ 0.0, 1.0, 1.0, 1.0 ],
29
30
                   [ 1.0, 1.0, 1.0, 1.0 ]]
32 variableNames = ['X1', 'X2', 'X3', 'output']
34 # boolean flag wordt gehezen als output meer dan EPSILON afwijkt van ...
      verwachte output
35 flag = False
36 EPSILON = 0.000001
37
39 # waarheidstabel afdrukken
40 df = pd.DataFrame(tabelX1ANDX2ORX3)
41 df.columns = variableNames
43 numberOfCols = len(df.columns)
```

```
44 numberOfXs = len(df.columns) - 1
45 numberOfWeights = numberOfCols - 1
47 #startwaarden van de weegfactoren (willekeurig)
48 weights = []
50 for w in range(numberOfWeights):
       weights.append(randint(0, 1500))
51
53 # startwaarde van de threshold (willekeurig)
54 threshold = randint(0,255)
57 aantalRuns = 0
58 outputList = []
60 if len(df) > 0:
       #voer een run uit
61
       for row in range(len(df)):
62
           print("Evaluating Row Nr \t:", row + 1)
63
           rowInput = df.iloc[row][0:numberOfXs]
64
           # bereken actuele output van het nog ongetrainde perceptron
           output = perceptronOutput(rowInput, weights, threshold)
66
67
           # bereken de afwijking van de actuele output t.o.v. verwachte output
           DeltaOutput = (output - df.iloc[row]['output'])
70
           while (abs(DeltaOutput) > EPSILON):
71
72
               # berekening aanpassing W1 en W2
73
               DeltaW = -DeltaOutput*df.iloc[row][0:numberOfXs]
74
75
               # threshold, W1 en W2 aanpassen
76
77
               threshold += DeltaOutput
               weights += DeltaW
78
79
               output = perceptronOutput(rowInput, weights, threshold)
80
               # bereken de afwijking van de actuele output t.o.v. ...
81
                   verwachte output
               DeltaOutput = (output - df.iloc[row]['output'])
82
               aantalRuns += 1
84
           aantalRuns += 1
85
           print("Runs ", aantalRuns," Threshold = ", threshold)
87
           outputList.append(output)
88
90 outputdf = pd.DataFrame(outputList)
```

```
91 outputdf.columns = ['output Perceptron']
92 df[outputdf.columns] = outputdf
93 print(df)
```

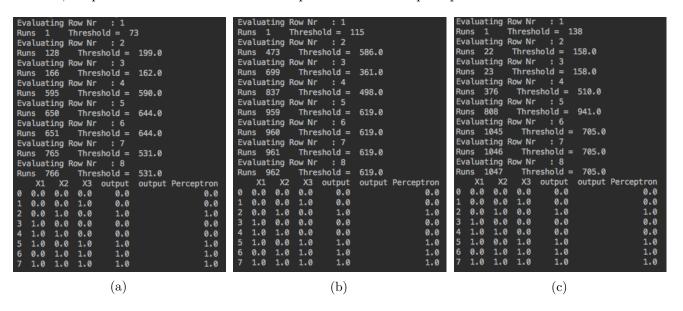
# 1.3 Resultaat

Het resultaat bij deze opdracht geeft telkens de tussentijdse aanpassing van de thresholdwaarde weer, zie 1.1. Het programma controleerd bij elke run of de berekende output gelijk is aan de verwachte output. Als dit niet het geval is, zal het de threshold één verhogen of verlagen.

Zodra de outputs wel gelijk aan elkaar zijn, gaat het programma door naar de volgende rij en zal het vanaf de huidige thresholdwaarde dezelfde processen uitvoeren.

Door telkens de thresholdwaarde met één aan te passen, kan de thresholdwaarde nooit teveel veranderen per run.

Aan het einde van het proces, geeft het programma een tabel terug met de ingegeven inputwaarden, outputwaarden en de berekende outputwaarde van de perceptron.



Figuur 1.1: Screenshots van de resultaten

# 2 | Opdracht 2

**Back Propogation Neural Network** 

# 2.1 Opdrachtomschrijving

Het perceptron-algoritme geeft niet altijd de juiste output, een voorbeeld hiervan is de XOR-functie.

Back Propogation is een methode die gebruik maakt van de bijdrage van de fout in elke neuron, nadat een hoeveelheid data is verwerkt. Net als bij het perceptron-algoritme worden ook hier de gewichten aangepast tot de fout onder de maximaal gegeven fout komt.

Bij deze opdracht is het de bedoeling om een trainingsset te maken voor de XOR-functie. Hiermee kan het neuraal netwerk getraind worden. Daarna kan het neurale netwerk getest worden met behulp van een testset.

### 2.2 Functiecode

