多媒體技術與應用 Spring 2021

Instructor: Yen-Lin Chen(陳彥霖), Ph.D.

Professor

Dept. Computer Science and Information Engineering
National Taipei University of Technology

期末專案說明

小組期末專案說明

- 自駕車一直是近年來極為熱門的一項議題,對於無人駕駛,存在 著許多技術上的挑戰,包含如何辨識前方是否安全通順,以及常 見的自動跟車系統、預測路徑並避開其他來車等等人性化的設計, 這些功能,其實都可以用機器學習進行實現,作為本學期的總結, 請各位同學從以下兩種專案選擇其中一項進行。
- 物件辨識
- 軌跡預測

小組期末專案說明-物件辨識

- 專案要求:請利用本學期所學的任何技術,完成物件辨識。
- 請從KITTI資料集中下載本次專案使用之資料集。
 - 資料集網址:
 - http://www.cvlibs.net/datasets/kitti/eval_object.php?obj_benchmark&fbclid=IwAR1u06li3-5cW0-g5duUsCD4Eo3JvkbseahOR & FNMXOM & gORrd1DvOv52wo
 - (這個是資料集) Download left color images of object data set (12 GB)
 - (這個是資料集的標籤內容) Download training labels of object data set (5 MB)
 - (這個有說明標籤內容的意義) Download object development kit (1 MB)
- 請從KITTI資料集中選擇至少5000張圖片作為訓練集,1000張圖片作為測試集, 自行選擇一種資料集中所提供類別作為辨識對象進行訓練,並以測試集對訓練 好的模型進行測試。
- 測試內容(同時為評分項目)須包含:
 - 辨識準確率:正確框總數/(正確框總數+沒框到總數)
 - 物件誤判數: 誤框的數量
 - · 位置準確率:(所有物件預測結果與ground truth的IOU總和)/(物件總數)
 - IOU(Intersection over Union), 計算方式為辨識框與ground turth框的(交集/聯集)
 - 辨識所需要花費的時間。

小組期末專案說明-物件辨識

- KITTI資料集說明
- 資料集中包含訓練用圖片
- LABEL中包含對應圖片的 物件資訊(如右下圖)
- 標籤說明中包含各項標籤 所代表的意義。



Car 0.00 0 -1.59 589.01 187.21 668.42 253.27 1.36 1.69 3.38 0.35 1.73 17.14 -1.57 Car 0.00 1 2.04 185.19 184.44 302.47 240.64 1.59 1.72 3.86 -11.47 1.98 22.83 1.58 Cyclist 0.00 3 2.78 888.50 173.04 1019.87 266.61 1.68 0.86 2.01 6.34 1.70 13.46 -3.08 Van 0.00 3 -1.68 682.68 157.58 763.18 235.92 2.12 1.86 4.41 3.27 1.74 21.92 -1.54 Pedestrian 0.00 0 0.08 447.05 168.53 472.39 258.42 1.87 0.64 0.65 -3.25 1.78 15.37 -0.13 Van 0.00 3 1.89 325.53 175.96 390.57 216.45 1.71 1.56 4.12 -11.42 1.87 32.86 1.56 Car 0.00 0 -2.21 409.03 180.12 515.81 231.99 1.59 1.63 3.64 -5.01 1.85 24.07 -2.41 Car 0.00 2 -2.35 445.20 184.58 542.42 220.39 1.39 1.61 4.09 -4.95 1.91 30.30 -2.51 Car 0.00 2 -2.38 485.80 181.56 556.50 211.93 1.50 1.57 3.54 -4.68 1.97 37.56 -2.50 Car 0.00 2 -2.37 520.40 180.16 572.44 200.74 1.40 1.60 3.55 -4.55 1.94 51.13 -2.45 Car 0.00 2 -1.55 579.15 180.82 622.59 220.52 1.52 1.67 3.61 -0.38 1.85 29.71 -1.57 Car 0.00 2 1.96 329.94 179.62 388.01 205.99 1.47 1.77 4.25 -14.86 1.88 42.86 1.63 DontCare -1 -1 -10 555.40 164.60 601.27 188.60 -1 -1 -1 -1000 -1000 -1000 -100

參考網站: https://www.itread01.com/content/1547833871.html

小組期末專案說明-物件辨識

- KITTI資料集說明
- · 標籤內容包含如右圖中8項,可 以對照下圖。
- 重點標籤
 - type: 說明這項物件是甚麼(下圖中的Misc)。
 - bbox:標註物件的2D座標(IOU計 算即為與此bbox進行比較),從前 面數來第5、6、7、8個項目,四 項數值分別為
 - $(X_{min}, Y_{min}, X_{max}, Y_{max})$
 - (804.79, 167.34, 995.43, 327.94)
 - 請自行轉為int

