

Opportunisme et ordonnancement en optimisation sans dérivées

Loïc Anthony Sarrazin-Mc Cann

École Polytechnique de Montréal

20 mars 2018

Plan de la présentation

- 1 Introduction : Méthodes de recherche directe
- 2 Méthodes identifiées
- 3 Opportunisme et ordonnancement
- 4 Résultats numériques
- 5 Conclusion

Types de méthodes de recherche directe

Méthodes de recherche directe :

Types de méthodes de recherche directe

Méthodes de recherche directe :

- Échantillonne $f(x)$ et $c(x)$ sur un ensemble fini de points

Types de méthodes de recherche directe

Méthodes de recherche directe :

- Échantillonne $f(x)$ et $c(x)$ sur un ensemble fini de points
- Prends une action basée seulement sur ces valeurs.

Types de méthodes de recherche directe

Méthodes de recherche directe :

- Échantillonne $f(x)$ et $c(x)$ sur un ensemble fini de points
- Prends une action basée seulement sur ces valeurs.

Les méthodes de recherche directe se divisent en :

Types de méthodes de recherche directe

Méthodes de recherche directe :

- Échantillonne $f(x)$ et $c(x)$ sur un ensemble fini de points
- Prends une action basée seulement sur ces valeurs.

Les méthodes de recherche directe se divisent en :

- Directionnelles (Mesh Adaptive Direct Search)

Types de méthodes de recherche directe

Méthodes de recherche directe :

- Échantillonne $f(x)$ et $c(x)$ sur un ensemble fini de points
- Prends une action basée seulement sur ces valeurs.

Les méthodes de recherche directe se divisent en :

- Directionnelles (Mesh Adaptive Direct Search)
- Simpliciales (Nelder-Mead)

Types de méthodes de recherche directe

Méthodes de recherche directe :

- Échantillonne $f(x)$ et $c(x)$ sur un ensemble fini de points
- Prends une action basée seulement sur ces valeurs.

Les méthodes de recherche directe se divisent en :

- Directionnelles (Mesh Adaptive Direct Search)
- Simpliciales (Nelder-Mead)

Elles peuvent aussi être jumelées à d'autre types de méthode :

Types de méthodes de recherche directe

Méthodes de recherche directe :

- Échantillonne $f(x)$ et $c(x)$ sur un ensemble fini de points
- Prends une action basée seulement sur ces valeurs.

Les méthodes de recherche directe se divisent en :

- Directionnelles (Mesh Adaptive Direct Search)
- Simpliciales (Nelder-Mead)

Elles peuvent aussi être jumelées à d'autre types de méthode :

- Hybrides directionnelles et de recherche linéaire (Implicit Filtering)

Cadre de travail en recherche directe

Cadre de travail pour les méthodes de recherche directe directionnelles :

Algorithme 1 Cadre de travail en recherche directe

for $k = 1, 2, \dots$ **do**

Étape de Recherche : Calcule $f(x)$ à un ensemble de points S^k issu de mécanismes heuristiques.

 Si succès, mise à jour de x^k

Étape de sonde : Calcule $f(x)$ à un ensemble de points

$P^k := \{x^k + \delta^k d : d \in D\}$, où D est un ensemble générateur positif.

 Si succès, mise à jour de x^k

end for

Problématique

Notre but : réduire le nombre d'évaluations.

Problématique

Notre but : réduire le nombre d'évaluations.

Est-il toujours nécessaire d'évaluer tous les points de l'ensemble P^k ?

Problématique

Notre but : réduire le nombre d'évaluations.

Est-il toujours nécessaire d'évaluer tous les points de l'ensemble P^k ?

NON, pas si on obtient un succès tel que $f(t) < f(x^k)$, $t \in P^k$

Problématique

Notre but : réduire le nombre d'évaluations.

Est-il toujours nécessaire d'évaluer tous les points de l'ensemble P^k ?

NON, pas si on obtient un succès tel que $f(t) < f(x^k)$, $t \in P^k$

On étudiera alors l'impact de **la stratégie opportuniste**.

Problématique

Notre but : réduire le nombre d'évaluations.

Est-il toujours nécessaire d'évaluer tous les points de l'ensemble P^k ?

NON, pas si on obtient un succès tel que $f(t) < f(x^k)$, $t \in P^k$

On étudiera alors l'impact de **la stratégie opportuniste**.

Stratégie opportuniste

La stratégie opportuniste désigne l'arrêt prématuré de l'étape de sonde courante si celle-ci est déjà un succès.

Problématique

Notre but : réduire le nombre d'évaluations.

Est-il toujours nécessaire d'évaluer tous les points de l'ensemble P^k ?

NON, pas si on obtient un succès tel que $f(t) < f(x^k)$, $t \in P^k$

On étudiera alors l'impact de **la stratégie opportuniste**.

Stratégie opportuniste

La stratégie opportuniste désigne l'arrêt prématuré de l'étape de sonde courante si celle-ci est déjà un succès.

Utilisée dans plusieurs publications mais jamais étudiée en soi.

