

§3.7 不变子空间

- 一、不变子空间的概念
- 二、线性变换在不变子空间上的限制
- 三、不变子空间与线性变换的矩阵化简
- 四、线性空间的直和分解

一、不变子空间

1、定义

设 σ 是数域 P 上线性空间 V 的线性变换， W 是 V 的子空间，若 $\forall \xi \in W$, 有 $\sigma(\xi) \in W$ (即 $\sigma(W) \subseteq W$) 则称 W 是 σ 的不变子空间，简称为 σ -子空间.

注：

V 的平凡子空间 (V 及零子空间) 对于 V 的任意一个变换 σ 来说，都是 σ -子空间.

2、不变子空间的简单性质

1) 两个 σ -子空间的交与和仍是 σ -子空间.

2) 设 $W = L(\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_s)$, 则 W 是 σ -子空间
 $\Leftrightarrow \sigma(\alpha_1), \sigma(\alpha_2), \dots, \sigma(\alpha_s) \in W$.

证: " \Rightarrow " 显然成立.

" \Leftarrow " 任取 $\xi \in W$, 设 $\xi = k_1\alpha_1 + k_2\alpha_2 + \dots + k_s\alpha_s$,
则 $\sigma(\xi) = k_1\sigma(\alpha_1) + k_2\sigma(\alpha_2) + \dots + k_s\sigma(\alpha_s)$.

由于 $\sigma(\alpha_1), \sigma(\alpha_2), \dots, \sigma(\alpha_s) \in W$, $\therefore \sigma(\xi) \in W$.

故 W 为 σ 的不变子空间.

3、一些重要不变子空间

1) 线性变换 σ 的值域 $\sigma(V)$ 与核 $\sigma^{-1}(0)$ 都是 σ 的不变子空间.

证: $\because \sigma(V) = \{\sigma(\alpha) | \alpha \in V\} \subseteq V,$

$$\therefore \forall \xi \in \sigma(V), \text{ 有 } \sigma(\xi) \in \sigma(V).$$

故 $\sigma(V)$ 为 σ 的不变子空间.

$$\text{又任取 } \xi \in \sigma^{-1}(0), \text{ 有 } \sigma(\xi) = 0 \in \sigma^{-1}(0).$$

$\therefore \sigma^{-1}(0)$ 也为 σ 的不变子空间.

2) 若 $\sigma\tau = \tau\sigma$, 则 $\tau(V)$ 与 $\tau^{-1}(0)$ 都是 σ -子空间.

证: $\because \tau(V) = \{\tau(\alpha) | \alpha \in V\}$.

\therefore 对 $\forall \xi \in \tau(V)$, 存在 $\alpha \in V$, 使 $\xi = \tau(\alpha)$,

于是有,

$$\sigma(\xi) = \sigma(\tau(\alpha)) = \sigma\tau(\alpha) = \tau\sigma(\alpha) = \tau(\sigma(\alpha)) \in \tau(V)$$

$\therefore \tau(V)$ 为 σ 的不变子空间.

其次, 由 $\tau^{-1}(0) = \{\alpha | \alpha \in V, \tau(\alpha) = 0\}$,

\therefore 对 $\forall \xi \in \tau^{-1}(0)$, 有 $\tau(\xi) = 0$.

于是 $\tau(\sigma(\xi)) = \tau\sigma(\xi) = \sigma\tau(\xi) = \sigma(\tau(\xi)) = \sigma(0) = 0$.

$$\therefore \sigma(\xi) \in \tau^{-1}(0).$$

故 $\tau^{-1}(0)$ 为 σ 的不变子空间.

3) 任何子空间都是数乘变换 K 的不变子空间.

$$(\because \forall \xi \in W, K\xi = k\xi \in W)$$

4) 线性变换 σ 的特征子空间 V_{λ_0} 是 σ 的不变子空间.

$$(\because \forall \xi \in V_{\lambda_0}, \text{ 有 } \sigma(\xi) = \lambda_0 \xi \in V_{\lambda_0}.)$$

5) 由 σ 的特征向量生成的子空间是 σ 的不变子空间.

证: 设 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_s$ 是 σ 的分别属于特征值

$\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_s$ 的特征向量. 任取 $\xi \in L(\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_s)$,

设 $\xi = k_1 \alpha_1 + k_2 \alpha_2 + \dots + k_s \alpha_s$, 则

$$\sigma(\xi) = k_1 \lambda_1 \alpha_1 + k_2 \lambda_2 \alpha_2 + \dots + k_s \lambda_s \alpha_s \in L(\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_s)$$

$\therefore L(\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_s)$ 为 σ 的不变子空间.

