单片机第二次作业

【题目】

- 1、将自己的学号以长整形和浮点的形式保存在片外数据区指定的位置,由自己指定位置, 分析其在存储器中的表示方法,并将其换算成对应的十进制数,比较是否存在表示误差。
- 2、将 1602 显示模块,与 STC 单片机实验箱正确连接,并在 1602 上显示学号。
- 3、通过外部按键触发中断,实现学号在1602上的左移/右移。

【设计思路】

- 1、在 xdata 区的 0x100 处指定一个长整型变量 num1, 长整形变量在存储器内以 32 位的二进制数表示,表示范围为-2³¹-2³¹-1;在 0x120 处制定一个浮点型变量 num2,浮点型变量在存储器内用 32 位的二进制数表示,最高位为符号位,0表示正数,1表示负数,第二到九位为指数为,表示指数的阶数,后面的二十三位为数值位,表示为整数位为1的一个数,整体与阶数相合来表示数值,在这里我改变了小数点的不同位置,然后看得到的十六进制数与我的学号相差的大小,通过 debug 查看对应存储区的变量值。
- 2、因为输入的变量是长整型,而编写的 lcdwritestr 函数需要传入的是 char 的数组类型,因此,这里最关键的一点是将长整型变量转换为 char 的数组类型,因此用到了 sprintf 函数,通过格式化定义,将 numl 的数据传送到预先定义的字符缓冲器 tstr 中,再将其打印出来。为了使展现效果更加美观,我对数组进行了一定的移位操作,使其能够循环的打印我的学号。
- 3、其实上一步的循环显示已经为解答这一题打下了很好的基础,我只需要改变一下数组转换的方向即可。首先编写外部中断 0 的中断响应函数,使其能够在外部中断 0 触发时实现学号向左移动的功能,在我的中断响应函数 move_left 中,我使需要打印的字符串的地址向后移动,而打印的初始位置保存在 0,0 处不变,这样就可以实现学号的左移操作。而外部中断 1 的中断响应函数是使触发时使学号右移,这里直接将打印的初始位置向右移动即可实现。

【调试过程】

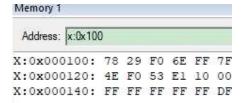
- 1、依照老师所给的环境配置过程配置好相应的环境;
- 2、进入 debug 环境,直接运行;
- 3、在 memory1 处输入 x:0x100, 按下回车, 查看 num1 的值为 78 29 F0 6E, 即十进制的 2016014446, 即我的学号;

- 4、在 memory1 处输入 x:0x120, 按下回车, 查看 num2 的值为 4E F0 53 E1, 对应十进制的值为 15750113, 显然已经失效;
- 5、在 num2 中加入小数点,重复上一步,查看 num2 的值为 44 FC 00 76,对应十进制为 2016.014404,与输入值 2016.014446 相差很小;
- 6、程序运行过程中, LCD 上显示我的学号 2016014446;
- 7、按下 SW17, 触发外部中断 0, 此时学号出现在左端, 并逐渐向左移动;
- 8、待上一中断结束后,按下 SW18,触发外部中断 1,此时学号出现在右端,并逐渐向右移动。

【实验结果】

1、存储区对应的数值。

Memory 1							
Address: x:0x100	0						
X:0x000100:	78	29	FO	6E	FF	7F	E
X:0x000120:	44	FC	00	76	90	08	C
X:0x000140:	FF	FF	FF	FF	FF	DF	E



