



Obstacle Avoidance Framework based on Reach Sets

Alojz Gomola

Program Doutoral em Matemática Aplicada

Departamento Matemática

2019

Orientador

João Tasso de Figueiredo Borges de Sousa, DEEC, FEUP

Coorientador

Fernando Manuel Ferreira Lobo Pereira, DEEC, FEUP