二、 σ 在不变子空间 W 上的限制

定义：

设 σ 是线性空间 V 的线性变换， W 是 V 的一个 σ 的不变子空间．把 σ 看作 W 上的一个线性变换，称作 σ 在不变子空间 W 上的限制．记作 $\sigma|_W$ ．

注:

① 当 $\xi \in W$ 时, $\sigma|_W(\xi) = \sigma(\xi)$.

当 $\xi \notin W$ 时, $\sigma|_W(\xi)$ 无意义.

② $\sigma|_W(W) \subseteq W$, $\sigma|_W : W \rightarrow W$ 是线性变换.

③ 任一线性变换 σ 在它核上引起的线性变换是零变换, 即 $\sigma|_{\sigma^{-1}(0)} = 0$;

σ 在特征子空间 V_{λ_0} 上引起的线性变换是数乘变换, 即有 $\sigma|_{V_{\lambda_0}} = \lambda_0 \varepsilon$.

三、不变子空间与线性变换的矩阵化简

1、设 σ 是 n 维线性空间 V 的线性变换， W 是 V 的 σ -子空间， $\varepsilon_1, \varepsilon_2, \dots, \varepsilon_k$ 为 W 的一组基，把它扩充为 V 的一组基： $\varepsilon_1, \varepsilon_2, \dots, \varepsilon_k, \varepsilon_{k+1}, \dots, \varepsilon_n$ 。

若 $\sigma|_W$ 在基 $\varepsilon_1, \varepsilon_2, \dots, \varepsilon_k$ 下的矩阵为 $A_1 \in P^{k \times k}$ ，则

σ 在基 $\varepsilon_1, \varepsilon_2, \dots, \varepsilon_n$ 下的矩阵具有下列形状：

$$\begin{pmatrix} A_1 & A_2 \\ \mathbf{0} & A_3 \end{pmatrix}.$$

反之，若 $\sigma(\varepsilon_1, \varepsilon_2, \dots, \varepsilon_n) = (\varepsilon_1, \varepsilon_2, \dots, \varepsilon_n) \begin{pmatrix} A_1 & A_2 \\ \mathbf{0} & A_3 \end{pmatrix}$,

$A_1 \in P^{k \times k}$. 则由 $\varepsilon_1, \varepsilon_2, \dots, \varepsilon_k$ 生成的子空间必为 σ 的不变子空间.

事实上，因为 W 是 V 的不变子空间.

$$\therefore \sigma(\varepsilon_1), \sigma(\varepsilon_2), \dots, \sigma(\varepsilon_k) \in W.$$

即， $\sigma(\varepsilon_1), \sigma(\varepsilon_2), \dots, \sigma(\varepsilon_k)$ 均可被 $\varepsilon_1, \varepsilon_2, \dots, \varepsilon_k$ 线性表出.

设

从而, $\sigma(\varepsilon_1, \varepsilon_2, \dots, \varepsilon_n)$

$$= (\varepsilon_1, \varepsilon_2, \dots, \varepsilon_n)$$

2、 设 σ 是 n 维线性空间 V 的线性变换, W_i 都是 σ 的不变子空间, 而 $\varepsilon_{i1}, \varepsilon_{i2}, \dots, \varepsilon_{in_i}$ 是 W_i 的一组基, 且 $\sigma|_{W_i}$ 在这组基下的矩阵为 A_i , $A_i \in P^{n_i \times n_i}, i = 1, 2, \dots, s$.

若 $V = W_1 \oplus W_2 \oplus \dots \oplus W_s$, 则

$$\varepsilon_{11}, \dots, \varepsilon_{1n_1}, \varepsilon_{21}, \dots, \varepsilon_{2n_2}, \dots, \varepsilon_{s1}, \dots, \varepsilon_{sn_s}$$

为 V 的一组基, 且在这组基下 σ 的矩阵为准对角阵

$$\begin{pmatrix} A_1 & & & \\ & A_2 & & \\ & & \ddots & \\ & & & A_s \end{pmatrix}. \quad (1)$$

反之, 若 σ 在基 $\varepsilon_{11}, \cdots, \varepsilon_{1n_1}, \varepsilon_{21}, \cdots, \varepsilon_{2n_2}, \cdots, \varepsilon_{s1}, \cdots, \varepsilon_{sn_s}$ 下的矩阵为准对角矩阵(1), 则由 $\varepsilon_{i1}, \varepsilon_{i2}, \cdots, \varepsilon_{in_i}$ 生成的子空间 W_i 为 σ 的不变子空间, 且 V 具有直和分解:

$$V = W_1 \oplus W_2 \oplus \cdots \oplus W_s.$$

由此即得:

V 的线性变换 σ 在某组基下的矩阵为准对角形
 $\Leftrightarrow V$ 可分解为一些 σ 的不变子空间的直和.

