



## Algèbre 3

Ange Mayouma

### Séquence 1 : Applications et formes multilinéaires

#### I- Rappels Applications linéaires

##### I- 1- Définitions d'une application linéaire

Soient  $F$  et  $G$  deux  $E$   $V$  sur  $R$  l'application  $f : F \rightarrow G$  est linéaire si

$$\forall u, v \in F, on a : f(u + v) = f(u) + f(v)$$

$$\forall \alpha \in R, \forall u \in F, f(\alpha u) = \alpha f(u)$$

Si  $F = G$ ,  $f$  est appelée endomorphisme de  $F$

Si  $G = \mathbb{R}$ ,  $f$  est appelée forme linéaire sur  $F$

L'ensemble des applications linéaires de  $F$  dans  $G$  est noté par :  $L_R(F, G)$

L'ensemble des endomorphismes de  $F$  est noté par :  $L_R(F)$

#### I-2- Autre définition

Soient  $F$  et  $G$  deux  $E$   $V$  sur  $R$  l'application  $f : F \rightarrow G$  est linéaire

Si  $\forall u, v \in F$  et  $\alpha, \beta \in R$ , on a  $f(\alpha u + \beta v) = \alpha f(u) + \beta f(v)$

#### Exemple

Soit l'application définie de  $f : \mathbb{R}^3$  dans  $\mathbb{R}^3$

$$(x, y, z) \mapsto f(x, y, z) = (x - y + z, x + y + z, 2x - y - z)$$

Montrer que  $f$  est une application linéaire.

Soient  $X = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3$  et  $Y = (x', y', z') \in \mathbb{R}^3$

$$X + Y = (x + x', y + y', z + z')$$

$$f(X+Y) = ((x+x') - (y+y') + (z+z'), (x+x') + (y+y') + (z+z'), 2(x+x') - (y+y') - (z+z')),$$

$$f(X+Y) = (x - y + z, x + y + z, 2x - y - z) + (x' - y' + z', x' + y' + z', 2x' - y' - z')$$

$$f(X+Y) = f(X) + f(Y)$$

Soient  $X = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3$  et  $\alpha \in R$

$$\alpha X = \alpha(x, y, z) = (\alpha x, \alpha y, \alpha z)$$

$$f(\alpha X) = f(\alpha(x, y, z)) = (\alpha x - \alpha y + \alpha z, \alpha x + \alpha y + \alpha z, 2\alpha x - \alpha y - \alpha z)$$

$$= \alpha(x - y + z, x + y + z, 2x - y - z)$$

$$f(\alpha X) = \alpha f(X)$$

Alors  $f$  est bien une application numérique

#### I-3-Propriété

Si  $f \in L_K(F, G)$ , alors  $f(O_F) = O_G$

#### **I-4- Noyau et image**

Soit  $f$  une application linéaire de  $E$  dans  $F$

##### **I-4-1-Noyau**

On appelle noyau de  $f$ , l'ensemble, noté  $\text{Ker} f$ , définie par :

$$\text{Ker} f = \{x \in E \mid f(x) = 0\}$$

##### **I-4-2-Image**

On appelle Image de  $f$ , l'ensemble, noté  $\text{Im} f$ , défini par :

$$\text{Im} f = \{y \in F \mid \exists x \in E \mid f(x) = y\}$$

#### **I-4-3-Théorèmes**

**I-4-3-1-**  $\text{Ker} f$  est un sous espace vectoriel de  $E$  et  $\text{Im} f$  est un sous espace vectoriel de  $F$

##### **I-4-3-2-Théorème des dimensions**

Si  $E$  et  $F$  sont deux sous espaces vectoriels de  $G$

$$\dim G = \dim E + \dim F$$

#### **I-5-Injection, surjection et bijection**

Soit  $f$  une application linéaire de  $E$  dans  $F$

##### **I-5-1- Injection**

$f$  est injective si pour tout  $x$  et  $y$  de  $E$  vérifiant :  $f(x) = f(y)$  alors  $x = y$

##### **I-5-2- Surjection**

$f$  est surjective si pour tout  $y$  de  $F$ , il existe  $x$  de  $E$  tel que  $f(x) = y$

##### **I-5-3-Bijection**

$f$  est bijective si  $f$  est surjective et injective

Si  $f$  est bijective, on parle d'isomorphisme.

Si  $E = F$ , on parle d'endomorphisme.