Problématique

Sonde non-opportuniste

$P^k :=$

$$t_1 = (1, 2, 2)$$

$$t_2 = (2, 1, 2)$$

$$t_3 = (2, 2, 1)$$

$$t_4 = (2, 2, 3)$$

$$t_5 = (2, 3, 2)$$

$$t_6 = (3, 2, 2)$$

Sonde opportuniste

$P^k :=$

$$t_1 = (1, 2, 2)$$

$$t_2 = (2, 1, 2)$$

$$t_3 = (2, 2, 1)$$

$$t_4 = (2, 2, 3)$$

$$t_5 = (2, 3, 2)$$

$$t_6 = (3, 2, 2)$$

Problématique

Sonde non-opportuniste

$P^k :=$

$$t_1 = (1, 2, 2), f(t_1) = 2 \times$$

$$t_2 = (2, 1, 2)$$

$$t_3 = (2, 2, 1)$$

$$t_4 = (2, 2, 3)$$

$$t_5 = (2, 3, 2)$$

$$t_6 = (3, 2, 2)$$

Sonde opportuniste

$P^k :=$

$$t_1 = (1, 2, 2)$$

$$t_2 = (2, 1, 2)$$

$$t_3 = (2, 2, 1)$$

$$t_4 = (2, 2, 3)$$

$$t_5 = (2, 3, 2)$$

$$t_6 = (3, 2, 2)$$

Problématique

Sonde non-opportuniste

$P^k :=$

$$t_1 = (1, 2, 2), f(t_1) = 2 \times$$

$$t_2 = (2, 1, 2), f(t_2) = 1 \times$$

$$t_3 = (2, 2, 1)$$

$$t_4 = (2, 2, 3)$$

$$t_5 = (2, 3, 2)$$

$$t_6 = (3, 2, 2)$$

Sonde opportuniste

$P^k :=$

$$t_1 = (1, 2, 2)$$

$$t_2 = (2, 1, 2)$$

$$t_3 = (2, 2, 1)$$

$$t_4 = (2, 2, 3)$$

$$t_5 = (2, 3, 2)$$

$$t_6 = (3, 2, 2)$$

Problématique

Sonde non-opportuniste

$P^k :=$

$$t_1 = (1, 2, 2), f(t_1) = 2 \times$$

$$t_2 = (2, 1, 2), f(t_2) = 1 \times$$

$$t_3 = (2, 2, 1), f(t_3) = -1 \checkmark$$

$$t_4 = (2, 2, 3)$$

$$t_5 = (2, 3, 2)$$

$$t_6 = (3, 2, 2)$$

Sonde opportuniste

$P^k :=$

$$t_1 = (1, 2, 2)$$

$$t_2 = (2, 1, 2)$$

$$t_3 = (2, 2, 1)$$

$$t_4 = (2, 2, 3)$$

$$t_5 = (2, 3, 2)$$

$$t_6 = (3, 2, 2)$$

Problématique

Sonde non-opportuniste

$P^k :=$

$$t_1 = (1, 2, 2), f(t_1) = 2 \times$$

$$t_2 = (2, 1, 2), f(t_2) = 1 \times$$

$$t_3 = (2, 2, 1), f(t_3) = -1 \checkmark$$

$$t_4 = (2, 2, 3), f(t_3) = 5 \times$$

$$t_5 = (2, 3, 2)$$

$$t_6 = (3, 2, 2)$$

Sonde opportuniste

$P^k :=$

$$t_1 = (1, 2, 2)$$

$$t_2 = (2, 1, 2)$$

$$t_3 = (2, 2, 1)$$

$$t_4 = (2, 2, 3)$$

$$t_5 = (2, 3, 2)$$

$$t_6 = (3, 2, 2)$$

Problématique

Sonde non-opportuniste

$P^k :=$

$$t_1 = (1, 2, 2), f(t_1) = 2 \times$$

$$t_2 = (2, 1, 2), f(t_2) = 1 \times$$

$$t_3 = (2, 2, 1), f(t_3) = -1 \checkmark$$

$$t_4 = (2, 2, 3), f(t_3) = 5 \times$$

$$t_5 = (2, 3, 2), f(t_3) = -1.5 \checkmark$$

$$t_6 = (3, 2, 2)$$

Sonde opportuniste

$P^k :=$

$$t_1 = (1, 2, 2)$$

$$t_2 = (2, 1, 2)$$

$$t_3 = (2, 2, 1)$$

$$t_4 = (2, 2, 3)$$

$$t_5 = (2, 3, 2)$$

$$t_6 = (3, 2, 2)$$

Problématique

Sonde non-opportuniste

$P^k :=$

$$t_1 = (1, 2, 2), f(t_1) = 2 \times$$

$$t_2 = (2, 1, 2), f(t_2) = 1 \times$$

$$t_3 = (2, 2, 1), f(t_3) = -1 \checkmark$$

$$t_4 = (2, 2, 3), f(t_3) = 5 \times$$

$$t_5 = (2, 3, 2), f(t_3) = -1.5 \checkmark$$

$$t_6 = (3, 2, 1), f(t_3) = 6 \times$$

Sonde opportuniste

$P^k :=$

$$t_1 = (1, 2, 2)$$

$$t_2 = (2, 1, 2)$$

$$t_3 = (2, 2, 1)$$

$$t_4 = (2, 2, 3)$$

$$t_5 = (2, 3, 2)$$

$$t_6 = (3, 2, 2)$$

Problématique

Sonde non-opportuniste

$P^k :=$

$$t_1 = (1, 2, 2), f(t_1) = 2 \times$$

$$t_2 = (2, 1, 2), f(t_2) = 1 \times$$

$$t_3 = (2, 2, 1), f(t_3) = -1 \checkmark$$

$$t_4 = (2, 2, 3), f(t_3) = 5 \times$$

$$t_5 = (2, 3, 2), f(t_3) = -1.5 \checkmark$$

$$t_6 = (3, 2, 1), f(t_3) = 6 \times$$

Sonde opportuniste

$P^k :=$

$$t_1 = (1, 2, 2), f(t_1) = 2 \times$$

$$t_2 = (2, 1, 2)$$

$$t_3 = (2, 2, 1)$$

$$t_4 = (2, 2, 3)$$

$$t_5 = (2, 3, 2)$$

$$t_6 = (3, 2, 2)$$

Problématique

Sonde non-opportuniste

 $P^k :=$

$$t_1 = (1, 2, 2), f(t_1) = 2 \times$$

$$t_2 = (2, 1, 2), f(t_2) = 1 \times$$

$$t_3 = (2, 2, 1), f(t_3) = -1 \checkmark$$

$$t_4 = (2, 2, 3), f(t_3) = 5 \times$$

$$t_5 = (2, 3, 2), f(t_3) = -1.5 \checkmark$$

$$t_6 = (3, 2, 1), f(t_3) = 6 \times$$

Sonde opportuniste

 $P^k :=$

$$t_1 = (1, 2, 2), f(t_1) = 2 \times$$

$$t_2 = (2, 1, 2), f(t_2) = 1 \times$$

$$t_3 = (2, 2, 1)$$

$$t_4 = (2, 2, 3)$$

$$t_5 = (2, 3, 2)$$

$$t_6 = (3, 2, 2)$$

Problématique

Sonde non-opportuniste

 $P^k :=$

$$t_1 = (1, 2, 2), f(t_1) = 2 \times$$

$$t_2 = (2, 1, 2), f(t_2) = 1 \times$$

$$t_3 = (2, 2, 1), f(t_3) = -1 \checkmark$$

$$t_4 = (2, 2, 3), f(t_3) = 5 \times$$

$$t_5 = (2, 3, 2), f(t_3) = -1.5 \checkmark$$

$$t_6 = (3, 2, 1), f(t_3) = 6 \times$$

Sonde opportuniste

 $P^k :=$

$$t_1 = (1, 2, 2), f(t_1) = 2 \times$$

$$t_2 = (2, 1, 2), f(t_2) = 1 \times$$

$$t_3 = (2, 2, 1), f(t_3) = -1 \checkmark$$

$$\cancel{t_4} = (2, 2, 3)$$

$$\cancel{t_5} = (2, 3, 2)$$

$$\cancel{t_6} = (3, 2, 1)$$

Problématique

Sonde non-opportuniste

$P^k :=$

$$t_1 = (1, 2, 2), f(t_1) = 2 \times$$

$$t_2 = (2, 1, 2), f(t_2) = 1 \times$$

$$t_3 = (2, 2, 1), f(t_3) = -1 \checkmark$$

$$t_4 = (2, 2, 3), f(t_3) = 5 \times$$

$$t_5 = (2, 3, 2), f(t_3) = -1.5 \checkmark$$

$$t_6 = (3, 2, 1), f(t_3) = 6 \times$$

Sonde opportuniste

$P^k :=$

$$t_1 = (1, 2, 2), f(t_1) = 2 \times$$

$$t_2 = (2, 1, 2), f(t_2) = 1 \times$$

$$t_3 = (2, 2, 1), f(t_3) = -1 \checkmark$$

$$\cancel{t_4} = \cancel{(2, 2, 3)}$$

$$\cancel{t_5} = \cancel{(2, 3, 2)}$$

$$\cancel{t_6} = \cancel{(3, 2, 1)}$$

Alors :

- 1 Pour quelles méthodes est-elle valable ?
- 2 Quand doit-on arrêter la sonde ?
- 3 Comment doit-on ordonner les points de P^k ?

