

红外控制电子表

信工 1602 班 孟繁阳 2016014507

【作业要求】

使用 STC 单片机上的红外接收器和配套的红外遥控器，实现对 STC 单片机实验箱上的资源进行控制和交互。

- (1) STC 单片机能正确接收到红外遥控器的**编码信息**,并**显示**(不限制显示介质,串口或 1602)
- (2) 能**控制 LED**
- (3) 能实现更**复杂的显示交互和控制功能**

【设计思路】

①第一问:接收红外编码并显示。这一问的主要重点在于一定要了解**红外数据具体是如何从遥控器发射出来并被接收的**,从位的定义可以知道,在接收时,0 和 1 均以 0.56ms 的低电平开始,不同的是高电平的宽度不同,对于 0 来说,持续 0.56ms;对于 1 来说,持续 1.68ms。所以必须根据**接收信号的高电平时间长度来区分 0 和 1**。

在此处设计中,检测红外传输信息的目的是为了获得四个字节(共 32 位)的数据,包括两个字节的用户码、一个字节的**数据码**、一个字节的**数据反码**。

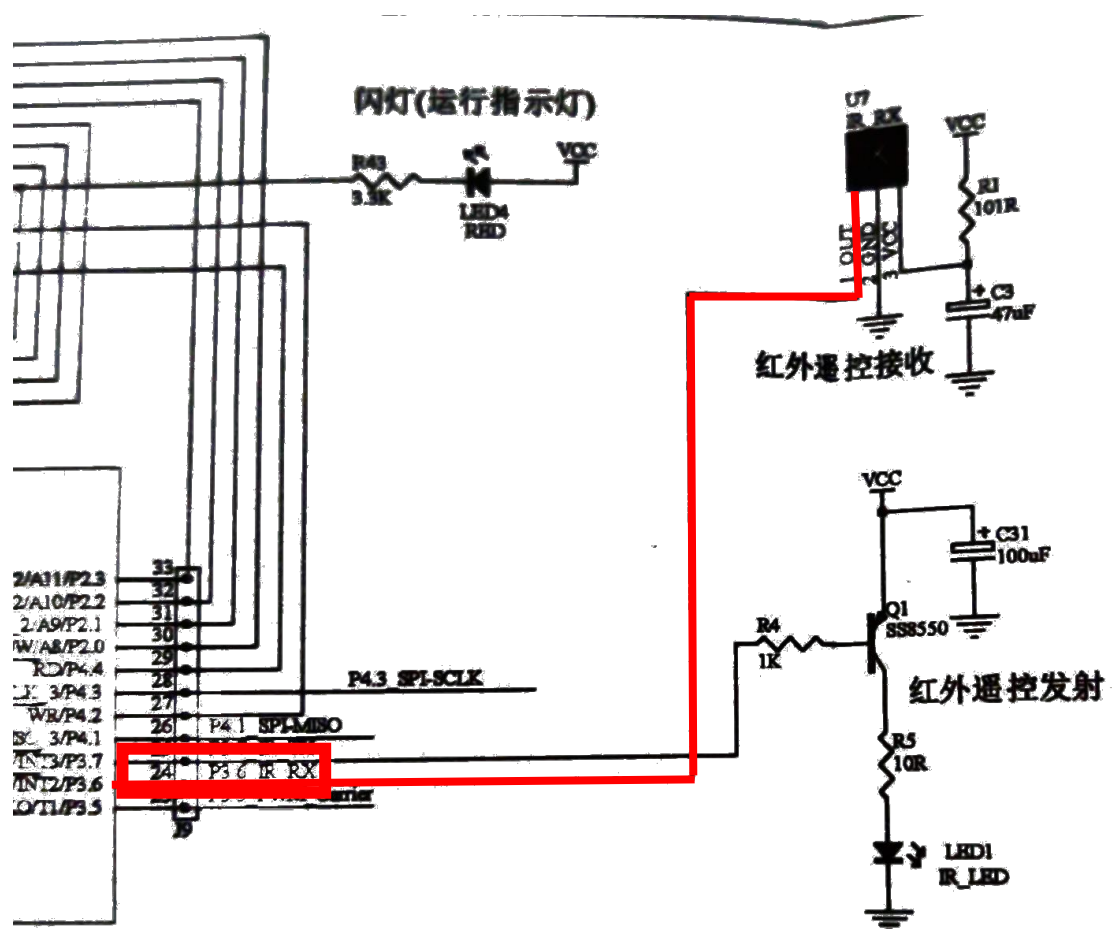


图 4.1 红外接收端引脚原理图

从硬件设计可以知道，**红外接收端接到了 P3.6 引脚**，该引脚也是 **INT2 中断触发**的位置，在 INT_CLKO (**AUXR2**) 寄存器中的 EX2 位就是外部 INT2 中断允许位，**当该位为 1 时，允许中断，否则禁止中断，中断 2 必须采用下降沿触发的方式。**

该设计中，码型特征很明显。对于单一按键来说只要区分起始码逻辑 0 和逻辑 1，它们的持续时间有很大的不同。因此，可以考虑**使用定时器通过判断时间的边界来区分它们**。在该设计中，**使用定时器/计数器 0 的模式 1（自动 16 位重加载模式）**

红外传输信息的检测在中断 2 服务程序中实现。

在程序中，一个关键的地方就是设置判决条件。在该设计中，**使用定时器 0 作为判决计数条件。**