```
1 import numpy as np
2 import avansvisionlib as avl
4 # // TRAININGSET: IO because of bias VO
5 # //
6 # // setnr
                ΙO
                       I1
                             12
                                    I3
                                         I4
                                              01
                                                    02
7 # //
       1
                1.0
                       0.4
                             -0.7
                                    0.1
                                          0.71 0.0 0.0
8 # //
       2
                1.0
                     0.3 -0.5
                                  0.05 0.34 0.0 0.0
9 # //
                                         0.12 0.0 1.0
         3
                1.0
                     0.6
                           0.1 0.3
10 # //
         4
                1.0
                       0.2
                             0.4 0.25 0.34 0.0 1.0
11 # //
                1.0
                     -0.2 0.12 0.56 1.0 1.0 0.0
        5
        6
                1.0
                             -0.34 0.12 0.56 1.0 0.0
12 # //
                      0.1
                1.0
                     -0.6 0.12 0.56 1.0 1.0 1.0
13 # //
        7
14 # //
                1.0
                     0.56 -0.2 0.12 0.56 1.0 1.0
16
17 def loadTrainingSet1():
      # input of trainingsset
      # number of columns = number of input neurons of the BPN
      ITset = np.array([1, 0.4, -0.7, 0.1, 0.71,
20
                       1, 0.3, -0.5, 0.05, 0.34,
                       1, 0.6, 0.1, 0.3, 0.12,
                       1, 0.2, 0.4, 0.25, 0.34,
23
                       1, -0.2, 0.12, 0.56, 1.0,
24
                       1, 0.1, -0.34, 0.12, 0.56,
                       1, 0.6, 0.12, 0.56, 1.0,
26
                       1, 0.56, -0.2, 0.12, 0.56])
27
      ITset.resize(8, 5)
29
30
      # output of trainingset
      \# number of columns = number of outputneurons of the BPN
      OTset = np.array([0, 0, 0, 0, 0, 1, 0, 1, 1, 0, 1, 0, 1, 1, 1])
32
      OTset.resize(8, 2)
33
      return [ITset, OTset]
35
37 # // TRAININGSET binary function 01 = (I1 OR I2) AND I3
38 # // without bias
              I 1
                          I3
39 # // setnr
                    12
                               01
40 # //
        1
               0
                   0
                          0
41 # //
        2
                 0
                     0
                          1
                               0
42 # //
         3
                 0
                     1
                          0
43 # // 4
                 0
                    1
                          1
                               1
        5
44 # //
                 1
                     0
                          0
```

```
45 # //
          6
                   1
                        0
46 # //
          7
                   1
                        1
                             0
47 # //
                        1
                                  1
          8
                   1
                             1
  def loadBinaryTrainingSet1():
49
       # input of trainingset (without bias)
       ITset = np.array([0, 0, 0, 0, 0, 1, 0, 1, 0, 0, 1, 1,
51
                          1, 0, 0, 1, 0, 1, 1, 1, 0, 1, 1, 1])
52
       ITset.resize(8, 3)
54
       # output of trainingset
55
       OTset = np.array([0, 0, 0, 1, 0, 1, 0, 1])
56
       OTset.resize(8, 1)
57
58
       return [ITset, OTset]
59
  def loadTrainingXOR():
61
       # input of trainingsset
62
       # number of columns = number of input neurons of the BPN
63
       # zonder bias
64
65
       ITset = np.array([0, 0,
                          0, 1,
67
                          1, 0,
68
                          1, 1])
       ITset.resize(4, 2)
70
71
       # output of trainingset
       # number of columns = number of outputneurons of the BPN
73
       OTset = np.array([0,
74
                          1,
75
                          1,
76
                          0])
77
78
       OTset.resize(4, 1)
79
       return [ITset, OTset]
80
81
  def initializeBPN(inputNeurons, hiddenNeurons, outputNeurons):
83
       inputNeurons = int(inputNeurons)
84
       hiddenNeurons = int(hiddenNeurons)
85
       outputNeurons = int(outputNeurons)
86
87
88
       # Set all weightfactors to a random value
       VO = [np.random.random() for ii in range(hiddenNeurons) for jj in ...
89
           range(inputNeurons)]
       V0 = np.array(V0)
       V0.resize(hiddenNeurons, inputNeurons)
91
```

```
92
        WO = [np.random.random() for ii in range(outputNeurons) for jj in ...
93
           range(hiddenNeurons)]
        WO = np.array(WO)
94
        WO.resize(outputNeurons, hiddenNeurons)
95
        # Initial modification of the weightfactors
97
        dV0 = [[None for row in range(inputNeurons)] for col in ...
98
            range(hiddenNeurons)]
        dWO = [[None for row in range(hiddenNeurons)] for col in ...
99
           range(outputNeurons)]
100
        dV0 = avl.setValue(dV0, 0)
101
        dW0 = avl.setValue(dW0, 0)
102
        return VO, WO, dVO, dWO
104
105
106
   # def testBPN():
107
          IT = np.array([0.4, -0.7, 0.3, -0.5, 0.6, 0.1, 0.2, 0.4, 0.1, -0.2])
108
          IT. resize (5, 2)
109
110 #
          OT = np.array([0.1, 0.05, 0.3, 0.25, 0.12])
111 #
          OT. resize ((5, 1))
112 #
113
          VO = np.array([0.1, 0.4, -0.2, 0.2])
114 #
          V0.resize(2, 2)
115 #
116
117 #
          WO = np.array([0.2, -0.5])
          W0.resize((2, 1))
118 #
          dVO = np.array([0, 0, 0, 0])
120 #
121 #
          dV0.resize(2, 2)
122
          dWO = np.array([0, 0])
  #
123
          dW0.resize(2, 1)
124 #
125
126
          return [IT, OT, VO, WO, dVO, dWO]
127
128
   def calculateOutputHiddenLayer(input_inputLayer, weightfactorV):
129
        # STEP 1: output_inputLayer = input_inputLayer
130
        input_inputLayer.resize(len(input_inputLayer),1)
131
        OI = input_inputLayer
        # STEP 2: initializing weights (already done)
133
134
        # STEP 3: calculate input_hiddenLayer
        # Vt = np.transpose(weightfactorV)
136
```

