

## 第四章 栈和队列

1. 设将整数 1, 2, 3, 4 依次进栈, 但只要出栈时栈非空, 则可将出栈操作按任何次序夹入其中, 请回答下述问题:

(1) 若入、出栈次序为 Push(1), Pop(), Push(2), Push(3), Pop(), Pop(), Push(4), Pop(), 则出栈的数字序列为何(这里 Push(i) 表示 i 进栈, Pop() 表示出栈)?

(2) 能否得到出栈序列 1423 和 1432? 并说明为什么不能得到或者如何得到。

(3) 请分析 1, 2, 3, 4 的 24 种排列中, 哪些序列是可以通过相应的入出栈操作得到的。

答: (1) 出栈序列为: 1324

(2) 不能得到 1423 序列。因为要得到 14 的出栈序列, 则应做 Push(1), Pop(), Push(2), Push(3), Push(4), Pop()。这样, 3 在栈顶, 2 在栈底, 所以不能得到 23 的出栈序列。能得到 1432 的出栈序列。具体操作为: Push(1), Pop(), Push(2), Push(3), Push(4), Pop(), Pop(), Pop()。

(3) 在 1, 2, 3, 4 的 24 种排列中, 可通过相应入出栈操作得到的序列是:

1234, 1243, 1324, 1342, 1432, 2134, 2143, 2314, 2341, 2431, 3214, 3241, 3421, 4321

不能得到的序列是: 1423, 2413, 3124, 3142, 3412, 4123, 4132, 4213, 4231, 4312

### 2. 循环队列的优点是什么? 如何判断它的空和满?

优点: 相对于直线队列来讲, 直线队列在元素出队后, 头指针向后移动, 导致删除元素后的空间无法在利用, 即使元素个数小于空间大小, 依然无法再进行插入, 即所谓的“假上溢”。当变成循环队列之后, 删除元素后的空间仍然可以利用, 最大限度的利用空间。

判断方式:

1、采用计数器来判断, 空时, 计数器为 0, 满时, 计数器为 maxsize。

2、另设一个布尔变量以区别队列的空和满。

3、少用一个元素的空间, 约定入队前, 测试尾指针在循环意义下加 1 后是否等于头指针, 若相等则认为队满。

扩展资料:

三种基本运算:

1、置队空 void InitQueue(CirQueue\*Q){ Q->front=Q->rear=0; Q->count=0; } //计数器置 0。

2、判队空 int QueueEmpty(CirQueue\*Q){ return Q->count==0; } //队列无元素为空。

3、判队满 int QueueFull(CirQueue\*Q){ return Q->count==QueueSize; } //队中元素个数等于 QueueSize 时队满。

注意: 队列的操作特点是“先进先出”。前者主要是头指针、尾指针的使用, 后者主要是理解循环队列提出的原因及其特点。两者都要掌握队列空与满的判定条件以及出队列、入队列操作的实现。

5. 回文是指正读反读均相同的字符序列, 如“abba”和“abdba”均是回文, 但“good”不是回文。试写一个算法判定给定的字符序列是否是回文。(提示: 将一半的字符入栈)

```
int HuiWen(char *str)
{
    SqStack S;
    InitStack(S);
    int len = strlen(str);
    int i, judge=1;
    for(i = 1; i <= len/2; i++)
    {
        push(S, *str);
        *str++;
    }
    if(len%2 == 1)
        *str++;
```

```

for(int j=i;j>0;j--)
{
    pop(S,e);
    if(*str == e)
        *str++;
    else
        judge = 0;
}
return judge;
}

```

6.利用栈的基本操作, 写一个将栈 S 中所有结点均删去的算法 void ClearStack (SeqStack \*S) , 并说明 S 为何要作为指针参数?

7.设计算法判断一个算术表达式的圆括号是否正确配对。(提示: 对表达式进行扫描, 凡遇到'('就进栈, 遇')'就退掉栈顶的'(', 表达式被扫描完毕, 栈应为空。

```

#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#define max 100
typedef struct sta
{
    char data[max];
    int top;
} stack;
stack* init()//栈初始化
{
    stack *s=(stack*)malloc(sizeof(stack));
    s->top=-1;
    return s;
}
int empty(stack *s)//判断是否空栈
{
    if(s->top==-1)
        return 1;
    else return 0;
}
int push(stack* s,char x)//压栈
{
    if(s->top==max-1) return -1;//若栈已满, 则返回
    else
    {
        s->top++;
        s->data[s->top]=x;
        return 1;
    }
}
int pop(stack* s,char *x)//出栈
{
    if(empty(s)) return 0;
    else
    {
        *x=s->data[s->top];
        s->top--;
        return 1;
    }
}

