提纲

- 🚺 次梯度的定义
- 2 次梯度的性质
- 3 凸函数的方向导数
- 4 次梯度的计算规则
- 5 对偶和最优性条件

一阶条件

回顾可微凸函数f 的一阶条件:

$$f(y) \ge f(x) + \nabla f(x)^{\mathrm{T}} (y - x)$$

- f 在点x 处的一阶近似是f 的一个全局下界
- $\nabla f(x)$ 可以诱导出上方图**epi** f 在点(x,f(x)) 处的支撑超平面

$$\begin{bmatrix} \nabla f(x) \\ -1 \end{bmatrix} \begin{pmatrix} \begin{bmatrix} y \\ t \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} x \\ f(x) \end{bmatrix} \end{pmatrix} \le 0 \quad \forall (y,t) \in \mathbf{epi} f$$

若f 不可微,可否类似地定义一种梯度,使之具有梯度的一些性质?

次梯度

• 设f 为适当凸函数,x为定义域 $\operatorname{dom} f$ 中的一点. 若向量 $g \in \mathbb{R}^n$ 满足

$$f(y) \ge f(x) + g^{\mathrm{T}}(y - x), \quad \forall y \in \operatorname{dom} f,$$

则称g为函数f在点x处的一个次梯度.

• 进一步地, 称集合

$$\partial f(x) = \{ g \mid g \in \mathbb{R}^n, f(y) \ge f(x) + g^{\mathsf{T}}(y - x), \forall y \in \operatorname{dom} f \}$$

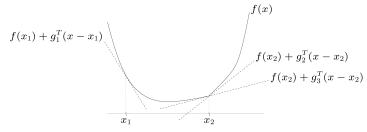
为f 在点x 处的次微分.

次梯度

- $f(x) + g^{T}(y x)$ 是f(y) 的一个全局下界
- g 可以诱导出上方图epif 在点(x,f(x)) 处的一个支撑超平面

$$\left[\begin{array}{c}g\\-1\end{array}\right]\left(\left[\begin{array}{c}y\\t\end{array}\right]-\left[\begin{array}{c}x\\f(x)\end{array}\right]\right)\leq 0\quad\forall\;(y,t)\in\operatorname{epi} f$$

- 如果f 是可微凸函数, 那么 $\nabla f(x)$ 是f 在点x 处的一个次梯度
- 例: g₂,g₃ 是点x₂ 处的次梯度; g₁ 是点x₁ 处的次梯度



次梯度存在性

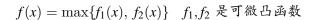
设f为凸函数, $\mathbf{dom}\,f$ 为其定义域.如果 $x\in\mathbf{int}\,\mathbf{dom}\,f$,则 $\partial f(x)$ 是非空的,其 $\mathbf{rint}\,\mathbf{dom}\,f$ 的含义是集合 $\mathbf{dom}\,f$ 的所有内点.

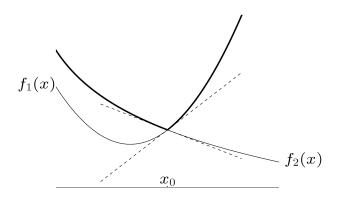
证明:

- (*x*, *f*(*x*)) 是**epi** *f* 边界上的点
- 因此存在**epi** f 在点(x,f(x)) 处的支撑超平面:

$$\exists (a,b) \neq 0, \quad \begin{bmatrix} a \\ b \end{bmatrix}^{\mathrm{T}} \left(\begin{bmatrix} y \\ t \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} x \\ f(x) \end{bmatrix} \right) \leq 0 \quad \forall (y,t) \in \mathbf{epi} f$$

- $\diamondsuit t \to +\infty$, 可知 $b \le 0$
- $\mathbb{R}y = x + \epsilon a \in \operatorname{dom} f$, $\epsilon > 0$, $\mathbb{T} \Rightarrow b \neq 0$
- 因此b < 0 并且g = a/|b| 是f 在点x 处的次梯度



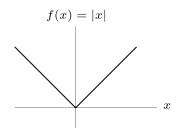


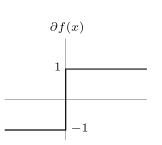
- $\triangle x_0$ 处的次梯度可取范围[$\nabla f_1(x_0), \nabla f_2(x_0)$]
- 如果 $f_1(\hat{x}) > f_2(\hat{x}), f$ 在点 \hat{x} 处的次梯度等于 $\nabla f_1(\hat{x})$
- 如果 $f_1(\hat{x}) < f_2(\hat{x}), f$ 在点 \hat{x} 处的次梯度等于 $\nabla f_2(\hat{x})$



