

Espacios vectoriales y subespacios

Espacio columna $C(A)$ | Conexión con $Ax=b$
Espacio nulo $N(A)$

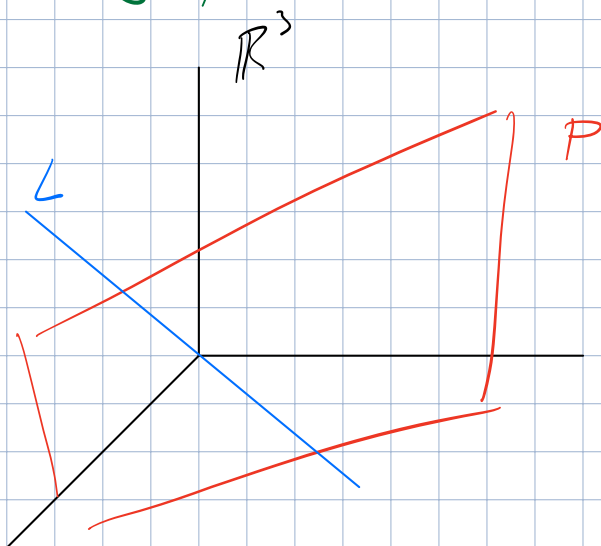
Requisitos espacio vectorial

$v+w$ y cv están en el mismo espacio. Estos dos requisitos se pueden escribir como uno solo:

Todas las combinaciones lineales $cv+dw$ están en el mismo espacio.

Combinaciones lineales de elementos del espacio

Revisar ejemplos clase anterior.



Un plano P o una línea L que pasan por el origen son subespacios de \mathbb{R}^3

Partimos de estos dos subespacios P y L .

* $P \cup L$ (vectores en P , L o ambos) ¿Es un subespacio?

¡No! Si sumo vectores del plano y de la línea, termino con vectores que no son ni del plano ni de la línea

* PNL (vectores que pertenecen a P y a L) ¿Es subespacio?

(En el ejemplo sería solo el $\begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix}$) \rightarrow ¡Sí!

¿Y en general? ¡Tb funciona!

Subespacios S y T. La intersección $S \cap T$ es un subesp.

¿Pq? Tomo dos vectores $v, w \in S \cap T$. Ahora hago $cv + dw$

$$\left. \begin{array}{l} cv + dw \in S \text{ (pq S era subespacio)} \\ cv + dw \in T \text{ (pq T era subespacio)} \end{array} \right\} \begin{array}{l} cv + dw \in S \cap T \\ \downarrow \\ S \cap T \text{ es subespacio} \end{array}$$

$C(A) \rightarrow$ Espacio columna de A

En este caso $C(A)$ será un subespacio de \mathbb{R}^4 que contendrá las 3 columnas de A

$A = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 2 \\ 2 & 1 & 3 \\ 3 & 1 & 4 \\ 4 & 1 & 5 \end{bmatrix}$ \downarrow $C(A)$ son todas las comb. lineales de las columnas de A.

¿Cómo de grande es este subespacio?
¿Ocupa todo \mathbb{R}^4 ? ¡No!

Antes de seguir, conectemos esto con la resolución de sistemas lineales. Si planteamos el problema $Ax = b$, ¿tiene solución para cualquier b ? ¡No!

Tenemos 4 ecuaciones y 3 incógnitas. Sistema sobredet.

$$Ax = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 2 \\ 2 & 1 & 3 \\ 3 & 1 & 4 \\ 4 & 1 & 5 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} b_1 \\ b_2 \\ b_3 \\ b_4 \end{bmatrix}$$

¿Que RHS (b) es ok?

¿Con cuáles podré resolver el sistema?

Ejemplo de b que sí funciona:

$$\begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \\ 4 \end{bmatrix}$$

Seguro que funciona

$$\begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

Seguro que funciona

Proponer que resuelvan el problema.

(Sol es comb. lineal de columnas...)

En realidad, una buena manera de encontrar b 's válidos es partir de x y calcular.

Generalizando, la condición de RHS válido es que pertenezca a $C(A)$. Es la propia definición de subespacio.

En este ejemplo, ¿me podría deshacer de alguna columna de la matriz para obtener una matriz más pequeña con el mismo espacio columna?

¡Sí!

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 2 \\ 2 & 1 & 3 \\ 3 & 1 & 4 \\ 4 & 1 & 5 \end{bmatrix}$$

Lo esta es la suma de las dos anteriores, no aporta nada nuevo. En realidad, en este ejemplo podría deshacerme de cualquiera.


$C(A)$ es un espacio bidimensional de \mathbb{R}^4

$N(A) \rightarrow$ espacio nulo de A

$$Ax = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 2 \\ 2 & 1 & 3 \\ 3 & 1 & 4 \\ 4 & 1 & 5 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} b_1 \\ b_2 \\ b_3 \\ b_4 \end{bmatrix}$$

El espacio nulo no contiene RHS, sino vectores x

$N(A)$ contiene todas las soluciones $x = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix}$ del problema

$N(A)$ en este ejemplo está en \mathbb{R}^3 

$$Ax = 0$$

$$Ax = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 2 \\ 2 & 1 & 3 \\ 3 & 1 & 4 \\ 4 & 1 & 5 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

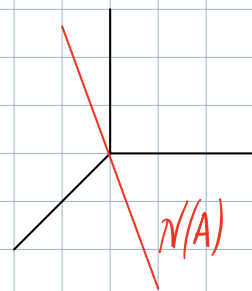
Una solución es $\begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$. Esto siempre es solución, luego es $N(A)$

Otra solución es $\begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \end{bmatrix}$, y otra $\begin{bmatrix} 2 \\ 2 \\ -2 \end{bmatrix}$ en general $c \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \end{bmatrix}$

Así que $N(A)$ es $c \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \end{bmatrix}$ (incluye el $\begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$). El

espacio nulo es una línea en \mathbb{R}^3

¿Y cómo puedo estar seguro de que $N(A)$ es realmente un subespacio vectorial?



Comprobar que sols. de $Ax=0$ siempre dan un subespacio.

Para ello, comprobamos que:

$v+w$ y cv están en el mismo espacio

Si $Av=0$ y $Aw=0$ entonces $A(v+w)=0$

Si $Av=0$ entonces $A(cv)=0$

DEM

$$Av=0$$

$$Aw=0$$

$$Av=0 \rightarrow cAv=0$$

$$\rightarrow A(cv)=0$$

$$Av + Aw = 0 \rightarrow A(v+w) = 0$$

Dejamos aparcado $N(A)$.

Nos centramos en este ejemplo:

$$Ax = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 2 \\ 2 & 1 & 3 \\ 3 & 1 & 4 \\ 4 & 1 & 5 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \\ 4 \end{bmatrix}$$

Tiene varias soluciones $\begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$, $\begin{bmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}$.

¿Forman las soluciones del problema un espacio vectorial?
¡No! (No incluyen el $\begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$). Son como un plano que no pasa por el origen.

En esta clase hemos visto las dos maneras naturales de definir subespacios:

① Me dan los vectores, como en $C(A)$

② Me dan las restricciones, como en $N(A)$