```

```

int result()
{
    char x;int flag=1,flag1=1;//看是否能合适的入栈和出栈
    stack *s=init();
    //scanf("%c",&x);
    //getchar();//消除输入一个换行字符的影响,
    //while((x!='\n')zhe
    //这里会导致超时,x!='\n'这个条件一直都满足,跳不出循环,因为输入文件末尾根本就没有回车符,而在codeblock中输入完数据后会手动敲一个回车符,一个陷入死循环一个能正常结束,EOF是文件结束标志
    while((x=getchar())!=EOF)//如果是'('则压栈,')'则出栈
    {
        if(x=='(')
            flag=push(s,x);
        if(x==')')
            flag1=pop(s,&x);
    }
    if(empty(s)&&flag==1&&flag1==1) return 1;//遍历完后栈中无括号则匹配正确
    else return -1;
}
int main()
{
    int flag;
    flag=result();
    if(flag==1)
        printf("1");
    else printf("0");
    return 0;
}

```

8.一个双向栈 S 是在同一向量空间内实现的两个栈,它们的栈底分别设在向量空间的两端。试为此双向栈设计初始化 InitStack (S)、入栈 Push (S, i, x) 和出栈 Pop (S, i) 等算法,其中 i 为 0 或 1,用以表示栈号。

9.

10.对于循环向量中的循环队列,写出求队列长度的公式。

11.假设循环队列中只设 rear 和 quelen 来分别指示队尾元素的位置和队中元素的个数,试给出判别此循环队列的队满条件,并写出相应的入队和出队算法,要求出队时需返回队头元素。

```

#define QueueSize 100
typedef char Datatype ; //设元素的类型为 char 型
typedef struct {
    int quelen;
    int rear;
    Datatype Data[QueueSize];
}CirQueue;
CirQueue *Q;
循环队列的队满条件是:
    Q->quelen==QueueSize
(1)判断队满
int FullQueue( CirQueue *Q)
{ //判队满,队中元素个数等于空间大小
    return Q->quelen==QueueSize;
}

```

```

(2)入队
void EnQueue( CirQueue *Q, Datatype x)
{ // 入队

```

```

if(FullQueue( Q))
    Error("队已满，无法入队");
Q->rear=(Q->rear+1)%QueueSize;
Q->Data[Q->rear]=x;
Q->quelen++; }
(3)出队
Datatype DeQueue( CirQueue *Q)
{ //出队
if(Q->quelen==0)
    Error("队已空，无元素可出队");
int tmpfront; //设一个临时队头指针
tmpfront=(QueueSize+Q->rear - Q->quelen+1)%QueueSize
Q->quelen--;
return Q->Data[tmpfront]; }

```

## 第五章 矩阵和广义表

1. 设  $A[0..9, 0..9]$  是一个  $10 \times 10$  对称矩阵，采用压缩存储方式存储其下三角部分，已知每个元素占用两个存储单元，其第一个元素  $A_{0,0}$  的存储位置为 1000，求如下问题的计算过程及结果：

- 1) 给出  $A_{4,5}$  的存储位置；
- 2) 给出存储位置为 1080 的元素下标。

2. 设计算法，计算一个三元组表表示的稀疏矩阵的对角线元素之和。

```

#include "stdio.h"
typedef struct
{ int row;
  int col;
  int data;
}Triple;
int MDSum(Triple *a)
{ int i;
  int sum=0;
  if (a[0].row!=a[0].col)
    return ERROR;
  for (i=1;i<=a[0].data;i++)
  { if (a[i].row==a[i].col)
    sum+=a[i].data;
  }
  return sum;
}

```

3. 设有三对角矩阵  $A_{n \times n}$ ，将其三条对角线上的元素逐行地存储到向量  $B[0...3n-3]$  中，使得  $B[k]=a_{ij}$ ，求：