```
137
        IH = np.dot(weightfactorV, OI)
138
        # STEP 4: calculate output_hiddenLayer
139
        hiddenNeurons = weightfactorV.shape[0]
140
        OH = np.zeros(hiddenNeurons)
141
        for row in range(hiddenNeurons):
142
            value = 1 / (1 + np.exp(-IH[row]))
143
            OH[row] = value
144
        OH = np.array(OH)
145
        OH.resize(hiddenNeurons,1)
146
        return OH
147
148
149
   def calculateOutputBPN(OH, W):
150
        # STEP 5: calculate input_outputLayer
151
        # Wt = np.transpose(W)
152
        IO = np.dot(W, OH)
153
154
        # STEP 6: calculate output_outputLayer
155
        outputNeurons = W.shape[0]
156
        00 = []
157
        for row in range(outputNeurons):
            value = 1 / (1 + np.exp(- IO[row]))
159
            00.append(value)
160
        00 = np.array(00)
        00.resize(outputNeurons, 1)
162
163
        return 00
165
166
   def calculateOutputBPNError(00, 0T):
167
        # STEP 7: calculate the error
168
        sumSqrErr = 0
169
        diff = 0
        for row in range(OT.shape[0]):
171
            diff = OT[row] - OO[row]
172
            sumSqrErr += (diff * diff)
173
174
        outputError = 0.5 * sumSqrErr
175
176
        return outputError
177
   \# def getMultiplication(firstMatrix, matrixToMultipyWith, outputShape):
178
          rowsFM = firstMatrix.shape[0]
179
180 #
          rowsMTMW = outputShape.shape[0]
          newMatrix = [[0 for row in range(rowsFM)] for col in range(rowsMTMW)]
181 #
          for col in range(rowsMTMW):
182 #
183 #
             for row in range(rowsFM):
```

```
184 #
                   entrydStarT = np.dot(firstMatrix[row], ...
       matrixToMultipyWith[0][col])
                   newMatrix[[col][0]][row] = entrydStarT
185
   #
          newMatrix = np.array(newMatrix)
186
187
          newMatrix.resize(rowsMTMW, rowsFM)
188
189
190
    def adaptVW(OT, OO, OH, OI, WO, dWO, VO, dVO):
191
        \# adapt weightfactors W
192
        # STEP 8:
193
        ALPHA = 1
194
        ETHA = 0.6
195
        nrOutPutTrSet = OT.shape[0]
196
        OT = np.array(OT)
197
        OT.resize(nrOutPutTrSet,1)
198
        00error = 0T - 00
199
200
        d = []
201
        for row in range(nrOutPutTrSet):
202
            di = (OT[row, 0] - OO[row, 0]) * OO[row, 0] * (1 - OO[row, 0])
203
            d.append(di)
204
        d = np.array(d)
205
        #d.resize(nrOutPutTrSet, 1)
206
207
        Y = [[0 for r in range(OH.shape[0])] for c in range(nrOutPutTrSet)]
208
        for j in range(nrOutPutTrSet):
209
            for i in range(OH.shape[0]):
210
                 entry = np.dot(OH[i],d[j])
211
212
                 Y[[j][0]][i] = entry
        Y = np.array(Y)
213
        Y.resize(nrOutPutTrSet, OH.shape[0])
214
215
216
        # STEP 9:
217
        dW = ALPHA * dWO + ETHA * Y
218
219
220
        # adapt weightfactors V
        # STEP 10:
221
        OHerror = np.dot(WO.transpose(),d)
222
        OHerror.resize(OH.shape[0], 1)
223
224
        # STEP 11:
225
226
        dStar = [0 for r in range(OH.shape[0])]
        for row in range(OH.shape[0]):
227
            dStari = OHerror[row, 0] * OH[row, 0] * (1 - OH[row, 0])
228
            dStar[row] = dStari
229
        dStar = np.array(dStar)
230
```

```
231
        dStar.resize(OH.shape[0], 1)
232
        # STEP 12:
233
        dStarT = np.transpose(dStar)
234
        X = [[0 for r in range(OI.shape[0])] for c in range(OH.shape[0])]
235
        for col in range(OH.shape[0]):
            for row in range(OI.shape[0]):
237
                 entrydStarT = np.dot(OI[row], dStarT[0][col])
238
                X[[col][0]][row] = entrydStarT
        # X = OI * dStarT
240
        X = np.array(X)
241
        X.resize(OH.shape[0], OI.shape[0])
242
243
        # STEP 13
244
        dV = ALPHA * dVO + ETHA * X
245
246
        # Update matrices with weightfactors
247
        # STEP 14:
248
        V = VO + dV
249
        W = WO + dW
250
251
        return V, W
252
253
254
255 def BPN(II, V, W):
        OH = calculateOutputHiddenLayer(II, V)
256
257
        00 = calculateOutputBPN(OH, W)
258
        return 00
```

## 2.3 Testcode