(1) **当 P3.6 为 0 时，表示低电平**，启动定时器 0 一直计数，以此获得低电平的持续时间。计数器 0 的时钟是 SYSclk/12，系统时钟频率在烧写程序到 STC 单片机的时候设置为 **6.000MHz**，这是考虑到了计数器的范围是 16 位，计数范围是 0~65535。在每个时钟沿时，计数器 0 加 1。计算公式为

$$\text{时间长度} = (12 \times \text{SYSclk}) / \text{计数值} [TH0 \times 256 + TL0]$$

在设计中，考虑时钟的误差，**将时间长度设置在一个合理的范围内**

(2) **当 P3.6 为 1 时，表示高电平**，启动定时器 0 一直计数，以此获得高电平的持续时间。计数器 0 的时钟是 SYSclk/12，系统时钟频率在写程序到 STC 单片机的时候设置为 **6.000MHz**，这是考虑到了计数器的范围是 16 位，计数范围是 0~65535。在每个时钟沿时，计数器 0 加 1。计算公式为

$$\text{时间长度} = (12 \times) / \text{计数值} [TH0 \times 256 + TL]$$

类似地，在设计中，考虑时钟的误差，**将时间长度设置在一个合理的范围内**

综合上述，最终的门限是确定时间长度范围后，通过上面公式得到计数值的范围来作为实际的判断条件。

接下来了解了如何接收以后，就可以将**接收到的解码数据存储在相应数组里**然后输出显示在 1602 液晶屏上了。

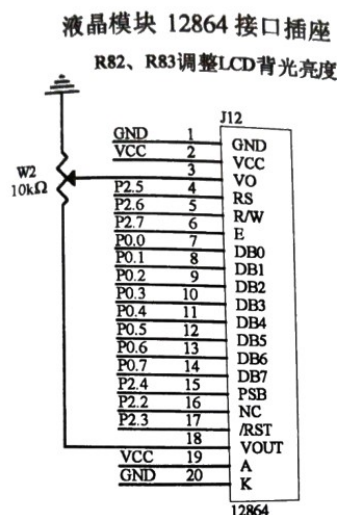


图 4.2 液晶模块连接原理图

这里的 1602 操作其实和前几次作业的初始化大同小异，可以说是几乎没有区别。

我们首先应该**初始化相关引脚的模式寄存器**。经过**查询原理图**，发现 1602 显示模块与 STC51 单片机相连接**占用的引脚是 P0 和 P2 的**，所以要先**初始化**，设置为**准双向弱上拉模式**。初始化之后应该延时一段时间防止后续通讯出现问题。

