应用运筹学基础:线性规划(1)-极点与基可行解

学校有一门课叫《应用运筹学基础》,是计算机学院唯一教优化的课程,感觉上得还行,这里简单记录一下上课学到的知识。第一节课是线性规划(linear programming)。

凸集

对于集合 S,若任意两元素 $x,y \in S$,且对于任意 $0 \le \theta \le 1$ 有 $\theta x + (1-\theta)y \in S$,那么 S 是 凸集(convex set,形象地想象就是凸的图形)。

可以推广:若 S 为凸集,那么对任意 $n\geq 2$ 个元素 $x_1,x_2,\ldots,x_n\in S$ 以及任意 $\sum_{i=1}^n\theta_i=1$,都有 $\sum_{i=1}^n\theta_ix_i\in S$ 。

可以使用归纳法证明:

- (1) 对于 n=2,根据凸集的定义,结论成立。
- (2) 若对于 n=k 结论成立,即对任意 $x_1,x_2,\ldots,x_k\in S$ 以及任意 $\sum_{i=1}^k \theta_i=1$,有 $\sum_{i=1}^k \theta_i x_i\in S$ 。那么对于任意 $y_1,y_2,\ldots,y_{k+1}\in S$ 以及任意 $\sum_{i=1}^{k+1} \lambda_i=1$,有 $\sum_{i=1}^k \lambda_i=1-\lambda_{k+1}$,即 $\sum_{i=1}^k \lambda_i/(1-\lambda_{k+1})=1$,那么 $t_{k+1}=\sum_{i=1}^k \lambda_i y_i/(1-\lambda_{k+1})\in S$,根据凸集的定义,自然有 $\sum_{i=1}^{k+1} \lambda_i y_i=(1-\lambda_{k+1})t_{k+1}+\lambda_{k+1}y_{k+1}\in S$,结论成立。

凸集的交仍然是凸集,容易通过定义证明。

凸函数

对于定义在凸集 S 上的函数 f(x),若对于任意 $0 \le \theta \le 1$ 有 $f(\theta x + (1-\theta)y) \le \theta f(x) + (1-\theta)f(y)$,那么 f(x) 是凸函数(convex function)。

可以推广为延森不等式(Jensen's inequality,原来一直念琴生不等式,被老师吐槽了一通…):若 f(x) 是凸函数,那么对于任意 $\sum_{i=1}^n \theta_i = 1$,有 $f(\sum_{i=1}^n \theta_i x_i) \leq \sum_{i=1}^n \theta_i f(x_i)$ 。

若-f(x)是凸函数,那么f(x)是凹函数(concave function);根据定义,仿射函数(affine function)即是凸函数又是凹函数。

凸函数美妙的性质是:局部最优就是全局最优。利用反证法证明如下:

若 x_1 与 x_2 满足 $|x_1-x_2|<\epsilon$,那么 x_1 与 x_2 在对方的邻域内。假设 \hat{x} 是局部最优点而不是全局最优点,设 x^* 为全局最优点,那么 $f(\hat{x})>f(x^*)$ 。由于 f(x) 为凸函数,那么对于它们凸组合出来的一点 $x=\theta\hat{x}+(1-\theta)x^*$ 有 $f(x)\leq\theta f(\hat{x})+(1-\theta)f(x^*)< f(\hat{x})$ 。只要取 $\theta=1-\epsilon/(2|\hat{x}-x^*|)$,就有 $|x-\hat{x}|=\epsilon/2<\epsilon$,说明 x 在 \hat{x} 的邻域内,而且比它优,与我们开始的假设不相符。

线性规划

 $\min_{x} \quad c^T x + d$

线性规划(linear programming,LP)问题指的是如下形式的优化问题: $\frac{1}{\mathrm{s.t.}}$ $Ax \leq b$ 简单来Px = q

说,就是目标函数和约束函数都是仿射函数的优化问题。

由于仿射函数既是凸函数又是凹函数,所以优化问题是 min 还是 max 问题不大;由于常数 d 对优化问题的解没有影响,一般也可以去掉。课堂上讨论的 LP 问题是如下形式的问题 $\max_x c^T x$

s.t. $Ax \leq b$ 其实, $Ax \leq b$ 这个约束,可以通过给每个不等式增加一个松弛变量进行松弛: 对 Px = q x > 0

于 $a_1x_1+a_2x_2+\cdots+a_nx_n\leq b$ 这个约束,我们添加 x_{n+1} ,把问题变为 $a_1x_1+a_2x_2+\cdots+a_nx_n+x_{n+1}=b$ 。注意到原来的约束取的是小等于号,所以 $x_{n+1}\geq 0$ 这个条件是满足的。

$$\max_x \quad c^T x$$

这样,我们就把 LP 问题特化为 $\mathrm{s.t.}$ Ax=b

$$x \ge 0$$

为了发掘 LP 问题的一些性质,我们进行一些定义。

极点(extreme point): 设 S 为凸集,若 $x \in S$ 无法表示为其它两个 S 内元素的凸组合,那么 x 是极点。

LP 问题的可行域实际上是很多超平面的交,最后组成的应该是一个超多面体。在这个超多面体有界的情况下,极点就是这些超多面体的顶点。对于 LP 问题而言,在超多面体有界的情况下,最优解一定可以在极点取到,且极点的数量是有限的(不过不知道怎么证明--但是感性地想一想好像还是很有道理的,和函数的极值什么的有点像…)