例

• 绝对值函数 f(x) = |x|





• 欧几里得范数 $f(x) = ||x||_2$

如果
$$x \neq 0, \partial f(x) = \frac{1}{\|x\|_2} x$$
,

如果 $x \neq 0$, $\partial f(x) = \frac{1}{\|x\|_2} x$, 如果 x = 0, $\partial f(x) = \{g | \|g\|_2 \le 1\}$

提纲

- 1 次梯度的定义
- ② 次梯度的性质
- 3 凸函数的方向导数
- 4 次梯度的计算规则
- 5 对偶和最优性条件

次微分是闭凸集

对任何 $x \in \operatorname{dom} f$, $\partial f(x)$ 是一个闭凸集(可能为空集).

证明:

• 设 $g_1, g_2 \in \partial f(x)$, 并设 $\lambda \in (0,1)$, 由次梯度的定义

$$\begin{split} f(y) &\geq f(x) + g_1^{\mathsf{T}}(y-x), \quad \forall y \in \mathsf{dom} f, \\ f(y) &\geq f(x) + g_2^{\mathsf{T}}(y-x), \quad \forall y \in \mathsf{dom} f. \end{split}$$

由上面第一式的 λ 倍加上第二式的 $(1-\lambda)$ 倍,我们可以得到 $\lambda g_1 + (1-\lambda)g_2 \in \partial f(x)$,从而 $\partial f(x)$ 是凸集.

• $\Diamond g_k \in \partial f(x)$ 为次梯度且 $g_k \to g$,则

$$f(y) \ge f(x) + g_k^{\mathrm{T}}(y - x), \quad \forall y \in \mathrm{dom} f,$$

在上述不等式中取极限,并注意到极限的保号性,最终我们有

$$f(y) \ge f(x) + g^{\mathsf{T}}(y - x), \quad \forall y \in \text{dom} f.$$

这说明 $\partial f(x)$ 为闭集.

内点的次微分非空有界

如果x ∈ int dom f , 则 $\partial f(x)$ 非空有界集.

证明:

- 非空可由次梯度存在性直接得出
- 取充分小的r > 0, 使得

$$B = \{x \pm re_i | i = 1, \cdots, n\} \subset \operatorname{dom} f$$

• 对任意非零的 $g \in \partial f(x)$, 存在 $y \in B$ 满足

$$f(y) \ge f(x) + g^{\mathrm{T}}(y - x) = f(x) + r||g||_{\infty}$$

由此得到∂f(x) 有界:

$$\|g\|_{\infty} \le \frac{\max_{y \in B} f(y) - f(x)}{r} < +\infty$$

可微函数的次微分

设凸函数f(x)在 $x_0 \in \mathbf{int\ dom\ } f$ 处可微,则 $\partial f(x_0) = \{\nabla f(x_0)\}.$

证明:

- 根据可微凸函数的一阶条件可知梯度 $\nabla f(x_0)$ 为次梯度.
- 下证f(x)在点 x_0 处不可能有其他次梯度. 设 $g \in \partial f(x_0)$,根据次梯度的定义,对任意的非零 $v \in \mathbb{R}^n$ 且 $x_0 + tv \in \mathbf{dom} f, t > 0$ 有

$$f(x_0+tv)\geq f(x_0)+tg^{\mathrm{T}}v.$$

若
$$g \neq \nabla f(x_0)$$
, 取 $v = g - \nabla f(x_0) \neq 0$, 上式变形为

$$\frac{f(x_0 + tv) - f(x_0) - t\nabla f(x_0)^{\mathrm{T}}v}{t\|v\|} \ge \frac{(g - \nabla f(x_0))^{\mathrm{T}}v}{\|v\|} = \|v\|.$$

• 不等式两边令 $t \to 0$,根据Fréchet 可微的定义,左边趋于0,而右边是非零正数,可得到矛盾.

次梯度的单调性

设 $f: \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}$ 为 凸 函数, $x, y \in \operatorname{dom} f$, 则 $(u-v)^{\mathrm{T}}(x-y) \geq 0$,其 中 $u \in \partial f(x)$, $v \in \partial f(y)$.

证明:

• 由次梯度的定义,

$$f(y) \ge f(x) + u^{T}(y - x),$$

 $f(x) \ge f(y) + v^{T}(x - y).$

• 将以上两个不等式相加即得结论.

