

Задание 1

Терентьев Александр Б05-003

September 2023

1 Задача 1

$$\begin{aligned}d(\det(X)) &= \langle \det(X)X^{-T}, dh \rangle \\d(\det(X^{-1} + A)) &= \langle \det(X^{-1} + A)(X^{-1} + A)^{-T}, d(X^{-1} + A) \rangle = \\&= \langle \det(X^{-1} + A)X^{-1} + A^{-T}, X^{-1}d(X)X^{-1} \rangle = \langle X^{-T}\det(X^{-1} + A)(X^{-1} + A)^{-T}X^{-T}, dX \rangle \\ \nabla_x f &= X^{-T}\det(X^{-1} + A)(X^{-1} + A)^{-T}X^{-T}\end{aligned}$$

2 Задача 2

2.1 Пункт а

$$\begin{aligned}d\|(A + tI_n)^{-1}b\| &= \|y\|^{-1}\langle y, dy \rangle \\d((A + tI_n)^{-1}b) &= d((A + tI_n)^{-1})b = -(A + tI_n)^{-1}I_n dt(A + tI_n)^{-1}b \\ \frac{\langle y, -(A + tI_n)^{-1}(A + tI_n)^{-1}b dt \rangle}{\|y\|^{-1}} &= \frac{\langle -b^T(A + tI_n)^{-T}(A + tI_n)^{-T}y, dt \rangle}{\|y\|^{-1}} = \\ &= \frac{\langle -y^T(A + tI_n)^{-1}y, dt \rangle}{\|y\|} \\ \nabla_x f &= \frac{-y^T(A + tI_n)^{-1}y}{\|y\|} \\ d\nabla_x f &= \left\langle \frac{y^T(A + tI_n)^{-1} * y + 2y^T(A + tI_n)^{-2}y}{\|y\|}, dt \right\rangle \\ \nabla_x^2 f &= \frac{y^T(A + tI_n)^{-1} * y + 2y^T(A + tI_n)^{-2}y}{\|y\|}\end{aligned}$$

3 Задача 3

$$Ax = b$$

$$d(A)x + Adx = db$$

$$dx = A^{-1}(db - d(A)x)$$

$$\nabla_b L = A^{-T} * \nabla_x L$$

$$dL = \langle \nabla_x L, -A^{-1}d(A)x \rangle = \langle -A^{-T} \nabla_x L x^T, d(A) \rangle$$

$$\nabla_A L = -A^{-T} \nabla_x L x^T$$

4 Задача 4

4.1 Пункт а

$$f(x) = \langle a, x \rangle - \ln(1 - \langle b, x \rangle) = \langle a, dx \rangle - \frac{d(1 - \langle b, x \rangle)}{1 - \langle b, x \rangle} = \langle a, dx \rangle + \frac{\langle b, dx \rangle}{1 - \langle b, x \rangle}$$

$$\nabla_f(x) = a + \frac{b}{1 - \langle b, x \rangle}$$

Стационарные точки:

$$a + b = a \langle b, x \rangle$$

Существует, если

$$b = \alpha a, \alpha \in \mathbb{R}$$

$$1 + \alpha = \langle b, x \rangle$$

$$\alpha < 0 \implies 1 + \alpha = \langle b, x \rangle \text{ - стационарные точки}$$

4.2 Пункт б

$$f(x) = \langle c, x \rangle \exp(1 - \langle Ax, x \rangle)$$

$$df(x) = \langle c, dx \rangle \exp(1 - \langle Ax, x \rangle) - \langle c, x \rangle \exp(1 - \langle Ax, x \rangle) d\langle Ax, x \rangle$$

$$\langle c, x \rangle \exp(1 - \langle Ax, x \rangle) d\langle Ax, x \rangle = \langle c, x \rangle \exp(1 - \langle Ax, x \rangle) (\langle Adx, x \rangle + \langle Ax, dx \rangle)$$

$$\nabla_f(x) = \exp(1 - \langle Ax, x \rangle) \{ -\langle c, x \rangle (Ax + A^T x + c) \}$$

Стационарные точки существуют если

$$= \alpha Ax, \alpha \in \mathbb{R}$$

$$2\langle c, x \rangle = \alpha$$

$$\langle c, x \rangle = \frac{\alpha}{2}, -2 \leq \alpha \leq 2$$

4.3 Пункт в

$$f(x) = \langle X^{-1}, I_n \rangle - \langle A, X \rangle$$

$$df(x) = \langle X^{-1}dXX^{-1}, I_n \rangle - \langle A, dX \rangle = \langle I_n, X^{-T}X^{-T}dX \rangle - \langle A, dX \rangle = \langle X^{-2T} - A, dX \rangle$$

Стационарные точки

$$X^{-2T} = A$$

$$X^2 = A^{-T}$$

Стационарные точки существуют, если существует такая матрица В, что

$$A = B^2, X = B^{-T}$$

5 Задача 4

$$Q^T \Lambda Q = X$$

$$dX = -Q^T dQ Q^T \Lambda Q + Q^T d\Lambda Q + Q^T \Lambda dQ$$

$$df = \langle \nabla_X f, dX \rangle$$

$$df = \langle \nabla_X f, Q^T d\Lambda Q \rangle$$

$$df = \langle Q \nabla_X f Q^T, d\Lambda \rangle$$

$$Q \nabla_X f Q^T = \nabla_\Lambda f$$

$$\nabla_X f = Q^T \nabla_\Lambda f Q$$