Notes: Differential Manifolds

Guan Luo *

Tsinghua University

该文章是看 An Introduction to Manifolds [1] 的学习笔记。

1 Euclidean Spaces

欧氏空间是所有流形的原型。其特殊之处在于包含一套标准的全局坐标。使得在 \mathbb{R}^n 上的所有构造都可以用标准坐标来定义,但这也混淆了哪些概念是流形内在蕴含的。普遍的流形定义是没有标准坐标的,因此只有独立于坐标的概念在流形上才有意义。本章的目的在于把 \mathbb{R}^n 上的微积分转泛化到坐标独立的定义。如,将切线向量定义为一个函数的微分,而非全局坐标下的方向或者一列数字。本章核心的两个概念:楔积 (wedge product) 和外导数 (exterior derivative).

1.1 Definitions

 \mathcal{C}^k : 一个函数 $f: U \to \mathbb{R}$ 被认为在 \mathbf{p} 点 \mathbf{k} -阶连续可微,如果其微分 1在 \mathbf{p} 点存在且连续,其中 $j \le k$ 。

$$\frac{\partial^j f}{\partial x^{i_1} \cdots \partial x^{i_j}} \tag{1}$$

 \mathcal{C}^{∞} : 一个函数对于任意 k,都是 \mathcal{C}^{k} 的,通常认为 "smooth" 和 " \mathcal{C}^{∞} " 是等价的。

实解析 (real-analytic): 一个函数 f 在 p 点是实解析的,如果在其邻域内等于函数在 p 点的泰勒级数,即式 3。显然,一个实解析的函数必然是 \mathcal{C}^{∞} ,但反之未必,如 4。

$$f(x) = f(p) + \sum_{i} \frac{\partial f}{\partial x^{i}}(p)(x^{i} - p^{i}) + \frac{1}{2!} \sum_{i,j} \frac{\partial^{2} f}{\partial x^{i} \partial x^{j}}(p)(x^{i} - p^{i})(x^{j} - p^{j})$$

$$\tag{2}$$

$$+\cdots + \frac{1}{k!} \sum_{i_1,\ldots,i_k} \frac{\partial^k f}{\partial x^{i_1}\cdots\partial x^{i_k}}(p)(x^{i_1}-p^{i_1})\cdots(x^{i_k}-p^{i_k}) + \cdots$$
 (3)

$$f(x) = \begin{cases} e^{-1/x} & \text{for } x \ge 0, \\ 0 & \text{for } x \le 0 \end{cases}$$
 (4)

1.2 Taylor's Theorem with Remainder

Star-shaped: 在 p 点的邻域,且该集合内任意点 x, p 和 x 的连线段都在集合内。

Theorem: 设 f 在关于 p 点的 star-shaped 集合 U 内是 \mathcal{C}^{∞} 的,则存在函数 $g_1(x),...,g_n(x) \in \mathcal{C}^{\infty}(U)$,使 得 5成立。

$$f(x) = f(p) + \sum_{i=1}^{n} (x^i - p^i)g_i(x), g_i(p) = \frac{\partial f}{\partial x^i}(p)$$

$$\tag{5}$$

^{*}lg22@mails.tsinghua.edu.cn

1 EUCLIDEAN SPACES 2

其中,函数 $g_i(x)$ 的定义如 6所示。

$$g_i(x) = \int_0^1 \frac{\partial f}{\partial x^i} (p + t(x - p)) dt \tag{6}$$

不妨令 n=1 和 p=0,则上式 5简化如下,且 g 函数同样满足 \mathcal{C}^{∞} ,则可以同样进行展开

$$f(x) = f(0) + xg_1(x), \ g_i(x) = g_i(0) + xg_{i+1}(x)$$
(7)