- (1) 用  $i, j$  表示  $k$  的下标变换公式。

要求  $i, j$  到  $k$  的下标变换公式，就是要知道在  $k$  之前已有几个非零元素，这些非零元素的个数就是  $k$  的值，一个元素所在行为  $i$ ，所在列为  $j$ ，则在其前面已有的非零元素个数为：

$$(i+1) \times j$$

其中  $(i+1)$  是这个元素前面所有行的非零元素个数， $j$  是它所在列前面的非零元素个数  
化简可得：

$$k = 2i + j; // c \text{ 下标是从 } 0 \text{ 开始的。}$$

(2) 用  $k$  表示  $i, j$  的下标变换公式。

因为  $k$  和  $i, j$  是一一对应的关系，因此这也不难算出：

$$i = (k+1) / 3 // k+1 \text{ 表示当前元素前有几个非零元素, 被 } 3 \text{ 整除就得到行号}$$

$$j = (k+1) \% 3 + (k+1) / 3 - 1 // k+1 \text{ 除以 } 3 \text{ 的余数就是表示当前行中第几个非零元素,}$$

$$// \text{加上前面的 } 0 \text{ 元素所占列数就是当前列号}$$

4. 设二维数组  $A[5][6]$  的每个元素占 4 个字节，已知  $\text{Loc}(a_{00})=1000$ ， $A$  共占多少个字节？  
 $A$  的终端结点  $a_{45}$  的起始地址为何？按行和按列优先存储时， $a_{25}$  的起始地址分别为何？

字节占  $5 \times 6 \times 4 = 120$  字节  $a_{45}$  地址是 1116  $a_{25}$  地址是 1068

5. 特殊矩阵和稀疏矩阵哪一种压缩存储后会失去随机存取的功能？为什么？

稀疏矩阵压缩存储后，必会失去随机存取功能。稀疏矩阵在采用压缩存储后将会失去随机存取的功能。因为在这种矩阵中，非零元素的分布是没有规律的，为了压缩存储，就将每一个非零元素的值和它所在的行、列号做为一个结点存放在一起，这样的结点组成的线性表中叫三元组表，它已不是简单的向量，所以无法用下标直接存取矩阵中的元素。

## 第六章 二叉树和树

1. 给出只有 3 个结点的所有二叉树。

2. 已知二叉树有 50 个叶子结点，则该二叉树的总结点数至少应该有多少个？

1. 二叉树共用 3 类结点，即度为 2 的结点，度为 1 的结点和度为 0 的结点（叶子结点）；

2. 任何一个二叉树的叶子结点数总比度为 2 的结点数多一个；

3. 至少的情况就是该二叉树为满二叉树，及没有度为 1 的结点； 故  $50 + 49 = 99$ 。

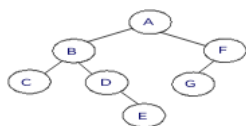
3. 具有  $n$  个结点的满二叉树的叶子结点的个数是多少？

$n$  个结点的满二叉树叶子结点数为  $(n+1)/2$

推导过程为：由二叉树的属性可知  $N_2 = N_0 - 1$ 。由于满二叉树没有度为 1 的结点，所以  $N_0 + N_2 = n$

因此  $2 \times N_0 - 1 = n$ 。  $N_0 = (n+1)/2$

4. 已知二叉树的先序、中序和后序序列分别如下，其中有一些看不清的字母用 \* 表示，请构造出一棵符合条件的二叉树并画出该二叉树。先序序列是：\*BC\*\*FG 中序序列是：CB\*EAG\* 后序序列是：\*EDB\*FA



5、假设二叉树采用二叉链表存储结构存储，设计一个算法，求先序遍历序列中第  $k(1 \leq k \leq \text{二叉树结点个数})$  个结点的值。

```

BiTNode searchk(BiTree T,int k)
{ if ( T ) {
    count++;    // 全局变量，对结点计数
    if (count==k) return T;
    searchk( T->lchild, k);
    searchk(T->rchild, k);
  } // if
  return NULL;    }

```

6. 以二叉链表为存储结构，分别写出求二叉树结点总数及叶子总数的算法。

7. 以二叉链表为存储结构， 写一算法交换各结点的左右子树。

```

void ChangeBinTree(BiTree T)    {    //交换子树
  if(T) {    //后序遍历
    BiTNode *temp;
    ChangeBinTree(T->lchild);
    ChangeBinTree(T->rchild);
    temp=T->lchild;
    T->lchild=T->rchild;
    T->rchild=temp;    }
}