- 1 Introduction : Méthodes de recherche directe
- 2 Méthodes identifiées
- 3 Opportunisme et ordonnancement
- 4 Résultats numériques
- 5 Conclusion

Identification des méthodes

Question 1.

Pour quelles méthode est-ce valable ?

Identification des méthodes

Question 1.

Pour quelles méthode est-ce valable ?

- Directionnelles

Identification des méthodes

Question 1.

Pour quelles méthode est-ce valable ?

- **Directionnelles** ✓

Convergent vers un optimum indépendamment de l'arrêt prématuré.

Identification des méthodes

Question 1.

Pour quelles méthode est-ce valable ?

- **Directionnelles** ✓

Convergent vers un optimum indépendamment de l'arrêt prématuré.

- Simpliciales

Identification des méthodes

Question 1.

Pour quelles méthode est-ce valable ?

- **Directionnelles** ✓

Convergent vers un optimum indépendamment de l'arrêt prématuré.

- **Simpliciales** ✗

Déjà un arrêt prématuré et fonctionnement dépend de l'ordre des points.

Identification des méthodes

Question 1.

Pour quelles méthode est-ce valable ?

- **Directionnelles** ✓

Convergent vers un optimum indépendamment de l'arrêt prématuré.

- **Simpliciales** ✗

Déjà un arrêt prématuré et fonctionnement dépend de l'ordre des points.

- Directionnelles hybrides

Identification des méthodes

Question 1.

Pour quelles méthode est-ce valable ?

- **Directionnelles** ✓

Convergent vers un optimum indépendamment de l'arrêt prématuré.

- **Simpliciales** ✗

Déjà un arrêt prématuré et fonctionnement dépend de l'ordre des points.

- **Directionnelles hybrides** ✓

Convergent mais on peut altérer le bon fonctionnement.

Identification des méthodes

Question 1.

Pour quelles méthode est-ce valable ?

- **Directionnelles** ✓

Convergent vers un optimum indépendamment de l'arrêt prématuré.

- **Simpliciales** ✗

Déjà un arrêt prématuré et fonctionnement dépend de l'ordre des points.

- **Directionnelles hybrides** ✓

Convergent mais on peut altérer le bon fonctionnement.

Remarque : on ne s'intéresse qu'aux étapes de sonde.

Recherche par coordonnées (CS)

Algorithme 2 Recherche par coordonnées

for $k = 1, 2, \dots$ **do**

Étape de sonde : Calcule $f(x)$ à un ensemble de points $P^k := \{x^k + \delta^k d : d \in D_\oplus\}$, où $D_\oplus := \{\pm e_1, \pm e_2, \dots, \pm e_n\}$.

 Si $\exists t$ tel que $f(t) < f(x^k)$, $t \in P^k$: Succès
 mise à jour de $x^{k+1} \leftarrow t$ et $\delta^{k+1} \leftarrow \delta^k$.

 Sinon $\nexists t$ tel que $f(t) < f(x^k)$, $t \in P^k$: Échec
 mise à jour de $x^{k+1} \leftarrow x^k$ et $\delta^{k+1} \leftarrow \frac{\delta^k}{2}$.

end for

Si les évaluations sont séquentielles \rightarrow On peut arrêter l'algorithme après un succès.

Recherche par motifs généralisée (GPS)

Algorithme 3 Recherche par motifs généralisée

for $k = 1, 2, \dots$ **do**

Étape de sonde : Calcule $f(x)$ à un ensemble de points $P^k := \{x^k + \delta^k d : d \in D\}$, où D est un ensemble générateur.

 Si $\exists t$ tel que $f(t) < f(x^k)$, $t \in P^k$: Succès
 mise à jour de $x^{k+1} \leftarrow t$ et $\delta^{k+1} \leftarrow \tau^{-1} \delta^k$.

 Sinon $\nexists t$ tel que $f(t) < f(x^k)$, $t \in P^k$: Échec
 mise à jour de $x^{k+1} \leftarrow x^k$ et $\delta^{k+1} \leftarrow \tau \delta^k$.

end for

Recherche par ensemble générateurs (GSS)

Algorithme 4 Recherche par ensemble générateurs

for $k = 1, 2, \dots$ **do**

Étape de sonde : Calcule $f(x)$ à un ensemble de points
 $P^k := \{x^k + \delta^k d : d \in D\}$, où D est un ensemble générateur
respectant certaines conditions.

Si $\exists t$ tel que $f(t) < f(x^k) - \rho(\delta^k)$, $t \in P^k$: Succès
mise à jour de $x^{k+1} \leftarrow t$ et $\delta^{k+1} \leftarrow \phi \delta^k$.

Sinon $\nexists t$ tel que $f(t) < f(x^k) - \rho(\delta^k)$, $t \in P^k$: Échec
mise à jour de $x^{k+1} \leftarrow x^k$ et $\delta^{k+1} \leftarrow \tau \delta^k$.

end for

L'analyse de convergence est basée sur **la condition de décroissance minimale**.

Recherche par treillis adaptatifs (MADS)

Algorithme 5 Recherche par treillis adaptatifs

for $k = 1, 2, \dots$ **do**

Mise à jour : $\delta^k \leftarrow \min(\Delta^k, (\Delta^k)^2)$

Étape de sonde : Calcule $f(x)$ à un ensemble de points

$P^k := \{x^k + \delta^k d : d \in D\}$, où $D \subset F^k$,

avec F^k le cadre de demi côté Δ^k .

Si $\exists t$ tel que $f(t) < f(x^k)$, $t \in P^k$: Succès

mise à jour de $x^{k+1} \leftarrow t$ et $\Delta^{k+1} \leftarrow \tau^{-1} \Delta^k$.

Sinon $\nexists t$ tel que $f(t) < f(x^k)$, $t \in P^k$: Échec

mise à jour de $x^{k+1} \leftarrow x^k$ et $\Delta^{k+1} \leftarrow \tau \Delta^k$.

end for

Filtrage implicite (IMFIL)

Algorithme 6 Filtrage implicite

for $k = 1, 2, \dots$ **do**

Étape de sonde : Calcule $f(x)$ à un ensemble de points

$P^k := \{x^k + \delta^k d : d \in D_{\oplus}\}$, où $D_{\oplus} := \{\pm e_1, \pm e_2, \dots, \pm e_n\}$.

 Si $\exists t$ tel que $f(t) < f(x^k)$, $t \in P^k$: Succès

 Effectuer une recherche linéaire avec $\nabla_s f(x^k)$.

 mise à jour de $x^{k+1} \leftarrow t$ et $\delta^{k+1} \leftarrow \delta^k$.

 Sinon $\nexists t$ tel que $f(t) < f(x^k)$, $t \in P^k$: Échec

 mise à jour de $x^{k+1} \leftarrow x^k$ et $\delta^{k+1} \leftarrow \frac{\delta^k}{2}$.

end for

- 1 Introduction : Méthodes de recherche directe
- 2 Méthodes identifiées
- 3 Opportunisme et ordonnancement**
- 4 Résultats numériques
- 5 Conclusion

Définitions

Question 2.