```
import avalabeled avalabeled
```

```
15 originalSet = pd.DataFrame(ITset)
16 originalSet.columns = ["IO", "I1"]
outputSet = pd.DataFrame(OTset)
18 outputSet.columns = ["Expected Output"]
19 originalSet[outputSet.columns] = outputSet
20 print(originalSet)
22 print("BPN format: ")
23 print("\t BPN Inputlayer = " + str(ITset.shape[1]) + " neurons")
24 print("\t BPN Outputlayer = " + str(OTset.shape[1]) + " neurons")
25 hiddenNeurons = int(input("Please choose a number of hidden neurons: "))
26 print ("Thank You!!")
27
28 print("Initialize BPN...")
30 VO, WO, dVO, dWO = BPN.initializeBPN(ITset.shape[1], hiddenNeurons, ...
      OTset.shape[1]);
31
32 print("initial values of weight matrices VO and WO ...
      33 avl.printMatrix(V0)
34 avl.printMatrix(WO)
36 input ("===> PRESS ENTER")
38 outputError0 = MAX_OUTPUT_ERROR + 1
39 outputError1 = MAX_OUTPUT_ERROR + 1
40 sumSqrDiffError = MAX_OUTPUT_ERROR + 1
41
42 \text{ runs} = 0
43
44 while ((sumSqrDiffError > MAX_OUTPUT_ERROR) & (runs < MAXRUNS)):
      sumSqrDiffError = 0
45
      for inputSetRowNr in range(ITset.shape[0]):
46
          IT = ITset[inputSetRowNr]
47
          OT = OTset[inputSetRowNr]
48
          OH = BPN.calculateOutputHiddenLayer(IT, VO)
49
          00 = BPN.calculateOutputBPN(OH, WO)
           [V1, W1] = BPN.adaptVW(OT, OO, OH, IT, WO, dWO, VO, dVO)
51
          outputError0 = BPN.calculateOutputBPNError(00, 0T)
52
           outputError1 = BPN.calculateOutputBPNError(BPN.BPN(IT, V1, W1), OT)
           sumSqrDiffError += (outputError1 - outputError0) * (outputError1 ...
54
              - outputError0)
55
          VO = V1
           WO = W1
56
      print("sumSqrDiffError = " + str(sumSqrDiffError))
57
      runs += 1
58
59
```

### 2.4 Resultaat

In afbeelding 2.1.a is een screenshot gegeven van de input van de functie. De input en de output wordt al in de code zelf bepaald. Alleen de gebruiker moet nog zelf bepalen hoeveel hidden neurons hij wilt dat er gebruikt wordt. Hierna begint het programma met het initialiseren van het BPN en van de weegfactoren. Zodra men het programma start door op Enter te drukken, wordt het BPN getraind op de ingegeven trainingsset.

In afbeelding 2.1.b is een screenshot van de output gegeven. Zoals te zien is, geeft het programma aan als de training afgerond is. Verder geeft het meteen weer hoeveel 'runs' het programma erover heeft gedaan om zichzelf te trainen. Het programma stopt met trainen zodra het een van de twee voorwaarde heeft bereikt:

- 1. Het programma heeft het maximale aantal runs bereikt.
- 2. De berekende error, die het programma bij de laatste run heeft berekend, is kleiner dan  $10^{-10}$

In het geval bij 2.1.b stopt het programma omdat het voorwaarde 2 heeft bereikt. Hierna geeft het programma de gegeven input, verwachte output en berekende output weer in een tabel. Hiermee kan de gebruiker voor zichzelf visueel controleren of het programma correct gewerkt heeft.

