

操作说明

1. 关于 CAN 收发器芯片 SN65HVD1050 的相关资料在 /datasheet 文件夹下。
2. 本文档是针对 CAN 模块的操作说明，主要帮助运行测试程序。
3. 硬件设计

PE4 配置为 CANORX

PE5 配置为 CANOTX

PD6 (LED_RX) 配置为输出管脚，用于指示接收状态

PB3 (LED_TX) 配置为输出管脚，用于指示发送状态

电源为 5V 供电，使用评估板的 VBUS 即可驱动

4. 将两个 CAN 模块分别插入两个评估板，然后将两个模块的 CAN 端子的 CANL 和 CANL 连，CANH 和 CANH 连，接反了 (CANL 和 CANH 连) 会造成通讯异常。同时需要将 GND 与 GND 连接保证共地。
5. 将两个评估板分别用 USB 线接入两台电脑，然后区分好功能，一块作为接收板，一块作为发送板。
6. 先在发送方的电脑上打开 CCS 工程 CANTX，编译链接之后进入 DEBUG 模式。然后打开串口调试助手，选择相应的串口号，波特率设置为 115200，数据位为 8，停止位为 1，打开串口。
7. 然后在接收方的电脑上打开 CCS 工程 CANRX，同样，编译链接之后进入 DEBUG 模式。然后打开串口调试助手，选择相应的串口号，波特率设置为 115200，数据位为 8，停止位为 1，打开串口。
8. 先运行接收方电脑的程序，再运行发送方电脑的程序。
9. 观察串口调试助手和 LED 灯的现象。