Si  $E = F$  et  $f$  bijective, on parle d'automorphisme.

##### **I-5-4-Proposition**

**I-5-4-1-**  $f$  est injective si et seulement si  $\text{Ker} f = \{0\}$

**I-5-4-2-**  $f$  est bijective si et seulement si l'image d'une base de  $E$  est une base de  $F$

**I-5-4-3-** Par définition de la surjectivité, une application linéaire est surjective

**I-5-4-4-** si et seulement si son image est égale à son espace d'arrivée :

$F$  est surjective,  $\text{Im} f = F$

## I-7- Rang d'une application linéaire

### I-7-1-Définition

Soient  $E$  et  $F$  deux  $K$ -espaces vectoriels et  $f$  une application linéaire de  $E$  dans  $F$ . Rappelons que  $\text{Im } f$  est un sous espace vectoriel de  $F$ . Si  $\text{Im } f$  est un sous espace vectoriel de dimension finie dans  $F$ , alors on appelle rang de l'application linéaire  $f$  la dimension de  $\text{Im } f$ . On notera  $\text{rg } f$  le rang de  $f$ .

### I-7-2- Proposition Formule du rang

Si  $E$  et  $F$  sont des  $k$ -espaces vectoriels, que  $E$  est de dimension finie, et que  $f$  est une application linéaire de  $E$  dans  $F$  alors  $f$  vérifie: dim  
 $\text{Ker } f + \text{rg } f = \dim E$ .

### I-7-3- Propriétés du rang :

si  $f \in L(E; F)$ ,  $\dim E = n$ ;  $\dim F = p$ ; alors

**I-7-3-1-**  $\text{rg}(f) \leq \min(n; p)$

**I-7-3-2-**  $\text{rg}(f) = n$ , si et seulement si  $f$  est injective

**I-7-3-3-**  $\text{rg}(f) = p$ , si et seulement si  $f$  est surjective

**I-7-3-4-**  $\text{rg}(f) = n = p$ ,  $f$  est bijective

## II- Applications multilinéaires

### II-1- Définitions

Soient  $E_1, E_2, \dots, E_n$  et  $F$ , des espaces vectoriels sur un corp  $K$ .

Soit une application  $f: E_1 \times E_2 \times \dots \times E_n \rightarrow F$

On dit que  $f$  est une application multilinéaire si elle est linéaire par rapport à chacun des vecteurs  $v_1, v_2, \dots, v_n$ , c-à-d lorsqu'elle conserve les combinaisons linéaires effectuées sur l'un quelconque d'entre eux.

**Par exemple**, si on choisit deux vecteurs  $v_i$ , et  $v'_i$  de  $E_i$  et deux scalaires  $\alpha$  et  $\beta$

On a :  $f(v_1, \dots, \alpha v_i + \beta v'_i, \dots, v_n) = \alpha f(v_1, \dots, v_i, \dots, v_n) + \beta f(v_1, \dots, v'_i, \dots, v_n)$

On notera par :

$\mathcal{L}(E_1, E_2, \dots, E_n; F)$  l'ensemble des applications multilinéaires sur  $E_1, E_2, \dots, E_n$  à valeur dans  $F$ . Ainsi, pour tout  $f \in \mathcal{L}(E_1, E_2, \dots, E_n; F)$  ayant  $n$  éléments sera appelée application  $n$ -linéaire.

Pour  $n = 1$ , On parlera d'une application linéaire qu'on a vu à la première partie

Pour  $n = 2$ , on parlera bien entendu d'application bilinéaire

Pour  $n = 3$ , on parlera d'application trilinéaire.

Si  $E_1 = E_2 = \dots = E_n = E$ ,

$\mathcal{L}(E^n, F)$  sera l'ensemble des application  $n$ -linéaire sur  $E^n$  à valeur dans  $F$

$\mathcal{L}_p(E, F)$  l'ensemble des applications  $p$ - linéaire de  $E$  dans  $F$ .

