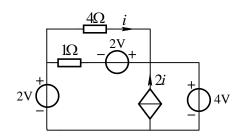
## 电路理论基础第四版教材勘误表

1 28页, 习题 1.18 图中受控电压源应改为"受控电流源",正确图如下:



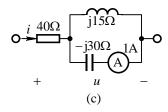
- 2 37 页第 12 行原为: 电流源与电阻并联的等效电路 改为: 电流源与电导并联的等效电路
- 3 108 页第 8 行和第 9 行原为:

并联电容后的电源视在功率 
$$S' = \sqrt{P^2 + Q'^2} \approx 2387.26 \text{ VA}$$
 电源电流  $I' = S'/U \approx 10.85 \text{ A}$ 

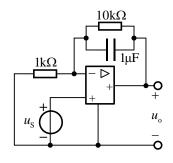
改为

并联电容后的电源视在功率 
$$S' = \sqrt{P^2 + Q'^2} \approx 2315.79 \text{ VA}$$
 电源电流  $I' = S'/U \approx 10.53 \text{ A}$ 

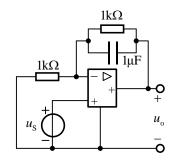
- 3-2 117 页 例题 4.18 根据式 (4.108) ……, 应为式 (4.93)
- 3-3 128 页, 习题 4.4 图(c)中电感值  $-j15\Omega$  应改为  $j15\Omega$  正确图如下:



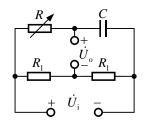
- 4 128 页,习题 4.6 中  $X_C=10\Omega$ ,应该为  $X_C=-10\Omega$ ;
- 5 129 页 图题 4.9 原为



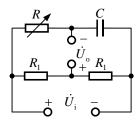
改为



6 130页 题图 4.15 原为



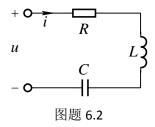
改为



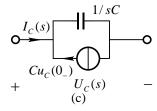
7 132 页,习题 4.38 中 $\dot{U}_{
m S}$  =  $20{
m V}$  , $\omega$  =  $100{
m rad/s}$ 

改为
$$\dot{U}_{\rm S}=20\angle0^{\circ}{
m V}$$
, $\omega=10{
m rad/s}$ ;

- 7-1 141 页 例题 第三个公式应为 $U_{{\scriptscriptstyle A'C'}}$
- 8 170 页, 习题 6.2 中用到了谐振的概念来解题,在本章不合适,另换一个题。将原来的 题改为:
  - 6.2 图示 RLC 串联电路的端口电压  $u = [100\cos\omega_1 t + 50\cos(3\omega_1 t 30^\circ)]V$ ,端口电流  $i = [10\cos\omega t + 1.755\cos(3\omega_1 t \psi_i)]A$ ,角频率  $\omega_1 = 314 \text{ rad/s}$ ,求 R、L、C  $\mathcal{D}$   $\psi_i$  的值。



- 9 194页
  - 7.6 *RLC* 串联电路的谐振频率为 876Hz, 通频带为 750Hz 到 1kHz 改为
  - 7.6 RLC 串联电路的谐振频率为 875Hz, 通频带宽度为 250Hz,
- 10 255 页,图 9.2 (c)中的附加电源错,正确图如下:



- 11 273 页,习题 9.18 中  $R_2 = 11\Omega$  改为  $R_2 = 10\Omega$
- 12 346 页第六行公式有错,书中为

$$i - (i + \frac{\partial i}{\partial x} dx) = G_0 dx (u + \frac{\partial u}{\partial x} dx) + C_0 dx \frac{\partial}{\partial t} (u + \frac{\partial}{\partial x} dx)$$

改为

$$i - (i + \frac{\partial i}{\partial x} dx) = G_0 dx (u + \frac{\partial u}{\partial x} dx) + C_0 dx \frac{\partial}{\partial t} (u + \frac{\partial u}{\partial x} dx)$$

