

PARTIE GUIDAGE / PROGRAMMATION

FONCTIONS		CRITERES	NIVEAUX	FLEXIBILITE
FP1	Obtenir la position de l'utilisateur et du robot par GPS	Précision de la localisat°	d <= 2m	+/- 2m
FP2	Détecter les obstacles	Portée du signal	d >= 20m	+/-5m
		Vision	360°	
FP3	Communiquer les infos	Technologie	Bluetooth / Wifi	
		Portée du signal	50m	+/-10m
		Envoyer la posit° tel	Fréquence d'envoi <=1s	+/- 1s
		Pilotage manuel	//	//
FC1	Se fixer au robot	Protection	Chocs / Eau / ...	1
FC2	S'alimenter en énergie	Tension	* : plage de tension de la carte	0
		Intensité	* : plage d'intensité de la carte	0
FC3	Programmation ext.	Transfers des données	Câble USB	3
		Logiciel / Langage	Compatibilité carte	0
FC4	Normes	Respecter les normes	Françaises	0
			Étrangères	5

