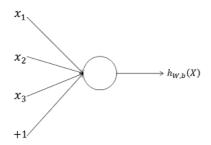
深度学习算法原理——神经网络的基本原理

一、神经网络

1、神经元概述

神经网络是由一个个的被称为"神经元"的基本单元构成,单个神经元的结构如下图所示:



对于上述的神经元,其输入为 x_1 , x_2 , x_3 以及截距+1,其输出为:

$$h_{\mathbf{W},b}\left(\mathbf{x}
ight) = f\left(\mathbf{W}^T\mathbf{x}
ight) = f\left(\sum_{i=1}^3 W_i x_i + b
ight)$$

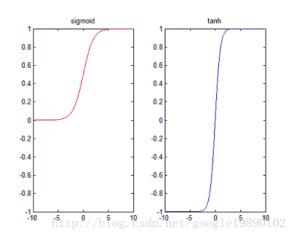
其中, \mathbf{W} 表示的是向量,代表的是权重,函数f称为激活函数,通常激活函数可以选择为Sigmoid函数,或者tanh双曲正切函数,其中,Sigmoid函数

$$f\left(z\right) = \frac{1}{1 + e^{-z}}$$

双曲正切函数的形式为:

$$f\left(z
ight)=tanh\left(z
ight)=rac{e^{z}-e^{-z}}{e^{z}+e^{-z}}$$

以下分别是Sigmoid函数和tanh函数的图像,左边为Sigmoid函数的图像,右边为tanh函数的图像:



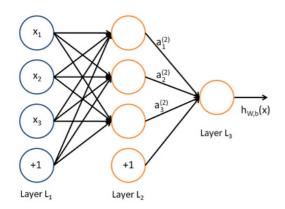
Sigmoid函数的区间为[0,1],而tanh函数的区间为[-1,1]。

若是使用sigmoid作为神经元的激活函数,则当神经元的输出为1时表示该神经元被激活,否则称为未被激活。同样,对于激活函数是tanh时,神经元表示该神经元被激活,否则称为未被激活。

2、神经网络

2.1、神经网络的结构

神经网络是由很多的神经元联结而成的,一个简单的神经网络的结构如下图所示:



其中一个神经元的输出是另一个神经元的输入,+1项表示的是偏置项。上图是含有一个隐含层的神经网络模型, L_1 层称为输入层, L_2 层称为隐含层出层。

2.2、神经网络中的参数说明

在神经网络中,主要有如下的一些参数标识:

- 网络的层数 n_1 。在上述的神经网络中 $n_l=3$,将第l层记为 L_l ,则上述的神经网络,输入层为 L_1 ,输出层为 L_3 。
- 网络权重和偏置 $(\mathbf{W}, \mathbf{b}) = (\mathbf{W}^{(1)}, \mathbf{b}^{(1)}, \mathbf{W}^{(2)}, \mathbf{b}^{(2)})$,其中 $W_{ij}^{(l)}$ 表示的是第l层的第j个神经元和第l+1层的第i个神经元之间的连接参数,l+1层的第i个神经元的偏置项。在上图中, $\mathbf{W}^{(1)} \in \mathfrak{R}^{3 \times 3}$, $\mathbf{W}^{(2)} \in \mathfrak{R}^{1 \times 3}$ 。

2.3、神经网络的计算

在神经网络中,一个神经元的输出是另一个神经元的输入。假设 $z_i^{(l)}$ 表示的是第l层的第i个神经元的输入,假设 $a_i^{(l)}$ 表示的是第l层的第i个神经元的输出 l=1时, $a_i^{(1)}=x_i$ 。根据上述的神经网络中的权重和偏置,就可以计算神经网络中每一个神经元的输出,从而计算出神经网络的最终的输出 $h_{\mathbf{W},\mathbf{b}}$ 。对于上述的神经网络结构,有下述的计算:

$$\begin{split} z_1^{(2)} &= W_{11}^{(1)} x_1 + W_{12}^{(1)} x_2 + W_{13}^{(1)} x_3 + b_1^{(1)} \\ a_1^{(2)} &= f \left(W_{11}^{(1)} x_1 + W_{12}^{(1)} x_2 + W_{13}^{(1)} x_3 + b_1^{(1)} \right) \\ z_2^{(2)} &= W_{21}^{(1)} x_1 + W_{22}^{(1)} x_2 + W_{23}^{(1)} x_3 + b_2^{(1)} \\ a_2^{(2)} &= f \left(W_{21}^{(1)} x_1 + W_{22}^{(1)} x_2 + W_{23}^{(1)} x_3 + b_2^{(1)} \right) \\ z_3^{(2)} &= W_{31}^{(1)} x_1 + W_{32}^{(1)} x_2 + W_{33}^{(1)} x_3 + b_3^{(1)} \\ a_3^{(2)} &= f \left(W_{31}^{(1)} x_1 + W_{32}^{(1)} x_2 + W_{33}^{(1)} x_3 + b_3^{(1)} \right) \end{split}$$

