109550031 HW5

Environment details

	version
python	3.7.10
numpy	1.21.6
pandas	1.4.2
torch	1.21.1

Dataset

利用助教們提供的 dataset,大約能達到 95 % 的準確率,為了提升準確率,我利用以下的程式碼來產生額外的驗證碼照片,並達到 99% 的準確率。

```
from captcha.image import ImageCaptcha
import matplotlib.pyplot as plt
import numpy as np
import random
import string
import csv
characters = string.digits + string.ascii_lowercase
width, height, n_{en}, n_{en}, n_{en}, n_{en}
generator = ImageCaptcha(width=width, height=height)
with open('./dataset/train/annotations.csv', 'a', newline='') as csvfile:
   csv_writer = csv.writer(csvfile)
    for i in range(40000):
       random_str = ''.join([random.choice(characters) for j in range(4)])
       img = generator.generate_image(random_str)
       img.save(f"./dataset/train/task3/again{i}.png")
        csv_writer.writerow([f"task3/again{i}.png", random_str])
```

Implementation Details

One Hot Encoding

在此作業中,為了將 captcha 的資料轉換成方便 CNN model 進行訓練的樣子,我使用了 one hot encoding,替每個類別 (數字+小寫英文字母) 新增一個欄位,用 0/1 表示是否為此。在 task 1 因為只有一個字母,所以經過 one hot encoding 是長度為 36 的 list,task 2 經過 one hot encoding 的長度為 72,以此類推,task 3 經過 one hot encoding 的長度為 144。

以下為 one hot encoding 的函式:

```
def one_hot_encode(self, label):
    onehot = [0] * (ALL_CHAR_SET_LEN * self.captcha_len)
    for i, l in enumerate(label):
        idx = ALL_CHAR_SET.index(l) + i * ALL_CHAR_SET_LEN
        onehot[idx] = 1
    return np.array(onehot)
```

109550031_HW5

Model Architecture

在這次的作業裡,我使用 pytorch 來建立我的 CNN 模型,此模型主要是由卷積層(Conv2d)、池化層 (MaxPool2d)、激活函數(ReLU)組成,並且利用 BatchNorm 加速模型的收斂速度。

主要的結構如下:

- 1. 第一個卷積層 nn.Conv2d(1, 4, 3, padding=(1, 1)) 代表輸入通道數為 1, 輸出通道數為 4, kernel size 的 長寬都為 3, padding 為 (1, 1) ,可確保輸出的長寬不變。以 task 1 和 task 2 為例,輸入的 shape 為 [batch, 1, 72, 72] ,通過這層卷積層後,输出的 shape 為 [batch, 4, 72, 72]
- 2. 接著通過批規範層 nn.BatchNorm2d(4),可加速模型的收斂速度。
- 3. 第二個卷積層 nn.Conv2d(4, 16, 3, padding=(1, 1)) 代表輸入通道數為 4,輸出通道數為 16,kernel size 的長寬一樣為 3,padding 一樣為(1, 1)。一樣以 task 1 和 task 2 為例,輸入的 shape 為 [batch, 4, 72, 72],通過這層卷積層後,輸出的 shape 為 [batch, 16, 72, 72]。
- 4. 通過池化層 nn.MaxPool2d(2, 2) ,池化窗口的長寬皆為 2,輸出的長寬為輸入的一半。繼續以 task 1 和 task 2 為例,輸入的 shape 為 [batch, 16, 72, 72] ,通過這層池化層後,输出的 shape 為 [batch, 16, 36, 36] 。
- 5. 接著通過批規範層 nn.BatchNorm2d(16),可加速模型的收斂速度。
- 6. 使用激活函数 nn.ReLU() 是為了引入非線性,讓模型可以擬合更複雜的函數,它會把小於 0 的值賦予 0,大於 0 的值不變。

繼續以 task 1 和 task 2 為例,經過四層如上結構後,得到一個 shape 為 [batch, 1024, 4, 4] 的張量, x = x.view(-1, 1024*4*4) 將改變此張量的 shape 為 [batch, 1024*4*4],接著利用兩層的線性轉換,得到模型的輸出,也就是 one hot encoding 的型式。