2、显示学号。



3、学号左移。



4、学号右移



【程序代码】

```
1、led1602.h
// 条件编译指令,如果未定义 1602 则定义 1602
#ifndef _1602_
#define _1602_
// 引入头文件
#include "reg51.h"
#include "intrins.h"
// 定义 LCD 引脚及寄存器地址
sbit LCD1602_RS = P2^5; // 定义 LCD1602_RS 为 P2.5 引脚
sbit LCD1602_RW = P2^6; // 定义 LCD1602_RW 为 P2.6 引脚
sbit LCD1602_E = P2^7; // 定义 LCD1602_E 为 P2.7 引脚
sfr LCD1602 DB = 0x80; // 定义 LCD1602 DB 为 PO 端口
               = 0x93; // 定义 P0 端口 P0M1 寄存器地址 0x93
sfr P0M1
               = 0x94; // 定义 PO 端口 POMO 寄存器地址 0x94
sfr POMO
              = 0x95; // 定义 P2 端口 P2M1 寄存器地址 0x95
sfr P2M1
               = 0x96; // 定义 P2 端口 P2M0 寄存器地址 0x96
sfr P2M0
// 申明函数
                                                                 // 等待 LCD
void lcdwait();
空闲函数
                                                             // 写 LCD 命令函
void lcdwritecmd(unsigned char cmd);
void lcdwritedata(unsigned char dat);
                                                             // 写 LCD 数据函
数
void lcdinit();
                                                                 // 初始化
LCD 函数
                                                         // 设定 LCD 光标位置
void lcdsetcursor(unsigned char x, unsigned char y);
函数
void lcdshowstr(unsigned char x, unsigned char y, unsigned char *str);
                                                         // 打印字符串函数
// 条件预编译指令结束
#endif
2、led1602.c
// 引入头文件
#include "led1602.h"
// 实现函数
/**
 * 函数名: lcdwait()
 * 参数 : 无
 * 功能 : 等待 LCD 空闲
```

```
*/
void lcdwait() {
   LCD1602_DB = 0xFF;
                              // 读取前,置 PO端口为 FF
                          // 空操作指令,延迟
   _nop_();
   _nop_();
   _nop_();
    _nop_();
                              // 将 RS 信号拉低
   LCD1602_RS = 0;
                              // 将 RW 信号拉高
   LCD1602_RW = 1;
                              // 将 E 信号拉高
   LCD1602_E = 1;
   while(LCD1602_DB & 0x80); // 等待标志 BF 为低,即 LCD 空闲
   LCD1602_E = 0;
                              // 将 E 信号拉低
}
/**
 * 函数名: lcdwritecmd()
 * 参数 : cmd
                       控制指令码
 * 功能 : 写 LCD 命令
 */
void lcdwritecmd(unsigned char cmd) {
                 // 等待 LCD 空闲
   lcdwait();
   _nop_();
   _nop_();
   _nop_();
   _nop_();
   LCD1602_RS = 0;
   LCD1602_RW = 0;
                      // 将控制指令码放到 PO 端口
   LCD1602_DB = cmd;
   LCD1602_E = 1;
   _nop_();
   _nop_();
   _nop_();
   _nop_();
   LCD1602_E = 0;
}
 * 函数名: lcdwritecmd()
 * 参数 : dat
                       数据码
 * 功能 : 写 LCD 数据
 */
void lcdwritedata(unsigned char dat) {
                   // 等待 LCD 空闲
   lcdwait();
   _nop_();
```

```
_nop_();
    _nop_();
    _nop_();
   LCD1602_RS = 1;
   LCD1602 RW = 0;
   LCD1602_DB = dat; // 将数据码放到 PO 端口
   LCD1602_E = 1;
   _nop_();
   _nop_();
   _nop_();
   _nop_();
   LCD1602_E = 0;
}
/**
 * 函数名: lcdinit()
 * 参数 : 无
 * 功能 : 初始化 LCD
 */
void lcdinit() {
   lcdwritecmd(0x38);// 发指令 0x38, 2 行模式, 5x8 点阵, 8 位宽度
   lcdwritecmd(0x0c); // 发指令 0x0c, 打开显示, 关闭光标
   lcdwritecmd(0x06);// 发指令 0x06, 文字不移动, 地址自动加 1
   Icdwritecmd(0x01);// 发指令 0x01,清屏
}
/**
 * 函数名: lcdsetcursor()
 * 参数 : x
                   在 LCD 上的行数
                   在 LCD 上的列数
          У
 * 功能 : 设定 LCD 光标位置
 */
void lcdsetcursor(unsigned char x, unsigned char y) {
   unsigned char address;
                             // 存储器地址
   if(y==0)
                              // 在第一行
       address = 0x00 + x;
    else
                              // 在第二行
       address = 0x40 + x;
   Icdwritecmd(address | 0x80);// 写存储器地址指令
}
 * 函数名: lcdshowstr()
 * 参数 : x 在 LCD 上的行数
```

```
在 LCD 上的列数
          У
          str
                      需要打印的字符串
* 功能 : 设定 LCD 光标位置
*/
void lcdshowstr(unsigned char x, unsigned char y, unsigned char *str) {
                         // 设置光标位置
   lcdsetcursor(x, y);
                         // 字符串未到结尾
   while((*str) != '\0') {
                         // 传送字符数据
        lcdwritedata(*str);
                             // 字符串地址自增
        str++;
   }
}
3 main.c
// 引入头文件
#include "reg51.h"
#include "stdio.h"
#include "led1602.h"
                             // 定义 ADC_POWER 的值为 0x80