```
Testset laden...
            Expected Output
          Inputlayer = 2 neurons
Outputlayer = 1 neurons
                                                                        rDiffError
            ose a number of hidden neurons:
                                                                      Training is ready!
Initialize BPN...
initial values of weight matrices V0 and W0
                                                                              Expected Output
                                                                                                  Output BPN
     PRESS ENTER
    arDiffError
     rDiffError =
    arDiffError =
                       0.00083609
                                                                                         (b)
     rDiffError
```

Figuur 2.1: Screenshot van de Input en de Output van BPN

# 3 | Opdracht 3

Classificatie van objecten ",

# 3.1 Opdrachtomschrijving

In deze opdracht wordt alle opgedane kennis over pre-processing en over feature-detection toegepast op een reeks objecten. Deze objecten worden gebruikt om een neuraal netwerk zo te trainen, dat het ingeven van een soortgelijke testset een correcte output teruggeeft.

Voor deze opdracht is gekozen om handgeschreven cijfers te classificeren. Een van de redenen waarom er gekozen is voor cijfers is de diversiteit ervan. Er zijn veel manieren om cijfers op te schrijven en dat maakt de opdracht uitdagend. Een één en een zeven kan door elkaar gehaald worden, zoals in figuur 3.1 te zien is. Dit is een fout die zelfs mensen kunnen maken. Hierom wilden wij kijken of de computer dit beter kan.



Figuur 3.1

### 3.2 Features

De features die gekozen zijn om te gebruiken in ons neuraal netwerk is de Histogram of Oriented Gradients, HOG[1]. De HOG feature maakt een histogram van de gradienten binnen een bepaald grid in een afbeelding. Een gradient van een pixel geeft de richting van de beste verbetering aan. Op deze manier kan één HOG aangeven wat de meestvoorkomende richting is binnen een grid. Als dit toegepast wordt op een gehele afbeelding, dan wordt duidelijk wat de meestvoorkomende richtingen over de gehele afbeelding of op bepaalde posities binnen de afbeelding zijn per klasse.

Deze feature is is zeer goed te gebruiken voor het classificeren van getallen, omdat getallen elk hun eigen vorm hebben en hierdoor het meest van elkaar verschillen.

### 3.3 Neuraal Netwerk

Het neurale netwerk dat gekozen is om de classificatie van objecten uit te voeren, heet het Backwards Propagation Neural Network, ook wel BPN genoemd in onze code. BPN is gebaseerd op het verwerken van informatie door neurale cellen, neuronen genaamd, bijvoorbeeld in het menselijk lichaam. Een neuron krijgt hier een input signaal uit de synapsen. Synapsen zijn de connecties tussen een axon van de ene cel en een dendriet van de andere cel.

De bedoeling van de backpropagation methode is om een model te maken waarin de wegingen, die gekoppeld zijn aan de input signalen, worden aangepast, om voor het gewenste output signaal te zorgen. De wegingen worden aangepast, zodra het systeem observeert dat de berekende output afwijkt van de gewenste output. Hierna loopt het systeem nogmaals de berekening door. Dit blijft doorgaan totdat de berekende output overeen komt met de gewenste output. Het systeem trained zichzelf met behulp van deze methode.

Om een BPN op te zetten, zijn er verschillende stappen nodig [2]:

- 1. Initialiseer netwerk
- 2. Forward propagate
- 3. Back propagate error
- 4. Train netwerk
- 5. Voorspellen

#### 3.3.a Initialiseer netwerk

Het initialiseren van het netwerk houd in dat de weegfactoren geïnitialiseerd moeten worden. Elk neuron heeft een aantal bijbehorende weegfactoren. Eén weging voor elke connectie tussen de input- en de hiddenlayer en één weging voor de 'bias'.

Een netwerk is verdeeld in verschillende van zulke lagen. Er is een input-, hidden- en een outputlayer. De input- en outputlayer is altijd één laag. De hiddenlayer kan echter bestaan uit meerdere lagen. De inputlayer is een rij met alle data van de gebruikte trainingset. Alle hiddenlayers kun je zien als een soort black box. De grootte van een hiddenlayer kan de gebruiker dan ook zelf bepalen. De outputlayer is een laag met een grootte van een neuron voor elke klasse.

Het aantal weegfactoren dat geïnitialiseerd moeten worden, heeft te maken met de grootte van de layers. Er bestaat namelijk voor elke connectie, tussen alle neuronen in de input- en hiddenlayer, een weegfactor. Hetzelfde geldt voor de weegfactoren tussen de hidden- en de outputlayer.

#### 3.3.b Forward propagate

Met behulp van de geïnitialiseerde weegfactoren en het neurale netwerk, kan er een output berekend worden, door een inputsignaal in te geven en dit signaal door elke laag heen te laten gaan. Deze techniek heet forward propagation.

#### 3.3.c Back propagate error

Met forward propagation berekend het programma een output voor een bepaalde input. Op dit moment kan het programma controleren of de berekende output gelijk is aan de gewenste output, of niet. Deze berekende error koppelt het programma terug naar de hiddenlayers. Hier kan het aangeven dat de output niet correct is en dat de weegfactoren dus aangepast moeten worden. Dit heet de back propagate error.

#### 3.3.d Train netwerk

Het neurale netwerk wordt getraind door meerdere keren over het programma heen te gaan. Dat wil zeggen de forward propagation, de back propagation error en het, aan de hand van deze informatie, het updaten van de weegfactoren in het netwerk.

### 3.3.e Voorspellen

Nadat het neurale netwerk op een correcte manier getraind is, kunnen er voorspellingen mee gemaakt worden. In dit geval heeft het neurale netwerk met het trainen bepaald wat de weegfactoren in alle gevallen moeten zijn en deze staan nu vast.

Om een voorspelling te maken, geeft de gebruiker de data mee van de testset. Let hierbij op dat de testset bestaat uit andere data dan de trainingsset. Deze data wordt aan het neurale netwerk meegegeven als inputlayer. Het enige wat het neurale netwerk nu hoeft uit te voeren is forward propagation. Dit geeft een output, wat een voorspelling maakt voor de input. De reden dat enkel forward propagation in dit geval genoeg is, is omdat het programma hiervoor al getraind is op deze klasses.

#### 3.4 Code

#### 3.4.a Uitvoerende code

#### 3.4.b Traincode

```
1 import cv2
2 import numpy as np
3 import avlBPNEvaWorking as BPN
4 import avansvisionlib as avl
5 import pandas as pd
6 import os
7 import extractFeatures as ef
9 def trainHandwrittenNumbers(imageWD):
10
      # Maximale fout die toegestaan wordt in de output voor de training input
11
      MAX_OUTPUT_ERROR = 1E-8
12
      # maximaal aantal runs dat uitgevoerd wordt bij het trainen
      MAXRUNS = 10000
14
15
      imageCodes = []
16
```