次梯度的连续性

设f(x) 是闭凸函数且 ∂f 在点 \bar{x} 附近存在且非空. 若序列 $x^k \to \bar{x}$, $g^k \in \partial f(x^k)$ 为f(x) 在点 x^k 处的次梯度,且 $g^k \to \bar{g}$,则 $\bar{g} \in \partial f(\bar{x})$.

证明:

• 对任意 $y \in \text{dom} f$,根据次梯度的定义,

$$f(y) \ge f(x^k) + \langle g^k, y - x^k \rangle.$$

• 对上述不等式两边取下极限,我们有

$$\begin{split} f(y) &\geq \liminf_{k \to \infty} [f(x^k) + \left\langle g^k, y - x^k \right\rangle] \\ &\geq f(\bar{x}) + \left\langle \bar{g}, y - \bar{x} \right\rangle, \end{split}$$

其中第二个不等式利用了f(x)的下半连续性以及 $g^k \to \bar{g}$,由此可推出 $\bar{g} \in \partial f(\bar{x})$.

例:非次可微函数

如下函数在点x = 0处不是次可微的:

$$\bullet \ f: \mathbf{R} \to \mathbf{R}, \mathbf{dom} \, f = \mathbf{R}_+$$

$$x = 0 \, \, \forall f, \, f(x) = 1, x > 0 \, \, \forall f(x) = 0$$

$$\bullet \ f: \mathbf{R} \to \mathbf{R}, \mathbf{dom} \, f = \mathbf{R}_+$$

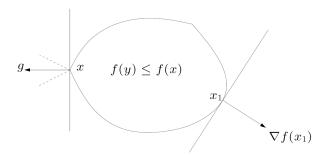
$$f(x) = -\sqrt{x}$$

epif 在点(0,f(0)) 处的唯一支撑超平面是垂直的

次梯度和水平子集

如果g是f在点x处的一个次梯度,那么

$$f(y) \le f(x) \Longrightarrow g^{\mathrm{T}}(y - x) \le 0$$



点x 处的非零次梯度可定义水平子集 $\{y \mid f(y) \leq f(x)\}$ 的支撑超平面

提纲

- 1 次梯度的定义
- 2 次梯度的性质
- ③ 凸函数的方向导数
- 4 次梯度的计算规则
- 5 对偶和最优性条件

方向导数

● 一般函数:设f为适当函数,给定点 x_0 以及方向 $d \in \mathbb{R}^n$,方向导数(若存在)定义为

$$\lim_{t \downarrow 0} \phi(t) = \lim_{t \downarrow 0} \frac{f(x_0 + td) - f(x_0)}{t},$$

其中t ↓ 0表示t单调下降趋于0.

- 凸函数:易知 $\phi(t)$ 在 $(0,+\infty)$ 上是单调不减的,上式中的极限号 \lim 可以替换为下确界 \inf .上述此时极限总是存在(可以为无穷),进而凸函数总是可以定义方向导数.
- 方向导数的定义:对于凸函数f,给定点 $x_0 \in \mathbf{dom} f$ 以及方向 $d \in \mathbb{R}^n$,其方向导数定义为

$$\partial f(x_0; d) = \inf_{t>0} \frac{f(x_0 + td) - f(x_0)}{t}.$$

方向导数有限

设f(x)为凸函数, $x_0 \in \mathbf{int} \ \mathbf{dom} \ f$,则对任意 $d \in \mathbb{R}^n$, $\partial f(x_0; d)$ 有限.

证明:

- 首先 $\partial f(x_0;d)$ 不为正无穷是显然的.
- 由于 $x_0 \in \text{int dom } f$,根据次梯度的存在性定理可知f(x)在点 x_0 处存在次梯度g.
- 根据方向导数的定义,我们有

$$\partial f(x_0; d) = \inf_{t>0} \frac{f(x_0 + td) - f(x_0)}{t}$$
$$\geq \inf_{t>0} \frac{tg^{\mathrm{T}}d}{t} = g^{\mathrm{T}}d.$$

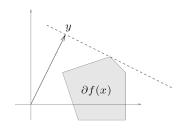
其中的不等式利用了次梯度的定义.

• 这说明 $\partial f(x_0;d)$ 不为负无穷.

