

Feuille d'exercice n°3

Solutions des exercices

Rappel : Soit une équation différentielle d'ordre n à coefficients constants :

$$(E) \ y_{(n)} + a_{n-1}y^{(n-1)} + \dots + a_1y' + a_0y = b(t)$$

où les $a_i \in \mathbf{R}$ et b est une fonction continue.

L'ensemble des solutions maximales de (E) est un espace affine de dimension n . Il s'obtient en additionnant une solution maximale particulière aux solutions maximales de

$$(E_H) : y_{(n)} + a_{n-1}y^{(n-1)} + \dots + a_1y' + a_0y = 0$$

Les solutions maximales de (E_H) sont définies sur \mathbf{R} et forment un \mathbf{R} -espace vectoriel de dimension n .

Un *système fondamental de solution* (SFS) est une base de ce \mathbf{R} -ev.

Première méthode : Soit $P(X) = X^n + a_{n-1}X^{n-1} + \dots + a_1X + a_0$ le *polynôme caractéristique* de (E_h) . $P(X) \in \mathbf{R}[X]$.

Notons :

- r_1, \dots, r_k les racines réelles de P avec multiplicité m_1, \dots, m_k .
- $\lambda_1 \pm i\omega_1, \dots, \lambda_l \pm i\omega_l$ les racines complexes non réelles de P avec multiplicité s_1, \dots, s_l .

Dans ce cas :

$$P(X) = (X - r_1)^{m_1} \dots (X - r_k)^{m_k} ((X - \lambda_1)^2 + \omega_1^2)^{s_1} \dots ((X - \lambda_l)^2 + \omega_l^2)^{s_l}$$

Alors un SFS de (E_H) est donné par :

- $\begin{cases} \mathbf{R} \longrightarrow \mathbf{R} \\ t \mapsto t^p e^{r_j t} \end{cases} \quad 1 \leq j \leq k, 0 \leq p \leq m_j - 1$
- $\begin{cases} \mathbf{R} \longrightarrow \mathbf{R} \\ t \mapsto t^p \cos(\omega_j t) \end{cases} \quad 1 \leq j \leq s, 0 \leq p \leq s_j - 1$
- $\begin{cases} \mathbf{R} \longrightarrow \mathbf{R} \\ t \mapsto t^p \sin(\omega_j t) \end{cases} \quad 1 \leq j \leq s, 0 \leq p \leq s_j - 1$

Il y a bien $m_1 + \dots + m_k + 2(s_1 + \dots + s_l) = n$ solutions.

Exercice 1.

Exercice 2.