然后就是**显示**，先运行在 led1602.c 文件中设置好的**读忙子函数**和**初始化子函数**，确定 lcd 能够显示稳定并且初始化之后，再运行**显示子函数**显示学号即可。

②第二问：控制 LED 灯。

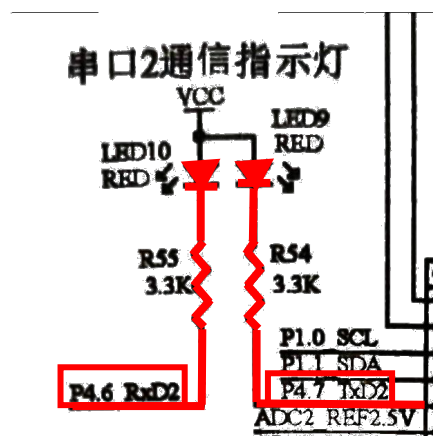


图 4.3 LED 灯对应引脚原理图

通过查询原理图我们可以知道，两个 LED 灯对应的引脚分别是 **P4.6** 和 **P4.7**，那么我们只需要在知道了遥控器传输出的**对应按键的数据码**，然后通过主函数红外中断中，将**收到相应码组与要做的操作对应起来**即可。这里两个 LED 灯用两个按键控制，分别是遥控器上面的“1”和“2”按键，操作也非常简单，每个灯的引脚默认为 1 高电平，灭，当**需要点亮任何一个灯的时候，将相对应的引脚置为 0** 即可。

③第三问：完成更加高级的交互操作——**红外遥控电子表**

这里其实我首先想到的是如何**将上次作业的电子表设计搬移到这次作业中**，成功实现代码的复用来减少编程的工作量。（然而并没有卵用最后工作量还是依然很大）

关于时钟设计，我设置了几个标志位来控制切换：

1、**显示模式切换标志位**：这个标志位主要有两个值，每个值对应的是显示时间或者显示日期，通过按键中断来改变标志位的值实现**显示模式的切换**。

2、**时间调整模式标志位**：这个标志位主要有两个值，一个值表示现在的日期时间正常显示，另外一个值表示进入**调整模式**，停止计数。这样才能实现调整时间的时候停止时间的走动。

3、**调整位标志位**：这个标志位有 6 个值，分别对应时、分、秒和年、月、日。通过按键改变这个标志位来实现**调整不同位的数字**。

4、**分频标志位**：由于单片机分频之后还是很快，所以要加入一个人为标志位，来继续将已经分频完的频率**继续分频**，来达到无限接近实际 1 秒的目的。

标志位设置完成后，还需要的就是设定**时间的进位函数**，这个函数包括有以下几个方面：

时、分、秒之间的进位，日期的大月、小月以及闰年 2 月的天数计算。同时也要包括小的位增加或减少到阈值之后较大位同时进位。

在设定时、分、秒之间的进位关系的时候，为了**最简化代码的难度**，设定**统一以秒为基础，分钟和小时在秒的基础上通过运算显示具体数值**，这样就不用嵌套很多 if 循环了，加快了编程效率。

设定完这些关键函数以后，由于要多次运用到显示日期和显示时间，那么我们不可能**每一次都完完整整的把显示函数写出来**，这样**非常麻烦并且会增加代码的体积**，所以我们不如**将显示函数作为单独的函数**，这样在主函数的书写中只需要**调用即可**。

接着,由于在调整的时候,用户不可能通过自己按动按键的次数来猜测自己调整到了哪一位,所以我们应该设定一个函数,来显示目前调整的是哪个变量,从而便于用户的操作。由于第二行显示的时间是一个不断变化的量,那么显示调整的哪一位就不能同样放在这一行了,而应该放在第一行和编码信息一起,只要有足够大的间隔区分开即可。