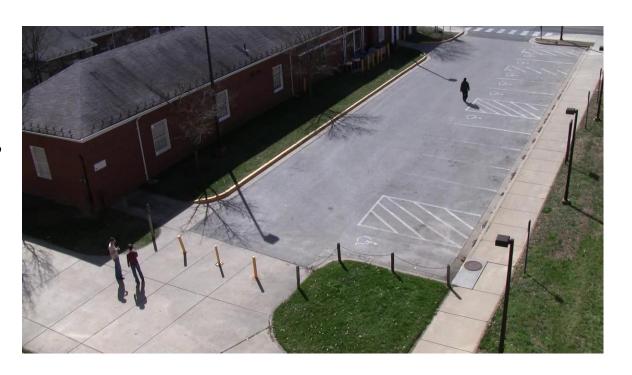
| 1 | type | Describes the type of object: 'Car', 'Van', 'Truck', 'Pedestrian', 'Person_sitting', 'Cyclist', 'Tram', 'Misc' or 'DontCare' |
|---|------------|--|
| 1 | truncated | Float from 0 (non-truncated) to 1 (truncated), where truncated refers to the object leaving image boundaries |
| 1 | occluded | Integer (0,1,2,3) indicating occlusion state: 0 = fully visible, 1 = partly occluded |
| | | 2 = largely occluded, 3 = unknown |
| 1 | alpha | Observation angle of object, ranging [-pipi] |
| 4 | bbox | 2D bounding box of object in the image (0-based index): |
| | | contains left, top, right, bottom pixel coordinates |
| 3 | dimensions | 3D object dimensions: height, width, length (in meters) |
| 3 | location | 3D object location x,y,z in camera coordinates (in meters) |
| ĺ | rotation_y | Rotation ry around Y-axis in camera coordinates [-pipi] |

小組期末專案說明-軌跡預測

- 專案要求:請利用本學期所學的任何技術,完成軌跡預測。
- 請從VIRAT資料集中下載本次專案使用之資料集。
 - 資料集網址:
 - https://data.kitware.com/?fbclid=IwAR02U3QTxhC4LJMudCf1Huemcv-OErMnhU9ZRU-fIN1A62zztCbx9kv9M8Y#collection/56f56db28d777f753209ba9f/folder/56f57e748d777f753209bed7
 - (這個是資料集) 共100部影片(請從中挑選幾部影片來預測)
 - (這個是資料集的標籤內容) 請從中挑選與影片名稱相同的object.txt檔案
 - (這個有說明標籤內容的意義) README_format_release2.txt
- 請從資料集中選擇至少3000frame圖片作為訓練集,500frame圖片作為 測試集,設定觀測步數為20,以訓練集進行訓練,並用測試集來測試訓 練完的模型效果。
- 測試內容(同時為評分項目)須包含:
 - ADE(平均位移誤差Average displacement error)與FDE(終點位移誤差Final displacement error)
 - 預測所需要花費的時間。

小組期末專案說明-軌跡預測

- VIRAT資料集說明:
- 由路側攝影機拍攝的畫面。
- 可以做為人流軌跡預測用途。



小組期末專案說明-軌跡預測

- VIRAT資料集說明
- •標籤內容包含如右圖中8項,可以對照下圖
- 重點標籤
 - Object id: 物件編號
 - Current frame: 當前時間
 - bbox lefttop x: X_{min}
 - bbox lefttop y: Y_{min}
 - bbox width: X_{max}
 - bbox height: Y_{max}
 - 可透過bounding box四個角 點計算出中心點位置再進行 軌跡預測。

Object File Columns

1: Object id (a unique identifier of an object track. Unique within a file.)

2: Object duration (duration of the object track)

3: Currnet frame (corresponding frame number)

4: bbox lefttop x (horizontal x coordinate of the left top of bbox, origin is lefttop of the frame)

5: bbox lefttop y (vertical y coordinate of the left top of bbox, origin is lefttop of the frame)

6: bbox width (horizontal width of the bbox)

7: bbox height (vertical height of the bbox)

8: Object Type (object type)

1 385 3456 1 663 76 132 1

個人繳交心得部分

- 請說明在本學期中學到了什麼。
- 希望課程中可以介紹什麼其他內容,或是進行哪些實作?

專案繳交要求

- 專案繳交項目:小組報告(PPT)、個人報告(WORD)。
- 小組報告須包含以下內容(檔名格式:期末專案_第X組_小組報告.ppt):
 - 小組成員名單(於PPT中表示)。
 - 使用資料集數量(於PPT中表示)。
 - 程式執行的結果(附上可視化結果,以連結方式於PPT中表示)。
 - 討論分析(專案執行效果,是否遇到困難與解決方法,於PPT中表示)。
 - 期末報告影片(以連結方式於PPT中表示,助教後續會於I學園與FB公布格式要求)。
 - 參考資料、程式碼(以連結方式於PPT中表示)。
- · 個人報告需包含以下內容(檔名格式:期末專案_學號_姓名.zip):
 - · 本學期中學到的內容(於WORD中表示)
 - · 希望課程補充的教學內容(於WORD中表示)
- 本專案繳交期限至2021/06/22 (二) 23:59

互評表

- 助教會將互評表格式提供於FB社團與北科I學園。
- •請同學於期末報告前兩日(6/22 23:59)前將期末專案(.ppt)(包含錄製的Youtube影片連結)完成繳交。
- 於報告當日(6/24),上課時助教會按照組別順序播放各組所錄製的期末專案影片(同學也可以在上課時自行投影電腦螢幕畫面進行線上報告),請所有同學對每一組的報告進行評分,並在報告隔日(6/25 23:59)完成互評表的繳交。