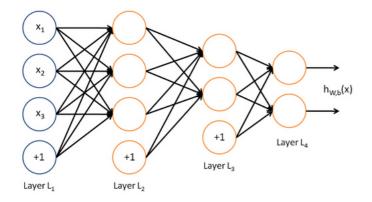
从而,上述神经网络结构的最终的输出结果为:

$$h_{\mathbf{W,b}}\left(\mathbf{x}
ight) = f\left(W_{11}^{(2)}a_{1}^{(2)} + W_{12}^{(2)}a_{2}^{(2)} + W_{13}^{(2)}a_{3}^{(2)} + b_{1}^{(2)}
ight)$$

上述的步骤称为前向传播,指的是信号从输入层,经过每一个神经元,直到输出神经元的传播过程。

2.4、其他形式的神经网络模型

上述以单隐层神经网络为例介绍了神经网络的基本结构,在神经网络的结构中,可以包含多个隐含层,神经网络的输出神经单元也可以是多个,如下面输出单元的神经网络模型:



2.5、神经网络中参数的求解

对于上述神经网络模型,假设有m个训练样本 $\left\{\left(\mathbf{x}^{(1)},y^{(1)}\right),\cdots,\left(\mathbf{x}^{(m)},y^{(m)}\right)\right\}$,对于一个训练样本 $\left(\mathbf{x},y\right)$,其损失函数为:

$$J\left(\mathbf{W}, \mathbf{b}; \mathbf{x}, y\right) = \frac{1}{2} \left\| h_{\mathbf{W}, \mathbf{b}}\left(\mathbf{x}\right) - y \right\|^2$$

为了防止模型的过拟合,在损失函数中会加入正则项,即:

$$J = loss + R$$

其中,loss表示的是损失函数,R表示的是正则项。则对于上述的含有m个样本的训练集,其损失函数为:

$$J\left(\mathbf{W},\mathbf{b}\right) = \left[\frac{1}{m}\sum_{i=1}^{m}J\left(\mathbf{W},\mathbf{b};\mathbf{x}^{(i)},y^{(i)}\right)\right] + \frac{\lambda}{2}\sum_{l=1}^{nl-1}\sum_{i=1}^{sl}\sum_{j=1}^{sl+1}\left(W_{ij}^{(l)}\right)^{2}$$

通常,偏置项并不放在正则化中,因为在正则化中放入偏置项只会对神经网络产生很小的影响。

我们的目标是要求得参数 ${f W}$ 和参数 ${f b}$ 以使得损失函数 $J\left({f W},{f b}
ight)$ 达到最小值。首先需要对参数进行随机初始化,即将参数初始化为一个很小的接近0的

参数的初始化有很多不同的策略,基本的是要在0附近的很小的邻域内取得随机值。

在随机初始化参数后,利用**前向传播**得到预测值 $h_{\mathbf{W},\mathbf{b}}\left(\mathbf{x}\right)$,进而可以得到损失函数,此时需要利用损失函数对其参数进行调整,可以使用梯度下降的降对参数的调整如下:

$$W_{ij}^{(l)} = W_{ij}^{(l)} - lpha rac{\partial}{\partial W_{ij}^{(l)}} J\left(\mathbf{W}, \mathbf{b}
ight)$$

$$b_{i}^{\left(l
ight)}=b_{i}^{\left(l
ight)}-lpharac{\partial}{\partial b_{i}^{\left(l
ight)}}J\left(\mathbf{W},\mathbf{b}
ight)$$

其中, α 称为学习率,在计算参数的更新公式中,需要使用到**反向传播算法**。

而 $rac{\partial}{\partial W_{i}^{(l)}}J\left(\mathbf{W},\mathbf{b}
ight)$, $rac{\partial}{\partial b_{i}^{(l)}}J\left(\mathbf{W},\mathbf{b}
ight)$ 的具体形式如下:

$$\begin{split} \frac{\partial}{\partial W_{ij}^{(l)}} J\left(\mathbf{W}, \mathbf{b}\right) &= \left[\frac{1}{m} \sum_{i=1}^{m} \frac{\partial}{\partial W_{ij}^{(l)}} J\left(\mathbf{W}, \mathbf{b}; \mathbf{x}^{(i)}, y^{(i)}\right)\right] + \lambda W_{ij}^{(l)} \\ \frac{\partial}{\partial b_{i}^{(l)}} J\left(\mathbf{W}, \mathbf{b}\right) &= \frac{1}{m} \sum_{i=1}^{m} \frac{\partial}{\partial b_{i}^{(l)}} J\left(\mathbf{W}, \mathbf{b}; \mathbf{x}^{(i)}, y^{(i)}\right) \end{split}$$

