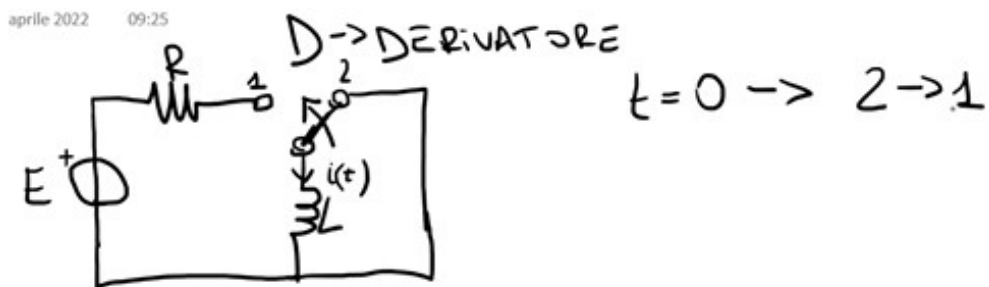


## Circuito RL

Supponiamo di avere un generatore  $E$ , una resistenza  $R$  ed un nuovo tipo di interruttore, il derivatore  $D$ , poi ad esempio un induttore  $L$ .



All'istante  $0+$  il circuito sarà:



Facciamo la LKT a questa maglia.

$$\text{LKT: } E - N_R - N_L = 0$$

Poi le equazioni costitutive dei componenti.

$$\text{LKT: } \begin{cases} E - N_R - N_L = 0 \\ N_R = R i \\ N_L = L \frac{di}{dt} \end{cases}$$

Da questo sistema, abbiamo:

$$E - R i - L \frac{di}{dt} = 0$$

Quindi, dividendo per L:

$$\frac{di}{dt} + \frac{R}{L}i = \frac{E}{L}$$

EQ. DIFF.  
I ORDINE

Sono gli stessi passaggi fatti col circuito RC.

SOL.:

- sol. dell'omogenea associata  $o(t)$
- sol particolare  $p(t)$

Andiamo a calcolare  $o$  di  $t$ . Equazione differenziale con il termine noto a 0.

① Calcolo  $o(t)$

$$\frac{di}{dt} + \frac{R}{L}i = 0$$

Scriviamo il polinomio caratteristico associato, sostituiamo alla derivata, lambda.

① Calcolo  $o(t)$

$$\frac{di}{dt} + \frac{R}{L}i = 0$$

$$\rightarrow \text{pol. car.} : \lambda + \frac{R}{L} = 0 \rightarrow \lambda = -\frac{R}{L}$$

Quando abbiamo questo tipo di equazione differenziale, la soluzione è:

$$o(t) = A e^{\lambda t} = A e^{-\frac{R}{L} \cdot t}$$

Studiamoci l'esponente.

$$A e^{-\frac{R}{L}t} \rightarrow \frac{R}{L}t = n^{\circ} \text{ puro}$$

$$\frac{L}{R} = \tau = \frac{\text{CONST. DI}}{\text{TEMPO}} [s]$$

L su R deve essere un tempo.

Ora calcoliamo la soluzione particolare p di t. Il termine noto è E su L, una costante.

$$(2) \text{ calcoliamo } p(t)$$

$$\text{termine noto} = \frac{E}{L} = \text{costante} \rightarrow p(t) = \text{costante}$$

Sostituendo p di t all'equazione differenziale, avremo:

$$\cancel{\frac{di}{dt}} + \frac{R}{L}p = \frac{E}{L} \rightarrow p(t) = K = \frac{E}{R}$$

La soluzione dell'equazione differenziale sarà:

$$(3) i(t) = a(t) + p(t) = A e^{-\frac{t}{\tau}} + \frac{E}{R}$$

Ci manca di calcolare A, servono le condizioni iniziali.

$$(4) \text{ Utilizziamo le cond. iniziali}$$

$$i(0^-) = I_0 \rightarrow i(0^+) = I_0$$

$$i(0) = A e^{-\frac{0}{\tau}} + \frac{E}{R} = I_0 \rightarrow A = I_0 - \frac{E}{R}$$

$$(5) \quad i(t) = \left(I_0 - \frac{E}{R}\right) e^{-\frac{R}{L}t} + \frac{E}{R}$$

Questa è la soluzione dell'equazione differenziale.

Possiamo evidenziare dei termini.