以下為模型的 code:

```
class Model(nn.Module):
   def init (self, output len):
       super(Model, self).__init__()
        self.output_len = output_len
        self.conv = nn.Sequential(
               # batch*1*72*72 / batch*1*72*96
                nn.Conv2d(1, 4, 3, padding=(1, 1)),
                nn.BatchNorm2d(4),
                nn.Conv2d(4, 16, 3, padding=(1, 1)),
                nn.MaxPool2d(2, 2),
                nn.BatchNorm2d(16),
                nn.ReLU(),
                # batch*16*36*36 / batch*16*36*48
                nn.Conv2d(16, 32, 3, padding=(1, 1)),
                nn.BatchNorm2d(32),
               nn.Conv2d(32, 64, 3, padding=(1, 1)),
                nn.MaxPool2d(2, 2),
                nn.BatchNorm2d(64),
                nn.ReLU(),
                # batch*64*18*18 / batch*64*18*24
                nn.Conv2d(64, 128, 3, padding=(1, 1)),
                nn.BatchNorm2d(128),
                nn.Conv2d(128, 256, 3, padding=(1, 1)),
                nn.MaxPool2d(2, 2),
                nn.BatchNorm2d(256),
                nn.ReLU(),
                # batch*256*9*9 / batch*256*9*12
                nn.Conv2d(256, 512, 3, padding=(1, 1)),
                nn.BatchNorm2d(512),
                nn.Conv2d(512, 1024, 3, padding=(1, 1)),
                nn.MaxPool2d(2, 2),
                nn.BatchNorm2d(1024),
                nn.ReLU(),
```

109550031_HW5 2

```
# batch*1024*4*4 / batch*1024*4*6
    self.fc = nn.Linear(1024*4*4, 1024)
    self.fc_task3 = nn.Linear(1024*4*6, 1024)
    self.fc2 = nn.Linear(1024, 256)
    self.out = nn.Linear(256, self.output_len)
    self.dropout = nn.Dropout(0.2)
def forward(self, x):
        b, h, w = x.shape
        x = x.view(b, 1, h, w)
        x = self.conv(x)
        if self.output_len > 100:
            x = x.view(-1, 1024*4*6)
           x = self.fc_task3(x)
        else:
           x = x.view(-1, 1024*4*4)
            x = self.fc(x)
        x = self.dropout(x)
        x = self.fc2(x)
        x = self.dropout(x)
        x = self.out(x)
        return x
```

Training

舉 task 1 為例,訓練模型的流程如下:

- 1. 定義 CNN model。
- 2. 定義優化器 torch.optim.Adam(modelfortask1.parameters() 和 loss function nn.CrossEntropyLoss(), 並且定義 learning rate = 1e-5。
- 3. 每次取一個 batch 作訓練,計算 loss,將優化梯度設為 0,並且將 loss 向後傳播,計算梯度,更新優化器的參數。
- 4. 每訓練完一個 epoch,計算其準確率,如果準確率比先前訓練的 epoch 都要來的高,保存此模型。

重複執行以上四個步驟,在 task 1,共執行 10 個 epoch。

以下為訓練模型的 code:

```
modelfortask1 = Model(ALL_CHAR_SET_LEN * 1).to(device)
optimizer = torch.optim.Adam(modelfortask1.parameters(), lr=1e-5)
loss_fn = nn.CrossEntropyLoss()
best_acc = 0
for epoch in range(10):
   print(f"Epoch [{epoch+1}]")
    modelfortask1.train()
    for image, label in train_dl_1:
        image = image.to(device)
        label = label.to(device, dtype=torch.float)
        pred = modelfortask1(image)
        loss = loss_fn(pred, label)
        optimizer.zero_grad()
        loss.backward()
        optimizer.step()
    sample_count = 0
    correct count = 0
    modelfortask1.eval()
    for image, label in val_dl_1:
       image = image.to(device)
        label = label.to(device, dtype=torch.float)
```

109550031_HW5 3

```
pred = modelfortask1(image)
  loss = loss_fn(pred, label)

pred = torch.argmax(pred.T[0:10], dim=0)
  label = torch.argmax(label.T[0:10], dim=0)

sample_count += len(image)
  correct_count += (label == pred).sum()

acc = correct_count / sample_count
print("accuracy (validation):", acc)
if acc > best_acc:
  best_acc = acc
  PATH_1 = "task_1_model.pt"
  torch.save({
        'model_state_dict': modelfortask1.state_dict(),
        'optimizer_state_dict': optimizer.state_dict(),
}, PATH_1)
```

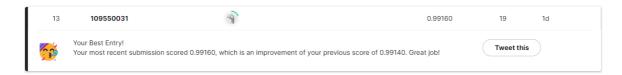
Result

• task 1: 準確率可達 99.94 %

• task 2:準確率可達 99.80 %

• task 3:準確率可達 98.08 %

• on kaggle public leaderboard: 準確率可達 99.16 %



Model Weight

https://drive.google.com/drive/folders/1R-nM5A3JeBstliBSgS2xK4YWJH-4mi0P?usp=sharing

109550031_HW5 4