## II-2- Proposition

L'ensemble  $\mathcal{L}(E_1, E_2, \dots, E_n; F)$  est un  $K$  espace vectoriel. Si chacun des  $E_i$  est de dimension finie  $n_i$  et si  $F$  est de dimension  $p$ , alors  $\mathcal{L}(E_1, E_2, \dots, E_n; F)$  est de dimension finie et on a  $\dim(\mathcal{L}(E_1, E_2, \dots, E_n; F)) = p n_1 n_2 \dots n_n$

### Exercice N°1

Démontrer II-2- proposition

### Exercice N°2

Dans chacun des cas suivants dire si l'application

$f: R^3 \times R^3 \times R^3 \rightarrow R$  est multilinéaire.

$$1) f((x_1, x_2, x_3), (y_1, y_2, y_3), (z_1, z_2, z_3)) = x_1 + y_2 + z_3$$

$$2) f((x_1, x_2, x_3), (y_1, y_2, y_3), (z_1, z_2, z_3)) = (x_1 + 2x_2)(z_1 + z_3)$$

### Remarque :

Si  $f$  est une application  $n$ -linéaire sur  $E$ , alors, pour tous vecteurs  $v_1, v_2, \dots, v_n$  de  $E$  et tous  $n$  scalaires  $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n$ , on a :

$$f(\alpha_1 v_1, \dots, \alpha_n v_n) = \alpha_1 \cdot \alpha_2 \dots \alpha_n f(v_1, \dots, v_n)$$

En particulier si  $\alpha \in K$ ,

$$f(\alpha v_1, \alpha v_2, \dots, \alpha v_n) = \alpha^n f(v_1, \dots, v_n)$$

## II-3- Expression analytique dans une base

**II-3-1-** Soient  $E_1, E_2, \dots, E_n$  et  $F$ , des espaces vectoriels sur un corps  $K$ . On considère une base  $\{e_{i,1}, e_{i,2}, \dots, e_{i,n_i}\}$  une base de  $E_i$

Pour tout vecteur  $v_i \in E_i$ , on a :

$$v_i = \sum_{j=1}^{n_i} x_{i,j} e_{i,j}$$

D'après ce qui précède on peut écrire :

$$f(v_1, \dots, v_n) = \sum_{n_1, n_2, \dots, n_n} x_{1,n_1} \cdot x_{2,n_2} \dots x_{n,n_n} f(e_{n_1}, e_{n_2}, \dots, e_{n_n})$$

Au second membre, la somme est faite sur tous les indices  $n_1, n_2, \dots, n_n$ , variant indépendamment de 1 à  $n$ .

Posant :  $A_{n_1, n_2, \dots, n_n} = f(e_{n_1}, e_{n_2}, \dots, e_{n_n})$  qui sont des scalaires fixes du corps  $K$  indépendants du choix des vecteurs, et l'on a :

$$f(v_1, \dots, v_n) = \sum_{n_1, n_2, \dots, n_n} A_{n_1, n_2, \dots, n_n} x_{1,n_1} \cdot x_{2,n_2} \dots x_{n,n_n}$$

Le second membre est un polynôme de degré  $n$  par rapport à l'ensemble des variables  $x_{i,n_i}$

### II-3-2-Théorème

Toute fonction  $n$  fois linéaire s'exprime dans une base quelconque par une forme  $n$  fois linéaire des coordonnées des vecteurs. Les coefficients sont les valeurs de la fonction pour les arrangements avec répétition des vecteurs de base pris  $n$  à  $n$ .

### II-4- Applications multilinéaires alternées

Soient  $E_1, E_2, \dots, E_n$  et  $F$ , des espaces vectoriels sur un corp  $K$ .

Soit une application  $n$ - linéaire  $f: E_1 \times E_2 \times \dots \times E_n \rightarrow F$  est dite alternée si

$f(v_1, \dots, v_n) = 0$  dès que deux vecteurs parmi les vecteurs  $v_1, \dots, v_n$  sont égaux.

#### Remarque :

$\mathcal{A}(E^n; F)$  est l'ensemble des applications multilinéaires alternées de  $E^n$  dans  $F$

$\mathcal{A}_p(E, F)$  est l'ensemble des applications  $p$ -linéaire alternées de  $E$  dans  $F$

$\mathcal{A}_p(E, F)$  est un sous espace vectoriel de  $\mathcal{L}_p(E, F)$ .

### II-5- Applications multilinéaires symétriques et antisymétriques

Soient  $E_1, E_2, \dots, E_n$  et  $F$ , des espaces vectoriels sur un corp  $K$ .