方向导数和次梯度

设 $f: \mathbb{R}^n \to (-\infty, +\infty]$ 为凸函数,点 $x_0 \in \text{int dom } f, d \to \mathbb{R}^n$ 中任一方向,则

$$\partial f(x_0; d) = \max_{g \in \partial f(x_0)} g^{\mathrm{T}} d.$$



 $\partial f(x;y)$ 是 $\partial f(x)$ 的支撑函数

- 对于可微函数, $\partial f(x_0; d) = \nabla f(x_0)^{\mathrm{T}} d$
- 这也说明 $\partial f(x_0;d)$ 对所有的 $x_0 \in \text{int dom } f$, 以及所有的d 都存在

证明:

• $illet c_q(v) = \partial f(x_0; v)$. 根据方向导数有限性的证明过程可得,

$$q(d) = \partial f(x_0; d) \ge g^{\mathrm{T}} d, \ \forall g \in \partial f(x_0).$$

这说明 $\partial f(x_0;d)$ 是 $g^{\mathrm{T}}d$ 的一个上界,接下来说明该上界为上确界.

• 构造函数

$$h(v,t) = t \left(f \left(x_0 + \frac{v}{t} \right) - f(x_0) \right),\,$$

可知h(v,t)为 $\tilde{f}(v) = f(x_0 + v) - f(x_0)$ 的透视函数,并且

$$q(v) = \inf_{t'>0} \frac{f(x_0 + t'v) - f(x_0)}{t'} \stackrel{t=1/t'}{===} \inf_{t>0} h(v, t).$$

由于透视函数h(v,t)为凸函数,取下确界仍为凸函数,因此q(v)关于v是凸函数。

• 由方向导数的有限性直接可以得出 $\mathbf{dom}\ q=\mathbb{R}^n$,因此q(v)在全空间任意一点次梯度存在.

• 对方向d,设 $\hat{g} \in \partial q(d)$,则对任意 $v \in \mathbb{R}^n$ 以及 $\lambda \geq 0$,我们有

$$\lambda q(v) = q(\lambda v) \ge q(d) + \hat{g}^{T}(\lambda v - d).$$

• $\diamond \lambda = 0$, 我们有 $q(d) \leq \hat{g}^{T}d$; $\diamond \lambda \to +\infty$, 我们有

$$q(v) \ge \hat{g}^{\mathrm{T}} v,$$

• 进而推出

$$f(x + v) \ge f(x) + q(v) \ge f(x) + \hat{g}^{T}v.$$

这说明 $\hat{g} \in \partial f(x)$ 且 $\hat{g}^{T}d \geq q(d)$. 即q(d)为 $g^{T}d$ 的上确界,且 当 $g = \hat{g}$ 时上确界达到.

更一般的推广

ullet 设f为适当凸函数,且在 x_0 处次微分不为空集,则对任意 $d \in \mathbb{R}^n$ 有

$$\partial f(x_0; d) = \sup_{g \in \partial f(x_0)} g^{\mathrm{T}} d,$$

且当 $\partial f(x_0;d)$ 不为无穷时,上确界可以取到.

提纲

- 1 次梯度的定义
- 2 次梯度的性质
- 3 凸函数的方向导数
- 4 次梯度的计算规则
- 5 对偶和最优性条件

次梯度的计算规则

弱次梯度计算:得到一个次梯度

- 足以满足大多数不可微凸函数优化算法
- ullet 如果可以获得任意一点处f(x) 的值,那么总可以计算一个次梯度

强次梯度计算: 得到 $\partial f(x)$, 即所有次梯度

- 一些算法、最优性条件等,需要完整的次微分
- 计算可能相当复杂

下面我们假设 $x \in \text{int dom } f$

基本规则

- 可微凸函数: 若凸函数f 在点x 处可微,则 $\partial f(x) = \{\nabla f(x)\}$.
- 凸函数的非负线性组合:设凸函数 f_1, f_2 满 \mathcal{L} int dom $f_1 \cap$ dom $f_2 \neq \emptyset$,而 $x \in$ dom $f_1 \cap$ dom $f_2 \cdot$ 若

$$f(x) = \alpha_1 f_1(x) + \alpha_2 f_2(x), \quad \alpha_1, \alpha_2 \ge 0,$$

则f(x)的次微分

$$\partial f(x) = \alpha_1 \partial f_1(x) + \alpha_2 \partial f_2(x).$$

• 线性变量替换: 设h 为适当凸函数,f 满足f(x) = h(Ax + b). 若存在 $x^{\sharp} \in \mathbb{R}^m$,使得 $Ax^{\sharp} + b \in \text{int dom } h$,则

$$\partial f(x) = A^{\mathrm{T}} \partial h(Ax + b), \quad \forall \ x \in \mathbf{int} \ \mathbf{dom} \ f.$$