Quand doit-on arrêter la sonde ?

Définitions

Question 2.

Quand doit-on arrêter la sonde ?

Définitions

Question 2.

Quand doit-on arrêter la sonde ?

Sonde complète

Désigne l'évaluation de la fonction objectif à tous les points de l'étape de sonde.

Définitions

Question 2.

Quand doit-on arrêter la sonde ?

Sonde complète

Désigne l'évaluation de la fonction objectif à tous les points de l'étape de sonde.

Stratégie opportuniste simple

Désigne l'arrêt prématuré de la sonde à **l'obtention d'un point** satisfaisant le critère de succès.

Différentes stratégies opportunistes

Stratégie opportuniste au $p^{\text{ème}}$ succès

Arrêt de la sonde après **l'obtention de p points** satisfaisant le critère de succès.

Différentes stratégies opportunistes

Stratégie opportuniste au $p^{\text{ème}}$ succès

Arrêt de la sonde après **l'obtention de p points** satisfaisant le critère de succès.

Stratégie opportuniste avec au minimum q évaluations

Arrêt de la sonde **après q évaluations** si un point satisfaisant le critère de succès est évalué.

Définitions

Question 3.

Comment doit-on ordonner les points de P^k ?

Définitions

Question 3.

Comment doit-on ordonner les points de P^k ?

Stratégie d'ordonnancement

Stratégie guidant la permutation des points de l'ensemble P^k .

Stratégies d'ordonnancement

① Lexicographique

Stratégies d'ordonnancement

① Lexicographique

Ordonnés comme dans un dictionnaire.

Stratégies d'ordonnancement

① Lexicographique

Ordonnés comme dans un dictionnaire.

② Aléatoire

Stratégies d'ordonnancement

① Lexicographique

Ordonnés comme dans un dictionnaire.

② Aléatoire

③ Direction du dernier succès

Stratégies d'ordonnancement

① Lexicographique

Ordonnés comme dans un dictionnaire.

② Aléatoire

③ Direction du dernier succès

Ordonnés selon l'angle avec la direction du dernier succès.

Stratégies d'ordonnancement

① Lexicographique

Ordonnés comme dans un dictionnaire.

② Aléatoire

③ Direction du dernier succès

Ordonnés selon l'angle avec la direction du dernier succès.

④ Guidé par modèle quadratique

Stratégies d'ordonnancement

① Lexicographique

Ordonnés comme dans un dictionnaire.

② Aléatoire

③ Direction du dernier succès

Ordonnés selon l'angle avec la direction du dernier succès.

④ Guidé par modèle quadratique

$A \prec B$ si $\tilde{f}(A) < \tilde{f}(B)$

Stratégies d'ordonnancement

① Lexicographique

Ordonnés comme dans un dictionnaire.

② Aléatoire

③ Direction du dernier succès

Ordonnés selon l'angle avec la direction du dernier succès.

④ Guidé par modèle quadratique

$A \prec B$ si $\tilde{f}(A) < \tilde{f}(B)$

\tilde{f} une fonction substitut quadratique de f .

Stratégies de comparaison

Déterminer la meilleure amélioration possible avec l'ordonnancement :

Stratégies de comparaison

Déterminer la meilleure amélioration possible avec l'ordonnancement :

⑤ Omnisciente

Stratégies de comparaison

Déterminer la meilleure amélioration possible avec l'ordonnancement :

⑤ Omnisciente

$$A \prec B \text{ si } f(A) < f(B)$$

Stratégies de comparaison

Déterminer la meilleure amélioration possible avec l'ordonnancement :

5 Omnisciente

$$A \prec B \text{ si } f(A) < f(B)$$

Déterminer le pire ordonnancement possible :

Stratégies de comparaison

Déterminer la meilleure amélioration possible avec l'ordonnancement :

⑤ Omnisciente

$$A \prec B \text{ si } f(A) < f(B)$$

Déterminer le pire ordonnancement possible :

⑥ Inverse-Omnisciente

Stratégies de comparaison

Déterminer la meilleure amélioration possible avec l'ordonnancement :

⑤ Omnisciente

$$A \prec B \text{ si } f(A) < f(B)$$

Déterminer le pire ordonnancement possible :

⑥ Inverse-Omnisciente

$$A \prec B \text{ si } f(A) > f(B)$$

Stratégies de comparaison

Déterminer la meilleure amélioration possible avec l'ordonnancement :

⑤ Omnisciente

$$A \prec B \text{ si } f(A) < f(B)$$

Déterminer le pire ordonnancement possible :

⑥ Inverse-Omnisciente

$$A \prec B \text{ si } f(A) > f(B)$$

Impossible à appliquer en pratique

- 1 Introduction : Méthodes de recherche directe
- 2 Méthodes identifiées
- 3 Opportunisme et ordonnancement
- 4 Résultats numériques**
- 5 Conclusion

Problèmes tests

- 1 212 instances de problèmes issus de [J.J. Moré and S.M. Wild 2009]

Problèmes tests

- ① 212 instances de problèmes issus de [J.J. Moré and S.M. Wild 2009]
- ② 18 problèmes contraints issus de [Audet, Tribes, 2017]

Problèmes tests

- 1 212 instances de problèmes issus de [J.J. Moré and S.M. Wild 2009]
- 2 18 problèmes contraints issus de [Audet, Tribes, 2017]
 x^0 irréalisable, avec PB

Problèmes tests

- ① 212 instances de problèmes issus de [J.J. Moré and S.M. Wild 2009]
- ② 18 problèmes contraints issus de [Audet, Tribes, 2017]
 x^0 irréalisable, avec PB
- ③ 1 Boîte noire, STYRENE, issue de [Audet, Béchard, Le Digabel 2008]

Problèmes tests

- ① 212 instances de problèmes issus de [J.J. Moré and S.M. Wild 2009]
- ② 18 problèmes contraints issus de [Audet, Tribes, 2017]
 x^0 irréalisable, avec PB
- ③ 1 Boîte noire, STYRENE, issue de [Audet, Béchard, Le Digabel 2008]
 $f : R^8 \mapsto R$, $c : R^8 \mapsto R^{11}$, 4 contraintes EB, 7 contraintes PB

Problèmes tests

- 1 212 instances de problèmes issus de [J.J. Moré and S.M. Wild 2009]
- 2 18 problèmes contraints issus de [Audet, Tribes, 2017]
 x^0 irréalisable, avec PB
- 3 1 Boîte noire, STYRENE, issue de [Audet, Béchard, Le Digabel 2008]
 $f : R^8 \mapsto R$, $c : R^8 \mapsto R^{11}$, 4 contraintes EB, 7 contraintes PB

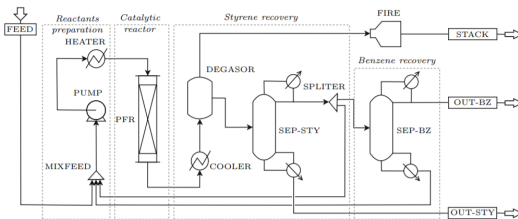
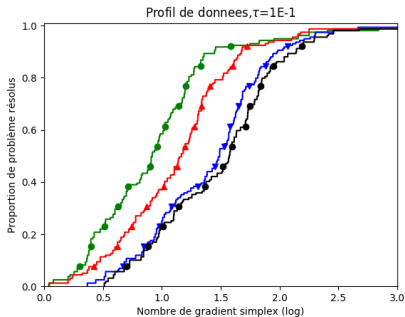


FIGURE – Organigramme de la production de Styène, issu de [Audet, Béchard, Le Digabel 2008]

Comparaison des stratégies opportunistes



● Simple ▽ 2e succes ▲ Minimum $n/2$ evaluations ● Sans opport.