Soit une application  $n$ - linéaire  $f: E_1 \times E_2 \times \dots \times E_n \rightarrow F$

#### II-5-1-Application multilinéaire symétrique

L'application  $n$ - linéaire  $f$  est dite symétrique

Si pour tout  $(v_1, v_2, \dots, v_n) \in E_1 \times E_2 \times \dots \times E_n$ , pour tout  $i, j \in \{1, \dots, n\}$ , alors

$$f(v_1, \dots, v_i, \dots, v_j, \dots, v_n) = f(v_1, \dots, v_j, \dots, v_i, \dots, v_n)$$

#### II-5-2-Application multilinéaires Antisymétrique

L'application  $n$ - linéaire  $f$  est dite antisymétrique

Si pour tout  $(v_1, v_2, \dots, v_n) \in E_1 \times E_2 \times \dots \times E_n$ , pour tout  $i, j \in \{1, \dots, n\}$ , alors

$$f(v_1, \dots, v_i, \dots, v_j, \dots, v_n) = -f(v_1, \dots, v_j, \dots, v_i, \dots, v_n)$$

#### Rappels :

- L'ensemble des bijections  $\sigma: \{1, \dots, n\} \rightarrow \{1, \dots, n\}$  est noté  $S_n$ .

Une telle bijection est appelée une permutation.

- $S_n$  muni d'une loi de composition des applications possède une structure de groupe.
- Une permutation préservant tous les éléments de  $\{1, \dots, n\}$  sauf deux qu'elle permute est appelée une transposition. Toute permutation est produit de transposition. Le nombre de transposition intervenant dans cette décomposition est indépendant de la décomposition choisie.
- Il existe un morphisme de groupe surjectif  $\varepsilon: S_n \rightarrow \{-1, 1\}$  où  $\{-1, 1\}$  muni de sa structure multiplicative. L'image de  $\varepsilon$  sur une permutation est appelée la signature de cette permutation.

- Si  $\sigma \in S_p$ , alors  $\varepsilon(\sigma) = (-1)^n$  où  $n$  est le nombre de transposition dans une décomposition de  $\sigma$  en produit de transposition.

### II-5-3- Proposition

L'application  $f$   $n$ -linéaire est dite alternée si et seulement si elle est antisymétrique.

#### Démonstration

Supposons  $f$  est  $n$  linéaire et alternée

Soient  $i, j \in \{1, \dots, n\}$  avec  $i < j$

On a :  $f(v_1, \dots, v_i + v_j, \dots, v_i + v_j, \dots, v_n) = 0$

$$\begin{aligned} f(v_1, \dots, v_i, \dots, v_i, \dots, v_n) + f(v_1, \dots, v_i, \dots, v_j, \dots, v_n) + f(v_1, \dots, v_j, \dots, v_i, \dots, v_n) \\ + f(v_1, \dots, v_j, \dots, v_j, \dots, v_n) = 0 \\ f(v_1, \dots, v_i, \dots, v_j, \dots, v_n) + f(v_1, \dots, v_j, \dots, v_i, \dots, v_n) = 0 \\ f(v_1, \dots, v_i, \dots, v_j, \dots, v_n) = -f(v_1, \dots, v_j, \dots, v_i, \dots, v_n) \end{aligned}$$

On suppose que  $f$  est antisymétrique

On a :

$$\begin{aligned} f(v_1, \dots, v_i, \dots, v_i, \dots, v_n) &= -f(v_1, \dots, v_i, \dots, v_i, \dots, v_n) \\ f(v_1, \dots, v_i, \dots, v_i, \dots, v_n) + f(v_1, \dots, v_i, \dots, v_i, \dots, v_n) &= 0 \end{aligned}$$

Alors  $f(v_1, \dots, v_i, \dots, v_i, \dots, v_n) = 0$

## III- Formes multilinéaires

### III-1-Définition

Une forme multilinéaire sur  $E_1 \times E_2 \times \dots \times E_n$  est une application multilinéaire à valeurs dans le corps  $K$ .

$\mathcal{F}(E_1 \times E_2 \times \dots \times E_n; K)$  est l'ensemble des formes  $n$  – linéaires sur  $E_1 \times E_2 \times \dots \times E_n$  à valeur dans  $K$ .

Si  $E_1 = E_2 = \dots = E_n = E$ ,

$\mathcal{F}(E^n; K)$  est l'ensemble des formes  $n$ - linéaire de  $E^n$  dans  $K$

$\mathcal{L}_p(E, K)$  l'ensemble des formes  $p$  – linéaires de  $E$  dans  $K$

### III-2- Forme bilinéaire, forme trilinéaire

Soit  $E$  un  $k$ -espace vectoriel et  $f : \underbrace{E \cdot E \cdot \dots \cdot E}_{n \text{ fois}} \rightarrow K$  une forme  $n$ - linéaire.

