

תאריך: 23.11.99

שם הקורס: שפות תוכנה

משך הבוחן: שעה וחצי

חומר עזר: 2 דפי פוליו כתובים

- בכל תוכנית חייבים להיות הסברים, ושמות המשתנים חייבים להיות בעלי משמעות.

1. נתונה תוכנית ללא הסברים ועם חלקים חסרים כגון: חלק מה-main, חלק מהפונקציות והאופרטורים. אליכם להבין את התוכנית, להסביר את החלקים אשר ידרשו ולהשלים את הפרטים החסרים. באופן כללי ישנו Class Cell אשר מכיל מצביעה לוקטור. ישנה אופציה למדוד מרחק בין וקטור זה לוקטור חיצוני, וכן לעדכן את הוקטור על סמך הוקטור החיצוני (ראה נוסחת מרחק ונוסחת עדכון בסוף המבחן).
 - 1.1 הסבר את שלבי התוכנית הראשית.
 - 1.2 השלם את התוכנית הראשית במקום ההערות בעברית.
 - 1.3 הסבר מה עושה ה-constructor.
 - 1.4 הנח שאסור להוסיף פונקציות נוספות ב-Class Cell פרט ל-constructors, destructors ו-operators. השלם את הדברים הנחוצים. זכור class members מותר להוסיף רק ב-private.
 - 1.5 כתוב את ה-member functions: TrainCell ו-Distance.

- נוסחאות:

$$Distance = (m_pdCell - Vector) * (m_pdCell - Vector) \quad \text{מרחק:}$$

$$m_pdCell = m_pdCell - (m_pdCell - Vector) * LearningRate \quad \text{לימוד:}$$

שימו לב – ה-LearningRate הוא משתנה שערכו זהה אצל כל האובייקטים ובסוף כל הפעלה של

$$LearningRate = 0.9 \cdot LearningRate \quad \text{TrainCell ערכו ישתנה:}$$

$$LearningRate = 0.99 \quad \text{ערכו ההתחלתי הוא:}$$

בהצלחה

```

#include <stdlib.h>
#include <iostream.h>
#include "Cell.h"

int main ( void )
{
    unsigned short    usCellsNumber          ;
    unsigned short    usCellsSize            ;
    unsigned short    usInputVectorsNumber   ;
    double            **ppdData              ;
    Cell              * pCells               ;

    cout << "Input the Number of Cells: "      ;
    cin >> usCellsNumber                       ;
    cout << "Input Cells Size: "                ;
    cin >> usCellsSize                         ;
    cout << "How Many Input Vectors Do You Have? " ;
    cin >> usInputVectorsNumber               ;

    if ( usInputVectorsNumber > 0 )
    {
        unsigned short usCounter = 0          ;
        unsigned short usTempSize             ;

        usTempSize = usInputVectorsNumber *
                     usCellsSize              ;
        ppdData = new double * [ usInputVectorsNumber ] ;
        ppdData [ 0 ] = new double [ usTempSize ]      ;

        for ( ; usCounter < usTempSize ; usCounter ++ )
        {
            cout << "Input a New Value: "          ;
            cin >> ppdData [ 0 ] [ usCounter ]      ;
        }

        for ( usCounter = 1 ;
              usCounter < usInputVectorsNumber ;
              usCounter ++ )
        {
            ppdData [ usCounter ] =
                & ppdData [ usCounter - 1 ]
                [ usCellsSize ]          ;
        }
    }
}

```

אתחל את pCell בצורה נאותה. – כלומר לאתחל את כול התאים כמו שמתואר ב-Constructor.

```

for ( usCounter = 0 ;
      usCounter < usInputVectorsNumber ;
      usCounter ++ )
{
    double          dMinDistance          ;
    unsigned short  usMinArgument = 0     ;
    unsigned short  usInCounter = 1       ;

    dMinDistance = pCells [ 0 ] . Distance ( ppdData [ usCounter ] )
;

    for ( ; usInCounter < usCellsNumber ;
          usInCounter ++ )
    {
        double          dTmpDist          ;

```

```

        dTmpDist = pCells [ usInCounter ] . Distance ( ppdData [
usCounter ] ) ;

        if ( dTmpDist < dMinDistance )
        {
            dMinDistance = dTmpDist          ;
            usMinArgument = usInCounter      ;
        }
    }

    pCells [ usMinArgument ] . TrainCell ( ppdData [ usCounter ] ) ;

}

}

return 0 ;
}

```

/******

```

#ifndef SE_MID_TEST_SEMESTER1_1999_A
#define SE_MID_TEST_SEMESTER1_1999_A

```

```

#include <stdlib.h>
#include <iostream.h>
#include <assert.h>
#include <memory.h>

```

```

class Cell
{
public :
    Cell ( const unsigned short    usCellsSize = 0 )
    {
        m_usCellsSize = usCellsSize          ;
        HelpInit ( )                          ;
    }
    void InitCell ( const unsigned short usCellsSize )
    {
        if ( m_usCellsSize != 0 )
        {
            delete [ ] m_pdCell              ;
        }

        m_usCellsSize = usCellsSize          ;
        HelpInit ( )                          ;
    }

```

```

    double Distance ( const double * const pdInVector )    ;
    void TrainCell ( const double * const pdInVector )    ;

```

השלים אופרטורים ו-constructors

private :

השלים משתנים הכרחיים.

```

double          * m_pdCell          ;
static double    s_dLearningRate    ;

```

```

    void                HelpInit ( )                ;
}
;

#endif

/*****/

#include "Cell.h"

double Cell :: Distance (const double * const pdInVector )
{
    השלם את גוף הפונקציה.
}

void Cell :: TrainCell ( const double * const pdInVector )
{
    השלם את גוף הפונקציה.
}

void Cell :: HelpInit ( )
{
    if ( m_usCellsSize )
    {
        unsigned short    usCounter = 0                ;

        m_pdCell = new double [ m_usCellsSize ]                ;
        for ( ; usCounter < m_usCellsSize ; usCounter ++ )
        {
            m_pdCell [ usCounter ] *= ( double ) rand ( ) /
                RAND_MAX - 0.5                ;
        }
    }
}

```