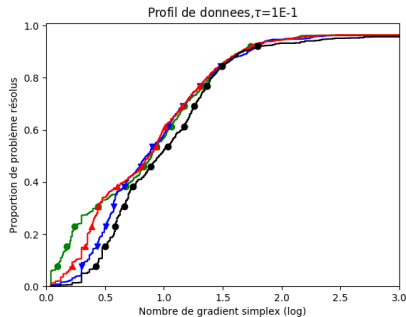
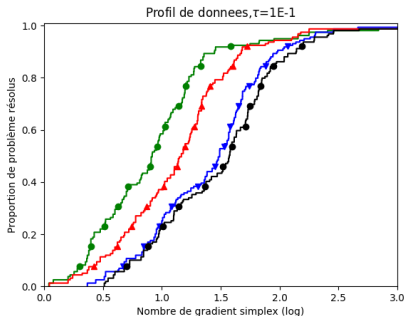


FIGURE – À gauche : CS sur Moré-Wild, à droite MADS sur Moré-Wild

Comparaison des stratégies opportunistes



● Simple ▽ 2e succes ▲ Minimum $n/2$ evaluations ● Sans opport.

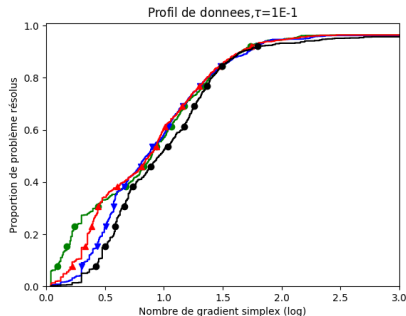


FIGURE – À gauche : CS sur Moré-Wild, à droite MADS sur Moré-Wild

- 1 Ordonnement simple plus efficace.

Comparaison des stratégies opportunistes

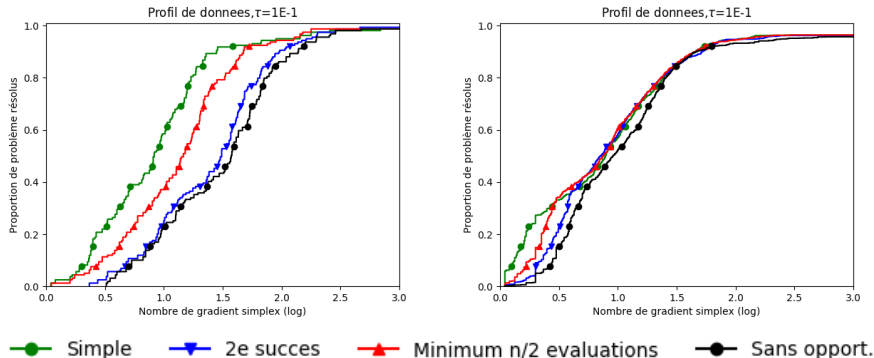
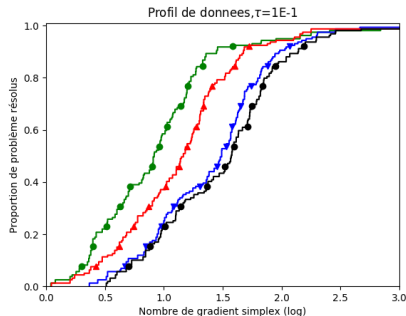


FIGURE – À gauche : CS sur Moré-Wild, à droite MADS sur Moré-Wild

- 1 Ordonnancement simple plus efficace.
- 2 Autres stratégies → Sonde

Comparaison des stratégies opportunistes



● Simple ▾ 2e succes ▲ Minimum $n/2$ evaluations ● Sans opport.

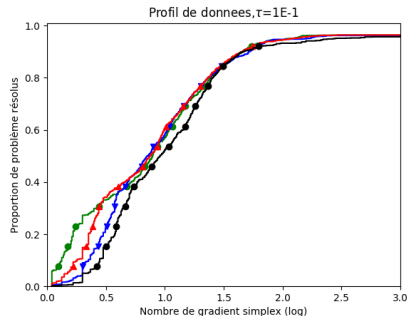


FIGURE – À gauche : CS sur Moré-Wild, à droite MADS sur Moré-Wild

- 1 Ordonnancement simple plus efficace.
- 2 Autres stratégies → Sonde
- 3 Impact moins important sur MADS.

Comparaison des stratégies d'ordonnancement

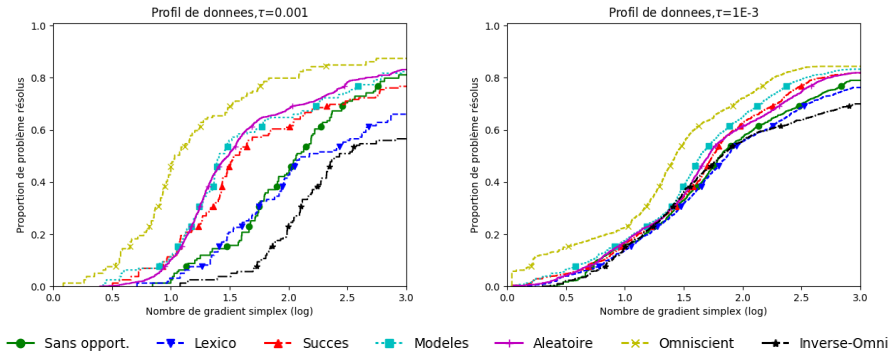


FIGURE – À gauche : CS sur Moré-Wild, à droite MADS sur Moré-Wild

Comparaison des stratégies d'ordonnancement

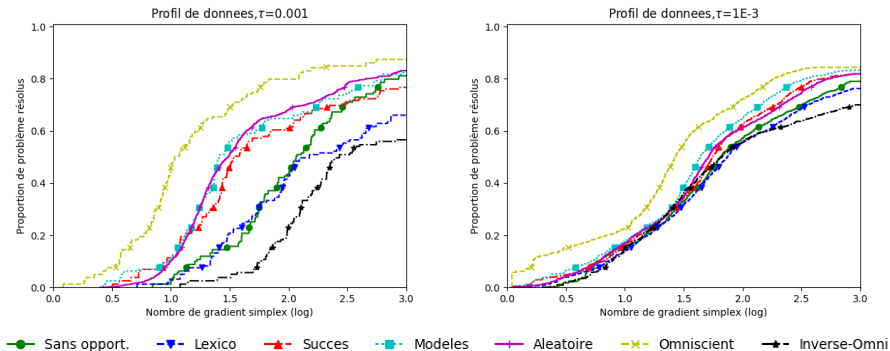


FIGURE – À gauche : CS sur Moré-Wild, à droite MADS sur Moré-Wild

- 1 Grand impact de l'ordonnancement sur CS.

