

Rapport de séance 5

Durant cette séance, mon objectif était d'avancer au maximum sur la vraie maquette pour pouvoir avoir les dimensions des capteurs et placer les capteurs au fur et à mesure vu que le nombre de fils commence à beaucoup augmenter.

J'ai donc d'abord repris notre ancienne maquette pour adapter et améliorer l'emplacement de chaque élément sur la nouvelle. J'ai fait les calculs et les dessins pour chaque élément.

Étant donné qu'on a des nouveaux capteurs de mouvement car les anciens fonctionnaient avec une boucle et mettait donc longtemps à réagir, la taille de ces capteurs a changé et donc a changé sur notre maquette.

Une fois les marques faites on est allé au fablab pour pouvoir percer les trous. On a utilisé d'abord une scie à bois pour couper la maquette puis une perceuse et une lime pour les trous des petits éléments. Puis pour le gros trou j'ai utilisé un ciseau à bois avec un marteau (ce qui faisait beaucoup de bruit mais était intéressant à faire).

Ensuite, on devait s'occuper de l'arceau de comment on allait le fabriquer. Mr Masson nous a conseillé d'utiliser de l'aluminium qui est un matériau qui se tord « facilement » et qui convient à ce qu'on cherchait. On va donc mettre la boîte de l'arceau avec le servomoteur sous la maquette et faire apparaître que l'arceau. On va donc devoir faire une ou deux rainures pour qu'il puisse passer.

Ensuite, on a aussi pensé à mettre quatre pieds à notre maquette pour qu'elle soit stable. On fera ça en même temps que les murs à la prochaine séance.

Notre prochain problème est le chrono car il va faut qu'on puisse en mettre deux en même temps mais surtout qu'on sache quel chrono va avec quelle voiture ?