13 372 
$$\overline{\cancel{D}}u^+ = \frac{Z_c}{R + Z_c} u_S \, \dot{\boxtimes} \, \dot{\nearrow} u^+ = \frac{Z_c}{R_1 + Z_c} u_S$$

13 375 页图题 13.12 中,线段 24 应加粗(表示传输线)

14 378 页式 (A.1) 改为  $f = qv \times B$  (解释: 即 f 为**黑体**,表示为矢量)

**15 378** 页 倒数 **16** 行至 **14** 行中的 f 均改为**黑体**来表示矢量,即将这三行中的 f 均改为**黑体**。正确如下:

式中矢量 f 称为洛伦兹力; q 表示电荷量; v 表示电荷的运动速度矢量; "×" 表示矢量的"叉乘"运算。 f 、v 及 B 间的方向关系如图 A.2 所示。

在 SI 单位制中,当 f 的单位为牛[顿](符号 N)、q 的单位为库[仑]、 $\nu$  的单位为米/秒时,B 的单位为千克/(库仑秒),称为特斯拉(Tesla,符号 T)。

16 391页式(A.23)为

$$H = a_1 B + a_2 B^2 + a_3 B^3 + a_4 B^4$$
 (A.23)

改为

$$H = a_1 B + a_2 B^2 + a_3 B^3 \tag{A.23}$$

17 391页式(A.24)原为

$$NI = H(l - \delta) + H_{\delta}\delta = [a_1(\Phi/S) + a_2(\Phi/S)^2 + a_3(\Phi/S)^3](l - \delta) + (\Phi/S_{\delta})\delta$$
 (A.24)

$$NI = H(l - \delta) + H_{\delta}\delta = [a_1(\Phi/S) + a_2(\Phi/S)^2 + a_3(\Phi/S)^3](l - \delta) + [\Phi/(\mu_0 S_{\delta})]\delta$$
(A.24)

18 391页式(A.25)原为

$$f(\Phi) = [a_0 + a_1(\Phi/S) + a_2(\Phi/S)^2 + a_3(\Phi/S)^3](l - \delta) + (\Phi/S_\delta)\delta - NI$$
 (A.25)   
 改为

$$f(\Phi) = [a_1(\Phi/S) + a_2(\Phi/S)^2 + a_3(\Phi/S)^3](l - \delta) + (\Phi/\mu_0 S_\delta)\delta - NI$$
 (A.25)

- 19 449 页答案第二章 2.2 中 $R_{ab} = 4.8\Omega$ ,改为  $R_{ab} = 4\Omega$ ;
- 20 450 页, 2.17 (b) 的方程不对, 正确应为

$$30\Omega \times I_{m1} + 20\Omega \times I_{m2} = -6V$$
  
$$18\Omega \times I_{m1} + 41\Omega \times I_{m2} = -9.2V$$

21 450 页,2.22 题 $U_{\rm nl}$  =  $7{
m V}$  ,改为  $U_{\rm nl}$  =  $6{
m V}$  ;

22 450 页,3.1 
$$R = 16\Omega$$
,改为  $R = 6\Omega$ 

23 453 页,4.33(b) $\dot{U}_{\rm oc}$  =  $176.77 \angle - 81.87 ^{\circ}$ V 改为 $\dot{U}_{\rm oc}$  =  $126.49 \angle - 17.55 ^{\circ}$ V

$$Z_i = 158.1 \angle -18.43$$
° 改为  $Z_i = 161.225$  8

- 24 453 页, 4.35 (1) 120V, (2) 720W, 1/3 改为 (1) 90V, (2) 405W, 1/4;
- 25 454 页 6.2 由于换题,答案变了,改为

6.2 
$$R = 10\Omega$$
,  $L = 31.9 \text{mH}$ ,  $C = 318.3 \mu\text{F}$ ,  $\psi_i = 99.45^\circ$ 

- 26 454 页, 6.3 (1) U = 80.01V , 改为 U = 81V;

改为 
$$i = [10\cos(\omega t - 45^\circ) + 0.632\sqrt{2}\cos(3\omega t - 41.6^\circ)]A$$
;