至此,三问的大体思路就完成了,接下来我们就要依照着以上的思路进行代码的编写与调试工作了。

【问题详解与代码展示】

①首先,我们应该把肯定会用到的头文件写入:

```
#include "reg51.h"
#include "intrins.h"
#include "led1602.h"
#include "stdio.h"
```

②接着,要定义一些一会一定会用到的变量与函数:

```
#define FOSC 6000000L    //单片机主时钟频率 6MHz
#define BAUD 115200      //串口通信波特率 115200
#define S2RI 0x01        //定义 S2RI 初值
#define S2TI 0x02        //定义 S2TI 初值
#define TMS 3036         //定义定时器初值
long Second=0;           //总秒数
unsigned int Adjust=1;    //调整标志位
unsigned int hour;        //小时
unsigned int min;         //分钟
unsigned int sec;         //秒
unsigned int year=2019;   //年
unsigned int month=5;     //月份
unsigned int date=30;     //天数
unsigned int Mode=0;      //模式
unsigned int count=0;     //控制秒的间隔的标志位
unsigned int Time_flag=0; //显示模式控制位
sfr AUXR  =0x8E;
sfr AUXR1 =0xA2;
sfr AUXR2 =0x8F;
sfr TH2   =0xD6;
sfr TL2   =0xD7;
sfr P3M1  =0xB1;
sfr P3M0  =0xB2;
sfr P4    =0xC0;          //设定各端口物理地址
sbit P46  =P4^6;
sbit P47  =P4^7;          //声明 LED 对应引脚
sbit P36  =P3^6;          //声明 P3.6 引脚
bit busy=0;
```

```

unsigned int irdata[4]={0,0,0,0}; //设定 irdata 为接受红外解码的 4 字节数组
unsigned char str1[20];           //声明解码数据用 str1 显示
unsigned char str2[20];           //声明时间日期用 str2 显示
void SetTime(void);               //声明时间设置函数
void ShowTime(void);              //声明显示时间函数
void ShowDate(void);              //声明显示日期函数
void TimeCarry(void);             //声明时间日期进位函数
bit flag=0;                       //设定标志位用作日期时间显示切换

```

③开始对每个要用到的函数进行详细书写:

```

void timer_1() interrupt 3 //定时器初始化中断
{
    count++;
    if(count==8)           //分频,使其秒数接近于实际 1 秒
    {
        if(!Mode)          //非 0,不在设置状态,时间正常
            Second++;
        count=0;
    }
}

void ShowTime(void)        //显示时间函数
{
    sprintf((char*)str2,"  %02d:%02d:%02d  ",hour,min,sec);
    lcdshowstr(0,1,str2);
}

void ShowDate(void)        //显示日期函数
{
    sprintf((char*)str2,"  %04d-%02d-%02d  ",year,month,date);
    lcdshowstr(0,1,str2);
}

void SetTime(void)         //以秒为基础,设定时间显示
{
    hour=Second/3600;
    min=Second%3600/60;
    sec=Second%3600%60;
}

void TimeCarry(void)       //设定时间进位函数
{
    if(Second>=86400)      //一天进位
    {

```

```

        Second=0;
        date++;
    }
    else if(Second<0)
    {
        Second=86399;
        date--;
    }

    if(month>12)                //一年进位
    {
        month=1;
        year++;
        ShowDate();
    }
    else if(month<1)
    {
        month=12;
        year--;
        ShowDate();
    }

    if(month==1|month==3|month==5|month==7|month==8|month==10|month==12)
    //大月
    {
        if(date==32)
        {
            date=1;
            month++;
            ShowDate();
        }
        else if(date==0)
        {
            date=31;
            month--;
            ShowDate();
        }
    }
    else if(month==4|month==6|month==9|month==11) //小月
    {
        if(date==31)
        {
            date=1;