```

8. 以二叉链表为存储结构，分别写出在二叉树中查找值为  $x$  的结点及求  $x$  所在结点在树中层数的算法。

```

//求层次
int InLevel(BiTree T,DataType x){
  int static L=0; //设一静态变量保存层数
  if(T)    {
    if(L==0) //若是访问根结点
    {
      L++; //第 1 层
      if(T->data==x) return L ;
      if(T->lchild||T->rchild)
        L++; //若根有子树，则层数加 1
    }
  }
  else {    //访问子树结点
    if(T->data==x) return L ;
    if(T->lchild||T->rchild)
      L++; //若该结点有子树，则层数加 1
    else return 0;
  }
  InLevel(T->lchild,x); //遍历左子树
  InLevel(T->rchild,x); //遍历右子树
} // if(T)

```

```
}
```

9. 一棵  $n$  个结点的完全二叉树以向量作为存储结构，试写一非递归算法实现对该树的前序遍历。

/\*以向量为存储结构的完全二叉树，其存储在向量中的结点其实是按层次遍历的次序存放的\*/

//设结点数据类型为 char

typedef char DataType;

#define M 100 //设结点数不超过 100

typedef DataType BinTree[M];

void Preorder(BinTree T)

{ //前序遍历算法

int n=T[0]; //树中结点数

int p[M]; //设置一队列存放结点值

int i,j;

for(i=1;i<=n;i++) {

if (i==1) //根结点

j=1;

else if(2\*j<=n) //左子树

j=2\*j;

else if(j%2==0&&j<n) //右兄弟

j=j+1;

else if(j>1) //双亲之右兄弟

j=j/2+1;

p[i]=T[j]; //入队

printf("%c",p[i]); //打印结点值

```
}
```

```
}
```

10. 以线索链表作为存储结构。分别写出在前序线索树中查找给定结点 \*p 的前序后继，以及在后序线索树中查找 \*p 的后序前趋的算法。

BinThrNode \* SearchPostInPre(BinThrNode \*p){

//查找结点\*p 的前序后继

if(p){

if(p->rtag==0)&&(p->ltag==0)

/\*当左、右都为孩子指针，p 的前序后继为左孩子\*/

return p->lchild;

else return p->rchild; }

```
}
```

BinThrNode \*SearchPreInPost(BinThrNode \*p)

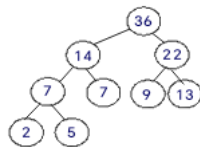
/\*当有左线索或无有孩子，p 的后序前趋为 p->lchild \*/

return p->lchild;

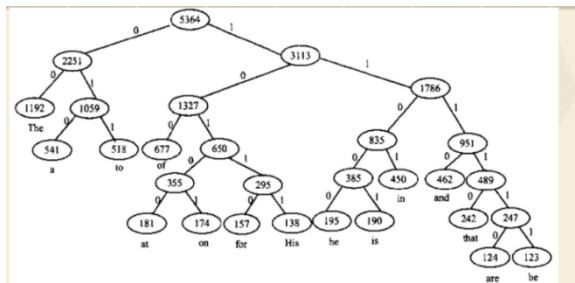
else return p->rchild; }

```
}
```

11. 以数据集 {2, 5, 7, 9, 13} 为权值构造一棵哈夫曼树，并计算其带权路径长度。



12. 如下表给出了在一篇有 19710 个词的英文文章中出现最普通的 15 个单词的出现频度。假定一篇正文仅由上述字符数据表中的词组成，那么它们的最佳编码是什么？平均长度是多少？



由此得到的最佳编码如下：

The:	00	of:	100	a:	010	to:	011	and:	1110
in:	1101	that:	11110	he:	11000	is:	11001	at:	10100
on:	10101	for:	10110	His:	10111	are:	111110	be:	111111

平均长度= $(1192*2+677*3+541*3+518*3+462*3+450*4+242*5+195*5+190*5+181*5+174*5+157*5+138*5+124*6+123*6)/5364=3.48$

13、已知一棵度为  $m$  的树中有  $n_1$  个度为 1 的结点， $n_2$  个度为 2 的结点，... $n_m$  个度为  $m$  的结点，问该树中有多少片叶子？

14、高度为  $h$  的完全二叉树至少有多少个结点？至多有多少个结点？

15、试找出分别满足下面条件的所有二叉树：

- (1)前序序列和中序序列相同；
- (2)中序序列和后序序列相同；
- (3)前序序列和后序序列相同；
- (4)前序、中序、后序序列均相同。

15、高度为  $h$  的严格二叉树至少有多少个结点？至多有多少个结点？

16、在什么样的情况下，等长编码是最优的前缀码？



## 第七章 图

1. 试在无向图的邻接矩阵和邻接链表上实现如下算法:

(1)往图中插入一个顶点    (2)往图中插入一条边    (3)删去图中某顶点    (4)删去图中某条边

```
#define MAX_VERTEX_NUM 30
typedef enum{DG,DN,UDG,UDN}GraphKind;
typedef ArcType AdjMtrix
[MAX_VERTEX_NUM][MAX_VERTEX_NUM];
typedef struct {
    VertexType vex[MAX_VERTEX_NUM];
    AdjMtrix arc;
    int vexnum,arcnum;
    GraphKind kind;}GraphMtrix;
(1)往图中插入一个顶点
AddVertex(GraphMtrix *G,VertexType x)
{ //往无向图的邻接矩阵中插入顶点
if (G->vexnum>= MAX_VERTEX_NUM )
    Error("顶点数太多");
else {G->vex[G->vexnum]=x;
    //将新顶点输入顶点表
    G->vexnum++; //顶点数加 1
//邻接矩阵增加第 n+1 行, 第 n+1 列
for(k=0;k<=G->vexnum;k++)
    G.arc[k][vexnum]=G.arc[vexnum][k]=0;
} //else
}
(2) 往图中插入一条边
Addedge (GraphMtrix *G,VertexType x,VertexType y)
{ //往无向图的邻接矩阵中插入边(x,y)
int i,j,k;
i=-1;j=-1;
for(k=0;k<G->vexnum;k++)
    //查找 X, Y 的编号
    { if (G->vexs[k]==x) i=k;
      if (G->vexs[k]==y) j=k;    }

if (i==-1||j==-1) Error("结点不存在");
else { //插入边(x,y)
    G->arc[i][j]=1;
    G->arc[j][i]=1;
    G->vexarc++; //边数加 1
}
}

(3)删去图中某顶点
void DeleteVertexMGraph(MGraph *G,VertexType x)
{ //无向图的邻接矩阵中删除顶点 x
int i,k,j;
i=-1;
for(k=0;k<G->vexnum;k++)
    //查找 X 的编号
    if (G->vex[k]==x) i=k;
if (i==-1) Error("结点不存在");
else
{ //删除顶点以及边
k=0; //求出与 x 结点相关联的边数 k
```

```

for (j=0;j<G->vexnum;j++)
    if (G->vex[i][j]==1) k++;
    //设置新的边数
G->arcnum=G->arcnum-k;
//在邻接矩阵中删除第 i 行
for (k=i+1;k<G->vexnum;k++)
    for(j=0;j<G->vexnum;j++)
        G->arc[k-1][j]=G->arc[k][j];
//在邻接矩阵中删除第 i 列
for (k=i+1;k<G->vexnum;k++)
    for(j=0;j<G->vexnum;j++)
        G->arc[j][k-1]=G->vexs[j][k];
G->vexnum--; //总结点数-1
} //else
}
(4)删去图中某条边
void DeleteedgeMGraph(MGraph *G,VertexType x,VertexType y)
{ //无向图的邻接矩阵中删除边(x,y)
    int i,j,k;
    i=-1;j=-1;
    //查找 X, Y 的编号
    for(k=0;k<G->vexnum;k++)
        { if (G->vex[k]==x) i=k;
          if (G->vex[k]==y) j=k;        }

    if (i==-1||j==-1) Error("结点不存在");
    else if (G->vexs[i][j]==1)
    { //删除边(x,y)
        G->arc[i][j]=0;
        G->arc[j][i]=0;
        G->arcnum--; //边数减 1
    } // else
}

```

2. 试以邻接表和邻接矩阵为存储结构，分别写出基于 DFS 和 BFS 遍历的算法来判别顶点  $v_i$  和  $v_j(i < j)$  之间是否有路径。

3. 试分别写出求 DFS 和 BFS 生成树(或生成森林)的算法，要求打印出所有的树边。

4. 写一算法求连通分量的个数并输出各连通分量的顶点集。

```

typedef enum{FALSE, TRUE}Boolean; //FALSE 为 0, TRUE 为 1
Boolean visited[MaxVertexNum]; //访问标志向量是全局量
void DFSTraverse(ALGraph *G)