28 456 页 8.14 
$$i_L(t) = (3 - 0.6e^{-4 \times 10^3 t})$$
 A 改为  $i_L(t) = (1.5 + 0.9e^{-4 \times 10^3 t})$  A

- 29 456 页 8.17 自由分量 $u_C(t) = 10t 1 + 9e^{-10t} V$  改为 自由分量为 $9e^{-10t} V$
- 30 458  $\overline{ y}$  9.14  $u_C(t) = [4 + 25e^{-5t} 29e^{-6t}]V$

改为
$$u_C(t) = [4 + 25e^{-5t} - 28e^{-6t}]V$$

- 31 458 页 9.12  $u_2(t) = 2.7e^{-0.1t}\varepsilon(t)$  V, $i_2(t) = 1.89C \times \delta(t) 0.189e^{-0.1t}\varepsilon(t)$  A 改为  $u_2(t) = 4.5e^{-t/6}\varepsilon(t)$  V, $i_2(t) = [1.35\delta(t) 0.225e^{-t/6}\varepsilon(t)]$  A
- 32 461 页 11.13  $i_1 = 2$  A, $i_2 = 0.4$  A, $i_3 = -0.6$  A, $i_4 = 1.6$  A, $i_1 = 2$  A, $i_1 = 2$  A 改为 11.13  $i_1 = 4$  A, $i_2 = -0.4$  A, $i_3 = -0.6$  A, $i_4 = 4.4$  A, $i_5 = 1$  A, $i_6 = 5$  A
- 33 462 页 12.5 原为  $\frac{(R_1 + R_4)I_a + R_4I_S + f_3(I_a I_c) = U_1}{R_2I_c f_3(I_a I_c) f_5(I_a I_b) = -U_2}$

- 34 462 页 12.8 原为  $U \approx 0.618$  V,  $U \approx -1.618$  V 改为  $U \approx 2.854$  V,  $U \approx -3.854$  V
- 35 463 页 中 13.2  $Z_c = 100\Omega$  改为  $Z_c = 1.00$   $\angle -3.0$ °
- 36 463 页 13.7 中 (3) *Ü* = 0.192∠−11.3° V 改为 (3) *Ü* = 0.189∠−11.31° V
- 37 463 页 中 13.11  $i_1 = \cos(2\pi \times 10^8 t)$  改为  $i(t) = 0.\sqrt{2}$  2  $\omega ots$  (° (
- 38 463 页 中 13.12 (1)  $Z_{in} = 300\Omega$ , (2)  $I_1 = 2A$  (3)  $U_2 = 600V$

改为
$$i_1(t) = \cos(2\pi \times 10^8 t)$$
 A

39 464 页 A.1 改为 
$$F=NU_{\mathrm{S}}/R$$
  $R_{\mathrm{m}}=\frac{l}{\mu S}+\frac{\mathcal{S}}{\mu_{\mathrm{0}}S}$   $\phi=\frac{NS\ U_{\mathrm{V}}}{R_{\mathrm{m}}}$   $U_{\mathrm{\delta}}=\phi\times\frac{\mathcal{S}}{\mu_{\mathrm{0}}S}$ 

- 40 464 页 A.4 Δ*I* =1 A 改为 Δ*I* =1.034 A
- 41 464 页 A.5 (1)  $I=11.2\,\text{mA}$  (2)  $I=37.1\,\text{mA}$  (3)  $\phi=4.5\times10^{-4}\,\text{Wb}$  (4)  $I=51\,\text{mA}$  改为 A.5 (1)  $I=11.2\,\text{mA}$  (2)  $I=26.6\,\text{mA}$  (3)  $\phi=5.4\times10^{-4}\,\text{Wb}$  (4)  $I=51\,\text{mA}$
- 42 464 页 A.6 *F* = 2159 A 改为 A.6 *F* = 2318 A
- 43 464 页 A.7 *NI* = 4682 A 改为 A.7 *NI* = 4620 A
- 44 464 页 A.9 *B*≈1T 改为 A.9 Φ≈6.072×10<sup>-4</sup>Wb