

|                           |             |
|---------------------------|-------------|
| Gabriel José Bueno Otsuka | 11721BCC018 |
| Lorena da Silva Elias     | 11721BCC019 |
| Rodrigo Zamboni Silva     | 11721BCC034 |

## Snuffles - Cão Guarda

O projeto consiste em construir um robô na forma de um cão guarda. Seria uma representação robótica de um cachorro, semelhante aos modelos desenvolvidos pela Boston Dynamics. Além disso, o Snuffles contará com câmeras de alta qualidade no lugar dos olhos, onde essas imagens seriam gravadas e transmitidas para uma central de controle, onde qualquer atividade suspeita seria emitida do cão para ela. Assim, a central pode tomar uma decisão do que fazer em determinada situação. Ademais, ele contará com uma inteligência artificial para garantir que ele desempenhe sua função da forma mais otimizada e com menos erros possíveis. Tal robô teria seu funcionamento baseado em uma bateria de longa duração, permitindo que ele possa patrulhar durante muitas horas antes que sua bateria se esgote, possuindo ainda uma função de repouso para quando estiver em locais seguros previamente programados. O Snuffles seria de grande ajuda em espaços onde a vigilância não consegue estar presente, fornecendo assim, mais segurança e mais controle sobre tal local.