四、线性空间的直和分解

定理： σ 为线性空间 V 的线性变换， $f(\lambda)$ 是 σ 的特征多项式. 若 $f(\lambda)$ 具有分解式：

$$f(\lambda) = (\lambda - \lambda_1)^{r_1} (\lambda - \lambda_2)^{r_2} \cdots (\lambda - \lambda_s)^{r_s}$$

再设 $V_i = \left\{ \xi \mid (\sigma - \lambda_i \varepsilon)^{r_i}(\xi) = 0, \xi \in V \right\}$

则 V_i 都是 σ 的不变子空间；且 V 具有直和分解：

$$V = V_1 \oplus V_2 \oplus \cdots \oplus V_s .$$

证： 令 $f_i(\lambda) = \frac{f(\lambda)}{(\lambda - \lambda_i)^{r_i}}$

$$= (\lambda - \lambda_1)^{r_1} \cdots (\lambda - \lambda_{i-1})^{r_{i-1}} (\lambda - \lambda_{i+1})^{r_{i+1}} \cdots (\lambda - \lambda_s)^{r_s},$$

$$W_i = f_i(\sigma)V,$$

则 W_i 是 $f_i(\sigma)$ 的值域, $\therefore W_i$ 是 σ 的不变子空间.

$$\begin{aligned} \text{又 } \because (\sigma - \lambda_i \varepsilon)^{r_i} W_i &= (\sigma - \lambda_i \varepsilon)^{r_i} f_i(\sigma)V \\ &= \left((\sigma - \lambda_i \varepsilon)^{r_i} f_i(\sigma) \right) V = f(\sigma)V \end{aligned}$$

$$\therefore (\sigma - \lambda_i \varepsilon)^{r_i} W_i = \{0\}. \quad (2)$$

下证 $V = V_1 \oplus V_2 \oplus \cdots \oplus V_s$. 分三步:

1°. 证明 $V = W_1 + W_2 + \cdots + W_s$.

2°. 证明 $W_1 + W_2 + \cdots + W_s$ 是直和.

3°. 证明 $V_i = W_i$, $i = 1, 2, \cdots, s$.

$$\because (f_1(\lambda), f_2(\lambda), \cdots, f_s(\lambda)) = 1$$

\therefore 存在多项式 $u_1(\lambda), u_2(\lambda), \cdots, u_s(\lambda)$, 使

$$u_1(\lambda)f_1(\lambda) + u_2(\lambda)f_2(\lambda) + \cdots + u_s(\lambda)f_s(\lambda) = 1$$

于是 $u_1(\sigma)f_1(\sigma) + u_2(\sigma)f_2(\sigma) + \cdots + u_s(\sigma)f_s(\sigma) = \varepsilon$

\therefore 对 $\forall \alpha \in V$, 有

$$\alpha = \varepsilon(\alpha)$$

$$= \left(u_1(\sigma)f_1(\sigma) + u_2(\sigma)f_2(\sigma) + \cdots + u_s(\sigma)f_s(\sigma) \right)(\alpha)$$

$$= u_1(\sigma)f_1(\sigma)(\alpha) + u_2(\sigma)f_2(\sigma)(\alpha) + \cdots + u_s(\sigma)f_s(\sigma)(\alpha)$$

$$= f_1(\sigma)\left(u_1(\sigma)(\alpha)\right) + f_2(\sigma)\left(u_2(\sigma)(\alpha)\right) + \cdots$$

$$+ f_s(\sigma)\left(u_s(\sigma)(\alpha)\right)$$

这里 $f_i(\sigma)\left(u_i(\sigma)(\alpha)\right) \in f_i(\sigma)V = W_i, \quad i = 1, 2, \cdots, s.$

$$\therefore V = W_1 + W_2 + \cdots + W_s.$$

为证明2°和3°,设有

$$\beta_1 + \beta_2 + \cdots + \beta_s = 0$$

其中 β_i 满足 $(\sigma - \lambda_i \varepsilon)^{r_i}(\beta_i) = 0, i = 1 \cdots, s$.