```

```

{ //深度优先遍历以邻接表表示的图 G，求连通分量的个数和各连通分量的顶点集
    int i;
    for(i=0;i<G->n;i++)
        visited[i]=FALSE; //标志向量初始化
    j=0;//连通分量个数计数器
    for(i=0;i<G->n; i++)
        if(!visited[i]) //vi 未访问过
        {j++;
            printf("connected component %d:{",j);
            DFS(G, i); //以 vi 为源点开始 DFS 搜索
            printf("}\n");
        }
    }//DFSTraverse
void DFS(ALGraph *G, int i){
    //以 vi 为出发点对邻接表表示的图 G 进行深度优先搜索
    EdgeNode *p;
    printf("%c,", G->adjlist[i].vertex); //访问顶点 vi
    visited[i]=TRUE; //标记 vi 已访问
    p=G->adjlist[i].firstedge; //取 vi 边表的头指针
    while(p){//依次搜索 vi 的邻接点 vj, 这里 j=p->adjvex
        if (!visited[p->adjvex])//若 vi 尚未被访问
            DFS(g, p->adjvex);//则以 Vj 为出发点向纵深搜索
        p=p->next; //找 vi 的下一邻接点
    }
} //DFS

```

5. 设图中各边的权值都相等，试以邻接矩阵和邻接表为存储结构，分别写出算法：

(1)求顶点  $v_i$  到顶点  $v_j(i < j)$  的最短路径

(2)求源点  $v_i$  到其余各顶点的最短路径 要求输出路径上的所有顶点(提示：利用 BFS 遍历的思想)

6. 以邻接表为存储结构，写一个基于 DFS 遍历策略的算法，求图中通过某顶点  $v_k$  的简单回路(若存在)。

```

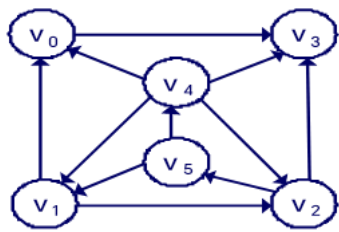
int circleDFS(ALGraph *G, int k){
    //以 vk 为出发点对邻接表表示的图 G,求简单回路,若存在返回 1，否则返回 0
    EdgeNode *p;
    printf("%c", G->adjlist[k].vertex); //访问顶点 vk
    visited[k]=TRUE; //标记 vk 已访问
    p=G->adjlist[k].firstedge; //取 vk 边表的头指针
    while(p){//依次搜索 vk 的邻接点 vj, 这里 j=p->adjvex
        if (!visited[p->adjvex])//若 vj 尚未被访问
            DFS(G, p->adjvex);//则以 Vj 为出发点向纵深搜索
        else if (p->adjvex==k)
            {printf("%c",G->adjlist[k].vertex); return 1;}
        p=p->next; //找 vk 的下一邻接点
    }
    return 0;
} //DFS

```

7. 设有向图 G 如下图 1 所示，试给出：

(1) 该图的邻接矩阵； (2) 该图的邻接表； (3) 该图的逆邻接表； (4) 从  $v_0$  出发的“深度优先”遍历序列； (5)

从  $V_0$  出发的“广度优先”遍历序列； (6) 画出从  $V_0$  出发的深度优先生成树和广度优先生成树。



8. 解答下面的问题：

- (1) 求网的最小生成树有哪些算法？各适用何种情况？为什么？  
 (2) 有如下的网络邻接矩阵，画出一棵最小生成树。

$\infty$	17	$\infty$	$\infty$	20	22
17	$\infty$	6	7	$\infty$	12
$\infty$	6	$\infty$	11	$\infty$	$\infty$
$\infty$	7	11	$\infty$	19	15
20	$\infty$	$\infty$	19	$\infty$	34
22	12	$\infty$	15	34	$\infty$

9. 有一带权无向图的顶点集合为  $\{v_0, v_1, v_2, v_3, v_4, v_5, v_6, v_7\}$ 。已知其邻接矩阵的三元组表示如下所示。

- (1) 画出该无向图的邻接表。 (2) 画出所有可能的最小生成树。  
 (3) 根据 (1) 所得的邻接表分别写出从  $v_0$  出发进行深度优先遍历和广度优先遍历序列。  
 (4) 求出从  $v_0$  到其余个顶点的最短路径。 (5) 求出各顶点对之间的最短路径。

8	8	20
0	1	12
0	4	2
1	0	12
1	5	3
1	7	5
2	3	8
2	4	2
2	5	4
3	2	8
3	4	10
3	6	8
4	0	2
4	2	2
4	3	10
5	1	3
5	2	4
5	6	7
6	3	8
6	5	7
7	1	5