两个函数之和的次梯度

设 $f_1, f_2: \mathbb{R}^n \to (-\infty, +\infty]$ 是两个凸函数,则对任意的 $x_0 \in \mathbb{R}^n$,

$$\partial f_1(x_0) + \partial f_2(x_0) \subseteq \partial (f_1 + f_2)(x_0).$$

进一步地,若**int dom** $f_1 \cap \mathbf{dom} f_2 \neq \emptyset$,则对任意的 $x_0 \in \mathbb{R}^n$,

$$\partial (f_1 + f_2)(x_0) = \partial f_1(x_0) + \partial f_2(x_0).$$

证明:

- 第一个结论由次梯度的定义是显然的,以下我们证第二个结论。
- 对于任意给定的 x_0 ,设 $g \in \partial (f_1 + f_2)(x_0)$ · 如果 $f_1(x_0) = +\infty$,则 $(f_1 + f_2)(x_0) = +\infty$ · 由次梯度的定义,我们有

$$(f_1 + f_2)(x) \ge (f_1 + f_2)(x_0) + g^{\mathrm{T}}(x - x_0)$$

对任意 $x \in \mathbb{R}^n$ 成立,故 $f_1 + f_2 \equiv +\infty$.这与**int dom** $f_1 \cap$ **dom** $f_2 \neq \emptyset$ 矛盾,因此以下我们假设 $f_1(x_0), f_2(x_0) < +\infty$.

● 定义如下两个集合,容易验证S₁,S₂均为非空凸集

$$S_1 = \{(x - x_0, y) \in \mathbb{R}^n \times \mathbb{R} \mid y > f_1(x) - f_1(x_0) - g^{\mathsf{T}}(x - x_0)\},\$$

$$S_2 = \{(x - x_0, y) \in \mathbb{R}^n \times \mathbb{R} \mid y \leq f_2(x_0) - f_2(x)\},\$$

$$y > f_1(x) - f_1(x_0) - g^{\mathrm{T}}(x - x_0),$$

 $y \le f_2(x_0) - f_2(x).$

上两式相减即得

$$(f_1+f_2)(x) < (f_1+f_2)(x_0) + g^{\mathrm{T}}(x-x_0),$$

这与 $g \in \partial (f_1 + f_2)(x_0)$ 矛盾 · 因此 $S_1 \cap S_2 = \emptyset$ ·

ullet 根据凸集分离定理,存在非零的(a,b) 和另一个实数c ,使得

$$a^{\mathrm{T}}(x - x_0) + by \le c, \quad \forall (x - x_0, y) \in S_1,$$
 (1)

$$a^{\mathrm{T}}(x - x_0) + by \ge c, \quad \forall (x - x_0, y) \in S_2.$$
 (2)

注意到 $(0,0) \in S_2$,故 $c \le 0$.此外, $(0,\varepsilon) \in S_1$ 对任何 $\varepsilon > 0$ 成立,由此可得c = 0 以及b < 0.

• 如果b = 0,则由上两式即得 $a^{T}(x - x_{0}) = 0$ 对任 何 $x \in \operatorname{dom} f_{1} \cap \operatorname{dom} f_{2}$ 成立. 现在取 $\hat{x} \in \operatorname{int} \operatorname{dom} f_{1} \cap \operatorname{dom} f_{2}$,并设 $\delta > 0$ 使得点 \hat{x} 处的邻域 $N_{\delta}(\hat{x}) \subset \operatorname{int} \operatorname{dom} f_{1} \cap \operatorname{dom} f_{2}$,则

$$a^{\mathrm{T}}u = a^{\mathrm{T}}(\hat{x} + u - x_0)$$

对任何 $u \in \mathbb{R}^n$ 成立. 此时再令 $u = \frac{\delta a}{2||a||_2}$ 即得a = 0. 但这与(a,b) 非零矛盾,故b 不可能为0.

• 现将(1) 式除以-b, 并令 $\hat{a} = -\frac{a}{b}$, 就得到

$$\hat{a}^{T}(x - x_0) \le y, \quad \forall (x - x_0, y) \in S_1,$$

 $\hat{a}^{T}(x - x_0) \ge y, \quad \forall (x - x_0, y) \in S_2.$

利用上面两个式子和 S_1 和 S_2 的定义可以分别得到 $g + \hat{a} \in \partial f_1(x_0)$ 和 $-\hat{a} \in \partial f_2(x_0)$ 因此 $g = (g + \hat{a}) + (-\hat{a}) \in \partial f_1(x_0) + \partial f_2(x_0)$.