```
17
       for file in os.listdir(imageWD): # +folder
18
           if file != ".DS_Store":
               numberOfInputs = len(os.listdir(imageWD))
20
               imageCodes.append(file)
21
           image = ef.makeBinaryImage(imageWD + file)
22
23
       # print(imageCodes)
24
       # avl.show16SImageStretch(image, "image")
26
       numberOfFeatures = image.size + 1
27
       numberOfOutputs = 4
28
29
       print("\n Testset laden... \n \n")
30
       print("\t BPN Inputlayer = " + str(numberOfInputs) + " neurons")
31
       print("\t BPN Outputlayer = " + str(numberOfOutputs) + " neurons")
32
       hiddenNeurons = int(input("Please choose a number of hidden neurons: "))
33
       print("Thank You!!")
34
35
       print("Initialize BPN...")
36
37
       VO, WO, dVO, dWO = BPN.initializeBPN(numberOfFeatures, ...
          hiddenNeurons, numberOfOutputs)
39
       #perimeterMax, areaMax = ef.memoriseLargest(imageWD)
       counter = 0
41
       totalImg = len(imageCodes)
42
43
       # Haal de afbeeldingen uit de map.
       for i in range(totalImg):
44
           # TODO: random aanpassen
45
           counter += 1
46
           print("image {} out of {}".format(counter, totalImg))
47
           indexnummer = np.random.randint(len(imageCodes))
48
49
           filename = imageCodes.pop(indexnummer)
           print("load image {}".format(filename))
50
           binaryImage = ef.makeBinaryImage(imageWD + filename)
51
           runs = 0
54
           sumSqrDiffError = MAX_OUTPUT_ERROR + 1
55
           # looping over afbeeldingen met eenen, tweeen drieen, vieren, ...
               vijfen, zessen enz
           # Voor elke feature worden de weights bepaald
57
58
           # bepaal de input en output van de traindata
59
           IT = np.array(ef.extractFeatures(binaryImage))
60
           OT = np.array(ef.outputHandwrittenNumbers(filename))
           ITold = np.zeros(IT.shape)
62
```

```
63
            print(np.sum(ITold-IT))
64
            ITold = IT
66
67
            while ((sumSqrDiffError > MAX_OUTPUT_ERROR) & (runs < MAXRUNS)):</pre>
                 sumSqrDiffError = 0
69
                        for inputSetRowNr in range(ITset.shape[0]): # ...
70
                     Afbeeldingen in de map
                  \begin{tabular}{ll} \# \ for \ input Set Row Nr \ in \ range (binary Image.shape [0]): \\ \end{tabular} 
71
72
                 OH = BPN.calculateOutputHiddenLayer(IT, VO)
73
                 OO = BPN.calculateOutputBPN(OH, WO)
74
                 [V1, W1, dV1, dW1] = BPN.adaptVW(OT, OO, OH, IT, WO, dWO, ...
75
                     VO, dVO)
76
                 #calculate model error
77
                 outputError0 = BPN.calculateOutputBPNError(00, 0T)
78
                 outputError1 = BPN.calculateOutputBPNError(BPN.BPN(IT, V1, ...
                     W1), OT)
                 sumSqrDiffError += (outputError1 - outputError0) * ...
80
                     (outputError1 - outputError0)
81
                 #save weights
82
                 VO = V1
83
                 WO = W1
84
                 dV0 = dV1
85
                 dW0 = dW1
86
87
                 #print("sumSqrDiffError = " + str(sumSqrDiffError))
88
                 runs += 1
89
            print("Runs = " + str(runs))
90
            print()
91
        # Print de output
        # outputVectorBPN = OTset.copy()
93
        # for inputSetRowNr in range(ITset.shape[0]):
94
               for inputSetColNr in range(OTset.shape[1]):
95
                   inputVectorTrainingSet = ITset[inputSetRowNr]
                   outputVectorBPN[inputSetRowNr][inputSetColNr] = ...
97
            round(round(BPN.BPN(inputVectorTrainingSet, VO, ...
            WO)[inputSetColNr][0]), 1)
98
        print("BPN Training is ready!")
99
        print(V0)
        print(W0)
101
102
        return VO, WO
        # outputTraining = pd.DataFrame(outputVectorBPN)
104
```

```
# outputTraining.columns = ["Output BPN"]

# originalSet[outputTraining.columns] = outputTraining

# print(originalSet)
```

#### 3.4.c Testcode

```
1 import cv2
2 import numpy as np
3 import avlBPNEvaWorking as BPN
4 import avansvisionlib as avl
5 import pandas as pd
6 import os
7 import extractFeatures as ef
8 import re
  def testHandwrittenNumbers(imageWD, VO, WO):
       imageCodes = []
11
12
       for file in os.listdir(imageWD): # +folder
           if file != ".DS_Store":
               numberOfInputs = len(os.listdir(imageWD))
15
               imageCodes.append(file)
16
17
       00list = []
18
       filenameList = []
19
       for i in range(len(imageCodes)):
21
           indexnummer = np.random.randint(len(imageCodes))
22
           filename = imageCodes.pop(indexnummer)
23
           filenameList.append(filename)
24
           binaryImage = ef.makeBinaryImage(imageWD + filename)
25
           IT = np.array(ef.extractFeatures(binaryImage))
           OOraw = np.array(BPN.BPN(IT, VO, WO))
27
           00 = np.array(BPN.BPN(IT, VO, WO))
28
           00 = np.round(np.round(00,1))
29
           OOlist.append(00)
30
           print(00raw)
31
       print(confusionMatrix(OOlist, filenameList))
33
34
35 def confusionMatrix(OOlist, filenameList):
       numberOutput = []
36
       for i in range(len(00list)):
37
           00number = ef.outputToNumber(00list[i])
38
           numberOutput.append(OOnumber)
```