```

```
        month++;
        ShowDate();
    }
    else if(date==0)
    {
        date=31;
        month--;
        ShowDate();
    }
}
else if(month==2)//二月
{
    if(year%400==0)
    {
        if(date==30)
        {
            date=1;
            month++;
            ShowDate();
        }
        else if(date==0)
        {
            date=31;
            month--;
            ShowDate();
        }
    }
    else if(year%4==0&year%100!=0)
    {
        if(date==30)
        {
            date=1;
            month++;
            ShowDate();
        }
        else if(date==0)
        {
            date=31;
            month--;
            ShowDate();
        }
    }
    else if(1)
    {
```

```

        if(date==29)
        {
            date=1;
            month++;
            ShowDate();
        }
        else if(date==0)
        {
            date=31;
            month--;
            ShowDate();
        }
    }
}

}

unsigned int high_level_time() //声明检测红外发送数据的高电平持续时间函数
{
    TL0=0;           //置定时器0初值低8位寄存器TL0为0
    TH0=0;           //置定时器0初值高8位寄存器TH0为0
    TR0=1;           //启动定时器0开始计数
    while(P36==1)    //如果P3.6输入为1一直继续，否则退出
    {
        if(TH0>=0xEE) //如果计数时间太长退出循环
            break;
    }
    TR0=0;           //如果P3.6输入为0则停止定时器0计数
    return(TH0*256+TL0); //返回计数器0的计数值
}

unsigned int low_level_time() //声明检测红外发送数据的低电平持续时间函数
{
    TL0=0;           //置定时器0初值低8位寄存器TL0为0
    TH0=0;           //置定时器0初值高8位寄存器TH0为0
    TR0=1;           //启动定时器0开始计数
    while(P36==0)    //如果P3.6输入为0一直继续，否则退出
    {
        if(TH0>=0xEE) //如果计数时间太长退出循环
            break;
    }
    TR0=0;           //如果P3.6输入为0则停止定时器0计数
    return(TH0*256+TL0); //返回计数器0的计数值
}

```



```

void int2() interrupt 10//声明外部中断 2 的服务程序
{
    unsigned char i,j;
    unsigned int count=0;
    unsigned char dat=0;

    count=low_level_time();//读取低电平的计数值，即起始码的低前半部分

    if(count<3750 || count>5250)//如果不在范围内退出中断
    {
        return;
    }
    count=high_level_time();//读取高电平的计数值，即起始码的高后半部分
    if(count<1750 || count>2750)//如果不在范围内退出中断
    {
        return;
    }
    //下面开始处理 32 位数据
    for(i=0;i<4;i++) //4 个字节的循环处理
    {
        P36=1; //读取 P3.6 引脚前需要置 P3.6 为高
        dat=0;
        for(j=0;j<8;j++)//8 个比特的循环处理
        {
            count=low_level_time();//读取低电平的计数值，即逻辑位的低前半部分
            if(count<200 || count>350) //如果不在范围内退出中断
                return;

            count=high_level_time();//读取高电平的计数值，即逻辑位的高后半部分
            if(count>200 && count<350) //如果在逻辑 0 的范围内填充 0
                dat>>=1;
            else if(count>700 && count<1100)
            {
                //如果在逻辑 1 的范围内
                dat>>=1; //右移 1 位
                dat|=0x80; //高位用 1 填充
            }
            else return; //否则不在给定的逻辑位高后半部分范围，退出

        }
        irdata[i]=dat; //将 8 位数据保存在 irdata 数组当前索引号
    }
    flag=1; //四个字节填满后，将 flag 置 1，表示有数据
    AUXR2|=0x10; //开中断
}

