

# Prova scritta di Calcolo Scientifico

Udine, 9 luglio 2018

1. Sia  $\mathcal{F} = \mathcal{F}(2, t, p_{max}, p_{min})$  l'insieme di numeri di macchina con l'arrotondamento.
  - Determina gli interi  $t, p_{max}, p_{min}$  in modo che  $p_{max} = p_{min}$ ,  $realmin = 1/32$  e gli elementi positivi siano 72. Calcola  $realmax$ .
  - Definisci in generale la precisione di macchina  $u$  e determina quella di  $\mathcal{F}$ .
  - Sia  $x = (0.0\overline{10})_2$ . Determina  $\tilde{x} = fl(x) \in \mathcal{F}$ .
  - Sia  $y = (11.\overline{10})_2$ . Determina  $\tilde{y} = fl(y) \in \mathcal{F}$ .
  - Scrivi  $x, y$  e  $\tilde{x}, \tilde{y}$  come frazioni di numeri interi in base 10 e calcola gli errori relativi.
  - Calcola  $\tilde{z} = \tilde{x} fl(+)\tilde{y} \in \mathcal{F}$ .
  - Definisci i numeri denormalizzati. Quanti sono i numeri denormalizzati positivi relativi a  $\mathcal{F}$ ?

2. Si vuole calcolare la funzione  $y = f(x)$ .
  - Definisci l'errore inerente ed il concetto di condizionamento.
  - Studia il condizionamento della funzione  $f(x) = \frac{1+x^2}{1+x}$  al variare di  $x$ .
  - Definisci l'errore algoritmico ed il concetto di stabilità.
  - Studia la stabilità dell'algoritmo che calcola la funzione  $f$ .

3. Sia  $f(x) = -\frac{x^4}{4} + x^3 - 4x + 4$ .
  - Disegna il grafico di  $f$  e determina le due radici reali  $\alpha, \beta$  con  $\alpha < \beta$ .
  - Studia la convergenza ad  $\alpha$  del metodo di Newton. La successione ottenuta con  $x_0 = -1.5$  è convergente ad  $\alpha$ ? Se convergente, qual è l'ordine di convergenza? Giustifica le risposte.
  - Studia la convergenza a  $\beta$  del metodo di Newton. La successione ottenuta con  $x_0 = 1$  è convergente a  $\beta$ ? Se convergente, qual è l'ordine di convergenza? Giustifica le risposte.

Sia  $g(x) = x - \frac{f(x)}{m}$ ,  $m \neq 0$ . Verifica che  $\alpha, \beta$  siano punti fissi di  $g$ .

- Sia  $m = 16$ . Studia la convergenza ad  $\alpha$  del metodo iterativo  $x_{k+1} = g(x_k)$ ,  $k = 0, 1, \dots$ . La successione ottenuta con  $x_0 = -1.5$  è convergente a  $\beta$ ? Se convergente, qual è l'ordine di convergenza? Giustifica le risposte.
  - Sia  $m = 32$ . Studia la convergenza ad  $\alpha$  del metodo iterativo  $x_{k+1} = g(x_k)$ ,  $k = 0, 1, \dots$ . La successione ottenuta con  $x_0 = -1.5$  è convergente a  $\beta$ ? Se convergente, qual è l'ordine di convergenza? Giustifica le risposte.
  - Sia  $m = -4$ . Studia la convergenza a  $\beta$  del metodo iterativo  $x_{k+1} = g(x_k)$ ,  $k = 0, 1, \dots$ . La successione ottenuta con  $x_0 = 1$  è convergente a  $\beta$ ? Se convergente, qual è l'ordine di convergenza? Giustifica le risposte.
  - Definisci un criterio d'arresto e deriva le stime dell'errore.
4. Sia data la matrice

$$A = \begin{pmatrix} -1 & 3 & \alpha \\ 3 & 2\alpha & -1 \\ \alpha & -1 & 0 \end{pmatrix}.$$

- Disegna il grafico della funzione  $\alpha \rightarrow \|A\|_1$ .
  - Per quale valore di  $\alpha$  non esiste la fattorizzazione  $LU$  di  $A$ ? Giustifica la risposta.
  - Determina  $\alpha > 0$  tale che  $\|A\|_\infty = 8$  e calcola la fattorizzazione  $LU$  di  $A$ .
  - Nota la fattorizzazione  $A = LU$  come calcoli il determinante di  $A$ ?
  - Illustra in generale la strategia del pivot parziale per il metodo di Gauss. Perché si applica?
  - Determina  $\alpha < 0$  tale che  $\|A\|_\infty = 16$  e calcola la fattorizzazione  $PA = LU$  con la tecnica del pivot parziale.
  - Scrivi la pseudocodifica di un algoritmo che calcola la soluzione  $x$  di  $Ax = b$  con  $A$  triangolare inferiore di dimensione  $n$  e analizza il costo computazionale.
5. Sia  $f(x) = \log_3(x)$ . Dati i punti  $P_0 = (\frac{1}{9}, f(\frac{1}{9}))$ ,  $P_1 = (\frac{1}{3}, f(\frac{1}{3}))$ ,  $P_2 = (1, f(1))$ .
    - Determina il polinomio  $p$  che interpola i tre punti nella forma di Newton.
    - Scrivi la formula dell'errore  $f(x) - p(x)$  e determina una limitazione di  $\max_{x \in [\frac{1}{3}, 3]} |f(x) - p(x)|$ .
    - Dato l'ulteriore punto  $P_3 = (3, f(3))$ , determina il polinomio  $\tilde{p}$  che interpola i quattro punti nella forma di Newton.
    - Determina il polinomio  $q$  di primo grado di miglior approssimazione dei tre punti  $P_0, P_1, P_2$  nel senso dei minimi quadrati.
    - Determina il polinomio  $r$  di primo grado di miglior approssimazione dei tre punti  $P_1, P_2, P_3$  nel senso dei minimi quadrati.
  6.
    - Scrivi la pseudocodifica di un algoritmo efficiente per calcolare il valore del polinomio  $p_n(x) = \sum_{i=0}^n a_i x^i$  in un punto  $x$  assegnato e analizza la complessità computazionale.
    - Scrivi la pseudocodifica per il metodo di bisezione e proponi un criterio di arresto.
    - Scrivi la pseudocodifica di un algoritmo che calcola i coefficienti del polinomio  $p_n(x)$  che interpola i punti  $x_i, y_i, i = 0, \dots, n$  nella forma di Newton.