## 第八章 查找

1. 若对具有  $n$  个元素的有序的顺序表和无序的顺序表分别进行顺序查找，试在下述两种情况下分别讨论两者在等概率时的平均查找长度：

- (1) 查找不成功，即表中无关键字等于给定值  $K$  的记录；
- (2) 查找成功，即表中有关关键字等于给定值  $K$  的记录。

查找不成功时，需进行  $n+1$  次比较才能确定查找失败。因此平均查找长度为  $n+1$ ，这时有序表和无序表是一样的。

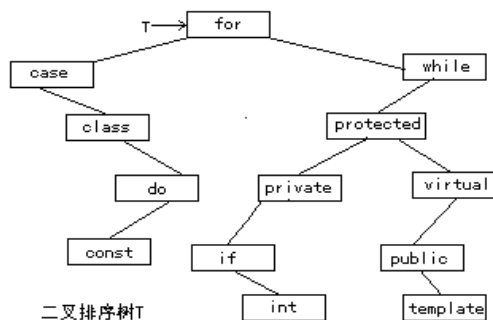
查找成功时，平均查找长度为  $(n+1)/2$ ，有序表和无序表也是一样的。因为顺序查找与表的初始序列状态无关。

2. 试分别画出在线性表  $(a,b,c,d,e,f,g)$  中进行折半查找，以查关键字等于  $e,f$  和  $h$  的过程。

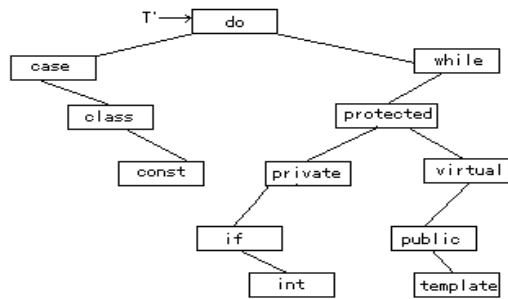
3. 画出对长度为 18 的有序的顺序表进行二分查找的判定树，并指出在等概率时查找成功的平均查找长度，以及查找失败时所需的最多的关键字比较次数。

4. 将(for, case, while, class, protected, virtual, public, private, do, template, const, if, int)中的关键字依次插入初态为空的二叉排序树中，请画出所得到的树  $T$ 。然后画出删去 for 之后的二叉排序树  $T'$ ，若再将 for 插入  $T'$  中得到的二叉排序树  $T''$  是否与  $T$  相同？最后给出  $T$  的先序、中序和后序序列。

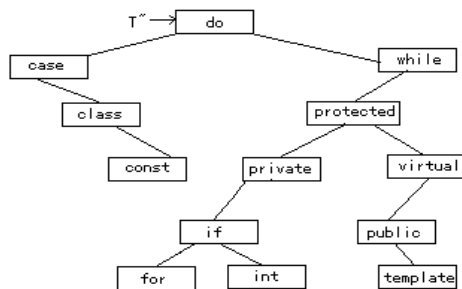
二叉排序树  $T$  如下图：



删去 for 后的二叉排序树如下图：



再插入结点 for 后的二叉排序树 T'':



5. 对给定的关键字集合, 以不同的次序插入初始为空的树中, 是否有可能得到同一棵二叉排序树?

6. 将二叉排序树 T 的先序序列中的关键字依次插入一空树中, 所得和二叉排序树 T' 与 T 否相同? 为什么?

7. 设二叉排序树中关键字由 1 至 1000 的整数构成, 现要查找关键字为 363 的结点, 下述关键字序列哪一个不可能是在二叉排序树上查找到的序列

- (a) 2, 252, 401, 398, 330, 344, 397, 363;
- (b) 924, 220, 911, 244, 898, 258, 362, 363;
- (c) 925, 202, 911, 240, 912, 245, 363;
- (d) 2, 399, 387, 219, 266, 382, 381, 278, 363.