```

④函数声明完毕，按照刚才的设计思路开始进行主程序的书写：

```
void main() //主程序
{
    unsigned int i; //用作后续延时

    P36=1;          //设置 P3.6 引脚为高
    P3M1=0x00;      //将 P3 端口设置为双向弱上拉
    P3M0=0x00;      //通过 P3M1 和 P3M0 寄存器设置 P3 端口模式
    TMOD=0x00;      //设置定时器 0 的工作模式
    AUXR=0x14;      //定时器 2/12，启动定时器 2，定时器模式
    TL2=(65536-((FOSC/4)/BAUD)); //计数初值低 8 位给定时器 2 的 TL2 寄存器
    TH2=(65536-((FOSC/4)/BAUD))>>8; //计数初值高 8 位给定时器 2 的 TH2 寄存器
    AUXR2|=0x10;    //允许外部中断 2

    TL1=TIMS;
    TH1=TIMS>>8; //初始化定时器 1
    TR1=1;       //启动定时器/计数器 1
    ET1=1;       //使能定时器/计数器 1

    P0M0=0;
    P0M1=0;
    P2M0=0;
    P2M1=0;
    for(i=0;i<10000;i++);
    lcdwait();
    lcdinit();
    EA=1;        //初始化 1602

    while(1)     //无限循环
    {
        TimeCarry(); //包含时间进位函数
        SetTime();   //包含时间设定函数
        if(Time_flag==0) //设定显示时间标志位
            ShowTime(); //如果标志位为 0 显示时间
        else if(Time_flag==1)
            ShowDate(); //如果标志位为 1 显示日期

        if(flag==1) //如果收到红外解码数据
        {
            flag=0; //标志位清 0 来下次接收
        }
    }
}
```

```

sprintf(str1,"          %x%x%x%x",irdata[0],irdata[1],irdata[2],irdata[
3]);

lcdshowstr(0,0,str1);    //设定在 1602 上显示接受到的数据
switch(irdata[2])    //如果红外解码数据【数据码】部分为以下参数
{
    case 12:          //如果对应遥控器数字 1
        P46=0;
        P47=1;
        break;        //点亮 LED10

    case 24:          //如果对应遥控器数字 2
        P46=1;
        P47=0;
        break;        //点亮 LED9

    case 8:           //如果对应遥控器数字 4
        Time_flag=0;
        break;        //显示时间

    case 28:          //如果对应遥控器数字 5
        Time_flag=1;
        break;        //显示日期

    case 90:          //如果对应遥控器数字 6
        if(Adjust)    //调整对应位
            Mode++;    //从秒开始依次到年
        if(Mode>6)
            Mode=0;    //调整完年恢复正常显示
        switch(Mode) //设定模式现实告知用户此时正在更改哪一位
        {
            case 0: //正常显示模式
                lcdshowstr(0,0,"Display");
                break;
            case 1: //调整秒模式
                lcdshowstr(0,0,"Second");
                break;
            case 2: //调整分模式
                lcdshowstr(0,0,"Minute");
                break;
            case 3: //调整时模式
                lcdshowstr(0,0,"Hour");
                break;
            case 4: //调整日期模式

```

```

        lcdshowstr(0,0,"Day");
        break;
    case 5: //调整月份模式
        lcdshowstr(0,0,"Month");
        break;
    case 6: //调整年份模式
        lcdshowstr(0,0,"Year");
        break;
    }
    break;

case 21: //如果对应遥控器的+键
    switch(Mode) //设定不同位具体每次调整多少
    {
        case 1: //调整秒，每按一下+1s，调整完之后显示
            Second++;
            Time_flag=0;
            break;
        case 2: //调整分，每按一下+60s，调整完之后显示
            Second+=60;
            Time_flag=0;
            break;
        case 3: //调整时，每按一下+3600s，调整完之后显示
            Second+=3600;
            Time_flag=0;
            break;
        case 4: //调整日期，每按一下+1d，调整完之后显示
            date++;
            Time_flag=1;
            break;
        case 5:
            month++; //调整月份，每按一下+1m，调整完之后显示
            Time_flag=1;
            break;
        case 6: //调整年份，每按一下+1y，调整完之后显示
            year++;
            Time_flag=1;
            break;
    }
    break;

case 7: //如果对应遥控器-键
    switch(Mode) //设定不同位具体每次调整多少
    {