从而有

$$f(x) = f(0) + x(g_1(0) + xg_2(x))$$

$$= f(0) + xg_1(0) + x^2(g_2(0) + xg_3(x))$$

$$= f(0) + g_1(0)x + g_2(0)x^2 + \dots + g_i(0)x^i + g_{i+1}(x)x^{i+1}$$

反复进行微分可得

$$g_k(0) = \frac{1}{k!} f^{(k)}(0), \ k = 1, 2, ..., i$$

1.3 Tangent Vectors as Derivatives

Directional Derivatives: 设一条线穿过 $p = (p^1, ..., p^n)$,方向为 $v = \langle v^1, ..., v^n \rangle$,则有线上的点参数化为 $c(t) = (p^1 + tv^1, ..., p^n + tv^n)$,对于 p 点邻域内的光滑函数 f ,其方向导数的定义如 8。

$$D_v f = \lim_{t \to 0} \frac{f(c(t)) - f(p)}{t} = \frac{d}{dt}|_{t=0} f(c(t))$$
(8)

根据链式法则, 我们可知

$$D_v f = \sum_{i=1}^{n} i = 1]^n \frac{dc^i}{dt}(0) \frac{\partial f}{\partial x^i}(p) = \sum_{i=1}^{n} v^i \frac{\partial f}{\partial x^i}(p)$$
(9)

因此,方向v在p点上定义了一个对于函数f的操作。

$$D_v = \sum v^i \frac{\partial}{\partial x^i}|_p \tag{10}$$

这种将方向v映射方向导数 D_v 提供了一种将切线方向描述为函数算子的方式。

1.4 Germs of Functions

equivalence relation: 在 S 上的等价关系是 $S \times S$ 的子集,满足自反性、对称性和传递性。 algebra: 算数是定义在域 K 上的向量空间 A,且有乘法定义。

$$\mu: A \times A \to A \tag{11}$$

且满足结合律、分配律和同质律,即对于 $a,b,c \in A,r \in K$,有

$$(a \cdot b) \cdot c = a \cdot (b \cdot c)$$

$$(a + b) \cdot c = a \cdot c + b \cdot c, a \cdot (b + c) = a \cdot b + a \cdot c$$

$$r(a \cdot b) = (ra) \cdot b = a \cdot (rb)$$

linear map: 定义在域 K 上,从向量空间 V 到 W 的映射 L 满足对于 $r \in K, u, v \in V$

$$L(u+v) = L(u) + L(v), L(rv) = rL(v)$$
(12)

algebra homomorphism: 定义在域 K 的 algebra 上的线性映射 $L:A\to A'$,且满足算数乘法 $L(ab)=L(a)L(b),a,b\in A$ 。

1 EUCLIDEAN SPACES 3

1.5 Derivations at a Point

对于 p 点任意切向量 v ,方向导数提供了一个将 \mathcal{C}^{∞} 函数到实数的映射 $D_v: \mathcal{C}_p^{\infty} \to \mathbb{R}$ 。根据定义 10,方向导数是线性映射,且满足莱布尼茨规则 13。

$$D_v(fg) = (D_v f)g(p) + f(p)(D_v g)$$
(13)

通常来说,任何线性映射 $D_v: \mathcal{C}_p^{\infty} \to \mathbb{R}$ 且满足莱布尼茨 13被称为 p 点上的微分,将 p 点上所有微分 组成的集合表示为 $D_p(\mathbb{R}^n)$,该集合实际上为实向量空间,由于任意两个微分的和、和常量的乘法仍为 p 点上的微分。至此我们知道方向导数是切线空间 $T_p(\mathbb{R}^n)$ 到微分空间 $D_p(\mathbb{R}^n)$ 的线性映射。

$$\phi: T_p(\mathbb{R}^n) \to D_p(\mathbb{R}^n), v \mapsto D_v = \sum_i v^i \frac{\partial}{\partial x^i}|_p$$
(14)

以下我们证明从切线空间到微分空间映射是双射,只需要证明任意微分都可以映射回方向即可。根据 定义 5和莱布尼茨规则 13可得

$$Df(x) = D(f(p) + \sum (x^i - p^i)g_i(x)) = \sum (Dx^i)g_i(p) + \sum (p^i - p^i)Dg_i(x) = \sum (Dx^i)\frac{\partial f}{\partial x^i}(p)$$
 (15)