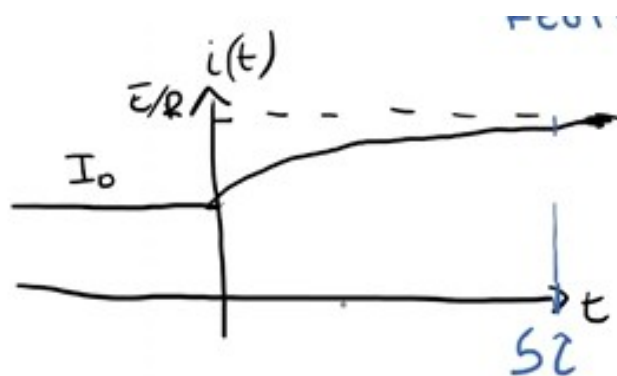
$$i(t) = \underbrace{\left(I_0 - \frac{E}{R}\right) e^{-\frac{R}{L}t}}_{\text{RISP. TRANSIT.}} + \underbrace{\frac{E}{R}}_{\text{RISP. A REGIME}}$$

La risposta a regime dipende dalle forzanti. La risposta a regime si ha al termine del transitorio e coincide con la soluzione particolare.

Potremmo riscrivere l'equazione:

$$i(t) = \underbrace{\left(I_0 - \frac{E}{R}\right) e^{-\frac{R}{L}t}}_{\text{RISP. TRANSIT.}} + \underbrace{\frac{E}{R}}_{\text{RISP. A REGIME}} = \underbrace{I_0 e^{-\frac{R}{L}t}}_{\text{EVOL. LIBERA}} + \underbrace{\frac{E}{R}(1 - e^{-\frac{R}{L}t})}_{\text{RISP. FORZATA}}$$

L'evoluzione libera è la risposta che si avrebbe senza generatori. La risposta forzata è imposta dai generatori.

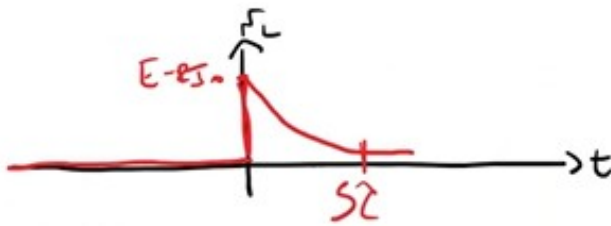


Quanto più è piccola tau, tanto più il circuito è veloce.

Calcoliamo V di L.

$$V_L = L \frac{di}{dt} = L \frac{d}{dt} \left[ \left( I_0 - \frac{E}{R} \right) e^{-\frac{R}{L}t} + \frac{E}{R} \right] = L \left( -\frac{R}{L} \right) \left( I_0 - \frac{E}{R} \right) e^{-\frac{R}{L}t}$$
$$\Rightarrow V_L = (E - RI_0) e^{-\frac{R}{L}t}$$

Graficamente:



la tensione non varia  
con infinita

Serve saperlo, perché il circuito può avere sovratensioni, da considerare quando si crea il circuito.

## Confronto tra circuito RC e RL

RC

$$\frac{dN_C}{dt} + \frac{N_C}{RC} = \frac{E}{RC}$$

RL

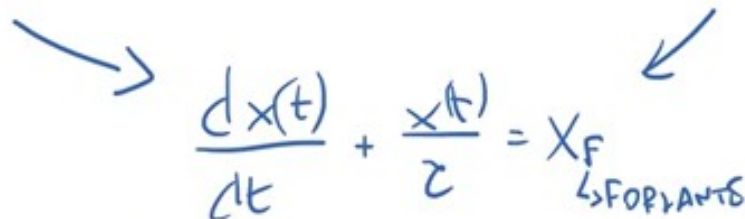
$$\frac{di}{dt} + \frac{R}{L} i = \frac{E}{L}$$

Riscriviamole.

$$\frac{dN_C}{dt} + \frac{N_C}{\tau} = \frac{E}{RC}$$

$$\frac{di}{dt} + \frac{i}{\tau} = \frac{E}{L}$$

Queste due equazioni portano alla stessa equazione.


$$\frac{dx(t)}{dt} + \frac{x(t)}{\tau} = X_F \quad \text{↳ FORZANTE}$$

La soluzione è:

$$x(t) = o(t) + p(t)$$

In entrambi i casi, questa equazione è uguale all'evoluzione libera e il termine all'infinito:

$$x(t) = o(t) + p(t) = x_e(t) + x_\infty$$

Quale sarà la forma della soluzione?

$$x(t) = K e^{-\frac{t}{\tau}} + x_\infty$$

Manca la condizione iniziale.

Vale a dire:

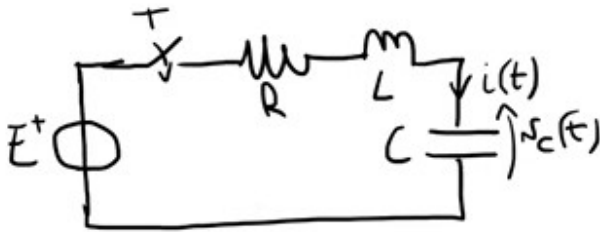
$$\begin{cases} x(t) = K e^{-\frac{t}{\tau}} + x_\infty \\ x(t=0^-) = x(t=0^+) = x_0 \end{cases}$$

$$x(0) = K + x_{\infty} = x_0 \rightarrow K = x_0 - x_{\infty}$$

$$\Rightarrow x(t) = (x_0 - x_{\infty}) e^{-t/2} + x_{\infty}$$

L'equazione evidenziata è la soluzione generale.