函数族的上确界

设
$$f_1,f_2,\cdots,f_m:\mathbb{R}^n\to(-\infty,+\infty]$$
 均为凸函数,令
$$f(x)=\max\{f_1(x),f_2(x),\cdots,f_m(x)\},\quad \forall x\in\mathbb{R}^n.$$

$$\forall x_0 \in \bigcap_{i=1}^m \text{ int dom } f_i, \ \ \$$
 定义 $I(x_0) = \{i \mid f_i(x_0) = f(x_0)\}, \ \$ 则

$$\partial f(x_0) = \mathbf{conv} \bigcup_{i \in I(x_0)} \partial f_i(x_0).$$

- I(x₀)表示点x₀ 处"有效"函数的指标
- $\partial f(x_0)$ 是点 x_0 处"有效"函数的次微分并集的凸包
- 如果 f_i 可微, $\partial f(x_0) = \mathbf{conv}\{\nabla f_i(x_0) \mid i \in I(x_0)\}$

证明:

- $\hat{T}f(x_0) = +\infty$,则 $f_i(x_0) = +\infty$, $i \in I(x_0)$,于是等式两端均为 \emptyset .
- 下设 $f(x_0) < +\infty$ · $\forall i \in I(x_0)$,容易验证 $\partial f_i(x_0) \subseteq \partial f(x_0)$. 再由次 微分是闭凸集可知

$$\mathbf{conv} \bigcup_{i \in I(x_0)} \partial f_i(x_0) \subseteq \partial f(x_0).$$

• 另一方面,设 $g \in \partial f(x_0)$.假设 $g \not\in \mathbf{conv} \bigcup_{i \in I(x_0)} \partial f_i(x_0)$,由严格分离定理(注意到 $\mathbf{conv} \bigcup_{i \in I(x_0)} \partial f_i(x_0)$ 和 $\{g\}$ 均为闭凸集)和方向导数与次梯度的关系,存在 $a \in \mathbb{R}^n$ 和 $b \in \mathbb{R}$,使得

$$a^{\mathrm{T}}g > b \ge \max_{i \in I(x_0)} \sup_{\xi \in \partial f_i(x_0)} a^{\mathrm{T}}\xi = \max_{i \in I(x_0)} \partial f_i(x_0; a).$$

因为

$$\partial f(x_0; a) = \lim_{t \to 0^+} \frac{f(x_0 + ta) - f(x_0)}{t}$$

$$= \max_{i \in I(x_0)} \lim_{t \to 0^+} \frac{f_i(x_0 + ta) - f_i(x_0)}{t}$$

$$= \max_{i \in I(x_0)} \partial f_i(x_0; a).$$

故 $a^{\mathrm{T}}g > \partial f(x_0; a)$.

• 但由于 $g \in \partial f(x_0)$, 我们有 $f(x_0 + ta) \ge f(x_0) + tg^{\mathsf{T}}a$, 因而 $\partial f(x_0; a) \ge a^{\mathsf{T}}g$, 这就导致矛盾. 故 $g \in \mathbf{conv} \bigcup_{i \in I(x_0)} \partial f_i(x_0)$.

例:分段线性函数

$$f(x) = \max_{i=1,2,\cdots,m} \{a_i^T x + b_i\}$$

$$f(x)$$

$$a_i^T x + b$$

● 点x 处的次微分是一个多面体

$$\partial f(x) = \mathbf{conv}\{a_i \mid i \in I(x)\}$$

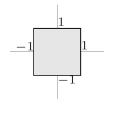
其中
$$I(x) = \{i \mid a_i^{\mathrm{T}} x + b_i = f(x)\}$$

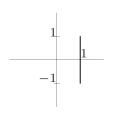
例: ℓ_1 -范数

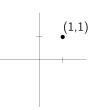
$$f(x) = ||x||_1 = \max_{s \in \{-1,1\}^n} s^{\mathsf{T}} x$$

• 次微分是区间的乘积

$$\partial f(x) = J_1 \times \dots \times J_n, \quad J_k = \begin{cases} [-1,1], & x_k = 0 \\ \{1\}, & x_k > 0 \\ \{-1\}, & x_k < 0 \end{cases}$$







$$\partial f(0,0) = [-1,1] \times [-1,1]$$

$$\partial f(1,0) = \{1\} \times [-1,1]$$

$$\partial f(1,1) = \{(1,1)\}$$

逐点上确界函数

设
$$\{f_{\alpha} \mid \mathbb{R}^n \to (-\infty, +\infty]\}_{\alpha \in \mathcal{A}}$$
 是一族凸函数,令

$$f(x) = \sup_{\alpha \in \mathcal{A}} f_{\alpha}(x).$$

$$\mathbf{conv} \bigcup_{\alpha \in I(x_0)} \partial f_{\alpha}(x_0) \subseteq \partial f(x_0).$$