从而可得 $D = D_v$ 对于 $v = \langle Dx^1, ..., Dx^n \rangle$ 。上述定理说明在 p 点的切线向量和微分是一一对应的,在 切线空间的标准基展开可以对应为微分上展开

$$v = \sum v^i \frac{\partial}{\partial x^i}|_p \tag{16}$$

1.6 Vector Fields

由于切向量空间 $T_p(R^n)$ 有基 $\{\partial/\partial x^i|_p\}$,任何切向量都可以表示成线性组合。

$$X_p = \sum a^i \frac{\partial}{\partial x^i}|_p \tag{17}$$

我们认为如果系数 a^i 在子集 U 上是 \mathcal{C}^{∞} 的,则向量域在 U 上是 \mathcal{C}^{∞} 的。

Multiplication: 函数和向量域的乘法定义为逐点的乘法。 $(fX)_p = f(p)X_p$,如果向量域是 \mathcal{C}^{∞} ,函数 f 是 \mathcal{C}^{∞} 的,则 $fX = \sum (fa^i)\partial/\partial x^i$ 是 \mathcal{C}^{∞} 。

 $\mathfrak{F}(U)$: 开集上所有 \mathcal{C}^{∞} 函数的环组成的集合。

 $\mathfrak{X}(U)$: 开集上所有 \mathcal{C}^{∞} 向量域组成的集合。

R-module: R 是一个可交换环,则左 R-module 是一个带常量乘法映射的阿贝尔群,满足结合律、有单位元、分配律,即对于 $r,s\in R,a,b\in A$ 。

$$(rs)a = r(sa), 1a = a, (r+s)a = ra + sa, r(a+b) = ra + rb$$
 (18)

R-module homomorphism: 设 A 和 A' 是 R-modules,则同态是从 A 到 A' 的映射 $f: A \to A'$,同时保留了加法和常量乘法,即对于 $a,b \in A, r \in R$ 。

$$f(a+b) = f(a) + f(b), f(ra) = rf(a)$$
(19)

1.7 Vector Fields as Derivations

我们定义向量域的导数为 Xf,对于 \mathcal{C}^{∞} 的向量域 X 和函数 f, $(Xf)(p) = X_p f$,由 $X = \sum a^i \partial/\partial x^i$,我们得到

$$(Xf)(p) = \sum a^{i}(p)\frac{\partial f}{\partial x^{i}}(p)$$
 (20)

上式 20说明了 Xf 同样是 \mathcal{C}^{∞} 的函数,且存在 R-linear 映射 $f\mapsto Xf$,显然该操作的莱布尼茨规则如下。

$$X(fg) = (Xf)g + f(Xg)$$
(21)

1 EUCLIDEAN SPACES 4

如果 A 是域 K 上的算数,则在 A 上的导数是 K-linear 映射 D,使得

$$D(ab) = (Da)b + aDb \text{ for all } a, b \in A$$
 (22)

由于 A 上的导数在加法和常量乘法下封闭,因此组成集合表示为 Der(A),因此一个 \mathcal{C}^{∞} 上的向量域生成了一个算数 $\mathcal{C}^{\infty}(U)$ 上的导数,即

$$\varphi: \mathfrak{X}(U) \to \operatorname{Der}(\mathcal{C}^{\infty}(U)), X \mapsto (f \mapsto Xf) \tag{23}$$

正如所有切线向量可以表示为逐点的导数 (一个从 \mathcal{C}^∞ 到 \mathcal{R} 的映射),向量域可以表示为算数 \mathcal{C}^∞ 的导数 (一个从 \mathcal{C}^∞ 到 \mathcal{C}^∞ 的映射)。

参考文献 5

参考文献

[1] Loring W Tu. Manifolds. In An Introduction to Manifolds, pages 47–83. Springer, 2011.