```
40
       combinedList = []
41
       for i in range(len(filenameList)):
           combinedList.append([filenameList[i], numberOutput[i]])
43
44
       filenameList.sort(key=lambda var: [int(x) if x.isdigit() else x for ...
           x in re.findall(r'[^0-9]|[0-9]+', var)])
46
       newCombinedList = []
47
       outputTest = []
48
       for files in filenameList:
49
           for i in range(len(filenameList)):
50
               if files == combinedList[i][0]:
51
                    newCombinedList.append(combinedList[i])
52
                    outputTest.append(combinedList[i][1])
53
54
       realOutput = [5,9,1,4,2,6,3,1,9,8,7,5,9,3, ...
55
           3,5,6,2,3,2,6,4,8,4,8,3,5,2,9,3,3,7,0,2,9,8,8,4,7,1]
56
       confusionMat = np.zeros((10,10))
57
58
       for i in range(len(realOutput)):
           confusionMat[realOutput[i],outputTest[i]] += 1
60
61
       accuracy = []
       confusionDiagonal = confusionMat.diagonal()
63
       for i in range(10):
64
           if sum(confusionMat[i]) == 0:
65
               accuracyPerRow = 0
66
           else:
67
               accuracyPerRow = confusionDiagonal[i]/(sum(confusionMat[i]))
68
           accuracy.append(accuracyPerRow)
69
70
       confusiondf = pd.DataFrame(confusionMat)
71
       accuracydf = pd.DataFrame(accuracy)
72
       accuracydf.columns = ["Accuracy"]
73
       confusiondf[accuracydf.columns] = accuracydf
74
       return confusiondf
76
```

#### 3.4.d Functiecode

```
1 import numpy as np
2 import avansvisionlib as avl
3 import cv2
4 # from IPython import get_ipython
5 # ipython = get_ipython()
6 from skimage import measure
7 import os
8 import matplotlib.pyplot as plt
9 from skimage.feature import hog
10 from skimage import exposure
12
13 def extractFeaturePerimeter(binaryImage):
       # function returns an integer with the perimeter (length of the contour)
      contourVec = avl.makeContourImage(binaryImage)[1]
15
       perimeter = 0
16
      for i in range(len(contourVec)):
17
           perimeter += len(contourVec[i])
18
20
      return perimeter
22 def extractFeatureArea(binaryImage):
       # function returns an integer with the area size of the region of ...
           the object
      labeledImage = measure.label(binaryImage, background=0)
      area = 0
26
      for col in range(len(labeledImage[0])):
27
           for row in range(len(labeledImage)):
               if labeledImage[row, col] == 1:
29
                   area += 1
30
32
      return area
33
34 def extractFeatureNumberOfHoles(binaryImage):
       # function returns an integer with the number of holes in the object
35
       # contours
36
37
       contourVec = avl.makeContourImage(binaryImage)[1]
       NumberOfContours = len(contourVec)
39
40
       # blobs
       labeledImage = measure.label(binaryImage, background=0)
42
       NumberOfBlobs = np.max(labeledImage)
43
```

```
44
      NumberOfHoles = NumberOfContours - NumberOfBlobs
45
      if NumberOfHoles == 0:
47
          return 0
48
      else:
          return (1 / NumberOfHoles)
50
  def extractFeatureCircularity(perimeter, area):
53
      # (4pi*Area)/(Perimeter)
54
      circularity = (perimeter**2)/(4*np.pi*(area))
55
      return circularity
57
  def retrieveHOG(inputMatrix, doPlot=False):
      image = inputMatrix.copy()
60
      fd, hogImage = hog(image, orientations=8, pixels_per_cell=(96/14, ...
61
          96/14),
                         cells_per_block=(1, 1), visualise=True)
62
63
      hogVector = [0] * hogImage.size
      nRows = hogImage.shape[0]
65
      nCols = hogImage.shape[1]
66
      avl.show16SImageStretch(hogImage, "hog")
      cv2.destroyAllWindows()
      index = 0
69
      for cols in range(nCols):
70
          for rows in range(nRows):
71
              hogVector[index] = hogImage[rows][cols]
72
              index += 1
73
74
      return hogVector
75
  def pixelsOnly(binaryImage):
77
      imgVector = [0]*binaryImage.size
78
      nRows = binaryImage.shape[0]
79
      nCols = binaryImage.shape[1]
      index = 0
81
      for cols in range(nCols):
82
          for rows in range(nRows):
              imgVector[index] = binaryImage[rows][cols]
84
              index += 1
85
      return imgVector
88 def extractFeatures(binaryImage):
89 # ...
```

```
90 #
          perimeter = extractFeaturePerimeter(binaryImage)
          area = extractFeatureArea(binaryImage)
          nrHoles = extractFeatureNumberOfHoles(binaryImage)
93 # ...
       hogVector = retrieveHOG(binaryImage, doPlot=False)
        IT = [1]
95
        IT.extend(hogVector)
96
        return IT
98
   def outputHandwrittenNumbers(filename):
99
        #filename = str(filename)
100
        if "zero" in filename:
101
            OT = [0,0,0,0]
102
        elif "one" in filename:
103
            OT = [0,0,0,1]
104
        elif "two" in filename:
105
            OT = [0,0,1,0]
106
        elif "three" in filename:
107
            OT = [0,0,1,1]
108
        elif "four" in filename:
109
            OT = [0,1,0,0]
        elif "five" in filename:
111
            OT = [0,1,0,1]
112
        elif "six" in filename:
            OT = [0,1,1,0]
114
        elif "seven" in filename:
115
            OT = [0,1,1,1]
        elif "eight" in filename:
117
            OT = [1,0,0,0]
118
        elif "nine" in filename:
119
            OT = [1, 0, 0, 1]
120
121
            print("Could not correctly classify object.")
        return OT
123
124
125
   def outputToNumber(00):
126
        00.resize(1,len(00))
127
        if (sum(sum(00 == np.array([0,0,0,0])))) == 4:
128
            numberRecognized = 0
129
        elif (sum(sum(00 == np.array([0,0,0,1]))) == 4:
130
            numberRecognized = 1
131
        elif (sum(sum(00 == np.array([0,0,1,0])))) == 4:
            numberRecognized = 2
133
        elif (sum(sum(00 == np.array([0,0,1,1])))) == 4:
134
            numberRecognized = 3
        elif (sum(sum(00 == np.array([0,1,0,0])))) == 4:
136
```