• 如果还有A 是紧集且 f_{α} 关于 α 连续,则

$$\mathbf{conv} \bigcup_{\alpha \in I(x_0)} \partial f_{\alpha}(x_0) = \partial f(x_0).$$



例:最大特征值函数

$$A(x) = A_0 + x_1 A_1 + \dots + x_n A_n$$
 并且系数 A_i 对称,令
$$f(x) = \lambda_{\max}(A(x)) = \sup_{\|y\|_2 = 1} y^{\mathrm{T}} A(x) y$$

计算点x 处的一个次梯度:

- 选择特征值 $\lambda_{\max}(A(\hat{x}))$ 对应的任一单位特征向量y
- $y^T A(x) y$ 在点 \hat{x} 处的梯度是f 的一个次梯度:

$$(y^{\mathrm{T}}A_1y, \cdots, y^{\mathrm{T}}A_ny) \in \partial f(\hat{x})$$

固定分量的函数极小值

$$f(x) = \inf_{y} h(x, y), \quad h$$
关于 (x, y) 联合凸

计算点x 处的一个次梯度:

- $\oint A f = \mathbb{R}^n \notin \mathcal{F}(g,0) \in \partial h(\hat{x},\hat{y}), \quad Mg \in \partial f(\hat{x})$

证明: 对任意 $x \in \mathbb{R}^n, y \in \mathbb{R}^m$

$$h(x, y) \ge h(\hat{x}, \hat{y}) + g^{T}(x - \hat{x}) + 0^{T}(y - \hat{y})$$

= $f(\hat{x}) + g^{T}(x - \hat{x})$

于是

$$f(x) = \inf_{y} h(x, y) \ge f(\hat{x}) + g^{T}(x - \hat{x})$$

例: 距离函数

设C 是 \mathbb{R}^n 中一闭凸集,令

$$f(x) = \inf_{y \in C} ||x - y||_2$$

计算点x 处的一个次梯度:

- $\hat{x}f(\hat{x}) > 0$,取 \hat{y} 为 \hat{x} 在C 上的投影,即 $\hat{y} = \mathcal{P}_c(\hat{x})$,计算

$$g = \frac{1}{\|\hat{x} - \hat{y}\|_2} (\hat{x} - \hat{y}) = \frac{1}{\|\hat{x} - \mathcal{P}_c(\hat{x})\|_2} (\hat{x} - \mathcal{P}_c(\hat{x}))$$

复合函数

设 $f_1, f_2, \cdots, f_m: \mathbb{R}^n \to (-\infty, +\infty]$ 为m 个凸函数, $h: \mathbb{R}^m \to (-\infty, +\infty]$ 为关于各分量单调递增的凸函数,令

$$f(x) = h(f_1(x), f_2(x), \cdots, f_m(x)).$$

计算点x 处的一个次梯度:

•
$$z = (z_1, z_2, \dots, z_m) \in \partial h(f_1(\hat{x}), f_2(\hat{x}), \dots, f_m(\hat{x})) \ \lor \!\! \downarrow \ \mathcal{A} g_i \in \partial f_i(\hat{x})$$

$$g \stackrel{\text{def}}{=} z_1 g_1 + z_2 g_2 + \dots + z_m g_m \in \partial f(\hat{x})$$

证明:

$$f(x) \ge h \left(f_1(\hat{x}) + g_1^{\mathsf{T}}(x - \hat{x}), f_2(\hat{x}) + g_2^{\mathsf{T}}(x - \hat{x}), \cdots, f_m(\hat{x}) + g_m^{\mathsf{T}}(x - \hat{x}) \right)$$

$$\ge h(f_1(\hat{x}), f_2(\hat{x}), \cdots, f_m(\hat{x})) + \sum_{i=1}^m z_i g_i^{\mathsf{T}}(x - \hat{x})$$

$$= f(\hat{x}) + g^{\mathsf{T}}(x - \hat{x}),$$

最优值函数

设函数 f_i 是凸函数,定义h(u,v) 为如下凸问题的最优值

$$\min_{x} f_0(x)$$
s.t. $f_i(x) \le u_i, i = 1, \dots, m$

$$Ax = b + v$$

计算点(û, î) 处的一个次梯度:

• 假设h(û, î) 有限, 强对偶成立

$$\max \inf_{x} \left(f_0(x) + \sum_{i} \lambda_i (f_i(x) - \hat{u}_i) + \nu^{\mathrm{T}} (Ax - b - \hat{v}) \right)$$

s.t. $\lambda \ge 0$

• 如果 $\hat{\lambda},\hat{\nu}$ 是最优对偶变量,那么 $(-\hat{\lambda},-\hat{\nu})\in\partial h(\hat{u},\hat{v})$