Comparaison des stratégies d'ordonnancement

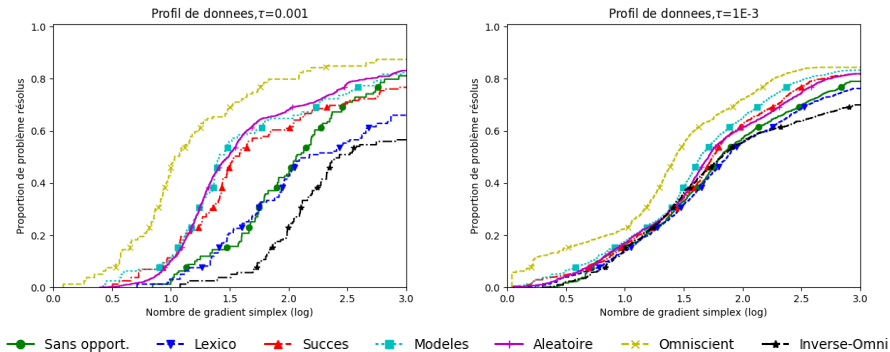


FIGURE – À gauche : CS sur Moré-Wild, à droite MADS sur Moré-Wild

- 1 Grand impact de l'ordonnancement sur CS.
- 2 Hiérarchie des stratégies observable

Comparaison des stratégies d'ordonnancement

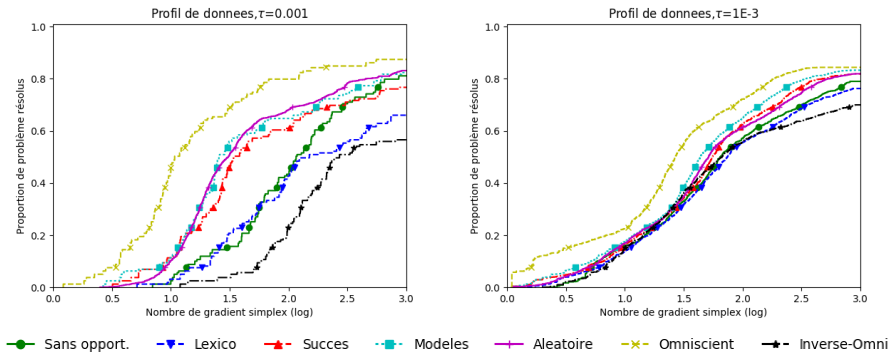


FIGURE – À gauche : CS sur Moré-Wild, à droite MADS sur Moré-Wild

- 1 Grand impact de l'ordonnancement sur CS.
- 2 Hiérarchie des stratégies observable
- 3 Impact moins important sur MADS.

Comparaison des stratégies d'ordonnancement

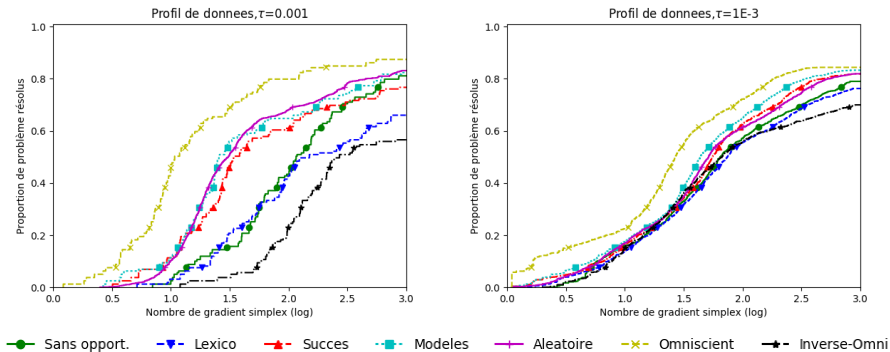
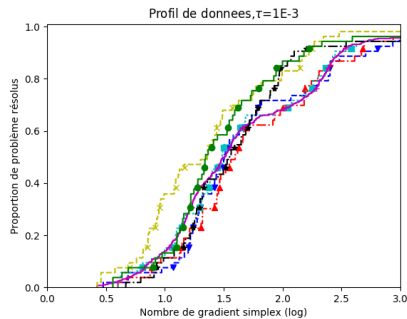
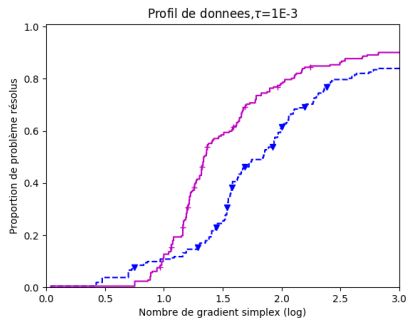


FIGURE – À gauche : CS sur Moré-Wild, à droite MADS sur Moré-Wild

- 1 Grand impact de l'ordonnancement sur CS.
- 2 Hiérarchie des stratégies observable
- 3 Impact moins important sur MADS.
- 4 Classement différent sur CS et MADS

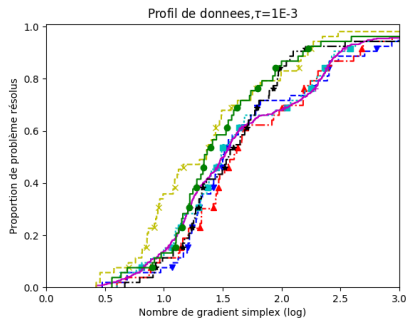
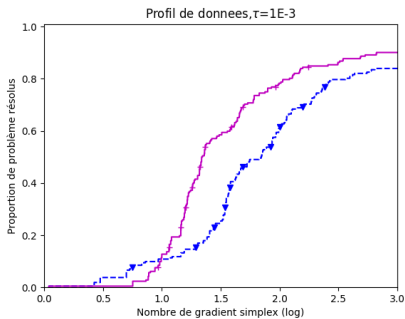
Comparaison des stratégies d'ordonnancement



● Sans oport. ▽ Lexico ▲ Succes ■ Modeles + Aleatoire × Omniscient ★ Inverse-Omniscient

FIGURE – À gauche : GSS sur Moré-Wild, à droite IMFIL sur Moré-Wild

Comparaison des stratégies d'ordonnancement

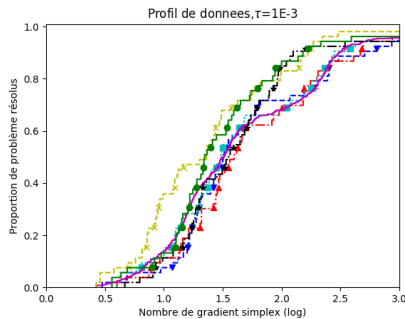
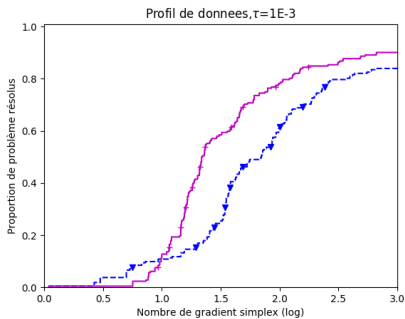


● Sans oport. ▽ Lexico ▲ Succes ■ Modeles + Aleatoire × Omniscient ★ Inverse-Omni

FIGURE – À gauche : GSS sur Moré-Wild, à droite IMFIL sur Moré-Wild

- 1 Sur GSS, stratégie aléatoire domine la stratégie lexicographique.