```

```

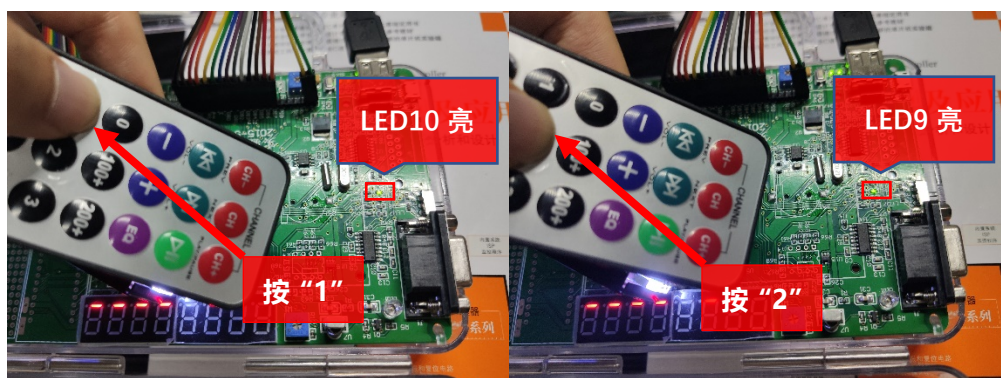
        case 1:      //调整秒，每按一下-1s，调整完之后显示
            Second--;
            Time_flag=0;
            break;
        case 2:      //调整时，每按一下-60s，调整完之后显示
            Second-=60;
            Time_flag=0;
            break;
        case 3:      //调整秒，每按一下-3600s，调整完之后显示
            Second-=3600;
            Time_flag=0;
            break;
        case 4:      //调整日期，每按一下-1d，调整完之后显示
            date--;
            Time_flag=1;
            break;
        case 5:      //调整月份，每按一下-1m，调整完之后显示
            month--;
            Time_flag=1;
            break;
        case 6:      //调整年份，每按一下-1y，调整完之后显示
            year--;
            Time_flag=1;
            break;
    }
    break;

}

AUXR2 |= 0x10;      //使能外部中断 2
}
}
}

```

【结果展示】





“1”对应的红外解码



“2”对应的红外解码



“4”对应的红外解码
切换到显示时间模式



“5”对应的红外解码
切换到显示日期模式



“6”对应的红外解码
切换到显示时间模式
左上角显示调整的位



此时无论按遥控器上的
“+”或“-”按键都能达
到秒的加减



当为1分0秒时调整秒-
1, 分钟自动减为0, 秒变
为59







关于更加详尽的展示可以参考同目录下的视频文件。

【调试过程中遇到的问题】

在程序的调试过程中我遇到了很多的小问题：

首先是时钟分频标志位 `count` 的调整，经过很多次调整之后才让秒数显示接近真实的1秒。然后就是在函数编写过程中，原本我在每一次更改相应位置之后，都在相对应的 `case` 后面添加了 `ShowTime()` 或者 `ShowDate()` 函数，但是这样的话会遇到函数执行顺序先后的问题，导致日期调整无法调整为1号或者31号，后来经过我的改进，运用了现在的显示方法才实现了完美的显示。

另外一开始的时候，我是让红外解码以十进制显示的，后来为了让程序显示在1602上更加美观，我将红外解码变成了十六进制显示，这样节省了很多空间可以让我加上很多更加细节的提示，比如提示用户目前调试的是哪一位，这样会更加友好。

【总结与思考】

经过了这次的实验，我收获到了很多，首先就是在面对这种多功能多情况的程序设计时，脑海中一定要提前有一个程序的大致框架，并且要把这个框架写出来或者画出一个思维导图，这样有利于后续的编程，不至于想到哪写到哪导致最后的代码非常混乱。

其次就是编程过程中对与多种情况的选择没有必要运用全部的红外解码来进行情况选择（即 `case` 后面没必要写全部的红外解码），因为其实仔细分析一下红外解码，其实真正最有用的就是数据码，只要用这个数据就足矣。

这次实验我学到了很多红外遥控的知识，也了解了通信过程中的编码解码，收获颇丰。