证明:由弱对偶原理可得

$$h(u,v) \ge \inf_{x} \left(f_{0}(x) + \sum_{i} \hat{\lambda}_{i} (f_{i}(x) - u_{i}) + \hat{\nu}^{T} (Ax - b - v) \right)$$

$$= \inf_{x} \left(f_{0}(x) + \sum_{i} \hat{\lambda}_{i} (f_{i}(x) - \hat{u}_{i}) + \hat{\nu}^{T} (Ax - b - \hat{v}) \right)$$

$$- \hat{\lambda}^{T} (u - \hat{u}) - \hat{\nu}^{T} (v - \hat{v})$$

$$= h(\hat{u}, \hat{v}) - \hat{\lambda}^{T} (u - \hat{u}) - \hat{\nu}^{T} (v - \hat{v})$$

期望函数

u是一个随机变量,h是关于x的凸函数,令

$$f(x) = \mathbb{E}h(x, u)$$

计算点x 处的一个次梯度:

- 选择一个函数g 满足 $g(u) \in \partial_x h(\hat{x}, u)$
- $g = \mathbb{E}_u \ g(u) \in \partial f(\hat{x})$

证明:由h的凸性和g(u)的定义,

$$f(x) = \mathbb{E}h(x, u)$$

$$\geq \mathbb{E}\left(h(\hat{x}, u) + g(u)^{\mathrm{T}}(x - \hat{x})\right)$$

$$= f(\hat{x}) + g^{\mathrm{T}}(x - \hat{x})$$

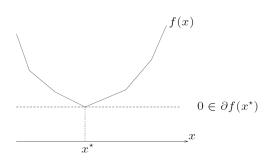
提纲

- 1 次梯度的定义
- 2 次梯度的性质
- 3 凸函数的方向导数
- 4 次梯度的计算规则
- 5 对偶和最优性条件

最优性条件: 无约束问题

 x^* 是f(x) 的极小点当且仅当

$$0 \in \partial f(x^*)$$



证明:根据定义

$$f(y) \ge f(x^*) + 0^{\mathsf{T}}(y - x^*), \ \forall y \quad \Leftrightarrow \quad 0 \in \partial f(x^*)$$

例:分片线性极小

$$f(x) = \max_{i=1,\cdots,m} (a_i^{\mathsf{T}} x + b_i)$$

• 最优性条件

$$0 \in \mathbf{conv}\{a_i \mid i \in I(x^*)\}, \quad \not = \{i \mid a_i^{\mathsf{T}}x + b_i = f(x)\}$$

● 也就是说, x* 是最优解当且仅当存在λ使得

$$\lambda \ge 0$$
, $\mathbf{1}^{\mathrm{T}}\lambda = 1$, $\sum_{i=1}^{m} \lambda_{i} a_{i} = 0$, $\lambda_{i} = 0$ for $i \notin I(x^{*})$

• 这是等价线性规划问题的最优性条件

min
$$t$$
 max $b^{T}\lambda$
s.t. $Ax + b \le t\mathbf{1}$ s.t. $A^{T}\lambda = 0$
 $\lambda \ge 0$, $\mathbf{1}^{T}\lambda = 1$

最优性条件:约束问题

$$\min \quad f_0(x)$$
s.t. $f_i(x) \le 0, \quad i = 1, \dots, m$

如果强对偶成立, 那么 x^* , λ^* 是最优原始、对偶变量当且仅当

- ① x* 是可行的
- $\lambda^* \geq 0$
- **3** $\lambda_i^* f_i(x^*) = 0$, $i = 1, \dots, m$
- ◎ x* 是下式的一个极小值点

$$L(x, \lambda^*) = f_0(x) + \sum_{i=1}^{m} \lambda_i^* f_i(x)$$

• 当 $\operatorname{dom} f_i = \mathbf{R}^n$ 时,Karush-Kuhn-Tucker 条件为条件1, 2, 3 以及

$$0 \in \partial L_{x}(x^{*}, \lambda^{*}) = \partial f_{0}(x^{*}) + \sum_{i=1}^{m} \lambda_{i}^{*} \partial f_{i}(x^{*}).$$

• 对于可微函数fi, 上式成为

$$0 = \nabla f_0(x^*) + \sum_{i=1}^m \lambda_i^* \nabla f_i(x^*)$$