Comparaison des stratégies d'ordonnancement



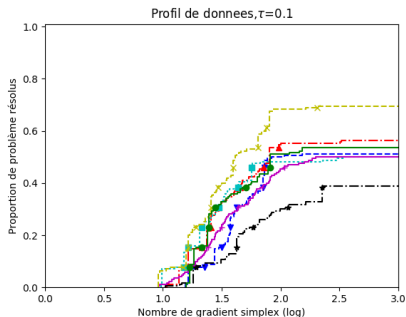
● Sans oport. ▽ Lexico ▲ Succes ■ Modeles + Aleatoire × Omniscient ★ Inverse-Omni

FIGURE – À gauche : GSS sur Moré-Wild, à droite IMFIL sur Moré-Wild

① Sur GSS, stratégie aléatoire domine la stratégie lexicographique.

② Sur IMFIL, opportunisme nuisible.

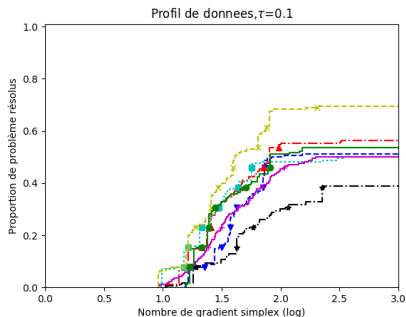
Comparaison des stratégies d'ordonnancement



● Sans opport. ▽ Lexico ▲ Succes ■ Modeles + Aleatoire × Omniscient ★ Inverse-Omni

FIGURE – Problèmes contraints avec MADS

Comparaison des stratégies d'ordonnancement

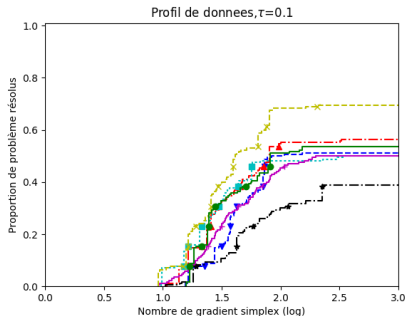


● Sans oport. ▽ Lexico ▲ Succes ■ Modeles + Aleatoire × Omniscient ★ Inverse-Omni

FIGURE – Problèmes contraints avec MADS

① Courbe de la stratégie omnisciente élevée.

Comparaison des stratégies d'ordonnancement



● Sans opport.
 ▼ Lexico
 ▲ Succes
 ■ Modeles
 + Aleatoire
 ✕ Omniscient
 ✱ Inverse-Omni

FIGURE – Problèmes contraints avec MADS

- 1 Courbe de la stratégie omnisciente élevée.
- 2 Stratégie réelles peu performantes.

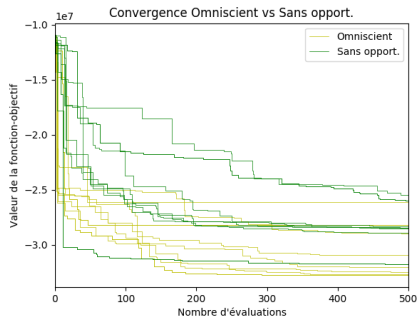
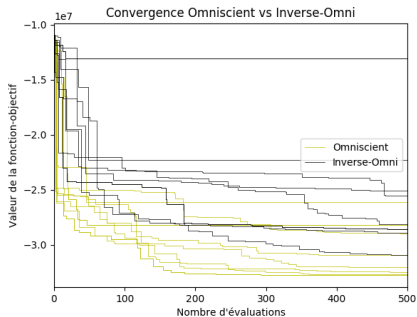


FIGURE – Comparaison omnisciente, inverse-omnisciente et sonde complète

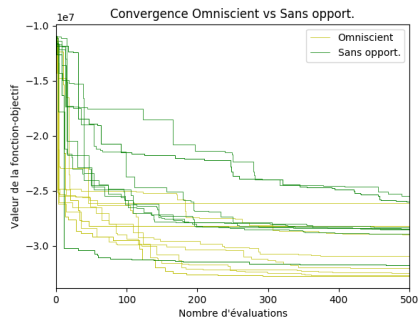
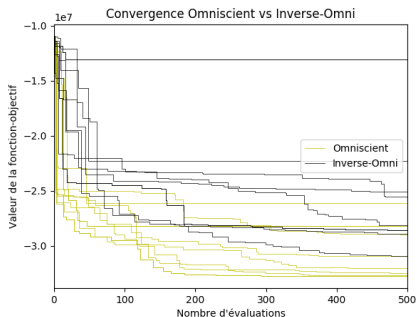


FIGURE – Comparaison omnisciente, inverse-omnisciente et sonde complète

- 1 Stratégie omnisciente montre un impact de l'opportunisme sur STYRENE.

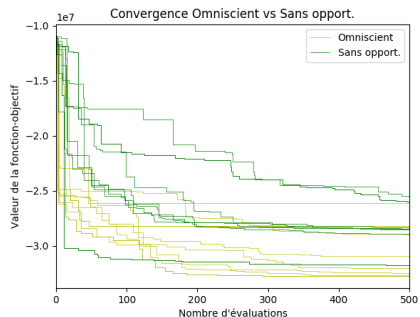
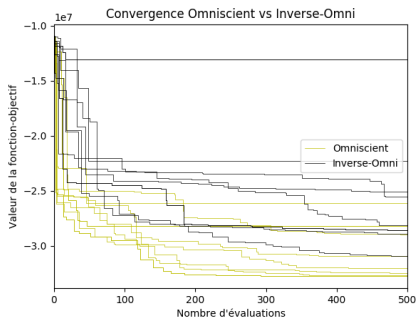


FIGURE – Comparaison omnisciente, inverse-omnisciente et sonde complète

- 1 Stratégie omnisciente montre un impact de l'opportunisme sur STYRENE.
- 2 Sonde complète ressemble d'avantage à inverse-omnisciente.