## Circuito RLC



$t=0 \rightarrow T$  si chiude



Calcoliamo la LKT.

$$LKT: E - v_R - v_L - v_C = 0$$

E le equazioni costitutive.

$$LKT: E - v_R - v_L - v_C = 0$$

$$v_R = Ri$$

$$v_L = L \frac{di}{dt}$$

$$v_C = \frac{1}{C} \int i(\tau) d\tau$$

Sostituiamo le equazioni caratteristiche alla LKT.

$$\Rightarrow E - Ri - L \frac{di}{dt} - \frac{1}{C} \int i(\tau) d\tau = 0$$

Deriviamo questa equazione.

↓ deriviamo

$$+ R \frac{di}{dt} + L \frac{d^2 i}{dt^2} + \frac{1}{C} i = 0$$

Riordino l'equazione e divido tutto per L.



$$\frac{d^2 i}{dt^2} + \frac{R}{L} \frac{di}{dt} + \frac{1}{LC} i = 0 \quad \text{EQ. DIFFER. II ORDINE}$$

Questa è l'equazione differenziale da risolvere.

In questo caso, il termine noto è nullo, quindi bisogna solo calcolare l'omogenea associata.

Ci aspettiamo di ottenere:

$$i(t) = A e^{\lambda_1 t} + B e^{\lambda_2 t}$$

Calcoliamola col polinomio caratteristico.

sol. dell' omog. associata

$$\text{pol. car.} : \lambda^2 + \frac{R}{L} \lambda + \frac{1}{LC} = 0$$

Calcoliamo  $\lambda_1$  e  $\lambda_2$  dal polinomio caratteristico.

$$\lambda^2 + \frac{R}{L} \lambda + \frac{1}{LC} = 0 \rightarrow \lambda_{1,2} = -\frac{R}{2L} \pm \sqrt{\left(\frac{R}{2L}\right)^2 - \frac{1}{LC}}$$

Evidenziamo alcuni termini.

$$\frac{R}{2L} = \alpha : \text{coeff. di smorzamento}$$

$$\frac{1}{LC} = \omega_0^2 : \text{puls. di risonanza}$$

Quindi  $\lambda_1$  e  $\lambda_2$  sono:

$$\lambda_{1,2} = -\alpha \pm \sqrt{\alpha^2 - \omega_0^2}$$

Ci sono 3 casi:

$$\Delta = \omega^2 - \omega_0^2 \begin{cases} > 0 & \text{s.d. radici distinte} \\ = 0 & \text{s.d. radici coincidenti} \\ < 0 & \text{s.d. complesse coniugate} \end{cases}$$

Nel caso in cui delta sia maggiore di 0:

$$\underline{\Delta > 0}$$

$$\omega^2 > \omega_0^2 \rightarrow \omega > \omega_0$$

s.d. radici negative

$$i(t) = A e^{\lambda_1 t} + B e^{\lambda_2 t}$$

↑                    ↑

Bisogna calcolare A e B, servono le condizioni iniziali.

$\Rightarrow$  Utilizziamo le cond. iniziali:

$$\bullet i(0^-) = i(0^+) = 0 \rightarrow i(0) = 0 = A + B \rightarrow A = -B$$

$$\bullet V_c(0) = V_{c0} \rightarrow E - R i - L \frac{di}{dt} - V_{c0} = 0$$

$$E - \cancel{R i(0)} - L \frac{di}{dt} - V_{c0} = 0 \rightarrow E - L \left. \frac{di}{dt} \right|_0 - V_{c0} = 0$$

$$\left. \frac{di}{dt} \right|_0 = \frac{E - V_{c0}}{L}$$

$$\left. \frac{di}{dt} \right|_0 = -A\lambda_1 e^{-\lambda_1 t} - B\lambda_2 e^{-\lambda_2 t} \Big|_0 = -A\lambda_1 - B\lambda_2 = \frac{E - V_0}{L}$$

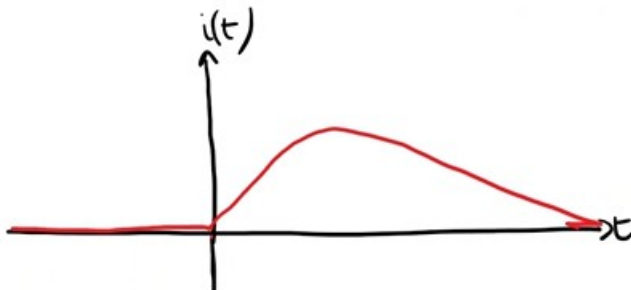
Abbiamo preso l'equazione all'istante 0 e abbiamo calcolato la derivata all'istante 0.