基可行解(basic feasible solution): 我们讨论 Ax = b 有解且行满秩的情况(如果 Ax = b 没有解那这个问题也没得做了,如果行不满秩,那么我们去掉线性相关的限制条件即可)。设 A 是一个 $m \times n$ 的矩阵,根据线性代数的知识,我们可以从 A 中选出最多 m 列线性无关的列向量,其它列向量都和它们线性相关。我们把这 m 个列向量调整到前面去,把 A 分成两部分: $A = [A_B \quad A_N]$,其中 A_B 就是那 m 个线性无关的列向量。我们容易构造出 Ax = b 的一个解: $x = \begin{bmatrix} A_B^{-1}b \\ 0 \end{bmatrix}$ 称这种解为基可行解。显然,基可行解**至多**有 C_n^m 种。

接下来我们要证明一个厉害的定理:**每个极点都对应着一个基可行解,且每个基可行解都对应着一个极点**。有了这个定理,再结合可行域有解情况下最优解一定可以在极点取到,我们只要枚举基可行解,就能找到最优解了(至于如何优雅地枚举下节课再说--)。

首先证明一个引理: 若 $x = [x_1 \ x_2 \ \dots \ x_k \ 0 \ 0 \ \dots]$ 不是基可行解,那么 x 中非 0 元素 对应的 A 中的 k 列是线性相关的。如果 k > m 显然这 k 列线性相关;如果 $k \leq m$ 但这 k 列线性无关,那么我们就可以把这 k 列当作 A_B (如果 k < m 就再选几个线性无关的列,凑成 m个),x 就成为了一个基可行解。所以这 k 列一定是线性相关的。

首先我们用反证法证明: 若x为极点,那么x也是基可行解。假设x并不是基可行解,我们把x里的非0元素(假设有k个)都调整到前面去(相应地,也要把A中这k个非0元素对应的列调到前面去),那么我们可以把x写为 $x=[x_1 \ x_2 \ \dots \ x_k \ 0 \ 0 \ \dots]。根据引理,<math>A$ 中对应的k列是线性相关的。

记线性相关的 k 列为 p_1, p_2, \ldots, p_k ,我们就有不全为 0 的 λ_i ,使得 $\sum_{i=1}^k \lambda_i p_i = 0$ 。记辅助向量 $v = \begin{bmatrix} \lambda_1 & \lambda_2 & \ldots & \lambda_k & 0 & 0 & \ldots \end{bmatrix}^T$,令 $x' = x + \epsilon v$, $x'' = x - \epsilon v$,显然我们有 x = (x' + x'')/2。由于 $x_1 \subseteq x_k$ 均大于 0,当 ϵ 充分小时, $x' \neq x''$,且 $x' \geq 0$ 和 $x'' \geq 0$ 的性质也能得到保证。另外, $Ax' = A(x + \epsilon v) = Ax = b$, $Ax'' = A(x - \epsilon v) = Ax = b$,说明 x'与 x''都是可行解。这就是说,x 可以表示为可行域内其它两点的凸组合,与 x 是极点的假设矛盾,反证法结束。

我们继续用反证法证明: 若 x 为基可行解,那么 x 为极点。假设 x 不是极点,那么有 x=(x'+x'')/2,而且 $x'\neq x''$,以及 $x'\geq 0$ 与 $x''\geq 0$ 。设 $x_i=0$,注意到 x' 与 x'' 元素非负,那么 $x_i'=x_i''=0$ 。设 x 中有 x 个非 0 元素,根据基可行解的定义,这些元素所对应的 x 的列向量是线性无关的,那么想从这些列向量得到 x0,线性组合的方式也是唯一的。这就说明了 x=x'=x'',则 x2 是极点,反证法结束。

这次课上还遇到了一个有趣的转换。给定 $m \times n$ 的矩阵 A 和 m 维向量 b,考虑以下优化问题:

$$\max_x \min_j \sum_{i=1}^m b_i x_i - \sum_{i=1}^m a_{i,j} x_i$$
 这个问题第一眼看上去并不像一个线性规划,因为这是一个 s.t. $x \leq q$ $x \geq 0$

 \max_x $\sum_{i=1}^m b_i x_i - (\max_j$ $\sum_{i=1}^m a_{i,j} x_i)$ $\sum_{i=1}^m a_{i,j} x_i$ 注意到第二个 $\sum_{i=1}^m a_{i,j} x_i$

x > 0

 \max 针对的变量 j 的取值是有限的(只有 1 到 n),我们就可以把它提出来,变成下面的问题:

$$\max_{x,y}$$
 $\sum_{i=1}^m b_i x_i - y$ $\mathrm{s.t.}$ $x \leq q$ $x \geq 0$ —下子就变成了线性规划问题,感觉这个操作非常厉害…

$$y \geq \sum_{i=1}^m a_{i,j} x_i \quad orall j = 1,2,\ldots,n$$