

Espaces vectoriales y subespacios

Espacio columna $C(A)$ Espacio nulo $N(A)$ Conexión con $Ax = b$

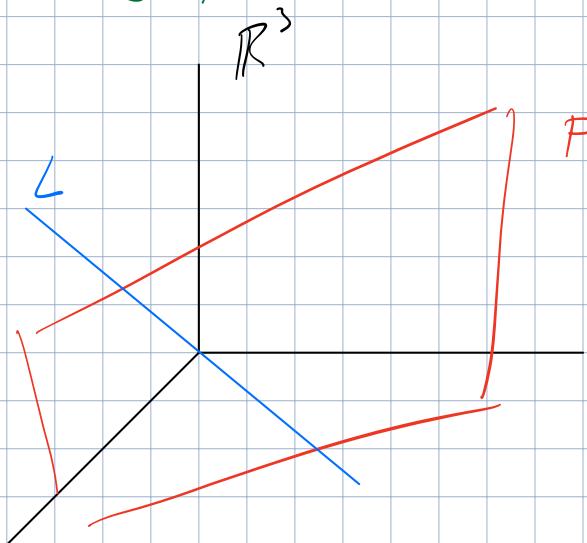
Requisitos espacio vectorial

$v + w$ y cw están en el mismo espacio. Estos dos requisitos se pueden escribir como uno solo:

Todas las combinaciones $cv + dw$ están en el mismo espacio.

Combinaciones lineales de elementos del espacio

Revisar ejemplos clase anterior.



Un plano P o una linea L que pasan por el origen son subespacios de \mathbb{R}^3

Partimos de estos dos subespacios P y L .

* PUL (vectores en P, L o ambos) ¿Es un subespacio?

!No! Si sumo vectores del plano y de la linea, termino con vectores que no son ni del plano ni de la linea

* $P \cap L$ (vectores que pertenecen a P y a L) \rightarrow Es subespacio?

(En el ejemplo seria solo el $\begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$) \rightarrow Si!

¿Y en general? ¡Funciona!

Subespacios S y T . La intersección $S \cap T$ es un subesp.

CPq? Tomo los vectores $v, w \in S \cap T$. Ahora hago $c v + d w$

$c v + d w \in S$ (pq S era subespacio) $\left. \begin{array}{l} c v + d w \in S \cap T \\ \downarrow \end{array} \right\} c v + d w \in S \cap T$

$c v + d w \in T$ (pq T era subespacio)

$S \cap T$ es subespacio

$C(A) \rightarrow$ Espacio columna de A

$A = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 2 \\ 2 & 1 & 3 \\ 3 & 1 & 4 \\ 4 & 1 & 5 \end{bmatrix}$ En este caso $C(A)$ será un subespacio de \mathbb{R}^4 que contendrá las 3 columnas de A

$C(A)$ son todas las comb. lineales de las columnas de A .

¿Cómo de grande es este subespacio?

¿Ocupa todo \mathbb{R}^4 ? ¡No!

Antes de seguir, conectemos esto con la resolución de sistemas lineales. Si planteamos el problema $Ax = b$, ¿tiene solución para cualquier b ? ¡No!

Tenemos 4 ecuaciones y 3 incógnitas. Sistema s-subdecons.

$$Ax = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 2 \\ 2 & 1 & 3 \\ 3 & 1 & 4 \\ 4 & 1 & 5 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} b_1 \\ b_2 \\ b_3 \\ b_4 \end{bmatrix}$$

¿Qué RHS (b) es ok?

¿Con cuáles podré resolver el sistema?

Ejemplo de b que sí funciona:

$$\begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \\ 4 \end{bmatrix}$$

Seguro que
funciona

$$\begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

Seguro que
funciona

Proponer que resuelvan
el problema.

(Sol es comb. lineal de columnas...)

En realidad, una buena manera de encontrar b 's válidos es partir de x y calcular.

Generalizanlo, la condición de RHS válidos es que pertenezca a $C(A)$. Es la propia definición de subespacio.

En este ejemplo, dime podrías deshacer de alguna columna de la matriz para obtener una matriz más pequeña con el mismo espacio columna?

¡Sí!

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 2 \\ 2 & 1 & 3 \\ 3 & 1 & 4 \\ 4 & 1 & 5 \end{bmatrix}$$

← Esta es la suma de las dos anteriores, no aporta nada nuevo. En realidad, en este ejemplo podrías deshacerme de cualquiera.

$C(A)$ es un espacio bidimensional de \mathbb{R}^3

$N(A) \rightarrow$ espacio nulo de A

$$Ax = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 2 \\ 2 & 1 & 3 \\ 3 & 1 & 4 \\ 4 & 1 & 5 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} b_1 \\ b_2 \\ b_3 \\ b_4 \end{bmatrix}$$

El espacio nulo no contiene RHS, sino vectores x

$N(A)$ contiene todas las soluciones $x = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix}$ del problema

$N(A)$ en este ejemplo está en \mathbb{R}^3 $\xrightarrow{Ax=0}$

$$Ax = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 2 \\ 2 & 1 & 3 \\ 3 & 1 & 4 \\ 4 & 1 & 5 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

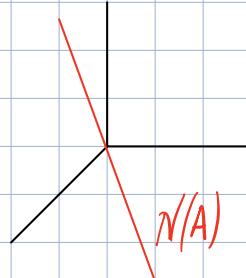
Una solución es $\begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$. Esto siempre es solución, llega a $N(A)$

Otra solución es $\begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \end{bmatrix}$, y otra $\begin{bmatrix} 2 \\ 2 \\ -2 \end{bmatrix}$ en general $c \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \end{bmatrix}$

Así que $N(A)$ es $c \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \end{bmatrix}$ (incluye el $\begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$). El

espacio nulo es un \mathbb{R}^3

¿Y cómo puedo estar seguro de que $N(A)$ es realmente un subespacio vectorial?



Comprobar que sols. de $Ax=0$ siempre dan un subespacio.

Para ello, comprobamos que:

$v+w$ y cw están en el mismo espacio

Si $Av=0$ y $Aw=0$ entonces $A(v+w)=0$

Si $Av=0$ entonces $Acv=0$

DEM

$$Av=0$$

$$Av=0 \rightarrow cAv=0$$

$$Aw=0$$

$$\rightarrow Acv=0$$

$$Av+Aw=0 \rightarrow A(v+w)=0$$

•

Dejamos apartado $N(A)$.

Nos centramos en este ejemplo:

$$Ax = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 2 \\ 2 & 1 & 3 \\ 3 & 1 & 4 \\ 4 & 1 & 5 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \\ 4 \end{bmatrix}$$

Tiene varias soluciones $\begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}$.

¿Forman las soluciones del problema un espacio vectorial?

¡No! (No incluyen el $\begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$). Son como un plano que no pasa por el origen.

En este clase hemos visto las dos maneras naturales de definir subespacios:

① Me dan los vectores, como en $C(A)$

② Me dan las restricciones, como en $N(A)$