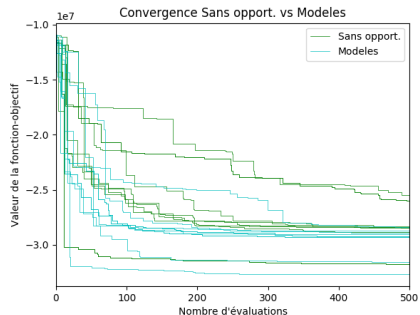
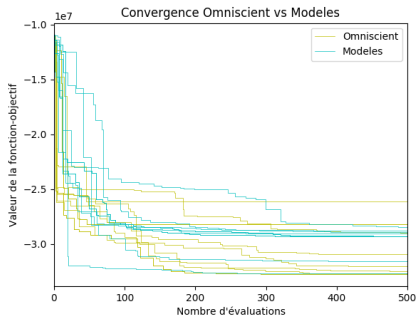


FIGURE – Comparaison omnisciente, sonde complète et avec modèles

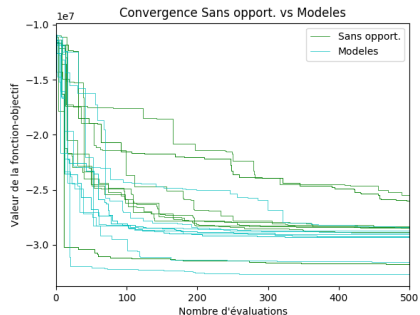
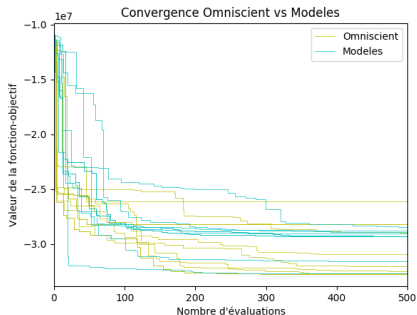


FIGURE – Comparaison omnisciente, sonde complète et avec modèles

- 1 La stratégie avec modèles accélère la convergence si comparée à la sonde complète.

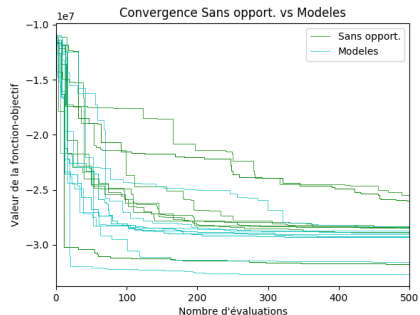
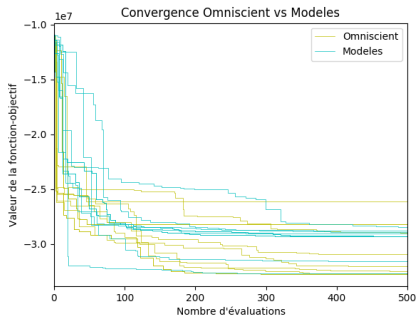


FIGURE – Comparaison omnisciente, sonde complète et avec modèles

- ① La stratégie avec modèles accélère la convergence si comparée à la sonde complète.
- ② La stratégie avec modèles converge vers un moins bon optimum que la stratégie omnisciente.
- ② Sonde complète ressemble d'avantage à inverse-omnisciente.

1 Introduction : Méthodes de recherche directe

2 Méthodes identifiées

3 Opportunisme et ordonnancement

4 Résultats numériques

5 Conclusion

Conclusion : Les grandes lignes

- L'opportunisme est bénéfique aux méthodes de recherche directe directionnelles.

Conclusion : Les grandes lignes

- L'opportunisme est bénéfique aux méthodes de recherche directe directionnelles.
- L'opportunisme peut aussi être nuisible avec le mauvais ordonnancement.

Conclusion : Les grandes lignes

- L'opportunisme est bénéfique aux méthodes de recherche directe directionnelles.
- L'opportunisme peut aussi être nuisible avec le mauvais ordonnancement.
- Plus la sonde est raffinée, moins son impact est important

Conclusion : Les grandes lignes

- L'opportunisme est bénéfique aux méthodes de recherche directe directionnelles.
- L'opportunisme peut aussi être nuisible avec le mauvais ordonnancement.
- Plus la sonde est raffinée, moins son impact est important
- Stratégies autres que opportunisme simple → Sonde complète

Conclusion : Les grandes lignes

- L'opportunisme est bénéfique aux méthodes de recherche directe directionnelles.
- L'opportunisme peut aussi être nuisible avec le mauvais ordonnancement.
- Plus la sonde est raffinée, moins son impact est important
- Stratégies autres que opportunisme simple → Sonde complète
- Classements des stratégies : Modèles, Aléatoires, Direction du dernier succès, sonde complète et lexicographique

Conclusion : Les grandes lignes

- L'opportunisme est bénéfique aux méthodes de recherche directe directionnelles.
- L'opportunisme peut aussi être nuisible avec le mauvais ordonnancement.
- Plus la sonde est raffinée, moins son impact est important
- Stratégies autres que opportunisme simple → Sonde complète
- Classements des stratégies : Modèles, Aléatoires, Direction du dernier succès, sonde complète et lexicographique
- Pour IMFIL, l'opportunisme est inutile ou nuisible

Conclusion : Suite ?

Il y a place à l'amélioration dans l'ordonnancement.

Conclusion : Suite ?

Il y a place à l'amélioration dans l'ordonnancement.

- Ordonnancer avec d'autre types de modèles que quadratiques

Conclusion : Suite ?

Il y a place à l'amélioration dans l'ordonnancement.

- Ordonnancer avec d'autres types de modèles que quadratiques
- Identifier d'autres stratégies d'ordonnancement (Distance à la solution d'un modèle, Distance à la cache).

Conclusion : Suite ?

Il y a place à l'amélioration dans l'ordonnancement.

- Ordonnancer avec d'autres types de modèles que quadratiques
- Identifier d'autres stratégies d'ordonnancement (Distance à la solution d'un modèle, Distance à la cache).
- Identifier des stratégies avec la barrière progressive.

Conclusion : Suite ?

Il y a place à l'amélioration dans l'ordonnancement.

- Ordonnancer avec d'autres types de modèles que quadratiques
- Identifier d'autres stratégies d'ordonnancement (Distance à la solution d'un modèle, Distance à la cache).
- Identifier des stratégies avec la barrière progressive.
- Critère d'opportunisme : décroissance minimale

Conclusion : Suite ?

Il y a place à l'amélioration dans l'ordonnancement.

- Ordonnancer avec d'autres types de modèles que quadratiques
- Identifier d'autres stratégies d'ordonnancement (Distance à la solution d'un modèle, Distance à la cache).
- Identifier des stratégies avec la barrière progressive.
- Critère d'opportunisme : décroissance minimale
- Opportunisme et parallélisme ?

Références



J.J. Moré and S.M. Wild (2009)

Benchmarking Derivative-Free Optimization Algorithms
[SIAM Journal on Optimization](#) 20(1). 172–191



C. Audet and C. Tribes (2017)

Mesh-based Nelder-Mead algorithm for inequality constrained optimization
[Les Cahiers du Gerad](#) G-2017-90.



C. Audet and V. Bécard and S. Le Digabel (2008)

Nonsmooth optimization through Mesh Adaptive Direct Search and Variable Neighborhood Search
[Journal of Global Optimization](#) 41-2.



S. Le Digabel (2009)

Algorithm 909 : NOMAD : Nonlinear Optimization with the MADS algorithm
[ACM Transactions on Mathematical Software](#) 37-4.