



# Obstacle Avoidance Framework

based on

## Reach Sets

Alojz Gomola

Program Doutoral em Matemática Aplicada  
Departamento de Matemática  
2019

### **Orientador**

João Tasso de Figueiredo Borges de Sousa, DEEC, FEUP

### **Coorientador**

Fernando Manuel Ferreira Lobo Pereira, DEEC, FEUP

### **Coorientador**

Milan Hrusecky, Aerospace, Honeywell International

