# • • Threads

# • • Conceito de *Thread*

- "Linha" de execução de um processo. Cada thread executa uma parte do programa.
  - Este mecanismo permite a execução concorrente de múltiplas tarefas dentro do mesmo processo.
  - Recursos do processo s\(\tilde{a}\) partilhados por todas as threads: mem\(\tilde{r}\) ficheiros abertos.
- Exemplo: processador de texto XYZ.
  - Uma thread para leitura de dados e actualização do ecrã
  - Uma thread para executar o corrector ortográfico
  - Uma thread para cada pedido de impressão.
  - etc.
- Linux: man 7 pthreads

# • • Criação de threads

- #include <pthread.h>
- o int pthread\_create(
   pthread\_t \*tidp,
   const pthread\_attr\_t \*attr,
   void \*(\*start\_rtn)(void \*),
   void \*arg);
  - tidp usado pelo pthread\_create() para armazenar o identificador (handle) da thread.
  - attr atributos da thread. Com NULL são usados os defaults.
  - start\_rtn apontador para a função a ser executada na thread.
  - arg apontador para os parâmetros a passar à função start\_rtn

# • • pthread\_create



Após a execução da função myfunc, a thread termina

# **Exemplo 1** – impressão simultânea de 'x's e 'o's

```
void myprint(char c) {
   while (1)
        fputc (c, stderr);
}
void* thread main(void* arg) {
  myprint('x');
  return NULL;
int main () {
   pthread t tid;
    pthread create(&tid, NULL, thread main, NULL);
    myprint('o');
    return 0;
```

# • • Terminação de *threads*

- Execução numa thread termina nas seguintes situações:
  - Quando a função principal da thread termina.
  - Quando é executada a função pthread\_exit() nessa thread.

### Terminação de threads

- void pthread exit(void \*rval ptr);
  - rval\_ptr é um apontador para a posição de memória onde estão armazenados os dados a serem retornados pela thread
    - passar NULL, no caso de não ser necessário retornar informação
    - NÃO deverão ser retornados apontadores para variáveis automáticas (locais).
  - Caso uma thread execute a função exit(), o processo termina, incluindo todas as suas restantes threads.

# Terminação de threads

- Por default, a thread fica no estado "zombie":
  - Termina execução, mas mantém em memória o valor de retorno e bloqueia o identificador da thread
  - Acumulação de threads zombie pode impedir a criação de novas threads.
- Duas alternativas para evitar threads "zombie":
  - Usar função pthread\_join(), para ler o valor de retorno da thread.
    - pthread\_join() é uma função bloqueante.
  - Usar função pthread\_detach(), para indicar ao sistema que não se pretende ler o valor de retorno da thread.
    - Função não bloqueante, pode ser chamada a qualquer altura.

# Aguardar pela conclusão de uma thread

- o int pthread\_join(pthread\_t thread, void
   \*\*rval ptr);
  - rval\_ptr deverá indicar o endereço de um apontador onde, por sua vez, será guardado o endereço da posição de memória onde estão armazenados os dados retornados pela thread. Caso não se pretenda recolher essa informação, deverá ser passado a constante NULL.
  - Caso a thread esteja no estado detached (através dos atributos passados a pthread\_create ou da chamada a pthread\_detach) a função falha.

### Exemplo 2 - impressão simultânea de 30k 'x's e 20k 'o's

```
void myprint2(char c, int n) {
    for (int i=0; i < n; ++i)
       fputc(c, stderr);
                               Mesma função executada em
void* tm print(void* args) {
                               simultâneo, com diferentes
    myprint2(?, ?);
   return NULL;
                               argumentos.
int main (){
   pthread t tid1, tid2;
   pthread create (&tid1, NULL, tm print, ?);
   pthread create (&tid2, NULL, tm print, ?);
    //impedir que o processo termine antes de ambas
    //as threads terminarem
    pthread join(tid1, NULL);
    pthread join(tid2, NULL);
    return 0;
```

```
Exemplo 2 (cont.) typedef struct { char c;
                                      int n;
                                   } args t;
int main () {
    pthread t tid1, tid2;
    args t t1 args, t2 args;
    t1 args.c = 'x';
    t1 args.n = 30000;
    pthread create (&tid1, NULL, tm print, &t1 args);
    t2 args.c = 'o';
    t2 args.n = 20000;
    pthread create (&tid2, NULL, tm print, &t2 args);
    pthread join(tid1, NULL);
    pthread join(tid2, NULL);
    return 0;
void* tm print(void* args) {
    args t* p = (args t*) args;
     myprint2(p->c, p->n);
    return NULL;
```

# • • Modo detached

- int pthread detach (pthread t thread);
  - Thread não ficará zombie.
  - Deixa de ser possível aguardar pela conclusão da thread usando o pthread\_join.

### Identificação de threads

- o pthread\_t pthread\_self(void);
  - Obtém o handle da thread onde a função é executada.
    - Por exemplo, se uma thread quiser ficar no estado detached pode fazer pthread\_detach(pthread\_self())
- o int pthread\_equal(pthread\_1 t1, pthread\_t t2);
  - Verifica se os identificadores de threads se referem à mesma thread.

# • • Cancelamento de threads

- Uma thread pode:
  - permitir o seu cancelamento em qualquer ponto do programa (cancelamento assíncrono).
  - permitir o seu cancelamento apenas em determinadas partes do programa (correspondentes à execução de determinadas funções). Este é o comportamento default (cancelamento síncrono).
  - Não permitir o cancelamento.
- Resultados podem ser pouco previsíveis (principalmente no caso assíncrono).
  - E.g., cancelamento durante uma escrita.

# Cancelamento de threads (cont.)

- int pthread setcancelstate(int state, int \*oldstate);
  - ENABLE/DISABLE
- o int pthread\_setcanceltype(int type, int \*oldtype);
  - DEFERRED/ASYNCHRONOUS
- int pthread cancel (pthread t tid);
- Qualquer thread pode solicitar o cancelamento (terminação) de outra thread.

### • • Sinais e threads

- Aquando da entrega de um sinal, o sistema escolhe arbitrariamente uma das threads que não o tenham bloqueado.
- Cada thread tem a sua própria máscara de sinais.
  - Cada thread herda a máscara de sinais da thread que a criou.
- Existem funções para fazer um tratamento "mais fino" dos sinais para programas *multi-thread*.
  - int pthread\_sigmask(int how, const sigset\_t \*newmask, sigset\_t \*oldmask);
  - int pthread\_kill(pthread\_t thread, int signo);
  - int sigwait(const sigset\_t \*set, int \*sig);
    - Para usar esta função, deve-se bloquear os sinais em todas as outras threads

# Threads vs processos

- Ambos permitem multi-tarefa.
- Criação de threads e comutação entre diferentes threads é em geral mais rápida.
  - No entanto, os sistemas Unix podem usar o método copyon-write para minimizar o tempo de criação do processo, para evitar que o fork() tenha que copiar imediatamente todos os dados do processo pai (só são "copiados" à medida que são alterados).
- Maior eficiência no intercâmbio de dados (e sincronização) entre threads vs maior probabilidade de um erro numa thread afetar drasticamente todas as outras.
  - Para o bem e para o mal, todas as threads acedem à mesma memória, a memória do processo (cf. com cópia de variáveis feita pelo fork()).

### Threads e Processos: analogias

### **Processes Threads**

```
fork pthread_create
(create a new flow of control)
```

exit pthread\_exit (exit from an existing flow of control)

waitpid pthread\_join
(get exit status from flow of control)

getpid pthread\_self
(get ID for flow of control)