#define ADC_POWER
                    0x80
#define ADC FLAG
                   0x10
                             // 定义 ADC FLAG
                                               的值为 0x10
                   80x0
                             // 定义 ADC_START 的值为 0x08
#define ADC_START
#define ADC_SPEEDLL
                             // 定义 ADC_SPEEDLL 的值为 0x00
                   0x00
                             // 定义 ADC SPEEDL 的值为 0x20
#define ADC SPEEDL
                   0x20
#define ADC_SPEEDH
                   0x40
                             // 定义 ADC_SPEEDH 的值为 0x40
#define ADC SPEEDHH
                    0x60
                             // 定义 ADC_SPEEDHH 的值为 0x60
                         // 申明 AXUR 寄存器的地址为 0x8E
sfr AUXR
            = 0x8E;
                         // 申明 ADC_CONTR 寄存器的地址为 0xBC
sfr ADC_CONTR = 0xBC;
sfr ADC RES
           = 0xBD;
                         // 申明 ADC RES 寄存器的地址为 0xBD
                         // 申明 ADC_RESL 寄存器的地址为 0xBE
sfr ADC_RESL = 0xBE;
                         // 申明 P1ASF 寄存器的地址为 0x9D
sfr P1ASF
           = 0x9D;
// 在外部数据区定义变量,用于存储学号
xdata long num1 _at_ 0x100;
                        // 定义长整形变量 num1
xdata float num2 at 0x120;// 定义浮点数变量 num2
unsigned char ch = 4;
bit flag = 1;
                         // ADC 转换完成标识
                         // 数据存储缓冲器
unsigned char tstr[50];
/**
 * 函数名: delay
* 参数 : n
                      延迟时间长度,单位毫秒
* 功能 : 延时指定的毫秒时间
```

```
*/
void delay(unsigned int n) {
    unsigned int i, j;
    for(i = n; i > 0; i--) {
       for(j = 114; j > 0; j--);
   }
}
/**
 * 函数名: adc_int
 * 参数 : 无
 * 功能 : ADC 中断响应函数
 */
void adc int() interrupt 5 {
    unsigned char i = 0;
                                                       // 将 ADC_FLAG 标志清零
    ADC_CONTR &= !ADC_FLAG;
    num1 = 2016014446;
    num2 = 2016014446;
                                               // 将数据传送至缓冲区
    sprintf(tstr + 10, "%lld", num1);
                                                   // ADC 转换完成
   ADC_CONTR=ADC_POWER | ADC_SPEEDLL | ADC_START | ch; // 启动 ADC
}
/**
 * 函数名: move_left
 * 参数 : 无
 * 功能 : 外部中断 0 中断响应函数,实现学号在 LCD 上左移
 */
void move_left() interrupt 0 {
    unsigned char i;
    for(i = 0; i < 11; i++){
                                                   // 清屏
       lcdwritecmd(0x01);
                                                   // 等待 LCD 空闲
       lcdwait();
                                              // 右移数组地址,写字符串
       lcdshowstr(0, 0, tstr+10+i);
       lcdwait();
                                                   // 延时等待
       delay(3000);
   }
}
 * 函数名: move right
 * 参数 : 无
 * 功能 : 外部中断 1 中断响应函数,实现学号在 LCD 上右移
 */
```

```
void move_right() interrupt 2 {
    unsigned char i;
    for(i = 6; i < 17; i++){
       lcdwritecmd(0x01);
                                                    // 清屏
                                                    // 等待 LCD 空闲
       lcdwait();
       lcdshowstr(i,0,tstr+10);
                                               // 右移光标位置,写字符串
       lcdwait();
                                                    // 延时等待
       delay(3000);
   }
}
 * 函数名: main
 * 参数 : 无
 * 功能 : 主函数,在 LCD 上打印学号,响应中断
*/
void main() {
   unsigned int i, k;
                  // 通过 POMO 和 POM1 寄存器将 PO 口定义为准双向,弱上拉
    POM0 = 0;
   POM1 = 0;
                  // 通过 P2M0 和 P2M1 寄存器将 P2 口定义为准双向,弱上拉
   P2M0 = 0;
   P2M1 = 0;
   P1ASF = 0xFF; // 将 P1 端口用于 ADC 输入
   ADC_RES = 0; // 将 ADC_RES 寄存器清零
   ADC_CONTR = ADC_POWER | ADC_SPEEDLL | ADC_START | ch; // 配置 ADC_CONTR 寄存
   for(i = 0; i < 10000; i++);
   IE = 0xA0;// 允许 ADC 中断
   Icdwait(); // 等待 LCD 空闲
   Icdinit(); // 初始化 LCD
   IT0 = 1; // 开启外部中断 0 和外部中断 1
   EX0 = 1;
   IT1 = 1;
    EX1 = 1;
    EA = 1;
   while(1) {
       if(flag == 1) {
            flag = 0;
            for(k = 0; k < 16; k++) {// 循环打印学号
                Icdwritecmd(0x01);
               lcdwait();
               lcdshowstr(k, 0, tstr+10);
               if(k > 6)
                    lcdshowstr(0,0,tstr+26-k);
```