反向传播算法的思路如下:对于给定的训练数据 (\mathbf{x},y) ,通过**前向传播算法**计算出每一个神经元的输出值,当所有神经元的输出都计算完成后,对每一其"残差",如第l层的神经元i的残差可以表示为 $\delta_i^{(l)}$ 。该残差表示的是该神经元对最终的残差产生的影响。这里主要分为两种情况,一是神经元为输出二是神经元为非输出神经元。这里假设 $z_i^{(l)}$ 表示第l层上的第i个神经元的输入加权和,假设 $a_i^{(l)}$ 表示的是第l层上的第i个神经元的输出,即 $a_i^{(l)}=f\left(z_i^{(l)}$

• 对于输出层 n_l 上的神经元i, 其残差为:

$$\begin{split} \delta_i^{(nl)} &= \frac{\partial}{\partial z_i^{\eta_l}} J\left(\mathbf{W}, \mathbf{b}; \mathbf{x}, y\right) \\ &= \frac{\partial}{\partial z_i^{\eta_l}} \frac{1}{2} \|y - h_{\mathbf{W}, \mathbf{b}}\left(\mathbf{x}\right)\|^2 \\ &= \frac{\partial}{\partial z_i^{\eta_l}} \frac{1}{2} \sum_{i=1}^{s_{\eta_l}} \|y_i - a_i^{\eta_l}\|^2 \\ &= \left(y_i - a_i^{\eta_l}\right) \cdot (-1) \cdot \frac{\partial}{\partial z_i^{\eta_l}} a_i^{\eta_l} \\ &= -\left(y_i - a_i^{\eta_l}\right) \cdot f'\left(z_i^{\eta_l}\right) \end{split}$$

-对于非输出层,即对于 $l=n_{l-1},n_{l-2},\cdots,2$ 各层,第l层的残差的计算方法如下(以第 n_{l-1} 层为例):

$$\begin{split} \delta_i^{(nl-\mathring{\mathbf{j}})} &= \frac{\partial}{\partial z_i^{\overline{\eta}_l-1}} J\left(\mathbf{W}, \mathbf{b}; \mathbf{x}, y\right) \\ &= \frac{\partial}{\partial z_i^{\overline{\eta}_l-1}} \frac{1}{2} \| y - h_{\mathbf{W}, \mathbf{b}}\left(\mathbf{x}\right) \|^2 \\ &= \frac{\partial}{\partial z_i^{\overline{\eta}_l-1}} \frac{1}{2} \sum_{j=1}^{s_{\eta}} \left\| y_j - a_j^{nl} \right\|^2 \\ &= \frac{1}{2} \sum_{j=1}^{s_{\eta}} \frac{\partial}{\partial z_i^{\overline{\eta}_l-1}} \left\| y_j - a_j^{nl} \right\|^2 \\ &= \frac{1}{2} \sum_{j=1}^{s_{\eta}} \frac{\partial}{\partial z_j^{\overline{\eta}_l}} \left\| y_j - a_j^{nl} \right\|^2 \cdot \frac{\partial}{\partial z_i^{\overline{\eta}_l-1}} z_j^{nl} \\ &= \sum_{j=1}^{s_{\eta}} \delta_j^{(nl)} \cdot \frac{\partial}{\partial z_i^{\overline{\eta}_l-1}} z_j^{nl} \\ &= \sum_{j=1}^{s_{\eta}} \left(\delta_j^{(nl)} \cdot \frac{\partial}{\partial z_i^{\overline{\eta}_l-1}} \sum_{k=1}^{s_{\eta}-1} f\left(z_k^{nl-1}\right) \cdot W_{jk}^{nl-1} \right) \\ &= \sum_{j=1}^{s_{\eta}} \left(\delta_j^{(nl)} \cdot W_{ji}^{nl-1} \cdot f'\left(z_i^{nl-1}\right) \right) \\ &= \left(\sum_{j=1}^{s_{\eta}} \delta_j^{(nl)} \cdot W_{ji}^{nl-1} \right) \cdot f'\left(z_i^{nl-1}\right) \end{split}$$

因此有:

$$\delta_i^{(l)} = \left(\sum_{j=1}^{sl+1} \delta_j^{(l+1)} \cdot W_{ji}^{(l)}
ight) \cdot f'\left(z_i^{(l)}
ight)$$

对于神经网络中的权重和偏置的更新公式为:

$$egin{aligned} & rac{\partial}{\partial W_{ij}^{(l)}} J\left(\mathbf{W}, \mathbf{b}; \mathbf{x}, y
ight) = a_{j}^{(l)} \delta_{i}^{(l+1)} \ & rac{\partial}{\partial b_{i}^{(l)}} J\left(\mathbf{W}, \mathbf{b}; \mathbf{x}, y
ight) = \delta_{i}^{(l+1)} \end{aligned}$$

2.6、神经网络的学习过程

对于神经网络的学过程,大致分为如下的几步:

- 初始化参数,包括权重、偏置、网络层结构,激活函数等等
- 循环计算
 - 正向传播,计算误差
 - 反向传播,调整参数
- 返回最终的神经网络模型

参考文献

1、英文版: UFLDL Tutorial

2、中文版: UFLDL教程