Si  $n = 2$ , on dit que  $f$  est une forme bilinéaire

Si  $n = 3$ , on dit que  $f$  est une forme trilinéaire

#### Remarques :

- Toutes les définitions et propriétés sur les applications multilinéaires sont transposables sur les formes multilinéaires.
- Pour une application multilinéaire  $f(v_1, \dots, v_n)$  est un vecteur de  $F$ , mais pour une forme multilinéaire  $f(v_1, \dots, v_n)$  est un scalaire de  $K$ .

### III-3- Propositions

**Proposition 1 :**

Soient  $E_1, E_2, \dots, E_n$  des espaces vectoriels sur un corp  $K$ . L'ensemble des  $n$ -formes linéaires sur  $E_1, E_2, \dots, E_n$  muni de l'addition des fonctions à valeurs dans  $K$  et de la multiplication par un scalaire a une structure de  $K$ -espace vectoriel.

$\mathcal{L}_n(E, K)$  est un sous  $K$  – espace vectoriel de  $\mathcal{F}(E^n; K)$

**Démonstration :**

Il suffit juste de montrer que c'est un sous espace vectoriel de l'espace des fonctions définies sur  $E_1, E_2, \dots, E_n$  à valeurs dans  $K$ .

**Proposition 2**

Soit  $f$  une forme  $n$  – linéaire alternée définie sur un  $K$ -espace vectoriel  $E$ . Soient  $v_1, \dots, v_p$   $n$  vecteurs de  $E$ . Soit  $\sigma$  un élément de  $S_p$ .

Alors  $f(v_{\sigma(1)}, \dots, v_{\sigma(p)}) = \varepsilon(\sigma)f(v_1, \dots, v_p)$

**Preuve**

Comme les permutations sont des produits de transposition, il suffit de montrer que cette égalité pour une transposition.

Soient  $i, j \in \{1, \dots, n\}$  avec  $i \neq j$  et soit  $t$  la transposition qui échange  $i$  et  $j$

$$\begin{aligned} f(v_{t(1)}, \dots, v_{t(i)}, \dots, v_{t(j)}, \dots, v_{t(n)}) &= f(v_1, \dots, v_j, \dots, v_i, \dots, v_n) \\ &= -f(v_1, \dots, v_i, \dots, v_j, \dots, v_n) \end{aligned}$$

**Proposition 3**

L'ensemble des formes  $n$ -linéaires alternées (ou antisymétriques) forment un sous espace vectoriel de  $\mathcal{L}_n(E, K)$ . On le notera  $A_n(E, K)$

**Exercice 3**

Soit  $f$  une forme  $n$ -linéaire sur un  $K$ -espace vectoriel  $E$ . Montrer que  $f$  est alternée si et seulement si, pour toute famille liée  $(v_1, \dots, v_p)$ , on a  $f(v_1, \dots, v_p) = 0$

Si  $E$  est de dimension finie  $p$  avec  $p < n$ , que peut-on dire des formes  $n$ -linéaires alternées sur  $E$ .

**Exercice 4**

Soit  $E = R^2$  et  $F = R^3$  et soit  $n = 2$

1) Montrer que l'application

$$\begin{aligned} f: E^2 = R^2 \times R^2 &\longrightarrow R^3 \\ ((x_1, y_1), (x_2, y_2)) &\longmapsto (0, x_1 y_2 - y_1 x_2, 0) \end{aligned}$$

2) L'application

$$\begin{aligned} f: E^2 = R^2 \times R^2 &\longrightarrow R^3 \\ ((x_1, y_1), (x_2, y_2)) &\longmapsto (0, x_1 y_1 - x_2 y_2, 0) \end{aligned}$$

Est-elle bilinéaire ?

**Exercice 5**

Soit  $E$  un espace vectoriel de dimension 3 sur le corp  $K$ , rapport à une base

$B = (e_1, e_2, e_3)$ . Soient  $\alpha, \beta \in K$

On considère la forme bilinéaire :

$$f(x_1e_1 + x_2e_2 + x_3e_3, y_1e_1 + y_2e_2 + y_3e_3) \mapsto (x_1y_3 + \alpha x_2y_1 + \beta x_3y_2)$$

Est-il possible de choisir  $\alpha$  et  $\beta$  pour que cette forme bilinéaire soit alternée?