$$A(\lambda_2 - \lambda_1) = \frac{E - V_0}{L} \rightarrow A = \frac{E - V_0}{L(\lambda_2 - \lambda_1)}$$

Sostituiamo A all'interno dell'equazione.

$$\begin{aligned} i(t) &= \frac{E - V_0}{L(\lambda_2 - \lambda_1)} \left( e^{+\lambda_1 t} - e^{+\lambda_2 t} \right) \\ &= \frac{E - V_0}{2L\sqrt{\lambda^2 - \omega_0^2}} \left( e^{(-\lambda + \sqrt{\lambda^2 - \omega_0^2})t} - e^{(-\lambda - \sqrt{\lambda^2 - \omega_0^2})t} \right) = \\ &= \frac{E - V_0}{2L\sqrt{\lambda^2 - \omega_0^2}} \left( e^{\sqrt{\lambda^2 - \omega_0^2} t} - e^{-\sqrt{\lambda^2 - \omega_0^2} t} \right) e^{-\lambda t} \end{aligned}$$

Questa è la soluzione nel caso in cui delta sia maggiore di 0.



RISPOSTA  
SOVRASPORTATA

Vediamo il caso il cui delta sia uguale a 0.

$$\alpha^2 = \omega^2 \rightarrow \alpha = \omega \quad \text{risposte reali coincidenti}$$

Otterremo:

$$i(t) = (A + Bt) e^{-\alpha t}$$

Conosciamo lambda, è uguale a alfa. Servono le condizioni iniziali:

- Sfruttiamo le cond. iniziali

$$i(t=0^-) = i(t=0^+) = 0 \rightarrow i(0) = A = 0$$

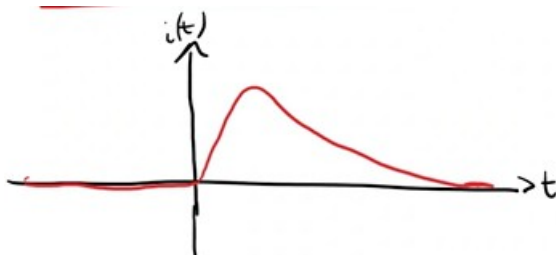
Quindi A è uguale a 0.

$$\begin{aligned} \cdot v_L(t=0^-) = v_L(t=0^+) = V_{L0} \rightarrow E - \cancel{Ri(0)} - L \frac{di}{dt} - V_{L0} &= 0 \\ \Rightarrow \frac{di}{dt} &= \frac{E - V_{L0}}{L} \end{aligned}$$

$$\frac{di}{dt} = -\alpha (Bt) e^{-\alpha t} + B e^{-\alpha t} \Big|_0 = B = \frac{E - V_{L0}}{L}$$

$$i(t) = \frac{E - V_{L0}}{L} t e^{-\alpha t}$$

Questa è la soluzione per delta uguale a 0.



ΣΠΟΡΙΑΣΜΕΝΟ  
CRITICO

Vediamo il caso delta minore di 0.

$$\alpha^2 < \omega_0^2 \rightarrow \alpha < \omega_0$$

$$\lambda_1 = -\alpha + \sqrt{\alpha^2 - \omega_0^2} = -\alpha + \sqrt{-(\omega_0^2 - \alpha^2)} = -\alpha + j\omega_d$$

$$\lambda_2 = -\alpha - \sqrt{\alpha^2 - \omega_0^2} = -\alpha - j\omega_d$$

omegad quadro è la pulsazione naturale smorzata.

Riprendendo il risultato del caso delta maggiore di 0, basta cambiare alfa quadro meno omegad sotto radice con jomegad.

$$i(t) = \frac{E - V_{C0}}{2L j\omega_d} \left( e^{j\omega_d t} - e^{-j\omega_d t} \right) e^{-\alpha t}$$

Ricordandoci le formule di Eulero:

$$\begin{aligned} \text{Eulero: } e^{j\theta} &= \cos\theta + j\sin\theta \\ e^{-j\theta} &= \cos\theta - j\sin\theta \end{aligned}$$

$$i(t) = \frac{E - V_{C0}}{2L j\omega_d} \left[ \cancel{\cos(\omega_d t)} + j\sin(\omega_d t) - \cancel{\cos(\omega_d t)} + j\sin(\omega_d t) \right] e^{-\alpha t}$$

$$i(t) = \frac{E - V_{C0}}{2L j\omega_d} j 2 \sin(\omega_d t) e^{-\alpha t}$$

Questa è la soluzione. Anche in questo caso, e alla meno alfa è il termine di smorzamento. Facciamo il grafico.