## 散列结构

1、散列存储与其它存储主要有什么区别？

2、发生冲突都有哪些解决冲突的办法？

3、已知关键字序列为(PAL,LAP,PAM,MAP,PAT,PET,SET,SAT,TAT,BAT)试为它们设计一个散列函数，将其映射到区间 $[0..n-1]$ 上，要求碰撞尽可能的少。这里  $n=11,13,17,19$ 。

4、对于一组给定的、固定不变的关键字序列，有可能设计出无冲突的散列函数  $H$ ，此时称  $H$  为完备的散列函数(perfect hashing function)，若  $H$  能无冲突地将关键字完全填满散列表，则称  $H$  是最小完备(minimal perfect)的散列函数。通常找完备的散列函数非常困难，找最小完备的散列函数就更困难。请问：

(1) 若  $h$  是已知关键字集合  $K$  的完备的散列函数，若要增加一个新的关键字到集合  $K$ ，一般情况下  $H$  还是完备的吗？

(3) 已知关键字集合为(81, 129, 301, 38, 434, 216, 412, 487, 234)，散列函数为  $H(x)=(x+18)/63$ ，请问  $H$  是完备的吗？它是最小完备的吗？

(3)考虑由字符串构成的关键字集合(Bret, Jane, Shirley, Bryce, Michelle, Heather)，试为散列表 $[0..6]$ ，设计一个完备的散列函数。(提示：考虑每个字符串的第3个字符，即  $s[2]$ )

6、设散列表长度为 11，散列函数  $h(x)=x\%11$ ，给定的关键字序列为：1，13，13，34，38，33，27，22。试画出分别用拉链法和线性探查法解决冲突时所构造的散列表，并求出在等概率情况下，这两种方法查找成功和失败时的平均查找长度。请问装填因子的值是什么？

## 排 序

1. 比较直接插入排序和希尔排序的不同点。
2. 给出关键字序列{4，5，1，2，8，6，7，3，10，9}的直接插入排序过程。
3. 给出关键字序列{4，5，1，2，8，6，7，3，10，9}的希尔排序过程。
4. 指出堆和二叉排序树的区别。
5. 给出关键字序列{4，5，1，2，8，6，7，3，10，9}的冒泡排序过程。



6. 设计算法，实现双向冒泡排序算法，即在排序过程中交替改变扫描方向。
7. 给出关键字序列{4, 5, 1, 2, 8, 6, 7, 3, 10, 9}的二路归并排序过程。
8. 给出关键字序列{4, 5, 1, 2, 8, 6, 7, 3, 10, 9}的基数排序过程。
9. 将哨兵放在  $R[n]$  中，被排序的记录放在  $R[0..n-1]$  中，重写直接插入排序算法。
10. 以单链表作为存储结构实现直接插入排序算法。
11. 设计算法，使得在尽可能少的时间内重排数组，将所有取负值的关键字放在所有取非负值的关键字之前。请分析算法的时间复杂度。
12. 下面是一个自上往下扫描的冒泡排序的伪代码算法，它采用 `lastExchange` 来记录每趟扫描中进行交换的最后一个元素的位置，并以它作为下一趟排序循环终止的控制值。请仿照它写一个自下往上扫描的冒泡排序算法。

```
void BubbleSort(int A[],int n)
    //不妨设 A[0..n-1]是整型向量
    int lastExchange,j,i=n-1;
    while (i>0)
        lastExchange=0;
        for(j=0;j<i;j++)//从上往下扫描 A[0..i]
            if(A[j+1]<A[j]){
                交换 A[j]和 A[j+1];
                lastExchange=j;
            }
        i=lastExchange;//将 i 置为最后交换的位置 }//endwhile }//BubbleSort
```

13. 改写快速排序算法，要求采用三者取中的方式选择划分的基准记录；若当前被排序的区间长度小于等于 3 时，无须划分而是直接采用直接插入方式对其排序。

14. 对给定的  $j(1 \leq j \leq n)$ , 要求在无序的记录区  $R[1..n]$  中找到按关键字自小到大排在第  $j$  个位置上的记录(即在无序集合中找到第  $j$  个最小元), 试利用快速排序的划分思想编写算法实现上述的查找操作。

15. 以单链表为存储结构, 写一个直接选择排序算法。

16. 写一个建堆算法: 从空堆开始, 依次读入元素调用上题中堆插入算法将其插入堆中。

17. 已知两个单链表中的元素递增有序, 试写算法将这两个有序表归并成一个递增有序的单链表。算法应利用原有的链表结点空间。果可输出到另一个向量  $B[0..n-1]$  中。

18. 设向量  $A[0..n-1]$  中存有  $n$  个互不相同的整数, 且每个元素的值均在  $0$  到  $n-1$  之间。试写一时间为  $O(n)$  的算法将向量  $A$  排序, 结果可输出到另一个向量  $B[0..n-1]$  中。