```
numberRecognized = 4
137
        elif (sum(sum(00 == np.array([0,1,0,1])))) == 4:
138
            numberRecognized = 5
139
        elif (sum(sum(00 == np.array([0,1,1,0])))) == 4:
140
            numberRecognized = 6
141
        elif (sum(sum(00 == np.array([0,1,1,1])))) == 4:
142
            numberRecognized = 7
143
        elif (sum(sum(00 == np.array([1,0,0,0])))) == 4:
144
            numberRecognized = 8
        elif (sum(sum(00 == np.array([1,0,0,1])))) == 4:
146
            numberRecognized = 9
147
        else:
148
            print("Could not correctly classify object.")
149
        return numberRecognized
150
151
   def makeBinaryImage(path):
152
        image = cv2.imread(path)
153
        grayImage = cv2.cvtColor(image, cv2.COLOR_BGR2GRAY)
154
        binaryImage = cv2.threshold(grayImage, 140, 1, cv2.THRESH_BINARY_INV)[1]
155
        return binaryImage
156
157
   def memoriseLargest(imageWD):
        perimeterMax = 0
159
        areaMax = 0
160
        for file in os.listdir(imageWD):
            if file != ".DS_Store":
162
                binaryImage = makeBinaryImage(imageWD + file)
163
                featureArray = np.array(extractFeatures(binaryImage))
                perimeterCurrent = featureArray[1]
165
                areaCurrent = featureArray[2]
166
                if perimeterCurrent > perimeterMax:
168
                    perimeterMax = perimeterCurrent
                if areaCurrent > areaMax:
169
                     areaMax = areaCurrent
        return perimeterMax, areaMax
171
```

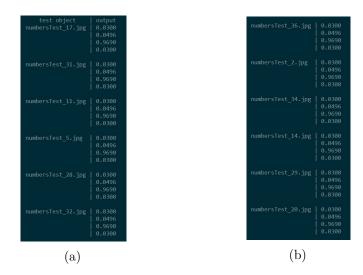
#### 3.5 Resultaat

Onderstaande afbeeldingen, 3.2, 3.3.a en 3.3.b, geven het resultaat van de uitvoerende code weer.

Afbeelding 3.2 geeft aan dat de training voltooid is. Het programma geeft dan tevens de twee matrices van de weegfactoren weer. Zo is eerst de weegfactor tussen de inputlayer en de hiddenlayer te zien. Hierna is de weegfactor tussen de hidden- en de outputlayer weergegeven.

Vervolgens is in afbeelding 3.3.a en 3.3.b het resultaat van het testprogramma afgebeeld. Het programma geeft ten eerste aan welke afbeeldingen het gebruikt om te testen. De namen van deze afbeeldingen laat het programma zien in een string. Hiermee kan de gebruiker controleren of de correcte testset gebruikt is. Uiteindelijk geeft het programma per testobject weer wat de uitkomst is van het BPN.

Figuur 3.2: Resultaat van de uitvoerende code (1)



Figuur 3.3: Resultaat van de uitvoerende code (2)

#### 3.5.a Confusion Matrix

Onderstaand de verwarringsmatrix, afbeelding 3.4, van het Neuraal Netwerk, welke aangeeft hoe precies de bepaling is van de uitkomst.

De verwarringsmatrix is een belangrijk instrument bij Machine Learning, aangezien het een maat is voor de precisie van de gebruikte methode.

	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	Accuracy
0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	1.0	0.0	0.0
1	0.0	3.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	1.0
2	1.0	4.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0
3	0.0	7.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0
4	0.0	4.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0
5	0.0	4.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0
6	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	3.0	0.0	0.0
7	0.0	3.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0
8	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	5.0	0.0	1.0
9	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	5.0	0.0	0.0

Figuur 3.4: Verwarringsmatrix BPN

De verwarringsmatrix in afbeelding 3.4 dient als volgt te worden gelezen: de rij-as stelt de gewenste uitkomst voor, de kolom-as de berekende uitkomst. Wanneer deze aan elkaar gelijk zijn, zal dit terug te zien zijn op diagonaal, alles daarbuiten is een foute schatting.

In de laatste kolom, Accuracy, is af te lezen wat de accuracy per klasse is, van het neurale netwerk. Om de accuracy van het totale neurale netwerk te berekenen, hoeft men enkel een gemiddelde te nemen van de accuracies van alle klasses.

# Bibliografie

- [1] Mallick, S. (2016) *Histogram of Oriented Gradients*. Geraadpleegd op 20 november 2017, van https://www.learnopencv.com/histogram-of-oriented-gradients/
- [2] Brownlee, J. (2016) How to implement the backpropagation algorithm from scratch in Python. Geraadpleegd op 11 december 2017, van https://machinelearningmastery.com/implement-backpropagation-algorithm-scratch-python/