Assignment 6

Aufgabe 2

Da unser Auto (120) auf einen SpeedCommand von 0.2 m/s gar nicht reagiert hat, haben wir die Experimente mit einer Geschwindigkeit von 1.4 und einer Dauer von 2 Sekunden durchgeführt.

Ergebnisse (output von `calibrate_ticks.py`):

Calibration run with speed: 1.4, angle: 1.0 for 2.0 seconds: Ticks: 317 Distance: 1.2576 Ratio: 0.0040

Calibration run with speed: 1.4, angle: 0.0 for 2.0 seconds: Ticks: 357 Distance: 1.2577 Ratio: 0.0036

Calibration run with speed: 1.4, angle: -1.0 for 2.0 seconds: Ticks: 332 Distance: 1.3 Ratio: 0.0039