现证 $\beta_i = 0, i = 1, 2, \cdots, s$. 对于给定的 i ,有

$$\because (\lambda - \lambda_j)^{r_j} \mid f_i(\lambda), i \neq j$$

$$\therefore \text{存在 } h(\lambda), \text{ 使 } f_i(\lambda) = h(\lambda)(\lambda - \lambda_j)^{r_j}.$$

$$\text{于是 } f_i(\sigma) = h(\sigma)(\sigma - \lambda_j \varepsilon)^{r_j}.$$

$$\begin{aligned}
\therefore f_i(\sigma)(\beta_j) &= h(\sigma)(\sigma - \lambda_j \varepsilon)^{r_j}(\beta_j) \\
&= h(\sigma)\left((\sigma - \lambda_j \varepsilon)^{r_j}(\beta_j)\right) = h(\sigma)(0) = 0, \quad j \neq i.
\end{aligned}$$

用 $f_i(\sigma)$ 作用 (3) 的两端, 得

$$\begin{aligned}
&f_i(\sigma)(\beta_1 + \beta_2 + \cdots + \beta_s) \\
&= f_i(\sigma)(\beta_1) + f_i(\sigma)(\beta_2) + \cdots + f_i(\sigma)(\beta_s) \\
&= f_i(\sigma)(\beta_i) = 0
\end{aligned}$$

$$\text{又 } \left(f_i(\lambda), (\lambda - \lambda_i)^{r_i} \right) = 1.$$

\therefore 有多项式 $u(\lambda), v(\lambda)$, 使

$$u(\lambda)f_i(\lambda) + v(\lambda)(\lambda - \lambda_i)^{r_i} = 1$$

从而 $u(\sigma)f_i(\sigma) + v(\sigma)(\sigma - \lambda_i\varepsilon)^{r_i} = \varepsilon$

$$\therefore \beta_i = \varepsilon(\beta_i) = \left(u(\sigma)f_i(\sigma) + v(\sigma)(\sigma - \lambda_i\varepsilon)^{r_i} \right)(\beta_i)$$

$$= u(\sigma)\left(f_i(\sigma)(\beta_i) \right) + v(\sigma)\left((\sigma - \lambda_i\varepsilon)^{r_i}(\beta_i) \right)$$

$$= u(\sigma)(0) + v(\sigma)(0) = 0, \quad i = 1, 2, \dots, s.$$

2°. 设 $\alpha_1 + \alpha_2 + \cdots + \alpha_s = 0$, 其中 $\alpha_j \in W_j, j = 1, \cdots, s$.

下证 $\alpha_j = 0, j = 1, \cdots, s$.

因为 $\alpha_j \in W_j$, 显然有 $(\sigma - \lambda_j \varepsilon)^{r_j}(\alpha_j) = 0$,

从而, $\alpha_j = 0, j = 1, \cdots, s$.

所以, $W_1 + \cdots + W_s$ 是直和.

3°. 证明: $W_i = V_i = \left\{ \xi \mid (\sigma - \lambda_i \varepsilon)^{r_i}(\xi) = 0, \xi \in V \right\}$

首先由(2), 有 $W_i \subseteq \left((\sigma - \lambda_i \varepsilon)^{r_i} \right)^{-1} (0)$

即 $W_i \subseteq V_i$.

$$(\sigma - \lambda_i \varepsilon)^{r_i} W_i = \{0\}.$$

其次, 任取 $\alpha \in V_i$, 设

$$\alpha = \alpha_1 + \alpha_2 + \cdots + \alpha_s, \quad \alpha_j \in W_j, j = 1, \cdots, s.$$

$$\text{即 } \alpha_1 + \alpha_2 + \cdots + (\alpha_i - \alpha) + \cdots + \alpha_s = 0$$

$$\text{令 } \beta_j = \alpha_j, (j \neq i); \beta_i = \alpha_i - \alpha.$$

由 (2) , 有

$$(\sigma - \lambda_j \varepsilon)^{r_j}(\beta_j) = (\sigma - \lambda_j \varepsilon)^{r_j}(\alpha_j) = 0, j \neq i.$$

$$\begin{aligned} \text{又 } (\sigma - \lambda_i \varepsilon)^{r_i}(\beta_i) &= (\sigma - \lambda_i \varepsilon)^{r_i}(\alpha_i - \alpha) \\ &= (\sigma - \lambda_i \varepsilon)^{r_i}(\alpha_i) - (\sigma - \lambda_i \varepsilon)^{r_i}(\alpha) = 0 \end{aligned}$$

从而有 $(\sigma - \lambda_j \varepsilon)^{r_j}(\beta_j) = 0, j = 1, 2, \dots, s.$

所以, $\beta_j = 0, j = 1, 2, \dots, s.$

于是 $\alpha = \alpha_i \in W_i$. 即有 $V_i \subseteq W_i$.

故 $W_i = V_i = \left\{ \xi \mid (\sigma - \lambda_i \varepsilon)^{r_i}(\xi) = 0, \xi \in V \right\}$.

综合 1°, 2°, 3°, 即有

V_i 是 σ 的不变子空间, 且

$$V = V_1 \oplus V_2 \oplus \cdots \oplus V_s.$$